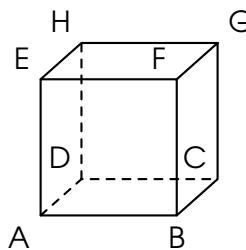


Lorsque cela est nécessaire, on se place dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de l'espace.

Lorsque l'exercice désigne le cube $ABCDEFGH$, il se réfère au cube représenté ci-dessous.



Premiers repérages

Exercice 1

- Les coordonnées de \vec{u} dans la base $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ sont $(3; -2; 1)$.
- Si $\overrightarrow{OA} = -2\vec{i} + \vec{j} + 3\vec{k}$, alors les coordonnées du point A dans le repère $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ sont $A(-2; 1; 3)$.

Exercice 2

Dans le repère $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$:

- A est à l'origine : $A(0; 0; 0)$
- B est tel que $\overrightarrow{AB} = 1 \cdot \overrightarrow{AB} + 0 \cdot \overrightarrow{AD} + 0 \cdot \overrightarrow{AE}$: $B(1; 0; 0)$
- C est tel que $\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD}$: $C(1; 1; 0)$
- F est tel que $\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AE}$: $F(1; 0; 1)$
- G est tel que $\overrightarrow{AG} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$: $G(1; 1; 1)$

Exercice 3

$$\vec{w} = 3\vec{u} + 2\vec{v} \Leftrightarrow \vec{w} = 3 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -3 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ -5 \\ 7 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \vec{w} = \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \\ -9 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -10 \\ 14 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \vec{w} = \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Exercice 4

$$1. \overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \\ z_B - z_A \end{pmatrix} \Leftrightarrow \overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} -1 - 9 \\ 4 + 4 \\ 3 - 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} -10 \\ 8 \\ 2 \end{pmatrix}$$

2. Le milieu I de $[AB]$ a pour coordonnées :

$$I\left(\frac{x_A + x_B}{2}; \frac{y_A + y_B}{2}; \frac{z_A + z_B}{2}\right) \Leftrightarrow I\left(\frac{9 - 1}{2}; \frac{4 - 4}{2}; \frac{1 + 3}{2}\right)$$

Exercice 5

- $\overrightarrow{AB}((0; -1; 2) - (-1; 2; 3)) \Leftrightarrow \overrightarrow{AB}(1; -3; -1)$
 $\overrightarrow{AC}((2; -7; 0) - (-1; 2; 3)) \Leftrightarrow \overrightarrow{AC}(3; -9; -3)$
- a) On remarque que $\overrightarrow{AC} = 3\overrightarrow{AB}$ car $(3; -9; -3) = 3(1; -3; -1)$.
 Donc les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} sont colinéaires.
 b) On peut en déduire que les points A, B et C sont alignés.

Exercice 6

Pour que $ABCD$ soit un parallélogramme, il faut que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$.

$$\overrightarrow{AB}((2; 0; 6) - (1; 0; 4)) \Leftrightarrow \overrightarrow{AB}(1; 0; 2)$$

$$\overrightarrow{DC}((3; 4; 0) - (2; 4; -2)) \Leftrightarrow \overrightarrow{DC}(1; 0; 2)$$

On a bien $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$, donc $ABCD$ est un parallélogramme.

Exercice 7

$$1. 2\vec{u} - 3\vec{v}((2; 1; 2) - (3; -2; 4)) \Leftrightarrow 2\vec{u} - 3\vec{v}((6; 2; 4) - (9; -6; 12)) \Leftrightarrow 2\vec{u} - 3\vec{v}(-3; 8; -8)$$

$$2. \text{On remarque que } 2\vec{u} - 3\vec{v} = \vec{w}, \text{ donc } \vec{w} = 2\vec{u} - 3\vec{v}.$$

Ceci montre que \vec{w} s'exprime comme combinaison linéaire de \vec{u} et \vec{v} , donc les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires.

Exercice 8

$$1. \vec{u} - \vec{v} + \vec{w}((-3; 2; 4) - (-1; 2; 1) + (2; 0; -3)) \Leftrightarrow \vec{u} - \vec{v} + \vec{w}((-3; 2; 4) + (1; -2; -1) + (2; 0; -3)) \Leftrightarrow \vec{u} - \vec{v} + \vec{w}(0; 0; 0) = \vec{0}$$

2. On peut en déduire que $\vec{u} = \vec{v} - \vec{w}$, donc les trois vecteurs sont liés par une relation linéaire et sont donc coplanaires.

Bases de plan et de l'espace

Exercice 9

- La droite qui passe par D et est dirigée par le vecteur \overrightarrow{HF} est la droite (DB) .
- La droite qui passe par F et est dirigée par le vecteur \overrightarrow{ED} est la droite (FC) .
- Les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AD} engendrent la direction du plan $(EFGH)$ passant par le point E .
- Les vecteurs \overrightarrow{AH} et \overrightarrow{CH} engendrent la direction du plan (BEG) passant par le point B .

Exercice 10

Dans le triangle ABC , les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires (car A, B et C ne sont pas alignés). Ils forment donc une base du plan (ABC) .

2. (a) (AI) et (BC) sont sécantes en I .

Les vecteurs \overrightarrow{AI} et \overrightarrow{BC} ne sont pas colinéaires.

Donc $(\overrightarrow{AI}, \overrightarrow{BC})$ est une base du plan (ABC).

(b) On peut compléter avec \overrightarrow{AD} pour former la base $(\overrightarrow{AI}, \overrightarrow{BC}, \overrightarrow{AD})$ de l'espace.

3. Pour vérifier si $(\overrightarrow{AI}, \overrightarrow{AE}, \overrightarrow{JC})$ est une base de l'espace, il faut vérifier que ces trois vecteurs ne sont pas coplanaires.

Ici, $\overrightarrow{JC} = \overrightarrow{EI} = -\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{AI}$.

Donc \overrightarrow{JC} , \overrightarrow{AE} et \overrightarrow{AI} sont coplanaires.

Donc $(\overrightarrow{JC}, \overrightarrow{AE}, \overrightarrow{AI})$ n'est pas une base de l'espace.

Exercice 11



1. (a)

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BC} \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BA} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AC} \\ &= \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AC}\end{aligned}$$

(b)

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AG} &= \overrightarrow{AI} + \overrightarrow{IB} \\ &= \overrightarrow{AI} - \frac{1}{3}\overrightarrow{BC}\end{aligned}$$

2. (a) On a :

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} \\ &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} + \overrightarrow{IJ} \\ &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} + \overrightarrow{AD} \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{AD} \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BA} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AD} \\ &= \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AD}\end{aligned}$$

(b)

$$\begin{aligned}\overrightarrow{DI} &= \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} \\ &= -\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BC} \\ &= -\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BA} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AC} \\ &= -\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AC}\end{aligned}$$

1. (a) De $\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{DE} = \vec{0}$, on déduit $\overrightarrow{AE} = -\overrightarrow{DE} = \overrightarrow{ED}$.

Donc E est le milieu du segment $[AD]$.

(b) De $\overrightarrow{AF} - \overrightarrow{BF} - \overrightarrow{CF} = \vec{0}$, on a $\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{BF} + \overrightarrow{CF}$.

Cela signifie que F est combinaison linéaire de \overrightarrow{BF} et \overrightarrow{CF} .

Ainsi \overrightarrow{AF} , \overrightarrow{BF} et \overrightarrow{CF} sont coplanaires.

F appartient donc au même plan que A, B et C soit (ABC).

De même $\overrightarrow{BG} + \overrightarrow{CG} + \overrightarrow{DG} = \vec{0}$, on déduit que \overrightarrow{BC} , \overrightarrow{CG} et \overrightarrow{DG} sont coplanaires.

Donc G appartient au plan (BCD).

2. (a) $\overrightarrow{AE} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AD}$

(b) $\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{BF} + \overrightarrow{CF}$

$$\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AF} + \overrightarrow{CA} + \overrightarrow{AF}$$

$$\overrightarrow{AF} = -\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC} + 2\overrightarrow{AF}$$

$$-\overrightarrow{AF} = -\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}$$

$$\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}$$

(c) $\overrightarrow{EF} = \overrightarrow{EA} + \overrightarrow{AF}$

$$\overrightarrow{EF} = \overrightarrow{AF} - \overrightarrow{AE}$$

$$\overrightarrow{EF} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} - \frac{1}{2}\overrightarrow{AD}$$

3. (a) $\overrightarrow{AG} = \frac{1}{3}(\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AD})$

$$\overrightarrow{AG} = \frac{1}{3}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{3}\overrightarrow{AC} + \frac{1}{3}\overrightarrow{AD}$$

$$\begin{aligned}\text{(b)} \quad \overrightarrow{EG} &= \overrightarrow{EA} + \overrightarrow{AG} = \overrightarrow{AG} - \overrightarrow{AE} = \frac{1}{3}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{3}\overrightarrow{AC} + \frac{1}{3}\overrightarrow{AD} - \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} \\ &= \frac{1}{3}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{3}\overrightarrow{AC} - \frac{1}{6}\overrightarrow{AD}\end{aligned}$$

$$\text{Et } \overrightarrow{EF} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} - \frac{1}{2}\overrightarrow{AD}$$

On voit que $\overrightarrow{EG} = \frac{1}{3}\overrightarrow{EF}$, donc les vecteurs sont colinéaires.

Par conséquent, les points E, F et G sont alignés.

Repérages dans l'espace

Exercice 13



Pour que $ABCD$ soit un parallélogramme, il faut que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$.

$$\overrightarrow{AB} = (5; 1; -2) - (3; 0; -1) = (2; 1; -1)$$

$$\text{Si } D(x; y; z), \text{ alors } \overrightarrow{DC} = (-3; 2; 3) - (x; y; z) = (-3 - x; 2 - y; 3 - z)$$

Pour que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$:

$$-3 - x = 2 \Rightarrow x = -5 \quad (1)$$

$$2 - y = 1 \Rightarrow y = 1 \quad (2)$$

$$3 - z = -1 \Rightarrow z = 4 \quad (3)$$

Donc $D(-5; 1; 4)$.

Exercice 14



Exercice 12



Pour un parallélépipède $ABCDEFGH$, on a :

- $\overrightarrow{AB} = (0; 5; -1)$
- $\overrightarrow{AD} = (-3; 1; -1)$
- $\overrightarrow{AE} = (2; 2; 3)$

Les coordonnées des autres sommets sont :

- $C = A + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} = (1; -2; 3) + (0; 5; -1) + (-3; 1; -1) = (-2; 4; 1)$
- $F = A + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AE} = (1; -2; 3) + (0; 5; -1) + (2; 2; 3) = (3; 5; 5)$
- $G = A + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE} = (1; -2; 3) + (0; 5; -1) + (-3; 1; -1) + (2; 2; 3) = (0; 6; 4)$
- $H = A + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE} = (1; -2; 3) + (-3; 1; -1) + (2; 2; 3) = (0; 1; 5)$

Exercice 15



1. Pour que \vec{u} et \vec{v} forment une base d'un plan, ils doivent être non colinéaires.

Si $\vec{u} = k\vec{v}$, alors $(-5; 6; -4) = k(1; 0; -2)$

Cela donnerait $-5 = k$, $6 = 0$ et $-4 = -2k$.

La deuxième équation est impossible, donc les vecteurs ne sont pas colinéaires et forment bien une base d'un plan.

2. Pour que \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} forment une base de l'espace, ils doivent être non coplanaires.

Il faut vérifier qu'il n'existe pas de réels λ et μ tels que $\vec{w} = \lambda\vec{u} + \mu\vec{v}$.

$$(0; 3; 5) = \lambda(-5; 6; -4) + \mu(1; 0; -2)$$

Cela donne le système :

$$-5\lambda + \mu = 0 \quad (4)$$

$$6\lambda = 3 \quad (5)$$

$$-4\lambda - 2\mu = 5 \quad (6)$$

De la deuxième équation : $\lambda = \frac{1}{2}$

De la première : $\mu = 5\lambda = \frac{5}{2}$

Vérification dans la troisième : $-4 \cdot \frac{1}{2} - 2 \cdot \frac{5}{2} = -2 - 5 = -7 \neq 5$

Le système n'a pas de solution, donc les vecteurs forment bien une base de l'espace.

Exercice 16



1. $\vec{u}(1; 2; 3)$ et $\vec{v}(4; 5; 6)$

Si $\vec{u} = k\vec{v}$, alors $(1; 2; 3) = k(4; 5; 6)$

Cela donnerait $1 = 4k$, $2 = 5k$ et $3 = 6k$, soit $k = \frac{1}{4}$, $k = \frac{2}{5}$ et $k = \frac{1}{2}$.

Ces valeurs sont différentes, donc les vecteurs ne sont pas colinéaires et forment une base d'un plan.

2. $\vec{u}(3; 9; -6)$ et $\vec{v}(2; 6; -4)$

On remarque que $\vec{u} = \frac{3}{2}\vec{v}$ car $(3; 9; -6) = \frac{3}{2}(2; 6; -4)$.

Les vecteurs sont colinéaires et ne forment pas une base d'un plan.

3. $\vec{u}(4; -2; 1)$ et $\vec{v}(2; -1; 0)$

Si $\vec{u} = k\vec{v}$, alors $(4; -2; 1) = k(2; -1; 0)$

Cela donnerait $4 = 2k$, $-2 = -k$ et $1 = 0$.

La troisième équation est impossible, donc les vecteurs ne sont pas colinéaires et forment une base d'un plan.

Exercice 17



Pour que \vec{u} et \vec{v} soient colinéaires, il faut qu'il existe un réel k tel que $\vec{u} = k\vec{v}$.

$$(t - 5; t; -2) = k(3; -2; t)$$

Cela donne :

$$t - 5 = 3k \quad (7)$$

$$t = -2k \quad (8)$$

$$-2 = kt \quad (9)$$

De la deuxième équation : $k = -\frac{t}{2}$

En substituant dans la première : $t - 5 = 3 \cdot \left(-\frac{t}{2}\right) = -\frac{3t}{2}$

$$t - 5 = -\frac{3t}{2}$$

$$2t - 10 = -3t$$

$$5t = 10$$

$$t = 2$$

Vérification : si $t = 2$, alors $k = -1$ et la troisième équation devient $-2 = (-1) \cdot 2 = -2$ OK

Donc $t = 2$.

Exercice 18



1. Pour $\vec{u}(1; 0; 3)$, $\vec{v}(2; 1; 0)$ et $\vec{w}(0; -4; -2)$

Il faut vérifier qu'il n'existe pas de réels λ et μ tels que $\vec{w} = \lambda\vec{u} + \mu\vec{v}$.

$$(0; -4; -2) = \lambda(1; 0; 3) + \mu(2; 1; 0)$$

Cela donne :

$$\lambda + 2\mu = 0 \quad (10)$$

$$\mu = -4 \quad (11)$$

$$3\lambda = -2 \quad (12)$$

De la deuxième : $\mu = -4$ De la troisième : $\lambda = -\frac{2}{3}$

Vérification dans la première : $-\frac{2}{3} + 2(-4) = -\frac{2}{3} - 8 = -\frac{26}{3} \neq 0$

Le système n'a pas de solution, donc les vecteurs forment une base de l'espace.

2. Pour $\vec{u}(3; 3; 3)$, $\vec{v}(6; 0; 9)$ et $\vec{w}(2; -2; 2)$

$$(2; -2; 2) = \lambda(3; 3; 3) + \mu(6; 0; 9)$$

Cela donne :

$$3\lambda + 6\mu = 2 \quad (13)$$

$$3\lambda = -2 \quad (14)$$

$$3\lambda + 9\mu = 2 \quad (15)$$

De la deuxième : $\lambda = -\frac{2}{3}$

En substituant dans la première : $3(-\frac{2}{3}) + 6\mu = 2 \Rightarrow -2 + 6\mu = 2 \Rightarrow \mu = \frac{2}{3}$

Vérification dans la troisième : $3(-\frac{2}{3}) + 9(\frac{2}{3}) = -2 + 6 = 4 \neq 2$

Le système n'a pas de solution, donc les vecteurs forment une base de l'espace.

Exercice 19



- Pour $\vec{u}(0; 3; 2)$, $\vec{v}(3; 9; 18)$ et $\vec{w}(1; 0; 4)$
Vérifions s'il existe λ et μ tels que $\vec{w} = \lambda \vec{u} + \mu \vec{v}$.

$$(1; 0; 4) = \lambda(0; 3; 2) + \mu(3; 9; 18)$$

Cela donne :

$$3\mu = 1 \Rightarrow \mu = \frac{1}{3} \quad (16)$$

$$3\lambda + 9\mu = 0 \quad (17)$$

$$2\lambda + 18\mu = 4 \quad (18)$$

De la première : $\mu = \frac{1}{3}$

Substitution dans la deuxième : $3\lambda + 9 \cdot \frac{1}{3} = 0 \Rightarrow 3\lambda + 3 = 0 \Rightarrow \lambda = -1$

Vérification dans la troisième : $2(-1) + 18 \cdot \frac{1}{3} = -2 + 6 = 4$

Le système a une solution, donc les vecteurs sont coplanaires et ne forment pas une base de l'espace.

- Pour $\vec{u}(1; -1; 0)$, $\vec{v}(0; 2; 1)$ et $\vec{w}(2; 0; 1)$

$$(2; 0; 1) = \lambda(1; -1; 0) + \mu(0; 2; 1)$$

Cela donne :

$$\lambda = 2 \quad (19)$$

$$-\lambda + 2\mu = 0 \quad (20)$$

$$\mu = 1 \quad (21)$$

De la première : $\lambda = 2$ De la troisième : $\mu = 1$

Vérification dans la deuxième : $-2 + 2(1) = 0$

Le système a une solution, donc les vecteurs sont coplanaires et ne forment pas une base de l'espace.

Exercice 20



- Pour $\vec{u}(3; -9; 6)$, $\vec{v}(1; -3; 2)$ et $\vec{w}(-2; 6; -4)$

On remarque que $\vec{u} = 3\vec{v}$ et $\vec{w} = -2\vec{v}$.

Ou encore que $\vec{v} - \vec{u} = \vec{w}$

Les trois vecteurs sont tous colinéaires à \vec{v} , donc ils sont coplanaires et ne forment pas une base de l'espace.

- Pour $\vec{u}(0; 4; -5)$, $\vec{v}(5; 1; 3)$ et $\vec{w}(2; -6; 0)$

Vérifions s'il existe λ et μ tels que $\vec{w} = \lambda \vec{u} + \mu \vec{v}$.

$$(2; -6; 0) = \lambda(0; 4; -5) + \mu(5; 1; 3)$$

Cela donne :

$$5\mu = 2 \Rightarrow \mu = \frac{2}{5} \quad (22)$$

$$4\lambda + \mu = -6 \quad (23)$$

$$-5\lambda + 3\mu = 0 \quad (24)$$

De la première : $\mu = \frac{2}{5}$

Substitution dans la deuxième : $4\lambda + \frac{2}{5} = -6 \Rightarrow 4\lambda = -6 - \frac{2}{5} = -\frac{32}{5} \Rightarrow \lambda = -\frac{8}{5}$

Vérification dans la troisième : $-5(-\frac{8}{5}) + 3(\frac{2}{5}) = 8 + \frac{6}{5} = \frac{46}{5} \neq 0$

Le système n'a pas de solution, donc les vecteurs forment une base de l'espace.

Exercice 21



Soit $\vec{t} = a\vec{u} + b\vec{v} + c\vec{w}$ avec $\vec{t}(3; 1; 2)$.

$$(3; 1; 2) = a(1; 0; 0) + b(1; 1; 0) + c(1; 1; 1)$$

$$= (a + b + c; b + c; c)$$

Cela donne :

$$a + b + c = 3 \quad (25)$$

$$b + c = 1 \quad (26)$$

$$c = 2 \quad (27)$$

De la troisième : $c = 2$ De la deuxième : $b = 1 - c = 1 - 2 = -1$ De la première : $a = 3 - b - c = 3 - (-1) - 2 = 2$

Donc dans la base $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$: $\vec{t}(2; -1; 2)$.

Exercice 22



Soit $\vec{t} = a\vec{u} + b\vec{v} + c\vec{w}$ avec $\vec{t}(4; 2; 1)$.

$$(4; 2; 1) = a(0; 1; 1) + b(2; 3; 4) + c(1; 1; 0)$$

$$= (2b + c; a + 3b + c; a + 4b)$$

Cela donne :

$$2b + c = 4 \quad (28)$$

$$a + 3b + c = 2 \quad (29)$$

$$a + 4b = 1 \quad (30)$$

De la troisième : $a = 1 - 4b$

Substitution dans la deuxième : $(1 - 4b) + 3b + c = 2 \Rightarrow 1 - b + c = 2 \Rightarrow c = 1 + b$

Substitution dans la première : $2b + (1 + b) = 4 \Rightarrow 3b + 1 = 4 \Rightarrow b = 1$

Donc $c = 1 + 1 = 2$ et $a = 1 - 4(1) = -3$

Dans la base $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$: $\vec{t}(-3; 1; 2)$.

Exercice 23



1. Pour montrer que $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ est une base de l'espace, vérifions qu'il n'existe pas de relation $\lambda \vec{u} + \mu \vec{v} + \nu \vec{w} = \vec{0}$ avec $(\lambda, \mu, \nu) \neq (0, 0, 0)$.

$$\lambda(0; 1; 2) + \mu(1; 1; 30) + \nu(-1; 3; 1) = (0; 0; 0)$$

$$(\mu - \nu; \lambda + \mu + 3\nu; 2\lambda + 30\mu + \nu) = (0; 0; 0)$$

Cela donne :

$$\mu - \nu = 0 \quad (31)$$

$$\lambda + \mu + 3\nu = 0 \quad (32)$$

$$2\lambda + 30\mu + \nu = 0 \quad (33)$$

De la première : $\mu = \nu$

Substitution dans la deuxième : $\lambda + \nu + 3\nu = 0 \Rightarrow \lambda = -4\nu$

Substitution dans la troisième : $2(-4\nu) + 30\nu + \nu = 0 \Rightarrow -8\nu + 31\nu = 0 \Rightarrow 23\nu = 0 \Rightarrow \nu = 0$

Donc $\mu = 0$ et $\lambda = 0$.

La seule solution est $(\lambda, \mu, \nu) = (0, 0, 0)$, donc les vecteurs forment une base de l'espace.

2. Soit $\vec{t} = a\vec{u} + b\vec{v} + c\vec{w}$ avec $\vec{t}(5; -4; 5)$.

$$(5; -4; 5) = a(0; 1; 2) + b(1; 1; 30) + c(-1; 3; 1) = (b - c; a + b + 3c; 2a + 30b + c)$$

Cela donne :

$$b - c = 5 \quad (34)$$

$$a + b + 3c = -4 \quad (35)$$

$$2a + 30b + c = 5 \quad (36)$$

De la première : $b = 5 + c$

Substitution dans la deuxième : $a + (5 + c) + 3c = -4 \Rightarrow a = -9 - 4c$

Substitution dans la troisième : $2(-9 - 4c) + 30(5 + c) + c = 5$

$$-18 - 8c + 150 + 30c + c = 5$$

$$132 + 23c = 5$$

$$23c = -127$$

$$c = -\frac{127}{23}$$

$$\text{Donc } b = 5 - \frac{127}{23} = \frac{115 - 127}{23} = -\frac{12}{23}$$

$$\text{Et } a = -9 + 4 \cdot \frac{127}{23} = -9 + \frac{508}{23} = \frac{-207 + 508}{23} = \frac{301}{23}$$

Dans la base $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$: $\vec{t}\left(\frac{301}{23}; -\frac{12}{23}; -\frac{127}{23}\right)$.

Colinéarité et coplanarité dans un repère

Exercice 24



$$\vec{AB} = (3; 5; 1) - (-1; 6; -2) = (4; -1; 3)$$

$$\vec{AC} = (19; 1; 13) - (-1; 6; -2) = (20; -5; 15)$$

On remarque que $\vec{AC} = 5\vec{AB}$ car $(20; -5; 15) = 5(4; -1; 3)$.

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} sont colinéaires, donc les points A, B et C sont alignés.

Exercice 25



$$\vec{AB} = (3; 5; 7) - (2; 3; 4) = (1; 2; 3)$$

$$\vec{AC} = (1; 2; 3) - (2; 3; 4) = (-1; -1; -1)$$

Pour que les points soient alignés, il faut que \vec{AB} et \vec{AC} soient colinéaires.

Si $\vec{AC} = k\vec{AB}$, alors $(-1; -1; -1) = k(1; 2; 3)$.

Cela donnerait $-1 = k$, $-1 = 2k$ et $-1 = 3k$.

De la première : $k = -1$ De la deuxième : $k = -\frac{1}{2}$

De la troisième : $k = -\frac{1}{3}$

Ces valeurs sont différentes, donc les vecteurs ne sont pas colinéaires.

Les points A, B et C ne sont pas alignés.

$$1. \vec{CD} = (4; 4; 2) - (8; 6; 4) = (-4; -2; -2)$$

$$\vec{CE} = 3\vec{CD} = 3\vec{CD} = 3(-4; -2; -2) = (-12; -6; -6)$$

$$\text{Donc } E = C + \vec{CE} = (8; 6; 4) + (-12; -6; -6) = (-4; 0; -2)$$

On peut également résoudre un système :

$$\begin{cases} x_E - 8 &= 3 \times (-4) \\ y_E - 6 &= 3 \times (-2) \\ z_E - 4 &= 3 \times (-2) \end{cases}$$

$$2. \vec{AB} = (-1; 6; 7) - (-3; 2; 1) = (2; 4; 6)$$

$$\vec{AE} = (-4; 0; -2) - (-3; 2; 1) = (-1; -2; -3)$$

On remarque que $\vec{AB} = -2\vec{AE}$ car $(2; 4; 6) = -2(-1; -2; -3)$.

Les vecteurs sont colinéaires, donc les points A, B et E sont alignés.

Exercice 27



Logique

La proposition est vraie.

En effet, si \vec{AB} a une coordonnée nulle et que la coordonnée correspondante de \vec{CD} n'est pas nulle, alors il ne peut pas exister de réel k tel que $\vec{AB} = k\vec{CD}$.

Par exemple, si $\vec{AB}(0; b; c)$ et $\vec{CD}(a; d; e)$ avec $a \neq 0$, alors l'équation $0 = ka$ avec $a \neq 0$ impose $k = 0$, mais alors les autres coordonnées devraient aussi être nulles, ce qui n'est généralement pas le cas.

Exercice 28



$$1. \vec{AB} = (-2; 8; 4) - (-2; -14; -24) = (0; 22; 28)$$

$$\vec{AC} = (-1; 3; -7) - (-2; -14; -24) = (1; 17; 17)$$

Si $\vec{AB} = k\vec{AC}$, alors $(0; 22; 28) = k(1; 17; 17)$.

De la première coordonnée : $0 = k \cdot 1 \Rightarrow k = 0$

Mais si $k = 0$, alors $\vec{AB} = (0; 0; 0)$, ce qui n'est pas le cas.

Donc les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires.

$$2. \vec{AD} = (-3; 2; 1) - (-2; -14; -24) = (-1; 16; 25)$$

Pour que les points soient coplanaires, il faut que \vec{AD} soit combinaison linéaire de \vec{AB} et \vec{AC} .

Cherchons λ et μ tels que $\vec{AD} = \lambda\vec{AB} + \mu\vec{AC}$.

$$(-1; 16; 25) = \lambda(0; 22; 28) + \mu(1; 17; 17)$$

$$= (\mu; 22\lambda + 17\mu; 28\lambda + 17\mu)$$

Cela donne :

$$\mu = -1 \quad (37)$$

$$22\lambda + 17\mu = 16 \quad (38)$$

$$28\lambda + 17\mu = 25 \quad (39)$$

De la première : $\mu = -1$

Exercice 26



Substitution dans la deuxième : $22\lambda + 17(-1) = 16 \Rightarrow 22\lambda = 33 \Rightarrow \lambda = \frac{3}{2}$

Vérification dans la troisième : $28 \cdot \frac{3}{2} + 17(-1) = 42 - 17 = 25$ OK

Le système a une solution, donc les points A , B , C et D sont coplanaires.

Exercice 29



$$1. \overrightarrow{AB} = (3; 14; 9) - (1; 0; 1) = (2; 14; 8)$$

$$\overrightarrow{AC} = (12; 5; 0) - (1; 0; 1) = (11; 5; -1)$$

Si $\overrightarrow{AB} = k\overrightarrow{AC}$, alors $(2; 14; 8) = k(11; 5; -1)$.

Cela donnerait $2 = 11k$, $14 = 5k$ et $8 = -k$.

De la première : $k = \frac{2}{11}$ De la deuxième : $k = \frac{14}{5}$

De la troisième : $k = -8$

Ces valeurs sont différentes, donc les vecteurs ne sont pas colinéaires.

$$2. \overrightarrow{AD} = (-2; 3; 4) - (1; 0; 1) = (-3; 3; 3)$$

Cherchons λ et μ tels que $\overrightarrow{AD} = \lambda\overrightarrow{AB} + \mu\overrightarrow{AC}$.

$$(-3; 3; 3) = \lambda(2; 14; 8) + \mu(11; 5; -1)$$

$$= (2\lambda + 11\mu; 14\lambda + 5\mu; 8\lambda - \mu)$$

Cela donne :

$$2\lambda + 11\mu = -3 \quad (40)$$

$$14\lambda + 5\mu = 3 \quad (41)$$

$$8\lambda - \mu = 3 \quad (42)$$

De la troisième : $\mu = 8\lambda - 3$

Substitution dans la première : $2\lambda + 11(8\lambda - 3) = -3$

$$2\lambda + 88\lambda - 33 = -3$$

$$90\lambda = 30$$

$$\lambda = \frac{1}{3}$$

$$\text{Donc } \mu = 8 \cdot \frac{1}{3} - 3 = \frac{8}{3} - 3 = -\frac{1}{3}$$

Vérification dans la deuxième : $14 \cdot \frac{1}{3} + 5(-\frac{1}{3}) = \frac{14}{3} - \frac{5}{3} = \frac{9}{3} = 3$

Le système a une solution, donc les points A , B , C et D sont coplanaires.

Exercice 30



$$\overrightarrow{AB} = (3; 0; 4) - (2; 3; 4) = (1; -3; 0)$$

$$\overrightarrow{AC} = (5; 6; 7) - (2; 3; 4) = (3; 3; 3)$$

$$\overrightarrow{AD} = (8; 7; 13) - (2; 3; 4) = (6; 4; 9)$$

• On a $z_{\overrightarrow{AB}} = 0$, mais $z_{\overrightarrow{AC}} \neq 0$, les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont donc pas colinéaires.

• Par conséquent, pour que les points soient coplanaires, il faut que \overrightarrow{AD} soit combinaison linéaire de \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} .

Cherchons λ et μ tels que $\overrightarrow{AD} = \lambda\overrightarrow{AB} + \mu\overrightarrow{AC}$.

$$(6; 4; 9) = \lambda(1; -3; 0) + \mu(3; 3; 3)$$

$$= (\lambda + 3\mu; -3\lambda + 3\mu; 3\mu)$$

Cela donne :

$$\lambda + 3\mu = 6 \quad (43)$$

$$-3\lambda + 3\mu = 4 \quad (44)$$

$$3\mu = 9 \quad (45)$$

De la troisième : $\mu = 3$

Substitution dans la première : $\lambda + 3(3) = 6 \Rightarrow \lambda = -3$

Vérification dans la deuxième : $-3(-3) + 3(3) = 9 + 9 = 18 \neq 4$

Le système n'a pas de solution, donc les points A , B , C et D ne sont pas coplanaires.

Exercice 31



$$1. \overrightarrow{AD} = (3; 0; 5) - (-3; 0; 1) = (6; 0; 4)$$

$$\overrightarrow{BC} = (-5; 2; -3) - (4; 2; 3) = (-9; 0; -6)$$

On remarque que $\overrightarrow{BC} = -\frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$ car $(-9; 0; -6) = -\frac{3}{2}(6; 0; 4)$.

Les vecteurs \overrightarrow{AD} et \overrightarrow{BC} sont colinéaires.

2. Comme \overrightarrow{AD} et \overrightarrow{BC} sont colinéaires, les droites (AD) et (BC) sont parallèles.

Si de plus ces droites se coupent ou sont confondues, alors les points A , B , C et D sont coplanaires.

Exercice 32



$$1. \overrightarrow{AB} = (2; 0; 1) - (1; 2; 3) = (1; -2; -2)$$

$$\overrightarrow{AC} = (2; -1; 3) - (1; 2; 3) = (1; -3; 0)$$

Si $\overrightarrow{AB} = k\overrightarrow{AC}$, alors $(1; -2; -2) = k(1; -3; 0)$.

De la première coordonnée : $k = 1$ De la deuxième : $-2 = -3k \Rightarrow k = \frac{2}{3}$ De la troisième : $-2 = 0$ (impossible)

Les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires.

2. Pour que D appartienne au plan (ABC) , il faut que \overrightarrow{AD} soit combinaison linéaire de \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} .

$$\overrightarrow{AD} = (1; -3; z) - (1; 2; 3) = (0; -5; z - 3)$$

Cherchons λ et μ tels que $\overrightarrow{AD} = \lambda\overrightarrow{AB} + \mu\overrightarrow{AC}$.

$$(0; -5; z - 3) = \lambda(1; -2; -2) + \mu(1; -3; 0)$$

$$= (\lambda + \mu; -2\lambda - 3\mu; -2\lambda)$$

Cela donne :

$$\lambda + \mu = 0 \quad (46)$$

$$-2\lambda - 3\mu = -5 \quad (47)$$

$$-2\lambda = z - 3 \quad (48)$$

De la première : $\mu = -\lambda$

Substitution dans la deuxième : $-2\lambda - 3(-\lambda) = -5 \Rightarrow -2\lambda + 3\lambda = -5 \Rightarrow \lambda = -5$

Donc $\mu = 5$ et de la troisième : $-2(-5) = z - 3 \Rightarrow 10 = z - 3 \Rightarrow z = 13$

Pour $z = 13$, le point $D(1; -3; 13)$ appartient au plan (ABC) .

Exercice 33

1. (a) On a :

$$\overrightarrow{AB} = B - A = (4 - 1; -5 - 2; 6 - 3) = (3; -7; 3)$$

$$\overrightarrow{AC} = C - A = (0 - 1; 0 - 2; 3 - 3) = (-1; -2; 0)$$

$$\overrightarrow{AD} = D - A = (7 - 1; 8 - 2; -9 - 3) = (6; 6; -12)$$

(b) Pour démontrer que ces vecteurs ne sont pas coplanaires, nous devons vérifier qu'aucun des trois vecteurs ne peut s'écrire comme combinaison linéaire des deux autres.

Cherchons s'il existe des réels α et β tels que $\overrightarrow{AD} = \alpha \overrightarrow{AB} + \beta \overrightarrow{AC}$.

Cela revient à résoudre le système :

$$\begin{cases} 6 = 3\alpha - \beta \\ 6 = -7\alpha - 2\beta \\ -12 = 3\alpha + 0\beta \end{cases}$$

De la troisième équation : $3\alpha = -12$, donc $\alpha = -4$.

En substituant dans la première équation : $6 = 3(-4) - \beta = -12 - \beta$, donc $\beta = -18$.

Vérifions avec la deuxième équation : $-7(-4) - 2(-18) = 28 + 36 = 64 \neq 6$.

Le système n'a pas de solution, donc les trois vecteurs ne sont pas coplanaires.

On peut en déduire que les points A , B , C et D ne sont pas coplanaires.

2. Pour calculer les coordonnées des milieux, on utilise la formule du milieu.

$$I, \text{ milieu de } [AB] : I = \frac{A+B}{2} = \frac{(1,2,3)+(4,-5,6)}{2} = \left(\frac{5}{2}; -\frac{3}{2}; \frac{9}{2}\right)$$

$$J, \text{ milieu de } [CD] : J = \frac{C+D}{2} = \frac{(0,0,3)+(7,8,-9)}{2} = \left(\frac{7}{2}; 4; -3\right)$$

3. • Pour que $IACE$ soit un parallélogramme, on doit avoir $\overrightarrow{IA} = \overrightarrow{EC}$.

$$\text{On a } \overrightarrow{IA} = A - I = (1, 2, 3) - \left(\frac{5}{2}, -\frac{3}{2}, \frac{9}{2}\right) = \left(-\frac{3}{2}, \frac{7}{2}, -\frac{3}{2}\right)$$

Or $\overrightarrow{IA} = \overrightarrow{EC}$, ce qui donne :

$$\begin{cases} \frac{-3}{2} = 0 - x_E \\ \frac{7}{2} = 0 - y_E \\ \frac{-3}{2} = 3 - z_E \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{3}{2} = x_E \\ \frac{-7}{2} = y_E \\ \frac{9}{2} = z_E \end{cases}$$

$$\text{Donc } E \left(\frac{3}{2}; \frac{-7}{2}; \frac{9}{2} \right)$$

• Pour que $IBDF$ soit un parallélogramme, on doit avoir $\overrightarrow{IB} = \overrightarrow{FD}$.

$$\overrightarrow{IB} = B - I = (4, -5, 6) - \left(\frac{5}{2}, -\frac{3}{2}, \frac{9}{2}\right) = \left(\frac{3}{2}, -\frac{7}{2}, \frac{3}{2}\right)$$

$$\text{Donc } F \left(\frac{11}{2}; \frac{23}{2}; \frac{-21}{2} \right)$$

4. Pour vérifier que J est le milieu de $[EF]$, calculons les coordonnées du milieu de $[EF]$:

$$\text{Milieu de } [EF] = \frac{E+F}{2} = \frac{1}{2} \left[\left(\frac{3}{2}, \frac{-7}{2}, \frac{9}{2}\right) + \left(\frac{11}{2}, \frac{23}{2}, \frac{-21}{2}\right) \right] = \frac{1}{2} \left(\frac{14}{2}, \frac{16}{2}, -\frac{12}{2} \right) = \frac{1}{2} (7, 8, -6) = \left(\frac{7}{2}, 4, -3\right)$$

On retrouve bien les coordonnées de J , donc J est effectivement le milieu du segment $[EF]$.

Exercice 34

1. Dans le repère $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AH}, \overrightarrow{AI})$, en supposant que chaque cube a une arête de longueur 1 :

$$A(0; 0; 0), B(1; 0; 0), C(2; 0; 0), D(3; 0; 0)$$

$$E(3; 1; 0), F(2; 1; 0), G(1; 1; 0), H(0; 1; 0)$$

$$I(0; 0; 1), J(1; 0; 1), K(2; 0; 1), L(3; 0; 1)$$

$$M(3; 1; 1), N(2; 1; 1), O(1; 1; 1), P(0; 1; 1)$$

2. Calculons les coordonnées des vecteurs demandés :

$$\overrightarrow{DN} = N - D = (2; 1; 1) - (3; 0; 0) = (-1; 1; 1)$$

$$\overrightarrow{AM} = M - A = (3; 1; 1) - (0; 0; 0) = (3; 1; 1)$$

$$\overrightarrow{HC} = C - H = (2; 0; 0) - (0; 1; 0) = (2; -1; 0)$$

3. Pour déterminer si ces vecteurs sont coplanaires, nous cherchons s'il existe des réels α et β tels que $\overrightarrow{HC} = \alpha \overrightarrow{DN} + \beta \overrightarrow{AM}$.

Cela revient à résoudre le système :

$$\begin{cases} 2 = -\alpha + 3\beta \\ -1 = \alpha + \beta \\ 0 = \alpha + \beta \end{cases}$$

Les équations 2 et 3 donnent $\alpha + \beta = -1$ et $\alpha + \beta = 0$, ce qui est impossible.

Le système n'a pas de solution, donc les trois vecteurs ne sont pas coplanaires.

Exercice 35

1. Dans le repère $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$, en considérant que le cube a une arête de longueur 1 :

$$A(0; 0; 0) \text{ (origine du repère)}$$

$$B(1; 0; 0) \text{ (sur l'axe } \overrightarrow{AB})$$

$$C(1; 1; 0) \text{ (translation de } B \text{ par } \overrightarrow{AD})$$

$$D(0; 1; 0) \text{ (sur l'axe } \overrightarrow{AD})$$

$$E(0; 0; 1) \text{ (sur l'axe } \overrightarrow{AE})$$

$$F(1; 0; 1) \text{ (translation de } B \text{ par } \overrightarrow{AE})$$

$$G(1; 1; 1) \text{ (translation de } C \text{ par } \overrightarrow{AE})$$

$$H(0; 1; 1) \text{ (translation de } D \text{ par } \overrightarrow{AE})$$

2. Déterminons les coordonnées des points I et J :

$$\overrightarrow{AI} = \frac{1}{3} \overrightarrow{AB}$$

$$\text{Comme } \overrightarrow{AB} = (1; 0; 0), \text{ on a } \overrightarrow{AI} = \frac{1}{3}(1; 0; 0) = \left(\frac{1}{3}; 0; 0\right)$$

$$\text{Donc } I = A + \overrightarrow{AI} = (0; 0; 0) + \left(\frac{1}{3}; 0; 0\right) = \left(\frac{1}{3}; 0; 0\right)$$

$$\overrightarrow{AJ} = \frac{2}{3}\overrightarrow{AD}$$

Comme $\overrightarrow{AD} = (0; 1; 0)$, on a $\overrightarrow{AJ} = \frac{2}{3}(0; 1; 0) =$

$$(0; \frac{2}{3}; 0)$$

Donc $J = A + \overrightarrow{AJ} = (0; 0; 0) + (0; \frac{2}{3}; 0) = (0; \frac{2}{3}; 0)$