ティーチングペンダント、ミニペンダント モード切替SW (Manual / Auto) 非常停止ボタン デッドマンSW (イネーブルSW) **♀**内部+24∨ Minil/O ロボットコントローラ お客様が準備 ○ 内部+24V PS CR ENA1 外部非常停止入力 1 -(36) PS ③ DC24V 外部非常停止入力 2 (37) セーフティIO回路 動作概要(コンタクタ動作条件) 28) PS セーフティIO ペンダント非常停止出力 1 62 PS ,ペンダント非常停止ボタン1 *1 **2**9 ペンダント非常停止出力 2 ペンダント非常停止ボタン2 *1 PS ,外部非常停止入力1 *1 PS 自動イネーブル入力 1 外部非常停止入力2 *1 回 MC1 PS -▋ 自動モード時 手動モード時 自動イネーブル入力2 PS -4) モード切替 SW 防護停止入力 1 -(38) - 自動イネーブル入力1 PS -(5) 防護停止入力 2 自動イネーブル入力2 -39 ,防護停止入力1 *1 デッドマンSW1 *1 (8)PS -CR ____ 防護停止入力2 *1 デッドマンSW出力 1 デッドマンSW2 *1 ENA1 -(42) - 24V -(9) CR1 CR ENA1 デッドマンSW出力 2 43) 注意 コンタクタ接点モニタ出力 1a *1:テストパルスにより状態を確認しています。

