§2 矩阵函数

程光辉

2020年5月10日

定义 1 设幂级数 $\sum\limits_{k=0}^{\infty}a_kz^k$ 的收敛半径为 r, 且当 |z|< r 时, 幂级数收敛于 f(z), 即

$$f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k z^k, \quad |z| < r.$$

如果方阵 $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ 满足 r(A) < r,则称收敛的矩阵幂级数 $\sum\limits_{k=0}^{\infty} a_k A^k$ 的和为矩阵函数,记为 f(A),即

$$f(A) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k A^k.$$

把 f(A) 的方阵 A 换为 At, t 为参数,则有

$$f(At) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k (At)^k.$$

若 $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$, 则常用的矩阵函数:

(1)
$$e^A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} A^k$$
,

(2)
$$\sin A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} A^{2k+1}$$
,

(3)
$$\cos A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} A^{2k}$$
,

$$(4) (E-A)^{-1} = \sum_{k=0}^{\infty} A^k, \quad r(A) < 1,$$

(5)
$$\ln(E+A) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(k+1)} A^{k+1}, \quad r(A) < 1.$$

常用矩阵函数的性质:

$$(1) e^{iA} = \cos A + i \sin A,$$

- (2) $\cos A = \frac{1}{2}(e^{iA} + e^{-iA})$,
- (3) $\sin A = \frac{1}{2i} (e^{iA} e^{-iA}),$
- $(4) \cos(-A) = \cos A, \quad \sin(-A) = -\sin A.$

矩阵函数的计算方法:

- (1) 利用相似对角化 (只对单纯矩阵有用)
- (2) Jordan 标准型法 (计算困难)
- (3) 数项级数求和法 (不具有通用性)
- 1. 利用相似对角化

设 $A=P\mathrm{diag}\left(\lambda_1,\lambda_2,\cdots,\lambda_n
ight)P^{-1}=PDP^{-1}$,则

$$egin{aligned} f(A) &= \sum_{k=0}^{\infty} a_k A^k \ &= P\left(\sum_{k=0}^{\infty} a_k D^k
ight) P^{-1} \ &= P \mathrm{diag}\left(\sum_{k=0}^{\infty} a_k \lambda_1^k, \cdots, \sum_{k=0}^{\infty} a_k \lambda_n^k
ight) P^{-1} \ &= P \mathrm{diag}\left(f(\lambda_1), \cdots, f(\lambda_n)\right) P^{-1}. \end{aligned}$$

例 1 设

$$A = egin{bmatrix} 4 & 6 & 0 \ -3 & -5 & 0 \ -3 & -6 & 1 \end{bmatrix},$$

求 e^{At} .

解: 计算步骤为

- 计算特征值: $\lambda_1 = -2, \lambda_2 = \lambda_3 = 1.$
- 计算特征向量: $x_1 = [-1 \ 1 \ 1]^T$, $x_2 = [-2 \ 1 \ 0]^T$, $x_3 = [0 \ 0 \ 1]^T$.
- 构造矩阵:

$$P = egin{bmatrix} -1 & -2 & 0 \ 1 & 1 & 0 \ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

• 写出计算值:

$$\begin{split} e^{At} &= P \begin{bmatrix} e^{-2t} & 0 & 0 \\ 0 & e^t & 0 \\ 0 & 0 & e^t \end{bmatrix} P^{-1} \\ &= \begin{bmatrix} 2e^t - e^{-2t} & 2e^t - 2e^{-2t} & 0 \\ e^{2t} - e^{-t} & 2e^{-2t} - e^t & 0 \\ e^{-2t} - e^t & 2e^{-2t} - 2e^t & e^t \end{bmatrix}. \end{split}$$

2. Jordan 标准型方法

设 $P^{-1}AP=J=\mathrm{diag}(J_1,\cdots,J_s)$,则 $A=PJP^{-1}=P\mathrm{diag}(J_1,\cdots,J_s)P^{-1}$,进而

$$f(A) = P\left(\sum_{k=0}^{\infty} a_k J^k
ight) P^{-1} = P ext{diag}\left(f(J_1), \cdots, f(J_s)
ight) P^{-1},$$

其中

$$egin{aligned} f(J_i) &= \sum_{k=0}^{\infty} a_k J_i^k \ &= \sum_{k=0}^{\infty} a_k egin{bmatrix} \lambda_i^k & C_k^1 \lambda_i^{k-1} & \cdots & C_k^{r_i-1} \lambda_i^{k-(r_i-1)} \ \lambda_i^k & & dots \ & \ddots & C_k^1 \lambda_i^{k-1} \ & \lambda_i^k \end{bmatrix} \ &= egin{bmatrix} f(\lambda_i) & rac{1}{1!} f'(\lambda_i) & \cdots & rac{1}{(r_i-1)!} f^{(r_i-1)}(\lambda_i) \ & f(\lambda_i) & \cdots & rac{1}{(r_i-2)!} f^{(r_i-2)}(\lambda_i) \ & \ddots & dots \ & f(\lambda_i) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

其中 r_i 是特征值 λ_i 的代数重数.

例 2 设

$$A = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 1 \ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

求 $\sin A$.

解: (1) 化为 Jordan 标准型: $J_1 = 1$, $J_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$.

(2) 计算 $\sin J_i$:

$$\sin J_1 = \sin 1, \quad \sin J_2 = egin{bmatrix} \sin 1 & rac{1}{1!}\cos 1 \ 0 & \sin 1 \end{bmatrix},$$

则

$$\sin A = egin{bmatrix} \sin 1 & 0 & 0 \ 0 & \sin 1 & \cos 1 \ 0 & 0 & \sin 1 \end{bmatrix}.$$

例 3 求 $\sin A$, 其中

$$A = egin{bmatrix} \pi & 0 & 0 & 0 \ 0 & -\pi & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 \ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

解: (1) 化为 Jordan 标准型: $J_1 = \pi$, $J_2 = -\pi$, $J_3 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$.

(2) 计算 $\sin J_i$:

$$\sin J_1=0, \quad \sin J_2=0, \quad \sin J_3=egin{bmatrix} \sin 0 & rac{1}{1!}\cos 0 \ 0 & \sin 0 \end{bmatrix}=egin{bmatrix} 0 & 1 \ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

则

3. 数项级数求和法

定理 1 哈密尔顿-凯莱定理: 设 A 是数域 P 上的一个 $n\times n$ 矩阵, $f(\lambda)=|\lambda E-A|=\lambda^n-b_{n-1}\lambda^{n-1}-\cdots-b_1\lambda-b_0$ 是 A 的特征多项式,则

$$f(A) = A^n - b_{n-1}A^{n-1} - \dots - b_1A - b_0E = O.$$

于是有

$$A^{n} = b_{n-1}A^{n-1} + \dots + b_{1}A + b_{0}E,$$

进而

$$\begin{cases} A^{n+1} = b_{n-1}^{(1)} A^{n-1} + \dots + b_1^{(1)} A + b_0^{(1)} E \\ \dots \\ A^{n+l} = b_{n-1}^{(l)} A^{n-1} + \dots + b_1^{(l)} A + b_0^{(l)} E \\ \dots \end{cases}$$

所以

$$\begin{split} f(A) &= \sum_{k=0}^{\infty} c_k A^k \\ &= (c_0 E + c_1 A + \dots + c_{n-1} A^{n-1}) \\ &+ c_n (b_{n-1} A^{n-1} + \dots + b_1 A + b_0 E) + \dots \\ &= (c_0 + \sum_{l=0}^{\infty} c_{n+l} b_0^{(l)}) E + (c_1 + \sum_{l=0}^{\infty} c_{n+l} b_1^{(l)}) A \\ &+ (c_{n-1} + \sum_{l=0}^{\infty} c_{n+l} b_{n-1}^{(l)}) A^{n-1}. \end{split}$$

例 4 求 $\sin A$, 其中

$$A = egin{bmatrix} \pi & 0 & 0 & 0 \ 0 & -\pi & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 \ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

解: 特征多项式为 $\det(\lambda E-A)=\lambda^4-\pi^2\lambda^2$,所以有 $A^4=\pi^2A^2$, $A^5=\pi^2A^3$, $A^7=\pi^4A^3$,...,于是有

矩阵函数的一些性质:

- (1) 如果 AB = BA,则 $e^A e^B = e^B e^A = e^{A+B}$.
- (2) $e^A e^{-A} = E$.
- (3) $(e^A)^m = e^{mA}$.

(4) 如果 AB = BA,则

$$cos(A + B) = cos A cos B - sin A sin B,$$

$$sin(A + B) = sin A cos B + cos A sin B.$$