

۱) کرنل (Kernel): هسته اصلی سیستم عامل است که به طور مستقیم با سخت افزار سیستم ارتباط دارد و مسئول مدیریت منابع سیستم مثل پردازنده، حافظه و دستگاه‌های ورودی و خروجی (I/O) است. کرنل دستورات عملیات اصلی سیستم را مدیریت می‌کند.

وظایف

- مدیریت فرایندها و وظایف چندکاره (multi-tasking)
- مدیریت حافظه (Memory Management)
- مدیریت دستگاه‌های سخت افزاری (I/O management)
- مدیریت سیستم‌های فایل (File System Management)

سیستم فایل (System Call): سیستم فایل یک واسطه است که توسط برنامه‌های کاربری استفاده می‌شود تا به سرویس‌ها و منابع مختلف سیستم عامل دسترسی پیدا کنند. چون برنامه‌های کاربری نمی‌توانند مستقیماً به سخت افزار دسترسی داشته باشند، از سیستم فایل برای درخواست سرویس از کرنل استفاده می‌کنند.

مثال: سیستم فایل  $\leftarrow open()$  این سیستم فایل برای باز کردن یک فایل در سیستم عامل استفاده می‌شود. وقتی  $open()$  فراخوانی می‌شود، کنترل به کرنل منتقل می‌شود و کرنل عملیات لازم را برای باز کردن فایل انجام می‌دهد.

کرنل مود (Kernel Mode): حالت کرنل حالتی است که در آن کرنل مستقیماً با سخت افزار سیستم و بخش‌های خاص آن سروکار دارد. در این حالت، سیستم عامل دسترسی کامل به تمام منابع سخت افزاری و حافظه دارد. کاربر در این حالت، کرنل می‌تواند عملیات‌های حساس مثل مدیریت حافظه و تخصیص آن، مدیریت ورودی و خروجی، کنترل فرایندها، مدیریت حافظه، برنامه‌های کاربری می‌توانند مستقیماً در کرنل مود اجرا شوند تا امنیت و پایداری سیستم تضمین شود.

2) سیزده (User Mode) : حالتی است که در آن برنامه‌های کاربردی معمولی (مثل ویرایشگرهای متن، مرورگرها) اجرا می‌شوند. در این حالت، برنامه‌ها دسترسی مستقیم به منابع سخت‌افزاری و حافظه ندارند و نمی‌توانند عملیات سیستم عامل را انجام دهند. در این حالت، برنامه‌ها فقط از طریق سیستم کال دعا از کرنل، درخواست خدمات می‌کنند.

پایه‌های سیستم عامل بر اساس Interrupt می‌باشد.  
در کنار Interrupt ها،

۱- ایجاد اینترپت: هرگاه که یک رویداد خاص اتفاق می‌افتد، یک Interrupt ایجاد می‌شود.

۲- توقف کرنل فرایند جاری: پردازنده، اجرای فرایند جاری را متوقف کرده و وضعیت آن را ذخیره می‌کند.

۳- انتقال به سرویس اینترپت (ISR): پردازنده به یک تابع خاص با نام "روتین سرویس اینترپت" (ISR) منتقل می‌شود که وظیفه پردازش اینترپت را بر عهده دارد.

۴- بازگشت به اینترپت: ISR وظایف لازم را انجام می‌دهد. پس از اتمام کار، داده‌ها از یک دستگاه یا تنظیم مشخصه‌های مورد نیاز

۵- بازگشت به فرایند قبلی: پس از اتمام ISR، وضعیت قبلی پردازنده بازیابی می‌شود و کنترل به فرایند قبلی بازگردانده می‌شود.

« System call ها برای پیاده سازی از مندرج Interrupt استفاده می کنند »

برای اجرای سیستم مال، برنامه باید از حالت User Mode به حالت Kernel Mode منتقل شود.  
این جابجایی توسط اینتر آپ نرم افزاری انجام می شود. اینتر آپ نرم افزاری برای درخواست سیستم مال ها  
اجرا می شود.

مزایای این صورت است :

- برنامه کاربردی نمی تواند یک اینتر آپ نرم افزاری خاص (مثل اینتر آپ 0x80) را فعال  
کند.

- وقتی این اینتر آپ اجرا می شود، کنترل اجرای برنامه به هسته سیستم عامل منتقل می شود و حالت سیستم از  
کاربر به هسته می ماند.

=> پس از اجرای سیستم مال و انجام عملیات مورد نظر، نتیجه اجرای سیستم مال (مثل داده خوانده شده یا پرده کشی)  
به برنامه کاربر بازگردانده می شود. پس سیستم عامل با استفاده از اینتر آپ نرم افزاری دوباره به حالت کاربر برمی گردد و  
اجرای برنامه ادامه می یابد.

در جامعه علمی برای راحتی در پیاده سازی یک سیستم عامل «  
مکانیزم و Policy»

خطی برای انجام هر چه ؟

برای انجام هر چه که داریم ؟

به چه نیاز داریم ؟

حالت نرم روت از Policy جداست، کارون Flexibility می تونه و مثلا باید حتما نرم چه می تو یمن یا روت های  
Policy رو عوض کنیم

زبان های سطح بالا :

\* با توجه به نزدیک بودن به زبان انسان و محکم بحر Syntax ها، سرعت بالا تری در کدنویسی داریم .

\* با توجه به حضور نامچرال در تبدیل زبان سطح بالا به زبان ماشین، که حاصلش تفاوتی بجزینه و بجز از آن خواهد شد که بجز اهدیم خودمون حاوطه رو در دست بگیریم و به مسائل مختلف فکر کنیم .

\* تبدیل بودن : زبان های سطح بالا مثل C++ ، تفاوتی های مسابقی با دنیای در دارد در صورتی که در زبان های سطح پایین آن تفاوت ها را نخواهند شد .

\* در زبان های سطح بالا، تفاوت ها در Structure ها زیاد و دقتی برای برنامه نویسی داریم .

\* در زبان های سطح بالا به دلیل بالا بودن تعداد تفاوت ها و محاسباتی بین آن ها، سرعت پایین تری دارند .

\* در زبان های سطح بالا، به دلیل استفاده از Data Structure های پیچیده، حافظه زیادی استفاده می شوند .

( Emulator ) : ایمولاتور ساز، به نرم افزاری گفته می شود که به ما در اجرای دستگاه می دهد .

سیستم ما شبیه سازی را بر روی یک سیستم متفاوت شبیه سازی کند . در واقع شبیه سازها این امکان را می دهند که برنامه ها یا سیستم عملیاتی که بر روی یک سخت افزار خاص طراحی شده اند، روی سخت افزار یا سیستم دیگری اجرا شوند .



## « Monolithic و Modular در پیاده سازی سیستم عامل »

Monolithic: در این روش از طراحی، کنترل، و همه سیستم‌ها به هم در پیوستگی دارند و از برنامه‌های سیستمی بسیار جا

حداکثرند و به جرم Compact است.

مزیت: سادگی در پیاده سازی. چون همه چیز به هم پیوسته است و در کنترل، دیباگ و تست و رفع اشکال آسانتر

عیب: دیباگ کردن و عیب یابی سخت تر است

Modular: بخش‌های مختلف کنترل، مدیریت اجزای مختلف و اجزای پیاده سازی می‌شوند

## « Layer Approach »

در طراحی لایه‌ای، هر بخش از سیستم، اجزای پیاده سازی می‌شود و با لایه‌های بالا و پایین هر بخش در رابطه است. در این پیاده سازی سادگی لایه‌ای ۲ جزء اصلی دارد: ۱. لایه‌ها به هم پیوسته هستند، باید حداقل از طریق لایه ۱ این مورد

مزیت این روش  $flexibility$  آن است چون هر بخش جداگانه از بقیه دلی به دلیل ارتباط لایه‌ای overhead در رسم و عیب محسوب می‌شود

← Linux، هم Monolithic است هم Modular  
 همچنین به نیاز بوده به واسطه کار کردن و این قسمت‌ها را از flexibility یعنی  
 برخورد در کردن و بسیار جا کردن

6) معماری میکرو کرنل: در این معماری، با محدودیت کرنل، توسعه دهنده سیستمی در آن، User Space، باید توسعه سیستمی را انجام دهد.

مزیت: 1. با توجه به تماس بودن بخش کرنل، هر چه دستورات سختی در آن انجام شود، عیبها کمتر است.  
2. بهرین portability

عیب: 1. بهرین overhead، چرا که بخشهایی که در User Space باید توسعه سیستمی شوند، برای برقراری ارتباط با بخشهای کرنل، از پیام استفاده میکنند ← macOS با میکرو کرنل، باید توسعه سیستمی بیشتر است.

LKM: Loadable Kernel Modules: کرنلهایی که به شکل LKM باید توسعه سیستمی شوند.  
این قابلیت را دارند که ماژول خود را اضافه کنند، بدون اینکه کرنل نامقابل ریوایت شود.

← طراحی به سبب LKM، به چتری توپایه های Layer هسته است. تفاوت که به دلیل افزودن (load) و نگه داشتن ماژولها، حفاظت پذیری بیشتری دارد.

microkernel + monolithic windows

Layer + microkernel: macOS

monolithic + modular: Linux

## Building and Booting Linux

ماژول کرنل لینوکس: از دایرکتوری `make menuconfig` کرنل  
ماژول کرنل: `make`

پس یک image نامی "vmlinuz" ایجاد می شود.

با دستور `make modules` می توان ماژولهای کرنل را ساخت.  
با دستور `make modules_install` کرنل این ماژولها را در `vmlinuz` نصب می کند.

کرنل جدید با دستور `make install` نصب می شود.

(7) مراحل ساخت و اجرای یک سیستم عامل

- ۱- نوشتن Source code سیستم عامل
- ۲- مانیتور کردن سیستم عامل برای اجرای سخت افزارهای مختلف
- ۳- امپایل کردن سیستم عامل
- ۴- نصب سیستم عامل
- ۵- بوت کردن سیستم عامل و تست کردن

## System Boot

(( می خواهیم به سیستم این دو بقیه رو روشن کرد، نه هم سیستم عامل میاد بالا ))

روی ماپیترها، یک برنامه کوچک اولیه به اسم BIOS وجود داره که اطلاعات به اون bootstrap loader می یه  
نه این برنامه روی ROM یا EEPROM ذخیره می شه

BIOS پس از اجرای حیاتی برای اطمینان از راه اندازی صحیح سیستم و ارتباط بین سخت افزار و BIOS است

اوس برنامه ای است که پس از لود سیستم اجرایی شود و وظیفه بوت کردن سیستم را بر عهده دارد.

پس از BIOS به boot loader می ره که هم اجرایی شه که با حال میزنه یا به boot loader می ره  
GRUB لینوکس است.

در ماپیترهای جدید، UEFI نه جایگزین BIOS است استفاده می شود

BIOS روی ROM ذخیره می شود و اجرای آن در حالی که UEFI روی یک پارتیشن مشخص از هارد دیسک ذخیره می شه.  
UEFI امکانات بیشتری دارد.

UEFI به دلیل تفاوت در نوع ساخت دیواره سازی سرعت بیشتری سبب به BIOS دارد.

UEFI می تواند متغیرات ۳۲ یا ۶۴ بیتی را اجرا کند در حالی که BIOS فقط ۱۶ بیتی را اجرا می کند. به همین دلیل هم،  
به لودر boot loader می ره BIOS لود می شه ۱۶ بیتی است ولی UEFI می تونه ۳۲ یا ۶۴ بیتی لود شه و عفا این از نظر سرعت  
خیلی بیشتره.

UEFI امکانات بیشتری دارد، مثلاً درایورهای بیشتری از جمله درایورهای ویندوز دارد.



\* پس از آنکه BIOS بارخود را در این سیستم‌های اولیه‌ی سخت‌افزار و شناسایی دستگاه‌های بوت به انجام رساند، کنترل را به

GRUB یا هر بوت‌لودر دیگری که در پارتیشن سیستم‌عامل بار شده باشد، می‌دهد.

GRUB سپس با توجه به تنظیمات خود، دستی از سیستم‌عامل‌های موجود در این پارتیشن‌ها، یکی را به عنوان سیستم‌عامل پیش‌فرض تنظیم کرده است، و آن را بوت می‌کند.

## operating system Debugging

در سیستم‌های مایکروتری، Core dump و crash dump - هر دو فایل‌هایی هستند که اطلاعاتی از وضعیت حافظه و پردازنده هنگام بروز مشکل را ذخیره می‌کنند. این اطلاعات به فایل‌های خطاها و تشخیص علت بروز مشکل در نرم‌افزار و سخت‌افزار کمک می‌کنند.

Core dump  
&  
Crash dump

Core dump: یک فایل است که وضعیت حافظه یک برنامه خاص را هنگام متوقف شدن ناگهانی ذخیره می‌کند. Core dump اطلاعاتی را از فایل وضعیت حافظه، رجیسترهای پردازنده، داده‌های هیپ و پشته و دستورالعمل‌های نقطه‌ای که برنامه در حال اجرا می‌شود را ذخیره می‌کند.

Crash dump: وضعیت یک سیستم را هنگام بروز خطای سیستمی ثبت می‌کند. این نوع دایمپ نه تنها اطلاعاتی از یک برنامه خاص، بلکه اطلاعاتی از کل سیستم از جمله کرنل، درایورهای سخت‌افزار و تنظیمات سیستم عامل را ذخیره می‌کند.

## « Virtualization and Computing Environments »

به سبب Virtualization، به سبب

process : OS abstraction of processor  
main memory, I/O devices  
for a running program

process : OS abstraction of processor  
main memory, I/O devices  
for a running program

OS abstraction of Memory : virtual memory  
process در خود پس از دسترسی را دارد.  
دنا را به حافظه می‌دهد به خودش رود است که باشد.

OS abstraction of File : File  
I/O devices  
هیه ورودی خارج از سیستم به شکل فایل هستند که می‌توان در آن‌ها نوشت یا از آن‌ها خواند.



این به عبارتی این **abstraction** من چنانچه می‌توانیم عادل از دست است که به ما می‌دهد  
 = با این تعریف **Process** می‌توانیم به یک **OS** بپردازیم و **main memory** و دستگاه‌های ورودی و خروجی یک برنامه  
 در حال اجرا **Virtual Memory**، می‌توانیم به **OS** با **memory** و **File** یک تغییر **ip device** حاصل

### « CPU Virtualization »

مثال قابل درک و آشنایی که به ما می‌دهد، **run** کردن چندین برنامه و **process** است که در این حالت  
**CPU** به خوبی و به واسطه **virtualization** می‌تواند **process** ها را در این سیستم اجرا کند. در حالی که از یک سری  
 تکنیک‌ها و به خصوص **CPU** مثل **Time sharing** داده استفاده می‌کند.

### « Memory Virtualization »

**Memory** را به شکل آرایه ای از بیت‌های توپلیسیم می‌بینیم.  
 واسطه خواندن از **Memory** (**Read**)، می‌تواند آدرس خانه ای در این سیستم که به ما می‌دهد  
 واسطه نوشتن در **Memory** (**write**)، در آن سیستم به ما می‌دهد و **Data** ای که به ما می‌دهد

در نتیجه در عملیات اصلی در **Memory Virtualization**، **load & store** هستند.

مثلاً اینکه در دستوری از برنامه هم در **Memory** است باید **Fetch** شود.

← دسترسی به حافظه ما خیلی زیاد و در هر آیدی می‌توانیم به یک سیستم دسترسی داشته باشیم.

**Memory Virtualization**، یعنی هر **process** طوری **Memory** را می‌بیند انگار که یک **Memory** واحد و ساده است.  
 و هیچ تراشه ای بین سیستم حافظه برای برنامه هاست که **CPU** آن را **manage** می‌کند.

← به عنوان مثال هر یک **Process** 1، 2، 3 اگر بخواهند اطلاعات خود را در هر یک از آیدی یک سیستم داشته باشند، این پرتیو در هر یک می‌تواند  
 به یک خانه از حافظه اشاره کند و می‌تواند باشد. چرا که سیستم هر **Process** می‌تواند به یک حافظه اشاره کند و داده را می‌تواند دارد.

← نکته: در **map** شدن این سه که در مثال با **physical memory**، آدرس ها متفاوت خواهند شد و این  
 همان **abstraction of memory OS** است.



برای اجرای اپلیکیشن ها و سرویس ها به صورت جداگانه و اینکه در یک سیستم عامل مشترک استفاده می شود در این روش، هر ماشین مجازی یک سیستم عامل مجازی را می بیند و برای اجرای اپلیکیشن ها در نظر گرفته می شود. برخلاف معماری سازی VM، سیستم عامل مجازی ندارد و برای سیستم عامل مجازی، برای اجرای سرویس ها، هر یک از ماشین ها به یک ترانسپارتر از VM ها هستند و هدف از این بک گراند دارند ماشین های Docker سواری می کنند.

hypervisor چیست؟ نه آن ناظر بر ماشین های مجازی نیست که می شود، بلکه افزاینده ای است که یک ماشین مجازی را می سازد و اجازه می دهد که به سیستم عامل ها اجازه می دهد منابع سخت افزاری مثل پردازنده، حافظه و ... دسترسی مستقیم به سخت افزار فیزیکی دسترسی داشته باشند.

hypervisor type 1: نوع اول آن، مستقیماً روی سخت افزار می نشیند و دسترسی به سیستم عامل یا به زبان دیگر، دو سیستم برای محیط های متفاوتی نیازمند است.

hypervisor type 2: نوع دوم آن است که روی سیستم عامل می نشیند و در یک رزوم افزاینده می نشیند مثل VMware.

## Computing Environments

distributed systems: سیستم های توزیع شده، در ارتباط هستند و به شکل یک سیستم واحد عمل می کنند. این سیستم، نیازمند سیستم عامل خاصی است به نام Network OS.



در سیستم‌هایی که هدفشان از چندین پردازنده برای استفاده بی‌سود، مزایای خوبی حاصل است :

۱ - Increased throughput ← سریع‌تر اجرای برنامه‌ها

۲ - Economy of Scale ← اجرای چندین برنامه

۳ - Increased reliability\* ← یعنی اگر یکی از پردازنده‌ها از کار افتاد، بقیه‌ای به اجرای برنامه‌ها و از بین بردن آن‌ها می‌توانند ادامه بدهند.

« دو نوع فرایندی استفاده از چندین پردازنده »

۱ - Asymmetric Multiprocessing → نامتقارن

در این حالت چندین پردازنده، تحت کنترل یک پردازنده master در سیستم فعالیت می‌کنند. هر پردازنده کار خاصی را باید انجام دهد.

۲ - Symmetric → متقارن

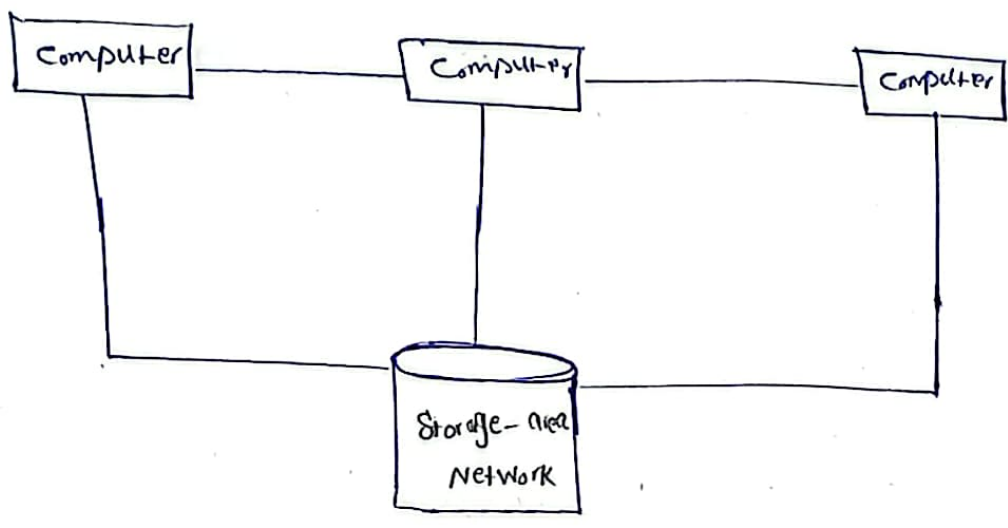
در این حالت master برنامه پردازنده‌ها هم می‌تواند اجرا کند.

« Dual Core Design »

در این حالت یک پردازنده به اصطلاح یک هسته، دارای دو (یا بیشتر) هسته است (CPU هسته‌ای که هر CPU، cache خود را دارد و پس از یک cache مشترک وصل می‌شود).



گاهی ممکن است چندین کامپیوتر به هم وصل شوند و در هر اسم می توانند باشند، با بابل شبکه با دسته سیل میا سیستم بر چند نه ده این ها از یک Storage-area network (SAN) است (دسته بندی)

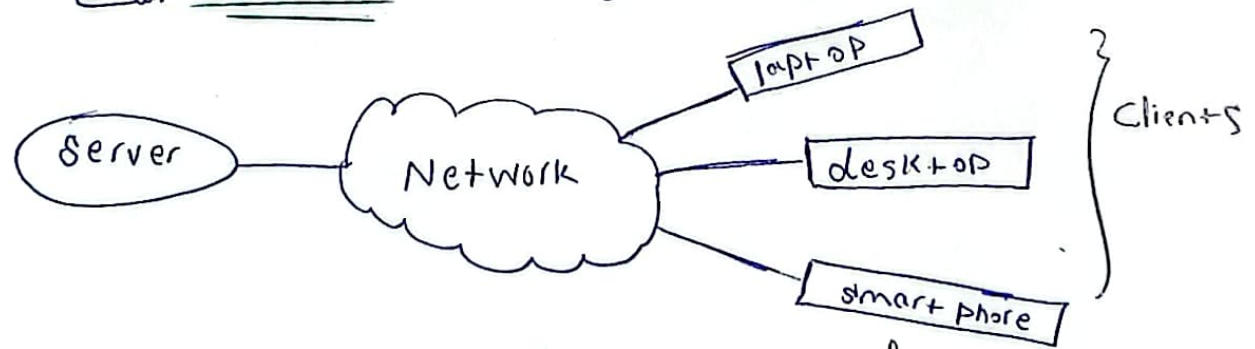


در دنیای این Clustered می توان Asymmetric یا Symmetric داشت

به این شکل که در Asymmetric یک کامپیوتر داده ها را می تواند master می باشد و دیگر نظیر سرور این master می باشد و task های خود را انجام دهند

و در حالت Symmetric هر یک از کامپیوترها می توانند هر یک از آن ها می توان task های سیستم را داد

حالت دیگری از Computing System ها Client Server است -



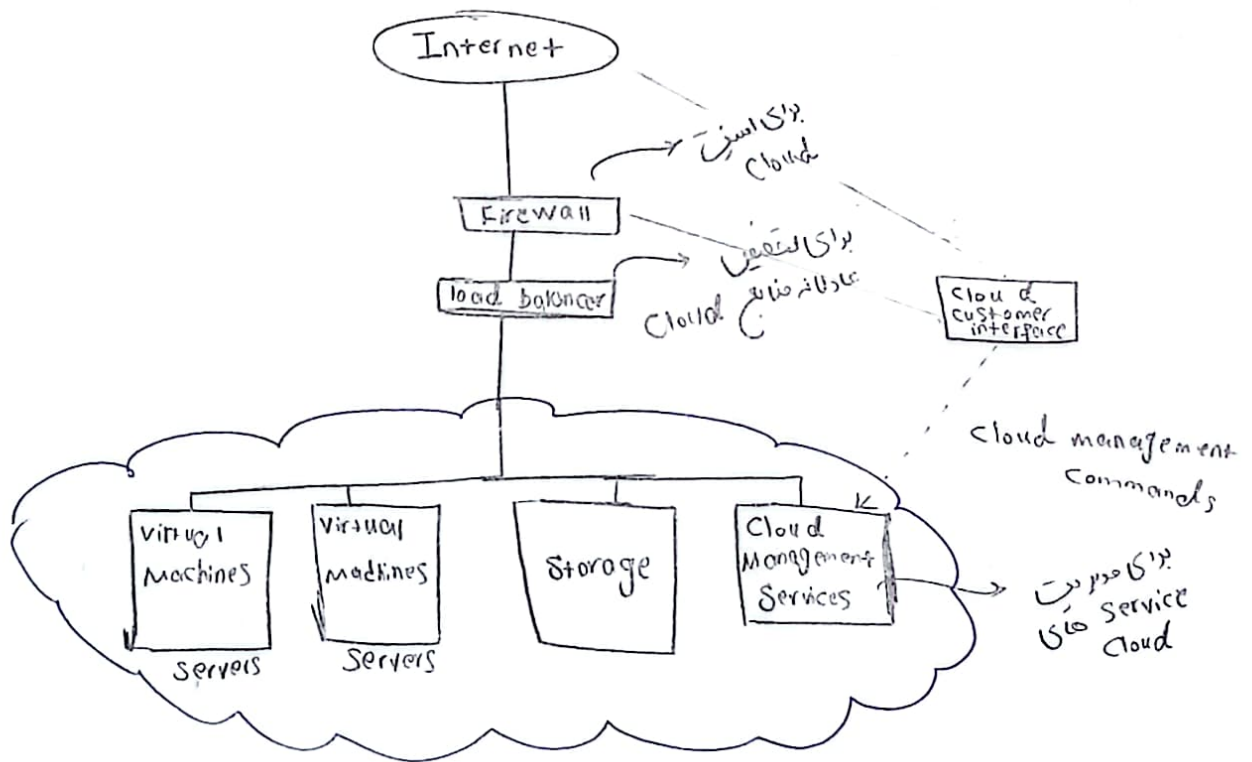
در این حالت، کل clustered میانی است که Client ها به طور موزونی در کنار یکدیگر باشند و Server از طریق Network می تواند چیزی مثل اینترنت با شبکه با Client ها ارتباط برقرار کند

حالت دیگری از distributed system ها، peer-to-peer می باشد که در این حالت، Server ترانس و Client ها با هم در یک شبکه ارتباطی و اطلاعاتی، اداره می شود.

## « Cloud Computing »

دسترسی هایی مثل Computing و Storage را به Client ها می دهد و Cloud یک مجموعه ای از Service است.

نمایه هایی زیادی در دین هر Cloud هست که با راه های مختلفی (سرویس های مختلف) ارائه می شود.





Process به یک برنامه در حالت اجرا (execution) گفته می شود.

Process به دو بخش active و passive program است. ← Program روی دیسک و Process روی memory است. (لود شدن در memory)

دستور + op سیستم process ها رو چاره. هر پروسه یک key ID منحصر به فرد داره.

## process in Memory

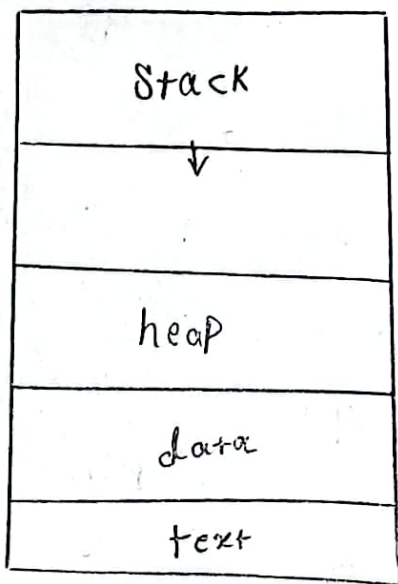
max ← محدوده های local و روی های

به توابع، خردی های که از توابع  
گسترش یافته اند در Stack ذخیره می شه

← اون مقادیری که allocate می شه  
در heap ذخیره می شن

← متغیرهای "گلوبال" در data می شه

← بخش text می تونه اجرا شه.



\* هر پروسه به مقداری از memory اختصاص داده می شه که max می تونه به سیستم  
داره.

\* فضای Stack از روی این بخش د  
heap از روی data، شروع شده و این  
فضای خالی بین این ها یعنی می تونه  
سببه به پروسه، می تونه تغییر کنه.

## " process state "

1- New: حالتی که برنامه در memory قرار گرفته است و اجرا نشده است.

2- Running: حالتی که پروسه در حال اجرا است.

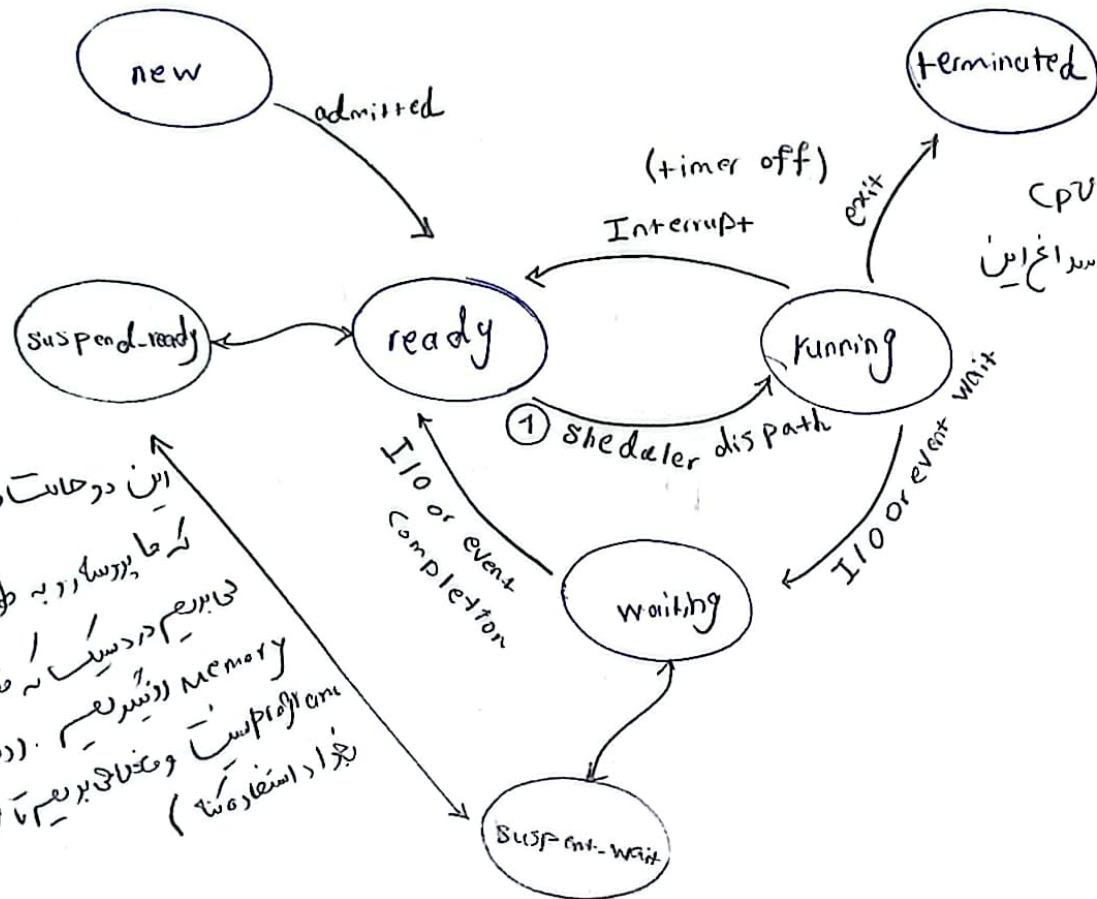
3- Waiting: حالتی که پروسه به جایی رسیده که منتظر یک چیزی باشه، مثل ورودی ای که طرف بده.

4- Ready: حالتی که برنامه در memory است ولی منتظر آن است که CPU اجراش کنه.

5- Terminated: حالتی که پروسه تمام شده باشه.

# "Diagram of process state"

(16)



① در این حالت CPU تقسیم نمی‌شود که به سرور این فرایند

این دو حالت وقتی است که ما پروسس را به طور موقت می‌بریم در سبک فضای memory (نیمه فضا) و وقتی سیستم به اجرا در می‌آید (استفاده می‌کند)

"process control block"

PCB

اطلاعات مربوط به هر پروسس در هر PCB نگهداری می‌شود

\* process state :

این که پروسس در کدام state قرار دارد

\* Program Counter

شماره instruction بعدی

\* CPU registers

معتبر رجیسترهایی که پردازنده برای این پروسس داده رونویسی می‌کند

\* CPU scheduling

زمان به سیستم، اولویت پروسس رونویسی در سیستم

\* Memory-management

نوعی موقعیت اصلی پروسس درون حافظه فیزیکی

\* Accounting Information

اطلاعاتی از قبیل مقدار استفاده پروسس از CPU، این که چندین بار دانه عودت یافته، یا غیره را شامل می‌شود

\* I/O status Information

اطلاعات I/O device های allocate شده برای پروسس

اطلاعات PCB در  $\text{task-struct}$  قرار گرفته است

## « process scheduling »

shduler سیستم با «سی» بسیاری «توسعه» میابد مشخص می‌کند که کدام پروسه به کدام Core پردازنده و اجرا شود  
 هرگاه «سی» از استفاده از CPU به سرعت سرنگین شدن بین پروسه‌ها است  
 scheduling از دو هدف استفاده می‌کند و

۱- Ready Queue: همه پروسه‌های قرار گرفته در Memory، آماده برای اجرا

۲- Waiting Queue: همه پروسه‌هایی که منتظر یک event هستند

## « Context Switch »

Context Switch، حارثی است که پس از Scheduler، اجرا شده و مراحل تغییر به پروسه دیگر و انجام عیره  
 این حارثی در ابتدا، اطلاعات قبلی پروسه و با اطلاعات جدید آپدیت می‌کند و در PCB، save می‌کند. پس اطلاعات  
 پروسه بعدی را از PCB آن لود کرده و در دست اجرا برای CPU قرار می‌دهد

hyper threading های CPU Core: هسته‌هایی از پردازنده که می‌توان چندین «سی» را در آن اجرا کرد  
 در این حالت اطلاعات پروسه‌ها در PCB، هرگز در CPU نمی‌تواند load می‌شود

## « Schedulers »

انواع مختلفی از Scheduler ها داریم:

۱- short-term: مدت زمانی که هسته را پس از انتخاب می‌کنیم و بعد از آن مشخص می‌کند که کدام پروسه به کدام  
 CPU به وقت انجام می‌دهد. این نوع Scheduler، خیلی سریع انجام می‌دهد در حد milliseconds

۲- long-term: زمانی که مشخص می‌کند که کدام پروسه به کدام هسته ready می‌شود. این نوع، سریع  
 انجام نمی‌دهد و در هر لحظه «تغییر» می‌کند

long-term-scheduler، در «سی» multiprogramming، ارسال می‌کند یعنی تعداد process های موجود در System  
 به همان «سی» که دارای PCB در  $\text{task-struct}$  سیستم عامل هستند



I/O bound process : پردازنده‌هایی که بیشتر وقت خود را صرف خواندن از I/O دارند

CPU bound process : پردازنده‌هایی که بیشتر وقت خود را صرف محاسبات و پردازش اطلاعات CPU صرف می‌کنند.

یکی از اهدافی که long-term scheduler ها انجام می‌دهند، برقراری یک تعادل بین I/O bound و CPU bound است.

۱- Medium-term : این کار، پروسه‌ی پاره‌توی حالت Suspend ، توسط این زمانبند انجام می‌دهد. به طور مثال اگر یک پروسه جز new سبک در Memory و جا نداشت به سبک، این scheduler می‌داند که نمی‌تواند پروسه‌ی پاره‌توی در حالت waiting قرار داده، این رو می‌برد توی دسک و یکی دیگه رو جایه توی Memory .

به این فرایند swapping گفته می‌شود.