







単位:mm

型式					F		
HMS-4070*-UL, HMS-4A70*-UL							
HMS-4085*-UL, HMS-4A85*-UL	850	350	500	311	284°	397	178

S	L1	L2	L3		
(乙軸ストローク)			10kg可搬	20kg可搬	
200	-656	-456	49	43	
300	-756	-456	149	143	
400	-856	-456	249	243	

注1: 図の寸法は、10kg可搬用 (HMS-40***-UL)を基準に記載しており、 ツール取付面・フランジ取付図の () 内の寸法は、 20kg可搬用 (HMS-4A***-UL)を示します。 注2: ケーブル等がロボット本体と干渉するのを避けるため、動作範囲

に制限があります。

注3: 天吊りタイプの場合、Z軸上端がベース設置面より上部に動きますので、 設置時に考慮してください。

