ロボット3台以上の配線例 お客様準備 マスターコントローラ ______ 35 自動イネーブル 入力 31 65 スレーブコントローラ 防護停止入力 38 38 防護停止入力 39 39 **Q** +24V 32 33 +24V 36 外部非常停止 34 入力 37 外部非常停止 36 入力 35 自動イネーブル 37 入力 31 65 STOモニタ出力 44 (a接点出力) 27 61 スレーブコントローラ 30 自動モード 相互監視出力 64 38 防護停止入力 66 39 67 0V 68 36 外部非常停止 ティーチングペンダントまたは 入力 ペンダントダミーコネクタ 37 35 自動イネーブル 入力 31 65 スレーブコントローラ R 防護停止入力 36 外部非常停止 入力 ■ *1:安全リレーを使用 37 35 自動イネーブル 入力 31 65