## ロボット3台以上の配線例 お客様準備 マスターコントローラ ----------自動イネーブル 入力 31 65 スレーブコントローラ 防護停止入力 38 防護停止入力 39 39 **Q** +24V 32 33 +24V 36 外部非常停止 34 入力 37 外部非常停止 入力 35 37 自動イネーブル 31 入力 65 ペンダント非常停止 出力 29 63 スレーブコントローラ コンタクタ接点 モニタ出力 防護停止入力 27 61 $\square$ 39 66 0V 67 36 外部非常停止 68 入力 37 ティーチングペンダントまたは ペンダントダミーコネクタ 35 自動イネーブル 入力 31 65 スレーブコントローラ R 防護停止入力 **♦** 0∨ 36 外部非常停止 入力 ■ \*1:安全リレーを使用 37 35 自動イネーブル 入力 31 65