6. 순환 신경망 이해



- ◆ 순환 신경망에 대해 이해한다.
- ◆ 순환 신경망의 오차역전파를 이해한다.
- ◆ 순환 신경망을 구현하여 텍스트를 분류한다.
- ◆ 케라스를 이용하여 순환 신경망을 구현한다.

6. 순환 신경망 이해

6.1 순환 신경망

- 6.2 순환 신경망의 오차역전파
- 6.3 순환 신경망 구현
- 6.4 케라스를 이용한 순환 신경망 구현

순차 데이터 소개

: 우리가 다루는 데이터 중에는 독립적이지 않고 샘플이 서로 연관되어 있는 경우가 많다.

예) 날씨 -> 오후 3시의 온도를 알고 있다면 1시간 후의 온도를 비슷하게 예상할 수 있다. 즉, 온도를 매시간 측정하여 데이터 세트를 만들었다면 각 시간의 온도는 이전 시간의 온도와 깊은 연관이 있다.

이렇게 일정 시간 간격으로 배치된 데이터를 시계열(time series) 데이터라 한다.

순차 데이터: 시계열 데이터를 포함하여 샘플에 순서가 있는 데이터를 일반적으로 순차 데이터(sequential data)라 한다.

텍스트:

- 대표적인 순차 데이터
- 글을 구성하는 글자와 단어들의 순서가 맞아야 의미가 제대로 전달되기 때문
- 모델에서 순차 데이터를 처리하는 각 단계를 타임 스텝(time step)이라 한다.

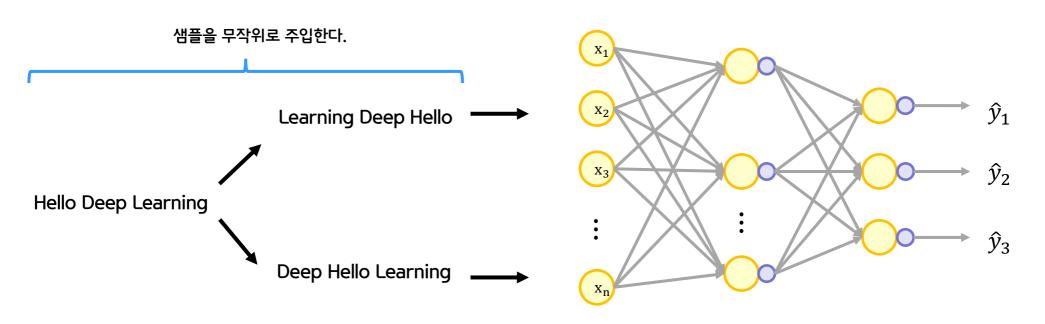
Hello Deep Learning

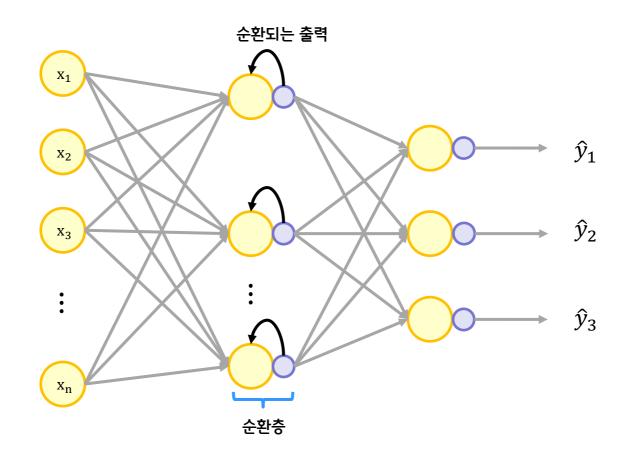
다음은 3개의 단어로 이루어진 순차 데이터이다.

데이터의 처리 단위가 단어라면 총 타임 스텝은 3이다.

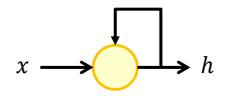
단어가 순서를 바꾸어 나열될 경우의 수는 3! 인 6이다.

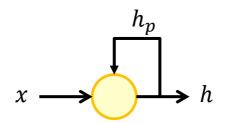
완전 신경망에 순차데이터를 주입

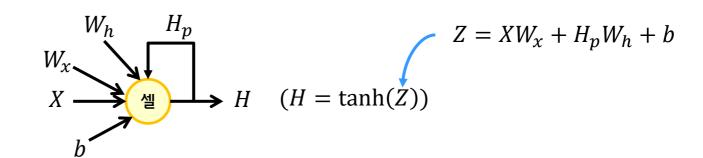


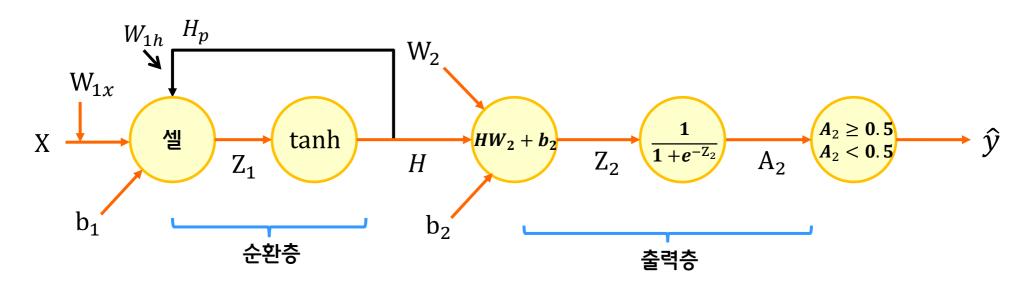


순환 신경망은 뉴런을 셀이라 부른다.









순환층의 정방향 계산	출력층의 정방향 계산
$Z_1 = XW_{1x} + H_pW_{1h} + b_1$ $H = \tanh(Z_1)$	$Z_{2} = HW_{2} + b_{2}$ $A_{2} = sigmoid(Z_{2})$

입력 데이터 X의 크기는 $\left(m,n_f\right)$ 이다. m 은 샘플 개수 이고 n_f 는 특성 개수 이다.

$$X = \left[\begin{array}{ccc} & \cdots & \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ & & n_f \\ (특성 개수) \end{array}\right] m \; (샘플 개수)$$

입력에 곱해지는 가중치 W_{1x} 의 크기는 $\left(n_f,n_c\right)$ 이다. n_c 는 순환층에 있는 셀의 개수 이다.

$$W_{1x} = \left[egin{array}{ccc} & \cdots & & & \\ \vdots & \ddots & \vdots & \\ & & n_c & & \\ & & n_c & & \\ & & (순환층의 뉴런 개수) & & \end{array}
ight]$$

입력 데이터 X와 가중치 W_{1x} 에 점 곱 연산을 적용한 결과의 크기는 (m, n_c) 이다.

$$XW_{1x} = (m, n_f) \cdot (n_f, n_c) = (m, n_c)$$

 XW_{1x} 의 크기가 (m,n_c) 이므로, Z_1 과 H 그리고 이전 은닉상태인 H_p 도 (m,n_c) 가 된다. 두 행렬을 곱한 H_pW_{1h} 크기도 (m,n_c) 가 된다. 이를 통해 H_p 와 곱해지는 가중치 W_{1h} 의 크기가 (n_c,n_c) 가 된다는 것을 알 수 있다.

$$H_p W_{1h} = (m, n_c) \cdot (n_c, n_c) = (m, n_c)$$

출력층으로 전달되는 H의 크기가 (m,n_c) 이므로 이와 곱해지는 가중치 W_2 의 크기는 $(n_c,n_classes)$ 이다.

따라서 Z_2 와 A_2 의 크기는 $(n_c, n_classes)$ 이다. 이진 분류를 다루므로 $n_classes$ 는 1이다.

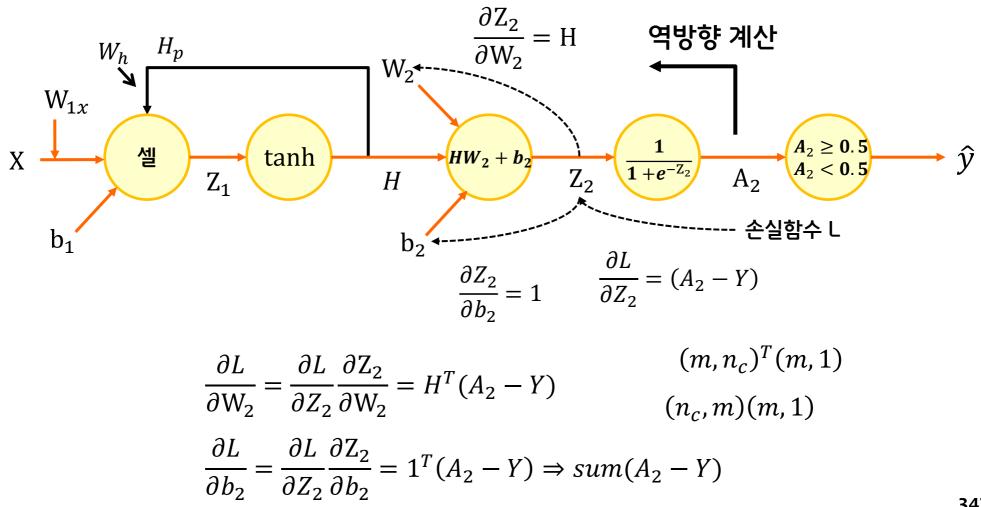
$$HW_2 = (m, n_c) \cdot (n_c, 1) = (m, 1)$$

각 층의 뉴런마다 절편이 하나씩 필요하므로 b_1 의 크기는 $(n_c,1)$ 이고 b_2 의 크기는 $(n_classes,)$ 이다.

6. 순환 신경망 이해

- 6.1 순환 신경망
- 6.2 순환 신경망의 오차역전파
- 6.3 순환 신경망 구현
- 6.4 케라스를 이용한 순환 신경망 구현

가중치 W_2 에 대한 손실 함수의 도함수를 구한다.



H에 대한 Z_2 의 도함수를 구한다.

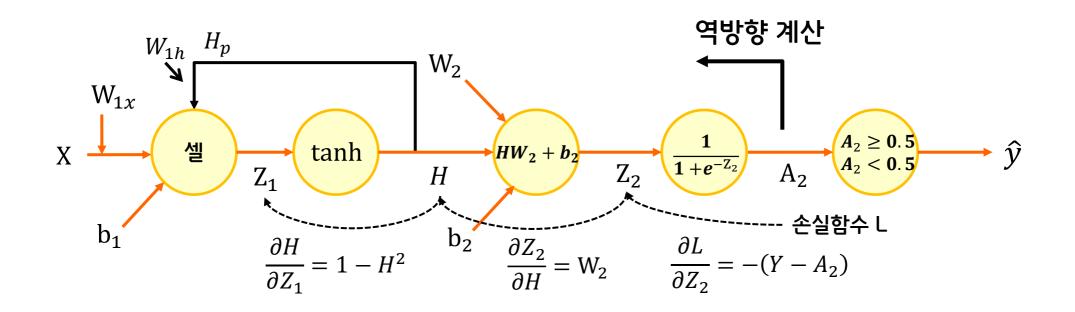
$$\frac{\partial Z_2}{\partial H} = \frac{\partial}{\partial H} (HW_2 + b_2) = W_2$$

 Z_1 에 대한 H의 도함수를 구한다.

$$\frac{\partial H}{\partial Z_1} = \frac{\partial}{\partial Z_1} \tanh(Z_1) = 1 - \tanh^2(Z_1) = 1 - H^2$$

$$(1 - \tanh(Z_1))(1 + \tanh(Z_1))$$

 Z_1 에 대한 손실 함수의 도함수를 구한다.



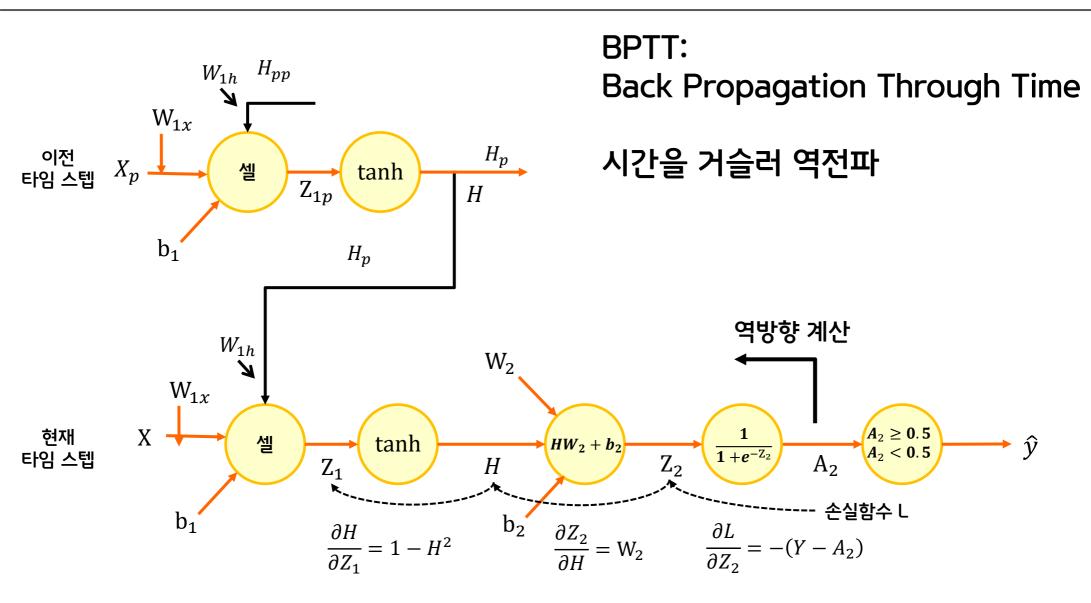
$$\frac{\partial L}{\partial Z_1} = \frac{\partial L}{\partial Z_2} \frac{\partial Z_2}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial Z_1} = (A_2 - Y) W_2^T \odot (1 - H^2)$$

$$(m, 1) (n_c, 1)^T$$

$$(m, 1) (1, n_c)$$

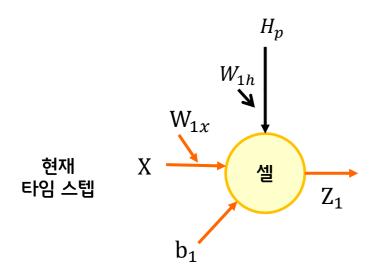
가중치 W_{1h} 에 대한 Z_1 의 도함수를 구한다.

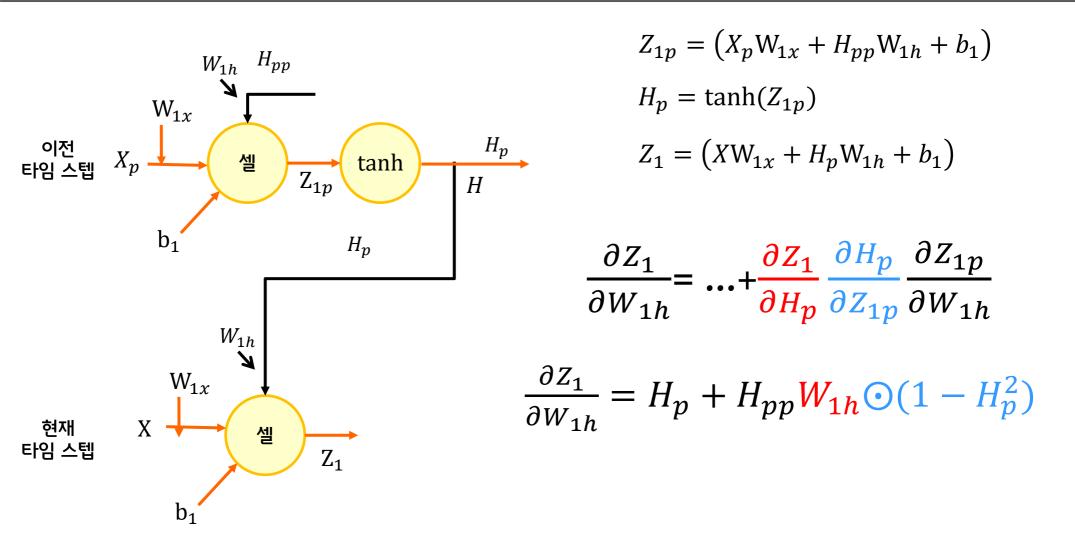
$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = \frac{\partial}{\partial W_{1h}} \left(X W_{1x} + H_p W_{1h} + b_1 \right) = H_p$$

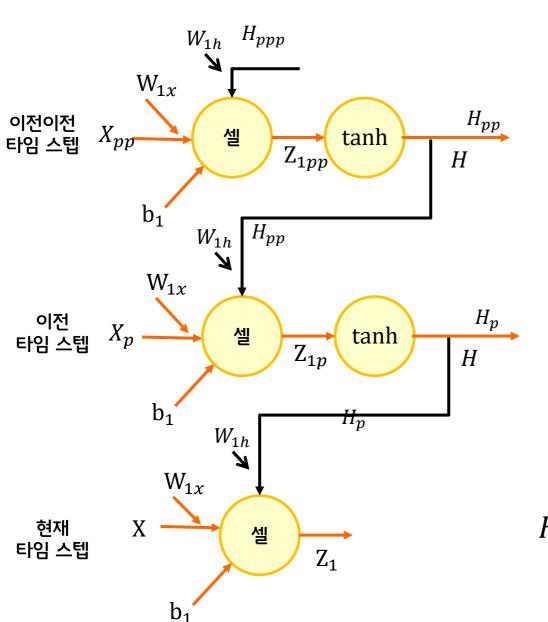


$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = \frac{\partial}{\partial W_{1h}} \left(X W_{1x} + H_p W_{1h} + b_1 \right)$$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = H_p$$







$$Z_{1pp} = (X_{pp}W_{1x} + H_{ppp}W_{1h} + b_1)$$

$$H_{pp} = \tanh(Z_{1pp})$$

$$Z_{1p} = (X_pW_{1x} + H_{pp}W_{1h} + b_1)$$

$$H_p = \tanh(Z_{1p})$$

$$Z_1 = (XW_{1x} + H_pW_{1h} + b_1)$$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = \dots + \frac{\partial Z_1}{\partial H_p} \frac{\partial H_p}{\partial Z_{1p}} \frac{\partial Z_{1p}}{\partial H_{pp}} \frac{\partial H_{pp}}{\partial Z_{1pp}} \frac{\partial Z_{1pp}}{\partial W_{1pp}} \frac{\partial Z_{1pp}}{\partial W_{1$$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = H_p + H_{pp}W_{1h} \odot \left(1 - H_p^2\right) +$$

$$H_{ppp}W_{1h}\odot(1-H_p^2)W_{1h}\odot(1-H_{pp}^2)$$

가중치 W_{1x} 에 대한 Z_1 의 도함수를 구한다.

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1x}} = \frac{\partial}{\partial W_{1x}} \left(X W_{1x} + H_p W_{1h} + b_1 \right)$$

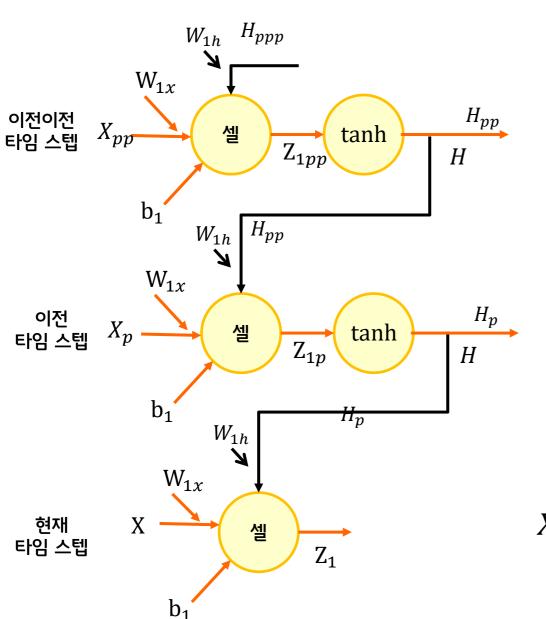
TBPTT:

Truncate Back Propagation Th

특정 범위 안에서 시간을 거슬러 역

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1x}} = X + XW_{1h} \odot (1 - H_p^2) + XW_{1h} \odot (1 - H_p^2) \odot W_{1h} \odot (1 - H_{pp}^2) + \cdots$$

정리된 식을 보면 가중치 W_{1h} 와 tanh함수의 도함수인 $1-H^2$ 이 계속 곱해지면서 더해지는 것을 볼 수 있다.



$$Z_{1pp} = (X_{pp}W_{1x} + H_{ppp}W_{1h} + b_1)$$

$$H_{pp} = \tanh(Z_{1pp})$$

$$Z_{1p} = (X_pW_{1x} + H_{pp}W_{1h} + b_1)$$

$$H_p = \tanh(Z_{1p})$$

$$Z_1 = (XW_{1x} + H_pW_{1h} + b_1)$$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1x}} = \frac{\partial Z_1}{\partial H_p} \frac{\partial H_p}{\partial Z_{1p}} \frac{\partial Z_{1p}}{\partial H_{pp}} \frac{\partial H_{pp}}{\partial Z_{1pp}} \frac{\partial Z_{1pp}}{\partial W_{1x}}$$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1x}} = X + X_p W_{1h} \odot \left(1 - H_p^2\right) +$$

$$X_{pp}W_{1h}\odot(1-H_p^2)W_{1h}\odot(1-H_{pp}^2)$$

가중치 W_{1h} 에 대한 Z_1 의 도함수를 구한다.

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = \frac{\partial}{\partial W_{1h}} (XW_{1x} + H_pW_{1h} + b_1) = H_p$$

$$H_p = X_pW_{1x} + H_pW_{1h} + b_1$$

$$Z = XW_{1x} + H_pW_{1h} + b_1$$

 H_p 도 W_{1h} 을 사용하므로 위처럼 상수로 처리 하면 안된다. $\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = \frac{\partial Z_1}{\partial H_p} \frac{\partial H_p}{\partial W 1h}$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = H_p + H_{pp}W_{1h}\odot(1 - H_p^2) + H_{ppp}W_{1h}\odot(1 - H_p^2)\odot W_{1h}\odot(1 - H_{pp}^2) + \cdots$$

순환 신경망의 역전파을 구현하려면 각 타임 스텝마다 셀의 출력을 모두 기록해서 가지고 있어야 한다. $(H_p, H_{pp}, H_{ppp}, \cdots)$

정리된 식을 보면 가중치 W_{1h} 와 tanh함수의 도함수인 $1 - H^2$ 이 계속 곱해지면서 더해지는 것을 볼 수 있다.

가중치 b_1 에 대한 Z_1 의 도함수를 구한다.

$$\frac{\partial Z_1}{\partial b_1} = \frac{\partial}{\partial b_1} \left(X W_{1x} + H_p W_{1h} + b_1 \right)$$

$$\frac{\partial Z_1}{\partial b_1} = 1 + W_{1h} \odot (1 - H_p^2) + W_{1h} \odot (1 - H_p^2) \odot W_{1h} \odot (1 - H_{pp}^2) + \cdots$$

구현 시 $\frac{\partial L}{\partial Z_1}$ 를 err_to_cell이라 표현하고 최종 그레이디언트는 err_to_cell과 $\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} \frac{\partial Z_1}{\partial W_x} \frac{\partial Z_1}{\partial b_1}$ 를 곱해서 구한다.

6. 순환 신경망 이해

- 6.1 순환 신경망
- 6.2 순환 신경망의 오차역전파
- 6.3 순환 신경망 구현
- 6.4 케라스를 이용한 순환 신경망 구현

1. 텐서프로에서 IMDB 데이터 세트 불러오기

```
import numpy as np
from tensorflow.keras.datasets import imdb
(x_train_all, y_train_all), (x_test, y_test) = imdb.load_data(skip_top=20, num_words=100)
```

2. 훈련 세트 크기 확인

```
print(x_train_all.shape, y_train_all.shape)
  (25000,) (25000,)
```

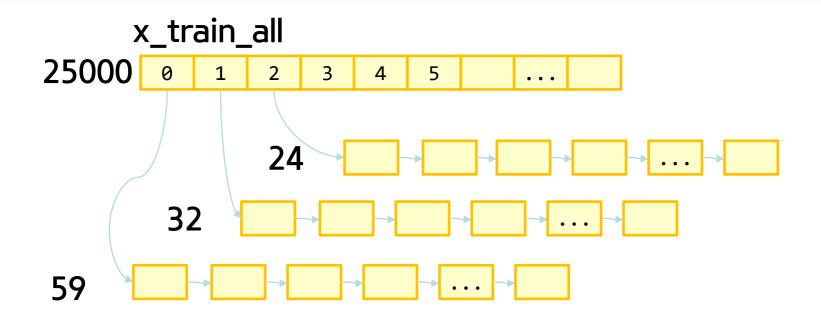
3. 훈련 세트 샘플 확인

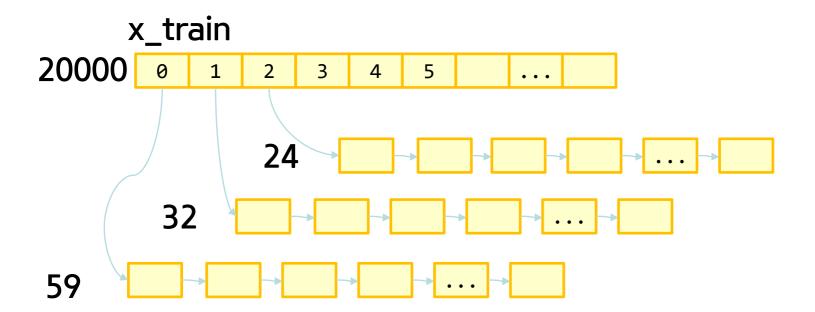
```
print(x train all[0])
```

4. 훈련 세트에서 2 제외

```
for i in range(len(x_train_all)):
    x_train_all[i] = [w for w in x_train_all[i] if w > 2]
print(x_train_all[0])
```

[22, 43, 65, 66, 36, 25, 43, 50, 35, 39, 38, 50, 22, 22, 71, 87, 43, 38, 76, 22, 62, 66, 33, 38, 25, 51, 36, 48, 25, 33, 22, 28, 77, 52, 82, 36, 71, 43, 26, 46, 88, 98, 32, 56, 26, 22, 21, 26, 30, 51, 36, 28, 92, 25, 65, 38, 88, 32, 32]





5. 어휘 사전 내려 받기

```
word_to_index = imdb.get_word_index()
word_to_index['movie']
17
```

6. 훈련 세트의 정수를 영단어로 변환

```
index_to_word = {word_to_index[k]: k for k in word_to_index}
for w in x_train_all[0]:
    print(index_to_word[w - 3], end=' ')
```

film just story really they you just there an from so there film film were great just so much film would really at so you what they if you at film have been good also they were just are out because them all up are film but are be what they have don't you story so because all all

7. 훈련 샘플의 길이 확인

```
print(len(x_train_all[0]), len(x_train_all[1]))
218 189
```

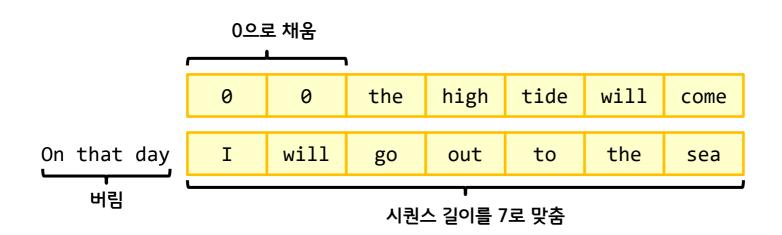
8. 훈련 세트의 타깃 데이터 확인

```
print(y_train_all[:10])
[1 0 0 1 0 0 1 0]
```

9. 검증 세트 준비

```
np.random.seed(42)
random_index = np.random.permutation(25000)

x_train = x_train_all[random_index[:20000]]
y_train = y_train_all[random_index[:20000]]
x_val = x_train_all[random_index[20000:]]
y_val = y_train_all[random_index[20000:]]
```



1. 텐서플로로 샘플의 길이 맞추기

```
from tensorflow.keras.preprocessing import sequence

maxlen=100
x_train_seq = sequence.pad_sequences(x_train, maxlen=maxlen)
x_val_seq = sequence.pad_sequences(x_val, maxlen=maxlen)
```

2. 길이를 조정한 훈련 세트의 크기와 샘플 확인

1. 텐서플로로 원-핫 인코딩

```
from tensorflow.keras.utils import to_categorical

x_train_onehot = to_categorical(x_train_seq)
x_val_onehot = to_categorical(x_val_seq)
```

2. 원-핫 인코딩으로 변환된 변수 x_train_onehot의 차원 크기 확인

```
print(x_train_onehot.shape)
(20000, 100, 100)
```

3. 원-핫 인코딩으로 변환된 변수 x_train_onehot의 byte 크기 확인

```
print(x_train_onehot.nbytes)
80000000
```

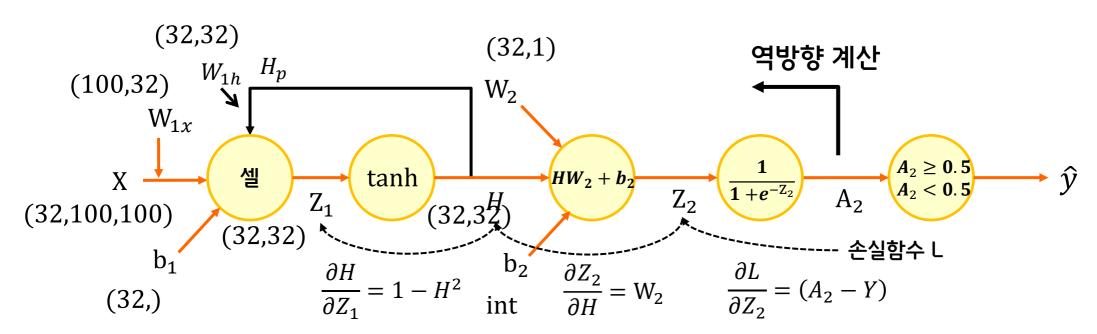
1. __init__() 함수 수정

```
def __init__(self, n_cells=10, batch_size=32, learning_rate=0.1):
    self.n_cells = n_cells # 셀 개수
    self.batch_size = batch_size # 배치 크기
    self.w1h = None # 은닉 상태에 대한 가중치
    self.w1x = None # 입력에 대한 가중치
    self.b1 = None # 순환층의 절편
    self.w2 = None # 출력층의 가중치
    self.b2 = None # 출력층의 절편
    self.b2 = None # 출력층의 절편
    self.h = None # 순환층의 활성화 출력
    self.losses = [] # 훈련 손실
    self.val_losses = [] # 검증 손실
    self.lr = learning_rate # 학습률
```

2. 직교 행렬 방식으로 가중치 초기화

```
def init_weights(self, n_features, n_classes):
    orth_init = tf.initializers.Orthogonal()
    glorot_init = tf.initializers.GlorotUniform()

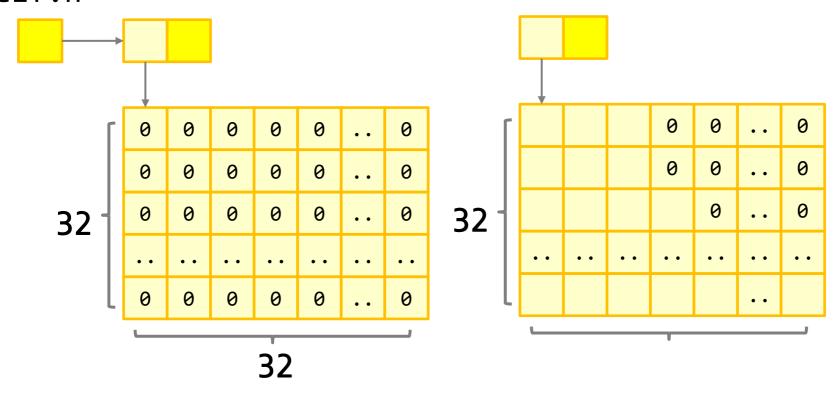
self.w1h = orth_init((self.n_cells, self.n_cells)).numpy() # (셀 개수, 셀 개수)
    self.w1x = glorot_init((n_features, self.n_cells)).numpy() # (특성 개수, 셀 개수)
    self.b1 = np.zeros(self.n_cells) # 은닉층의 크기
    self.w2 = glorot_init((self.n_cells, n_classes)).numpy() # (셀 개수, 클래스 개수)
    self.b2 = np.zeros(n_classes)
```



3. 정방향 계산 구현

```
def forpass(self, x):
    self.h = [np.zeros((x.shape[0], self.n_cells))]
```

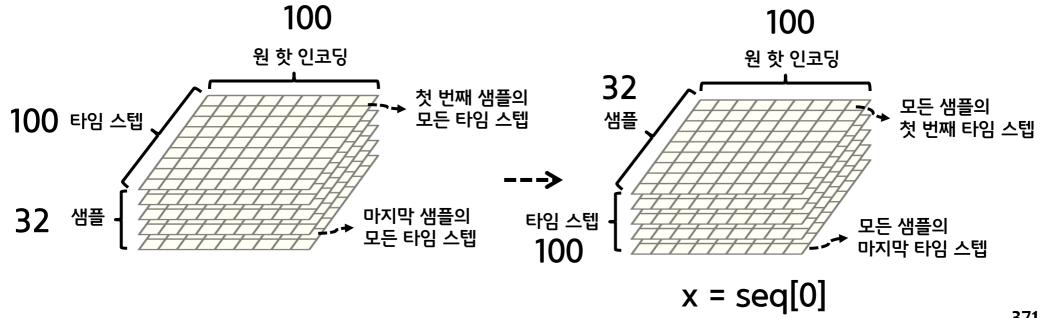
self.h



4. swapaxes() 함수를 사용하여 입력 x의 첫 번째 배치 차원과 두 번째 타임 스텝 차원을 바꾼다.

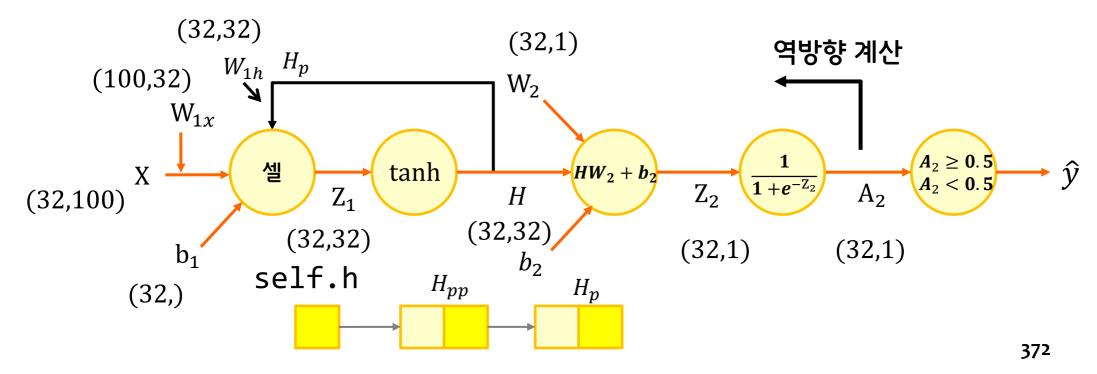
차원과 타임 스텝 차원을 바꿉니다. seq = np.swapaxes(x, 0, 1)for x in seq:

 $(32,100,100) \Rightarrow (100,32,100)$



5. 각 샘플의 모든 타임 스텝에 대한 정방향 계산을 수행 한다.

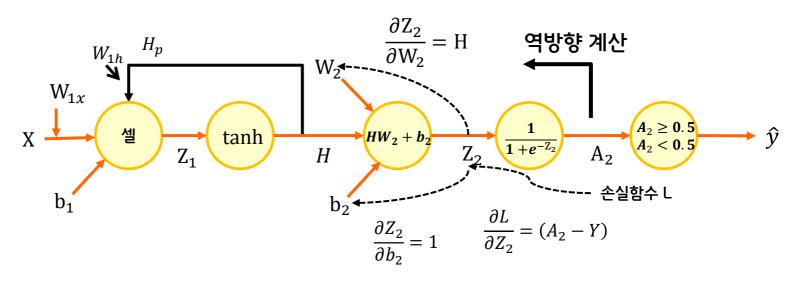
```
for x in seq:
    z1 = np.dot(x, self.w1x) + np.dot(self.h[-1], self.w1h) + self.b1
    h = np.tanh(z1) # 활성화 함수를 적용합니다.
    self.h.append(h) # 역전파를 위해 은닉 상태 저장합니다.
    z2 = np.dot(h, self.w2) + self.b2 # 출력층의 선형 식을 계산합니다.
return z2
```

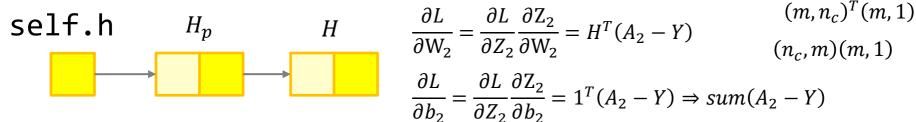


6. 역방향 계산 구현

```
def backprop(self, x, err):
    m = len(x) # 샘플 개수

# 출력층의 가중치와 절편에 대한 그래디언트를 계산합니다.
    w2_grad = np.dot(self.h[-1].T, err) / m
    b2_grad = np.sum(err) / m
```





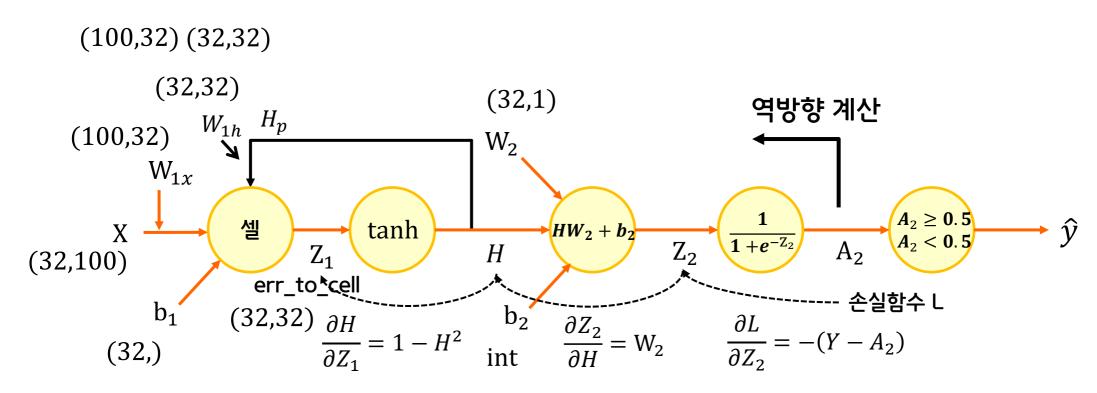
6. 역방향 계산 구현

TBPTT

```
def backprop(self, x, err):
      seq = np.swapaxes(x, 0, 1)
      w1h grad = w1x grad = b1 grad = 0
      # 셀 직전까지 그래디언트를 계산합니다.
      err to cell = np.dot(err, self.w2.T) * (1 - self.h[-1] ** 2)
      # 모든 타임 스텝을 거슬러가면서 그래디언트를 전파합니다.
      for x, h in zip(seq[::-1][:10], self.h[:-1][::-1][:10]):
          w1h grad += np.dot(h.T, err to cell)
          w1x grad += np.dot(x.T, err to cell)
          b1 grad += np.sum(err to cell, axis=0)
          # 이전 타임 스텝의 셀 직전까지 그래디언트를 계산합니다.
          err to cell = np.dot(err to cell, self.w1h) * (1 - h ** 2)
      w1h grad /= m
      w1x grad /= m
      b1 grad /= m
      return w1h grad, w1x grad, b1 grad, w2 grad, b2 grad
```

```
w1h grad += np.dot(h.T, err to cell)
   w1x grad += np.dot(x.T, err to cell)
   b1 grad += np.sum(err to cell, axis=0)
   # 이전 타임 스텝의 셀 직전까지 그래디언트를 계산합니다.
   err to cell = np.dot(err to cell, self.w1h) * (1 - h ** 2)
                                      (32, 32) (32, 32)
\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = H_p
                       H_n^T err_to_cell
\frac{\partial Z_1}{\partial W_{1h}} = H_p + H_{pp}W_{1h} \odot (1 - H_p^2) + H_{ppp}W_{1h} \odot (1 - H_p^2) \odot W_{1h} \odot (1 - H_{pp}^2) + \cdots
 \frac{\partial Z_1}{\partial W_{1x}} = X + X_p W_{1h} \odot (1 - H_p^2) + X_{pp} W_{1h} \odot (1 - H_p^2) \odot W_{1h} \odot (1 - H_{pp}^2) + \cdots
```

```
sum=0
for i in range(10):
    sum = sum + i+1
        0
        (i+1)
        (i+1)+i+1
        ((i+1)+i+1) + i+1
        ...
        sum = '123'
        num = 0
        sum[0] => '1' => 49
        num = num*10 + sum[i] - '0'
        12*10
```

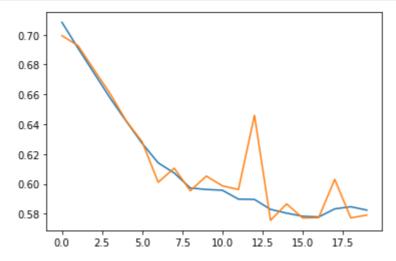


1. 순환 신경망 모델 훈련시키기

```
rn = RecurrentNetwork(n_cells=32, batch_size=32, learning_rate=0.01)
rn.fit(x_train_onehot, y_train, epochs=20, x_val=x_val_onehot, y_val=y_val)
에포크
. . . . . . . . .
에포크
에포크 2
```

2. 훈련, 검증 세트에 대한 손실 그래프 그리기

```
import matplotlib.pyplot as plt
plt.plot(rn.losses)
plt.plot(rn.val_losses)
plt.show()
```



3. 검증 세트 정확도 평가하기

rn.score(x_val_onehot, y_val)

0.7002

6. 순환 신경망 이해

- 6.1 순환 신경망
- 6.2 순환 신경망의 오차역전파
- 6.3 순환 신경망 구현
- 6.4 케라스를 이용한 순환 신경망 구현

1. 순환 신경망에 필요한 클래스 임포트하기

```
from tensorflow.keras.models import Sequential from tensorflow.keras.layers import Dense, SimpleRNN
```

2. 모델 만들기

```
model = Sequential()

model.add(SimpleRNN(32, input_shape=(100, 100)))
model.add(Dense(1, activation='sigmoid'))

model.summary()
```

Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #
simple_rnn (SimpleRNN)	(None, 32)	4256 32*100 + 32*32 + 32
dense (Dense)	(None, 1)	33 32*1 + 1
Total params: 4,289 Trainable params: 4,289 Non-trainable params: 0		

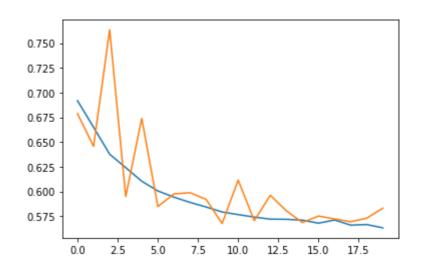
3. 모델 컴파일하고 훈련 시키기

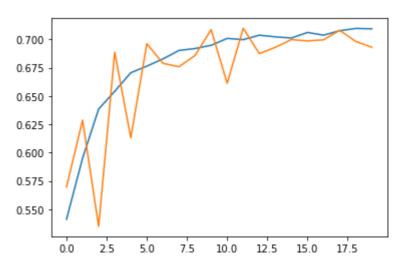
```
Train on 20000 samples, validate on 5000 samples
Epoch 1/20
val loss: 0.6979 - val accuracy: 0.4978
Epoch 2/20
val_loss: 0.6961 - val_accuracy: 0.5066
Epoch 3/20
Epoch 18/20
val loss: 0.5731 - val accuracy: 0.7026
Epoch 19/20
val_loss: 0.5743 - val_accuracy: 0.6986
Epoch 20/20
val loss: 0.5651 - val accuracy: 0.7160
```

4. 훈련,검증 세트에 대한 손실 그래프와 정확도 그래프 그리기

```
plt.plot(history.history['loss'])
plt.plot(history.history['val_loss'])
plt.show()
```

```
plt.plot(history.history['accuracy'])
plt.plot(history.history['val_accuracy'])
plt.show()
```

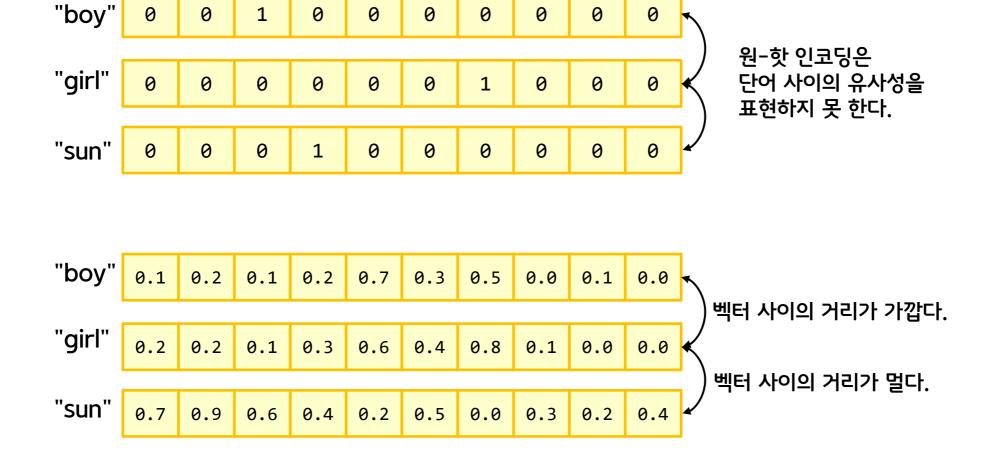




5. 검증 세트 정확도 평가하기

```
loss, accuracy = model.evaluate(x_val_onehot, y_val, verbose=0)
print(accuracy)
```

0.693



1. Embedding 클래스 임포트하기

```
from tensorflow.keras.layers import Embedding
```

2. 훈련 데이터 준비하기

```
(x_train_all, y_train_all), (x_test, y_test) = imdb.load_data(skip_top=20, num_words=1000)

for i in range(len(x_train_all)):
    x_train_all[i] = [w for w in x_train_all[i] if w > 2]

x_train = x_train_all[random_index[:20000]]
y_train = y_train_all[random_index[:20000]]
x_val = x_train_all[random_index[20000:]]
y_val = y_train_all[random_index[20000:]]
```

3. 샘플 길이 맞추기

```
maxlen=100
x_train_seq = sequence.pad_sequences(x_train, maxlen=maxlen)
x_val_seq = sequence.pad_sequences(x_val, maxlen=maxlen)
```

4. Embedding 클래스 임포트하기

```
model_ebd = Sequential()

model_ebd.add(Embedding(1000, 32))
model_ebd.add(SimpleRNN(8))
model_ebd.add(Dense(1, activation='sigmoid'))

model_ebd.summary()
```

Model: "sequential_1"

Layer (type)	Output Shape	Param #
embedding (Embedding)	(None, None, 32)	32000
simple_rnn_1 (SimpleRNN)	(None, 8)	328
dense_1 (Dense)	(None, 1)	9

Total params: 32,337 Trainable params: 32,337 Non-trainable params: 0

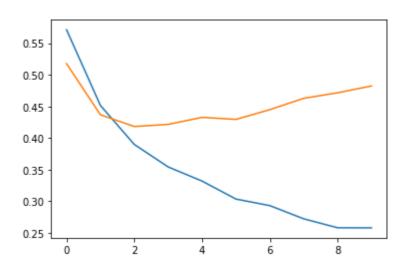
5. 모델 컴파일하고 훈련시키기

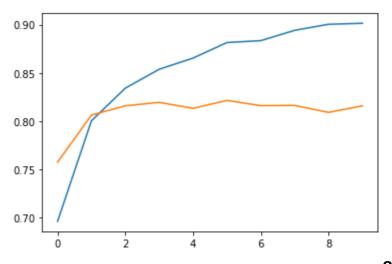
```
model ebd.compile(optimizer='adam', loss='binary crossentropy', metrics=['accuracy'])
history = model ebd.fit(x train seq, y train, epochs=10, batch size=32,
              validation data=(x val seq, y val))
Train on 20000 samples, validate on 5000 samples
Epoch 1/10
val_loss: 0.5176 - val_accuracy: 0.7574
Epoch 2/10
val loss: 0.4368 - val accuracy: 0.8062
Epoch 3/10
. . .
Epoch 9/10
val loss: 0.4716 - val accuracy: 0.8090
Epoch 10/10
val loss: 0.4824 - val accuracy: 0.8158
```

6. 손실 그래프와 정확도 그래프 그리기

```
plt.plot(history.history['loss'])
plt.plot(history.history['val_loss'])
plt.show()
```

```
plt.plot(history.history['accuracy'])
plt.plot(history.history['val_accuracy'])
plt.show()
```





7. 검증 세트 정확도 평가하기

```
loss, accuracy = model_ebd.evaluate(x_val_seq, y_val, verbose=0)
print(accuracy)
```

0.8158