ソフトバー RC8コントローラ		区分		内容	備考
1.1.2	3.41.0				
1.1.2	0.41.0			XRロボット対応	
1.2.2	3.41.1	機能	追加	-型式追加	
				・R軸動作範囲設定を追加	
		機能		RC8Provider追加	
		機能		起動時エリアチェック追加	
		機能		ミニペンダントでライセンス入力可	
		PCSコマント	変更	Comm.StateでConnected状態を取得できるよう改良	
		PCSコマンド	変更	MotionState、Systateでロボット動作状態が取得できるようし 改良	
1.3.6	3.42.0	機能	泊加	スプライン動作追加	
1.0.0	0.42.0	機能		手動モードの特異点回避機能追加	
		機能		最小移動量となるFIGの探索(Fig=-3)機能追加	
		機能		コンプライアンス機能(センサーレス)追加	
		機能		DETECT機能追加	
				特異点回避コマンド追加	
				先端位置決め精度指定(@Cオプション)追加	
				スタティック変数、パブリック変数追加	
				Mutexオブジェクト(排他処理)追加	
		PUSコマント 機能		¥演算子変更 EtherNet/IPアダプタ対応	
		機能		I/Oスレーブ機能追加	
		機能		YAMAHA 単軸ロボットコントローラ プロバイダ追加	
		機能		YAMAHA 多軸ロボットコントローラ プロバイダ追加	
		機能		CONTEC モーションコントロールボード プロバイダ追加	
1		機能	追加	CONTEC デジタル入出カボード プロバイダ追加	
		機能		CONTEC アナログ入出カボード プロバイダ追加	
1.4.4	3.43.0	機能		衝突検出機能追加 ************************************	
		機能		ペンダントI/O画面の数値表示追加	
		機能 PCSコフンド		オムロン、コグネックス視覚プロバイダ機能追加 Arriveコマンド スプライン動作対応	
				Joinコマンド追加	
				Splitコマンド追加	
				CurPathPointコマンド追加	
				Err.Raiseコマンド追加	
		PCSコマンド	追加	WaitMotionコマンド追加	
1.5.3	3.44.0	機能		VS-6556/6577機種追加	
		機能		ロボット使用環境温度設定追加	
		機能		熱膨張補正追加	
		機能機能		指定角度トリガ出力機能追加 付加軸機能追加	
		機能		MC8追加	
		機能		コンベアトラッキング機能追加	
		機能		多言語対応(ドイツ語、韓国語、中国語)	
		機能	追加	WACOH 6軸力覚センサ プロバイダ追加	
		機能	追加	b-CAP Slave機能追加	
		機能		FAN制御機能追加	
		機能		10スレーブコマンド追加	
		機能		現在位置(エンコーダ値)による位置指定のパス動作	
		機能機能		PCSのデフォルトプライオリティ変更 EtherNet/IP通信ヘッダ機能	
		1成形 PCSコマンド	追加	EtherNet/IP通信ヘッタ機能 メッセージボックスコマンド追加	
				#includeのワイルドカード(*.?)指定対応	
		PCSコマンド	追加	絶対パスの正規化関数追加	
1.6.4	3.45.0	機能		6軸無限回転機能追加	
		機能	追加	コンベアトラッキング、オムロンエンコーダ対応	
		機能	追加	法線ベクトル計算機能追加	
		機能		高速時の軌跡精度向上(スカラのみ)	
		機能		カセンサ有コンプライアンス機能追加	
		機能		シャープIV(画像処理装置)プロバイダ追加	
		機能機能		PrintMsgコマンドでメッセージのダイアログ出力に対応 Variant型対応	
		機能		Variant室対心 DeviceNetマスタボード対応	
		機能		PROFINET I/Oデバイス対応	
		機能		32ビットエラー内容出力対応	
		PCSコマンド		ReadByteArray, WriteByteArray, LenB コマンド追加	
		機能	追加	WINCAPS3 簡易位置補正機能:RC8コントローラに対応	
		機能		WINCAPS3 コントローラ情報:「コントローラID」を追加	
		機能	追加	WINCAPS3 変数/IOの「マクロ」「用途」を個別送受信対応	

ソフトバー RC8コントローラ		区分		内容	備考
1.7.2	3.46.0	機能	追加	RC Vision対応	
		機能		外部TCP機能追加	
		機能		工程間搬送ロボット対応	
				コンベアトラッキング用バッファ操作コマンド追加	
		機能		@E,@C 停止判定仕様追加	
		機能	変更	特異点回避機能 回避判断改善	
1.0.0	0.47.0	機能	変更	速度設定画面改良	
1.8.6	3.47.0	機能 機能		エリア改良(2msecで32個対応、DETECTコマンド追加) 視覚プロバイダの新機種対応(FZ5,FH,CV,CVX)	
		機能		祝見プロバイブの制候性別心(F25,FF1,67,67,67人) コマンド入力支援機能	
		機能		編集禁止機能	
		機能		コールスタック表示機能	
		機能	変更	制御グラフの統一	
		機能		EtherCAT Slave IO	
				CCLink Version2	
		機能		IOReadの高速化	
		機能	変更	IOスレーブ機能をコマンドスレーブへ改名、および機能の 強化	
		I	\ 	ForceSensorPayLoad, CurPayLoad,	
		PCSコマンド	追加	CurForceSensorPayLoad, CurSpeedMode,	
				CurCPMode コマンド追加 コンベアトラッキングTrackMinimumIntervalLength コマンド	
		PCSコマンド		追加	
		機能		コンベアトラッキングスレーブ台数増加(1 -> 3)	
		機能	<u> </u>	IO変換Box カセンサ有コンプライアンス機能改良	
				・センサタイムアウト時間設定(耐ノイズ性向上)	
		機能	変更	・力制御OFF時のセンサデータログ取得の可能化	
				・パラメータエラーのエラーコード細分化	
		機能	追加	WINCAPS3 IO割付:IO変換BOX	
		機能		WINCAPS3 プログラムの暗号化、編集禁止機能	
1.9.6	3.48.0	機能		コンベアトラッキングスレーブ間通信方法変更	
				協調機能	
		機能		内蔵視覚の機能追加(CARD複数台探索)	
		<u>機能</u> 機能		ペンダント変数モニタでのバリアント配列対応 QoSによる通信の最適化	
		機能		WINCAPS3 RC8協調機能対応	
		機能		WINCAPS3 プログラムテンプレート(EVP)	
1.10.3	3.49.0	機能		コンベアトラッキング機能改良(追従性度向上、長尺対応)	
		機能		Matrox Robcomプロバイダ追加	
		機能		TCP速度比例電圧出力機能	
		機能		WINCAPS3 コントローラ機能拡張RC8対応	
1.12.0	3.50.0	機能		バーチャルフェンス・排他機能	
		機能		コンベアトラッキング機能改良(追従性度向上)	
		機能機能		電流制限コマンド リセット時間短縮 Modbusプロバイダ追加	
		機能		WINCAPS3 バーチャルフェンス・排他機能	
				PVプロバイダ改良(キャリブレーション、非同期コマンド追	
		機能	変更	חת)	
		機能		EVP改良(検出アルゴリズムの追加、その他改善)	
1.10.0	0.51.0	機能	変更	コンベアトラッキングコンベア台数拡張	
1.13.0	3.51.0	機能	<u>追加</u>	電動ハンド 2ch化対応	
1		機能 機能		TP入力支援(現在位置の直値書込み) 高軌跡制御機能 有効化パラメータ公開	
		機能		<u> </u>	
		機能		変数位置取込画面の座標系情報設定保持	
		機能		WINCAPS3 3Dデータ読み込み機能改良	
		機能		WINCAPS3 エクスポート機能拡張	
		機能		Keyenceプロバイダ 非同期コマンド追加	
0.00	2.50.0	機能		RC Visionの画像保存ツールの追加、Calテーブルの拡張	
2.0.0	3.52.0	機能機能		簡単設定(ティーチングペンダント) スクリーンセーバ機能	
		機能		スクリーンセーハ機能 Keyence XG-Xプロバイダ追加	
		機能		Reyerice AG-Aフロバイメ 追加 簡単設定(WINCAPS3)	
		機能		協調・排他ライセンスの併用対応	
		機能		VF PACからの有効化切替対応	
		機能	変更	排他制御改良(エリア侵入判定改善)	
		機能		速度監視機能(監視部位の追加)	
	1	機能	変更	コンベアトラッキング コマンド拡張(姿勢変更の簡易化)	

ソフトバー RC8コントローラ		区分		内容	備考
2.1.0	3.53.0	機能	追加	リモートTPのMP対応	
		機能		Modbusプロバイダのコマンド追加	
		機能		負荷推定機能(HSRのみ)	
		機能 機能		非常停止の改良 制振制御設定PACコマンド追加	
		機能		コンベアトラッキング重複データチェックPACコマンド追加	
		機能	追加	イマックLED照明プロバイダ追加	
		機能		RC8A対応	
2.2.0	3.54.0	機能 機能		WINCAPS3 エラー+操作ログ Zバランス調整時の重力補償補正追加	
2.2.0	3.54.0	機能		とバックへ調整時の重力補債補正追加 外部付加軸	
		機能		EtherCAT SlaveMotion	
				TrackMove Sコマンド追加	
		機能		MC8キネマティクス	
		機能 機能		HS-A1対応 力覚センサRS422対応	
		機能		SHARP IVプロバイダ対応機種対応	
		機能	追加	Keyence XG-Xプロバイダ対応コマンド追加	
		機能	変更	WINCAPS3 制御/トレースログ機能改良(シミュレーション対	
0.0.0	0.55.0			応)	
2.3.0	3.55.0	機能 Pacコマンド		円形トラッキング サーボデーター括取得コマンド(GetAllSrvData)	
				VirtualFence事前チェックコマンド(CheckVirtualFence)	
		機能	変更	負荷推定機能 VSA3対応	
		機能		制振制御M VM、VS087A4対応	
		機能 機能		外部付加軸改良(最大8軸、MC8対応) 協調制御改良(EtherCAT通信対応)	
		機能		センサ有り力制御4軸ロボット対応	
				コンベアトラッキング機能追加(TrackTargetPos、	
		Pacコマンド	変更	TrackBufferRead)	
		機能		Asyrilプロバイダ追加	
		機能 機能		IO-Linkプロバイダ追加 パナソニック PVプロバイダ MyIPオプション対応	
		機能		RCVision PickingAdustment対応	
		機能	変更	WINCAPS3 エディタ機能改良	
2.5.0	3.56.1	機能		付加軸トラッキング	
		機能		4台協調機能 外部付加軸対応機種追加	
		機能	変更	パナソニック、デルタ)	
		機能	変更	コマンドスレーブ改良	
		機能		力制御協調制御対応	
		機能		オートアクセル機能改良	
		機能 機能		手動速度制限値可変対応 MC8キネマティクス定義機能改良	
		機能		視覚プロバイダコマンド追加(SHARP IV-300)	
		機能	変更	経路点画面可動範囲外チェック追加	
		機能		最大負荷質量設定チェック追加	
		機能 Pacコマンド		エラー時の停止方法変更 TrackAbsMoveコマンド追加	
		機能		WINCAPS3 ログ再生機能改良	
		機能	変更	WINCAPS3 セーフティパラメータデータの可視化	
2.5.2	3.56.4	機能		デュアルアーム制御	
2.7.0	3.57.0	機能		デュアルアーム制御コンベアトラッキング対応 外部付加軸対応機種追加	
		機能	追加	外部17 加백列応援性追加 (HIWIN)	
		機能	追加	外部付加軸Homing機能対応	
		機能	追加	AddPathPointコマンド引数追加(ツール定義、ワーク定義	
		12×130		を引数で指定できるように機能追加)	
		機能	変更	経路点教示機能改良 (経路点教示時に、任意の経路点間移動に対応)	
		機能	変更	衝突検知機能改良(ステータスをTPトップへ表示追加)	
		機能	追加	KEYENCE LJ-V7000プロバイダ追加	
		機能		IAIプロバイダコマンド化	
		機能 機能		CanonWebViewプロバイダ新機種(VB-M44,VB-H45)対応 EVP改良(GUI改良, COBOTTA Hand-eyeカメラ対応)	
		機能		WINCAPS3 ツール: RC8通信設定機能追加	
		機能	変更	WINCAPS3 協調/デュアルアーム時の2台目ロボット表示	
		機能	変更	WINCAPS3 干渉チェック機能改良	
2.8.0	3.58.0	機能	追加	円形トラッキング姿勢固定での追従機能	

ソフトバー RC8コントローラ		区分		内容	備考
		機能	変更	排他制御有効中のトラッキング動作改良	
		機能	変更	CALSET画面改良	
		機能		KEYENCE_CVプロバイダ コマンド追加	
2.9.0	3.58.1	機能		制御ログ・サーボログ 選択範囲の周波数表示追加	
		機能	追加	WINCAPS3:セーフティ関係のパラメータ送受信時、 確認メッセージ表示追加	
2.10.0	3.59.0	機能	追加	プロバイダ追加:第一精工製トルクセンサ ESTORQ	
2.10.1	3.59.1	Pacコマンド	追加	Pallet.CalcPosTurningコマンド追加	