



#### Proiect la

#### PROIECTAREA CU MICROPROCESOARE

# MICROSISTEM CU PROCESORUL 8086

Coordonatori: **Prof. emer. dr. ing. Mircea POPA**Ş. I. dr. ing. Sergiu NIMARĂ

Nume si prenume student: BOŢOC Indi

An de studii: III licență

Domeniul: Calculatoare și Tehnologia Informației

Specializarea: Calculatoare

## 0. Tema proiectului

Să se proiecteze un microsistem cu următoarea structură:

- unitate centrală cu microprocesorul 8086;
- 128 KB memorie EPROM, utilizând circuite 27C512;
- 64 KB memorie SRAM, utilizând circuite 62256;
- interfață serială, cu circuitul 8251, plasată în zona 04D0H 04D2H sau 05D0H 05D2H, în funcție de poziția microcomutatorului S1;
- interfață paralelă, cu circuitul 8255, plasată în zona 0250H 0256H sau 0A50H 0A56H, în funcție de poziția microcomutatorului S2;
- o minitastatură cu 9 contacte;
- 10 led-uri;
- un modul de afişare cu 7 segmente, cu 8 ranguri (se pot afişa maxim 8 caractere hexa simultan);
- un modul LCD, cu 2 linii a câte 16 caractere fiecare, cu o interfață la alegerea studentului.

Toate programele în limbaj de asamblare vor fi concepute sub formă de subrutine.

#### Programele necesare sunt:

- rutinele de programare ale circuitelor 8251 și 8255;
- rutinele de emisie/ recepţie caracter pe interfaţa serială;
- rutina de emisie caracter pe interfață paralelă;
- rutina de scanare a minitastaturii;
- rutina de aprindere/ stingere a unui led;
- rutina de afișare a unui caracter hexa pe un rang cu segmente.

Structura rutinelor (intrări, secvențe, ieșiri) va fi stabilită de fiecare student.

#### 1. Descrierea Hardware

#### 1.1. Unitatea centrală

#### 1.1.1. Microprocesorul Intel 8086

Microprocesorul Intel 8086 este primul procesor pe 16 biți (adică registrele interne și magistrala de date externă sunt pe 16 biți). Procesorul are posibilitatea de a adresa direct 1MB de memorie, unde, datorită frecvenței ridicate a tactului de 5 MHz, se permite aducerea în avans a instrucțiunilor.

Microprocesorul 8086 este format din două unități independente care lucrează în paralel:

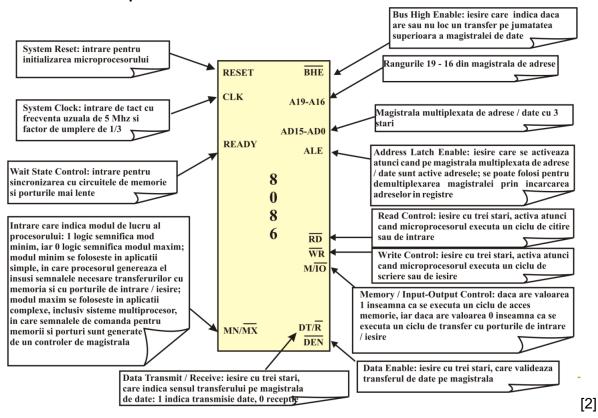
- a. EU (Execution Unit Unitatea de Executie):
  - este responsabilă pentru execuția instrucțiunilor.
  - componente principale:
    - ALU (Arithmetical Logic Unit): efectuează operații aritmetice (adunare, scădere etc.) și logice (AND, OR, XOR etc.).
    - o Regiștri:
      - Regiştrii generali: AX, BX, CX, DX (pe 16 biţi).
      - Pot fi accesați și pe 8 biți: AH/AL, BH/BL, CH/CL, DH/DL.
      - Regiştri de adresare: SP (Stack Pointer), BP (Base Pointer), SI (Source Index), DI (Destination Index).
      - Regiştri de segmentare: CS, DS, SS, ES (Code Segment, Data Segment, Stack Segment, Extra Segment).
      - Registrul de flaguri: conține indicatori (flaguri) care reflectă rezultatul operațiilor (Zero Flag, Carry Flag, Overflow Flag etc.).
  - Unitatea de decodificare: interpretează instructiunile si le trimite către ALU.
  - Registrul de instrucțiuni: stochează instrucțiunea curentă.
- b. BIU (Bus Interface Unit Unitatea Interfată Magistrală):
  - Se ocupă cu interfatarea procesorului cu memoria si porturile de intrare/iesire.
  - Funcții principale:
    - Pre-fetching: aduce instrucțiunile în avans din memorie şi le stochează într-o coadă de instrucțiuni (queue) de 6 bytes.
    - Calcularea adreselor: BIU calculează adresa fizică din memorie folosind registrii de segment şi cei de offset.
    - Gestionarea magistralei: comunică cu memoria şi perifericele prin magistralele de adrese şi date.

#### Caracteristici tehnice ale microprocesorului 8086

- a. Magistrale:
  - Magistrala de date: 16 biţi (AD0-AD15) multiplexată (folosită atât pentru date, cât şi pentru adrese).
  - Magistrala de adrese: 20 biţi (A0-A19) permite adresarea directă a 1MB de memorie.
  - Magistrala de control: semnale de sincronizare și control pentru memorie și I/O.
- b. Moduri de adresare:
  - Moduri directe: adresa este specificată direct în instrucțiune.

- Moduri indirecte: adresa este calculată folosind regiștrii (ex. SI, DI, BP, SP).
- Moduri relative: adresa este specificată relativ la un registru de segment.
- c. Frecvență de tact: funcționează la o frecvență de 5 MHz.
- d. Coada de instrucțiuni: BIU poate prelua instrucțiuni în avans (până la 6 bytes), ceea ce optimizează execuția.[1][3][4]

#### Terminalele microprocesorului 8086:



#### 1.1.2. Generatorul de tact 8284A

Generatorul de tact 8284A este un circuit integrat esențial pentru funcționarea microprocesoarelor din familia Intel 8086/8088. Acesta este conceput pentru a genera semnale de tact stabile și alte semnale auxiliare necesare sincronizării microprocesorului cu componentele asociate, precum memoria si perifericele.

Acesta primește un semnal de intrare de la un cristal de cuarț sau un oscilator extern și produce un semnal de tact stabil utilizat de microprocesor. Semnalul CLK este esențial pentru sincronizarea tuturor operațiunilor procesorului. Circuitul generează semnale precum READY, RESET și SYNC, care permit microprocesorului să comunice și să se sincronizeze cu perifericele. De asemenea, 8284A include un circuit care generează un semnal RESET stabil, necesar pentru inițializarea și resetarea microprocesorului. Generatorul gestionează semnalul READY, care permite procesorului să aștepte dacă un periferic nu este pregătit să răspundă.

Generatorul dispune de mai multe intrări, inclusiv Crystal Input (X1, X2), conectate la un cristal de cuarț pentru generarea semnalului de bază, Clock Input (EFI), utilizat ca alternativă la cristal, și RESET, pentru inițializarea sistemului. Ieșirile includ CLK, semnalul de tact pentru microprocesor, READY, semnalul pentru sincronizarea cu perifericele, RESET,

pentru resetarea microprocesorului, și PCLK, semnalul de tact pentru periferice. Este compatibil cu microprocesoarele 8086/8088, care funcționează la frecvențe de ordinul megahertzilor.

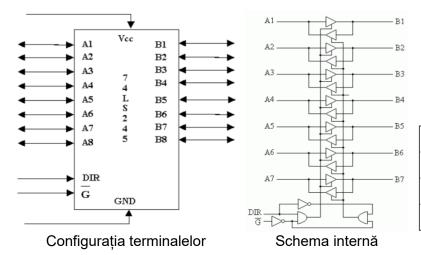
#### 1.1.3. Circuitul 74x245

Circuitul 74x245 este un dispozitiv utilizat pentru transferul bidirecțional de date între două magistrale digitale. Acesta este cunoscut ca un transceiver bidirecțional cu trei stări ("tri-state"), ceea ce înseamnă că poate opera în mod de intrare, ieșire sau deconectare completă, în funcție de semnalele de control.

Acesta include opt buffer-e (amplificatoare de izolare) care oferă capacitatea de a amplifica semnalele digitale, reducând degradarea acestora pe magistrale lungi. Circuitul conține, de asemenea, un semnal de activare ("Output Enable", OE), care poate plasa toate ieșirile într-o stare de împreună ("tri-state"), permițând altor dispozitive să utilizeze magistrala respectivă. Această caracteristică este esențială în sistemele cu mai multe dispozitive care partajează aceeași magistrală.

Circuitul 74x245 dispune de următoarele caracteristici tehnice:

- Transfer bidirecțional de date: Permite schimbul de date între două magistrale, controlat de semnalul DIR.
- leşiri cu trei stări: Starea deconectată permite conectarea mai multor dispozitive pe aceeași magistrală, evitând conflictele de semnal.
- Opt buffer-e independente: Fiecare buffer poate fi utilizat pentru a izola semnalele și a preveni interferențele.
- Tensiune de alimentare: Funcționează de obicei la 5V (pentru seria clasică 74xx).
- Compatibilitate logică: Este compatibil cu alte circuite din familia 74xx, inclusiv variantele HC, HCT, LS, ALS, etc.
- Capacitate de curent: Poate furniza sau absorbi un curent suficient pentru a acționa mai multe intrări logice conectate la ieșirile sale. [1][3]



/G	DIR	A8 – A1	B8 – B1
0	0	B8 – B1	Intrări
0	1	Intrări	A8 – A1
1	Х	A 3 – a	A 3 – a
		stare	stare

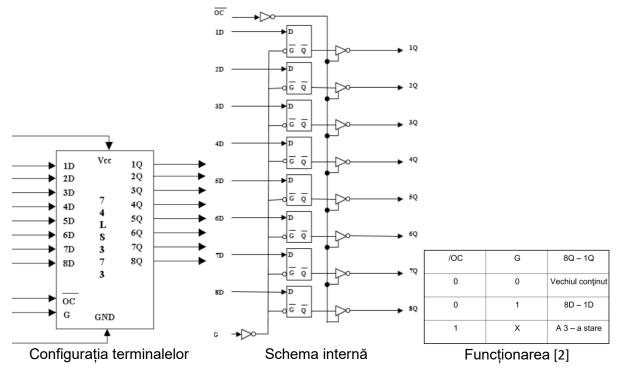
Funcționarea [2]

#### 1.1.4. Circuitul 74x373

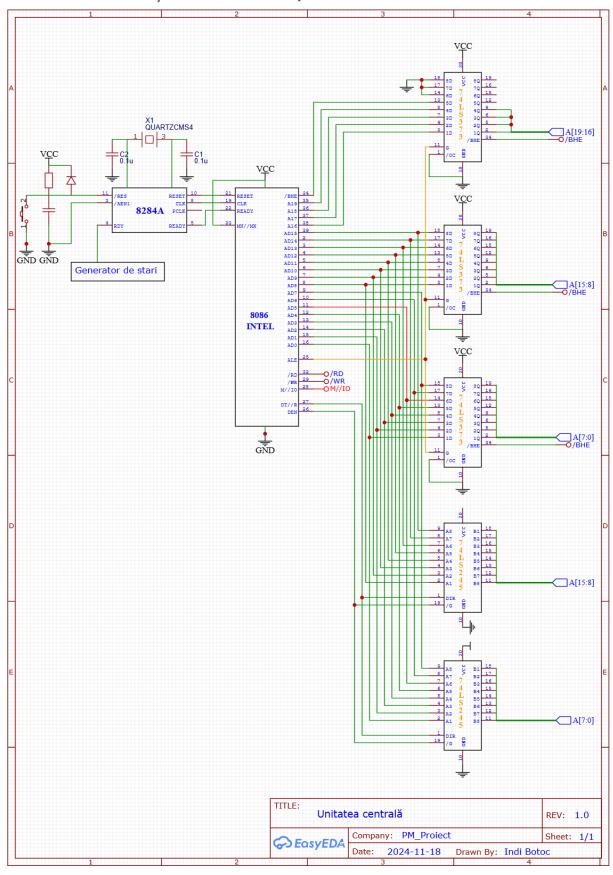
Circuitul 74x373 este un latch de tip D pe 8 biţi (transparent latch) utilizat pentru stocarea temporară a datelor şi interfaţarea magistralelor de date. Este o componentă esenţială în sistemele digitale, fiind folosit pentru bufferizarea magistralelor şi separarea adreselor în sisteme cu magistrale multiplexate.

Circuitul 74x373 este format din 8 latch-uri D independente, fiecare având o intrare D (date) și o ieșire Q. Funcționarea acestuia este controlată de două semnale: G (Enable) și /OC (Output Control). Semnalul G permite captarea datelor în latch-uri, iar semnalul /OC controlează activarea ieșirilor tri-state.

Când G este activ (1 logic), circuitul este în mod transparent, iar datele aplicate pe intrările D0-D7 sunt transmise direct la ieșirile Q0-Q7. Când G devine inactiv (0 logic), latch-urile rețin ultima valoare a datelor, iar ieșirile rămân constante indiferent de modificările intrărilor D0-D7. Semnalul /OC este utilizat pentru controlul ieșirilor tri-state. Atunci când /OC este activ (0 logic), ieșirile Q0-Q7 sunt active și transmit datele memorate. Când /OC este inactiv (1 logic), ieșirile sunt deconectate (high-impedance), permițând partajarea magistralei cu alte dispozitive.[3]



#### 1.1.5. Schema unității centrale a microprocesorului 8086



#### 1.2. Conectarea memoriilor

#### 1.2.1a. Memoria EPROM

EPROM (erasable programmable read-only memory) reprezintă un tip de memorie nevolatilă care este compusă dintr-o serie de celule de tranzistoare MOSFET (sub forma unei porți logice) car pot stoca câte un bit sub formă de sarcină electrică (o sarcină electrică stocată reprezintă starea 0). Dacă utilizatorul dorește să șteargă biții dintr-o memorie de tip EPROM este nevoie ca memoria să fie expusă la o sursă de lumină ultravioletă.

#### 1.2.1b. Circuitul 27C512

Este un circuit de tip EPROM având capacitatea de 128KB și un timp de acces la memorie de 45 ns.

Circuitul are în componenta sa:

• 16 intrări de adrese: A[15:0];

output: Q[7:0];activare chip: ~E;

activare iesire / alimentare program: ~G

tensiune de alimentare: VCC

ground: VSS [3]

#### 1.2.2a. Memoria SRAM

SRAM (Static Random Access Memory), reprezintă un tip de memorie semiconductoare caracterizată prin faptul că nu necesită cicluri periodice de reîmprospătare a datelor, spre deosebire de memoriile DRAM. Această funcționalitate este posibilă datorită utilizării circuitelor logice combinaționale pentru stocarea fiecărui bit de informație. În SRAM, datele sunt menținute atât timp cât memoria este alimentată cu energie, iar stabilitatea datelor elimină necesitatea unor mecanisme suplimentare de reîmprospătare, ceea ce contribuie la viteza mai mare de acces și la fiabilitatea acestui tip de memorie.[1]

#### 1.2.2b. Circuitul 62256

Este un circuit de tip SRAM având capacitatea de 128KB și un timp de acces la memorie de 45-84 ns.

Acesta are în componența sa:

15 intrări de adrese: A[14:0];

• input/output: I/O[7:0];

linie de validare a iesirilor: ~OE;

intrare de activare a scrierii: ~WE;

intrare de selecție a cipului: ~CS;

alimentări: VCC si GND. [3]

#### 1.2.3. Decodificarea memoriilor

SRAIT: 64 KB aven mevine

=) 
$$\left[ 64 \text{ kB/32 kB} \right] = 2 = 12 \text{ struite 62278}$$

.64 KB (=)  $2^{6}$ .  $2^{10}$  B =  $2^{16}$  B = advise de intrave pe 16 b-

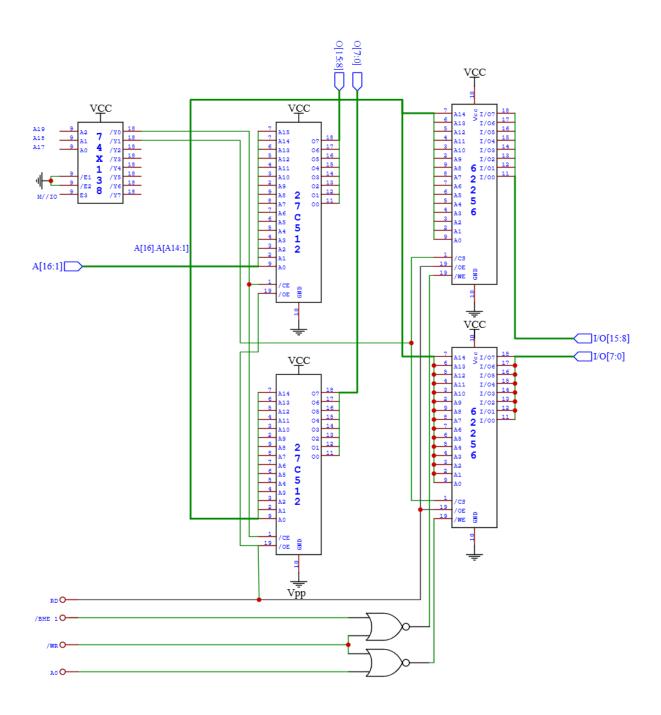
2AR SRAIT supertà dans 15 b-

MEMORIA	Mem. No.	A19	A18	A17	A16	A15	A14	A13	A12	A11	A10	A9	A8	A7	A6	A5	A4	A3	A2	A1	A0	HEX
	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	00000H
EDDOM	ı	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	0FFFFH
EPROM	2	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	10000H
	2	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1FFFFH
	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	20000H
SRAM -	ı	0	0	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	27FFFH
	2	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	28FFFH
	2	0	0	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	2FFFFH

Memoria EPROM a fost plasată în zona 00000h-1FFFFh şi SRAM în zona 20000h-2FFFFh. În urma decodificării liniilor de adresă a celor două zone de memorie, liniile de adresă A19, A18 şi A17 generează semnale de selecție.

 $SEL_{EPROM} = (\sim A19)^*(\sim A18)^*(\sim A17) //corespunzător ieșirii / Y0 din 74LS138$ 

SEL<sub>SRAM</sub> = (~A19)\*(~A18)\*(A17) //corespunzător ieșirii /Y1 din 74LS138



#### 1.3. Interfața serială și paralelă

#### 1.3.1. Conectarea porturilor

Interfaț	a serială	Interfața paralelă						
1	2	1	2					
- port comenzi: 04D0h - port date: 04D2h	<ul><li>port comenzi:</li><li>05D0h</li><li>port date: 05D2h</li></ul>	- port A: 0250h - port B: 0252h - port C: 0254h - port RCC: 0256h	- port A: 0A50h - port B: 0A52h - port C: 0A54h - port RCC: 0A56h					

	A15	A14	A13	A12	A11	A10	A9	A8	A7	A6	A5	A4	A3	A2	A1	A0
04D0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	1	0	1	0	0	0	0
04D2	0	0	0	0	0	1	0	0	1	1	0	1	0	0	1	0
05D0	0	0	0	0	0	1	0	1	1	1	0	1	0	0	0	0
05D2	0	0	0	0	0	1	0	1	1	1	0	1	0	0	1	0
0250	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	0	0	0
0252	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	0	1	0
0254	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	1	0	0
0256	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	1	1	0
0A50	0	0	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1	0	0	0	0
0A52	0	0	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1	0	0	1	0
0A54	0	0	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1	0	1	0	0
0A56	0	0	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1	0	1	1	0

Folosind Decodificatorul 74x138, se vor activa ieșirile dacă:

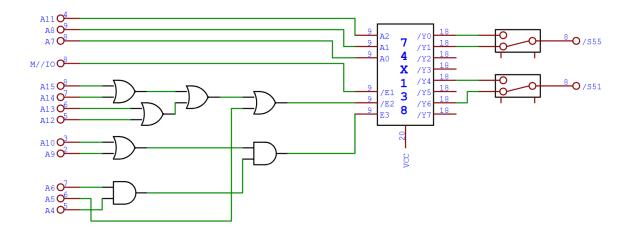
• (~E1): M/~IO

• (~E2): A15|A14|A13|A12|A5 // pentru validarea biţilor de zero comuni

• E3: (A10^A9)&(A6&A4)

Selecția pentru circuitul 8251 în funcție de comutatorul S1:

Selecția pt circuitul 8255 în funcție de comutatorul S2:



#### 1.3.2. Interfața serială. Circuitul 8251A

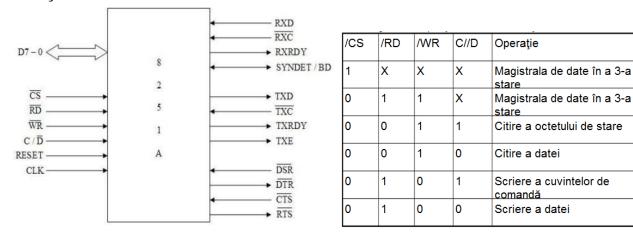
O interfață serială este un tip de conexiune utilizată pentru transmiterea datelor între două dispozitive, bit cu bit, printr-un singur fir sau canal. Spre deosebire de interfețele paralele, care transmit mai mulți biți simultan, interfața serială trimite informațiile secvențial, ceea ce o face mai simplă și mai eficientă în anumite aplicații. Este utilizată frecvent în electronică și informatică pentru comunicarea între componente hardware precum microcontrolere, senzori, computere sau alte dispozitive.

Există două tipuri principale de interfețe seriale. Interfața serială asincronă, cum ar fi UART sau RS-232, nu necesită sincronizare între dispozitive și folosește biți de start și stop pentru a delimita datele. Aceste diferențe le fac potrivite pentru diverse aplicații, în funcție de cerințele de viteză, complexitate și distanță.

Unul dintre avantajele majore ale interfețelor seriale este simplitatea, necesitând mai puține fire decât interfețele paralele, ceea ce le face mai economice și mai ușor de implementat. De asemenea, acestea pot funcționa eficient pe distanțe mai mari. Totuși, viteza de transfer este, în general, mai mică decât cea a interfețelor paralele, iar uneori sunt necesare protocoale suplimentare pentru a asigura integritatea datelor. Cu toate acestea, interfețele seriale, cum ar fi USB, rămân fundamentale în tehnologia modernă datorită versatilității și eficienței lor.

Circuitul 8251A este un dispozitiv integrat utilizat pentru comunicarea serială în sisteme de calcul și microcontrolere. Este cunoscut sub denumirea de USART (Universal Synchronous and Asynchronous Receiver/Transmitter) și este proiectat pentru a facilita conversia dintre datele paralele și seriale, fiind utilizat în mod frecvent în sisteme încorporate și aplicații de telecomunicații. 8251A este un modul hardware programabil care poate opera atât în mod sincron, cât și asincron, permiţând comunicarea cu diverse dispozitive prin protocoale seriale.

#### Funcționarea circuitului 8251A:



D7-D0(Data Bus): pinii bidirecționali ai magistralei de date.

/CS(Chip Select): activează cipul pentru comunicarea cu procesorul, activ pe 0.

/RD(Read): semnalul de citire, activ pe 0.

/WR(Write): semnalul de scriere, activ pe 0.

C|/D(Control|Data): determină tipul de acces, 0(acces la date, citire, scriere) sau 1(acces la registrul de control sau la starea circuitului).

RESET: resetează circuitele interne și inițializează circuitul.

CLK: semnalul de tact pentru sincronizarea funcțiilor interne.

RXD(Receive Data Input): intrarea pentru datele seriale receptionate.

/RXC(Receive Clock): sincronizează recepția datelor seriale pe RXD, activ pe 0.

RXRDY(Receiver Ready): indică faptul că circuitul 8251 a recepționat date noi și sunt gata să fie citite.

SYNDET|BD(Synchronous Detect|Baud Rate Output):

Partea SYNDET: în modul sincron, acest pin indică faptul că s-a detectat un caracter de sincronizare, iar în modul asincron, acest pin poate fi folosit ca semnal output pentru sincronizare.

Partea BD: ieșirea semnalului de tact pentru transmisia asincronă, fiind utilizat pentru controlul ratei de transmisie.

TXD(Transmit Data Output): iesirea pentru datele seriale transmise.

/TXC(Transmit Clock): sincronizează transmisia datelor seriale pe TXD, activ pe 0.

TXRDY(Transmit Ready): indică faptul că circuitul 8251 este pregătit să transmită noi date.

TXE(transmit Enable): semnal de control ce activează transmiterea datelor.

/DSR(Data Set Ready): semnal care confirmă că datele sunt pregătite pentru a lucra cu ele, activ pe 0.

/DTR(Data Terminal Ready): semnal pentru indicarea disponibilității echipamentului terminal de date, activ pe 0.

/CTS(Clear To Send): semnal de control pentru recepţie, activ pe 0.

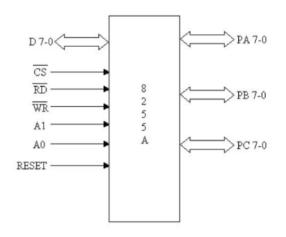
/RTS(Request To Send): semnal de control pentru transmitere, putând fi utilizat pentru a semnala că 8251 este gata să transmită date, activ pe 0. [3]

#### 1.3.3. Interfața paralelă. Circuitul 8255A

O interfață paralelă este un tip de conexiune care transmite mai mulți biți de date simultan, utilizând mai multe fire sau canale în paralel. În contrast cu transferul serial, unde datele sunt transmise bit cu bit, transferul paralel permite trimiterea simultană a 8 biți, iar procesul de transfer include semnale de control. Comunicarea cu magistrala de date a unității centrale de prelucrare se realizează prin intermediul unui buffer, iar datele sunt transmise pe liniile D0 - D7.

Aceste linii sunt utilizate pentru transmiterea atât a datelor, cât și a semnalelor de control sau stare. Într-o interfață paralelă, emițătorul plasează simultan toți biții de date pe liniile de date și trimite un semnal de control (de exemplu, "Strobe") pentru a informa receptorul că datele sunt gata de a fi citite. Receptorul preia datele de pe liniile de date și trimite un semnal de confirmare ("Acknowledge") către emițător. Acest proces se repetă pentru fiecare pachet de date.

#### Funcționarea circuitului 8255A:



/cs	/RD	/WR	A1	A0	Operația
0	1	0	0	0	Scriere în portul A
0	1	0	0	1	Scriere în portul B
0	1	0	1	0	Scriere în portul C
0	1	0	1	1	Scriere în portul cuvântului de comandă
0	0	1	0	0	Citire din portul A
0	0	1	0	1	Citire din portul B
0	0	1	1	0	Citire din portul C
0	0	1	1	1	Fără operație – magistrala de date este în a 3-a stare
0	1	1	χ	Χ	Fără operație – magistrala de date este în a 3-a stare
1	Χ	Χ	χ	Χ	Magistrala de date este în a 3-a stare

D7-D0(Data Bus): pinii bidirectionali ai magistralei de date.

/CS(Chip Select): activează cipul pentru comunicarea cu procesorul, activ pe 0.

/RD(Read): semnalul de citire, activ pe 0.

/WR(Write): semnalul de scriere, activ pe 0.

A1,A0: pinii de adresare pentru selectarea modurilor de operare ale 8255A.

RESET: resetează circuitele interne și inițializează circuitul.

PA7-PA0: pinii pentru transferul de date pe portul A, ce pot fi configurați ca intrare sau ieșire.

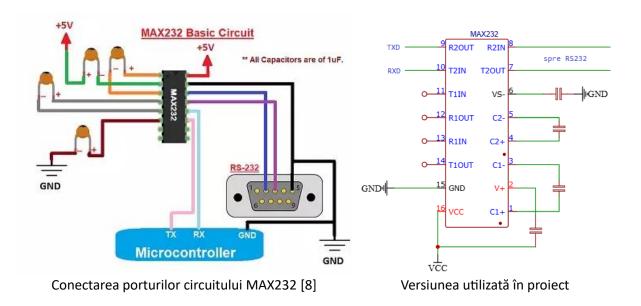
PB7-PB0: pinii pentru transferul de date pe portul B, ce pot fi configurați ca intrare sau ieșire

PC7-PC0: pinii pentru transferul de date pe portul C, ce pot fi pot fi utilizați fie pentru intrarea și ieșirea datelor, fie pentru semnale de control. [3]

#### 1.3.4. Circuitul MAX232

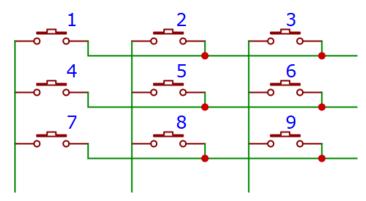
Circuitul MAX232 este un dispozitiv integrat utilizat pentru a realiza conversia nivelurilor de tensiune între standardele RS-232 și TTL (Transistor-Transistor Logic), fiind esențial pentru comunicarea între dispozitive care operează la tensiuni diferite, cum ar fi computere, microcontrolere și periferice seriale. Standardul RS-232 folosește niveluri de tensiune mai mari, de obicei între +3V și +15V pentru un "1 logic" și între -3V și -15V pentru un "0 logic", în timp ce logica TTL operează la niveluri mai mici, de obicei între 0V și 5V. MAX232 convertește bidirecțional aceste semnale, facilitând comunicarea între dispozitive. [3]

Structura internă a circuitului include convertoare de nivel de tensiune, două transmițătoare care transformă semnalele TTL în semnale RS-232, două receptoare care convertesc semnalele RS-232 în semnale TTL și un regulator intern de tensiune. Acesta funcționează astfel: semnalele TTL de pe intrările transmițătorului sunt transformate în semnale RS-232 la ieșire, iar semnalele RS-232 de pe intrările receptorului sunt convertite în semnale TTL la ieșire.



#### 1.4. Ministastatura cu 9 contacte

Minitastatura cu 9 contacte este un dispozitiv de intrare format din 9 comutatoare electrice independente, dispuse de obicei într-o matrice 3x3. Fiecare comutator are un contact care închide un circuit electric atunci când este acționat mecanic prin apăsare, generând un semnal

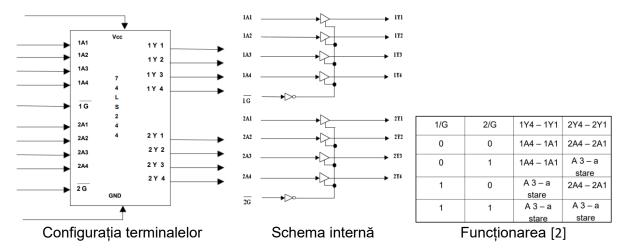


digital ce poate fi detectat de un microcontroler sau un alt dispozitiv de procesare. Într-o implementare tipică, liniile și coloanele matricei sunt conectate la pini de intrare-ieșire (GPIO) ai microcontrolerului, utilizând o metodă de scanare matricială pentru a identifica poziția exactă a butonului apăsat.

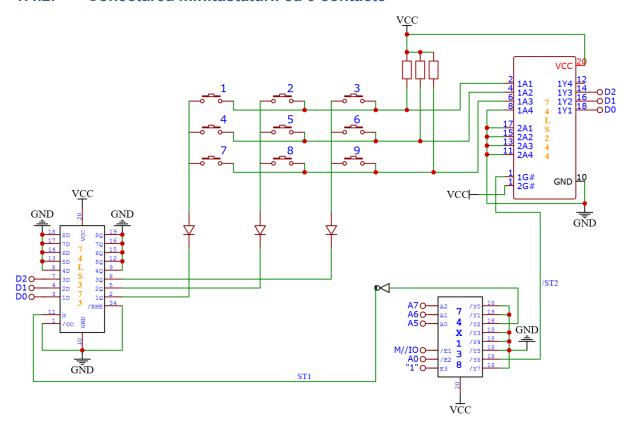
#### 1.4.1. Circuitul 74x244

Circuitul 74LS244 este un buffer bidirecțional cu 8 canale, utilizat în principal pentru amplificarea semnalelor digitale și izolarea circuitelor de pe magistralele de date sau adrese. Este un circuit logic din familia TTL (Transistor-Transistor Logic) cu consum redus de putere (Low Power Schottky) și oferă capacitatea de a conduce sarcini mari, fiind ideal pentru aplicații care necesită transfer rapid de date între componente. [3]

74LS244 este proiectat pentru a asigura o amplificare robustă a semnalelor și pentru a reduce efectele de încărcare pe magistralele comune. Fiecare dintre cele 8 canale ale circuitului poate fi controlat independent, iar dispozitivul este configurat în două grupuri de câte 4 canale, fiecare având o intrare de activare (Enable). Acest design permite controlul selectiv al datelor transmise, ceea ce îl face util pentru multiplexare sau separarea datelor pe magistrale partajate.



#### 1.4.2. Conectarea minitastaturii cu 9 contacte



Circuitul 74LS373 este utilizat pentru a reține semnalele de la tastatură și pentru a le transmite către magistrala de date și adrese.

Circuitul 74LS244 este un buffer/driver care preia semnalele de pe coloanele tastaturii, cu rolul de a:

- izola magistrala de intrare de la restul circuitului.
- întări semnalele pentru a preveni degradarea acestora.

Există 3 comutatoare conectate la rezistențe pull-up (de 10k ohmi). Când un comutator este apăsat, acesta trimite un semnal LOW către circuit (intrare activă pe LOW). Ele permit utilizatorului să interacționeze cu circuitul, trimițând semnale de control.

Minitastatura are o structură matriceală, iar la intersecția liniilor și coloanelor se găsesc tastele.

În portul de ieșire se va scrie 0 logic numai pe o coloană, iar pe restul 1 și se citesc linii. Dacă pe o linie se detectează 0 logic, atunci tasta a fost acționată.

Tastatura are o structură matricială 3x3, la intersecția liniilor și coloanelor găsindu–se tastele.

Port de intrare - 0840h

Port de ieșire - 08C0h

Ecuații:

ST1 = A10 \* /A7 \* /A6 \* /A5

ST2 = A10 \* /A7 \* /A6 \* A5

	A15	A14	A13	A12	A11	A10	A9	A8	A7	A6	A5	A4	A3	A2	A1	A0
ST1	0	0	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
ST2	0	0	0	0	1	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0

#### 1.5. LED-urile

LED (light emitting diode) este o diodă semiconductoare, care emite lumină la polarizarea directă joncțiunii p-n. Pentru ca un led sa fie aprins la ieșirea portului trebuie sa fie 0 logic. Se folosește un registru 74LS373 conectat la magistrală pentru a le menține aprinse sau stinse.

Port de intrare – 0C40h

Port de ieșire – 0CC0h

Ecuații:

L1 = A11 \* A10 \* /A7 \* /A6 \* A5

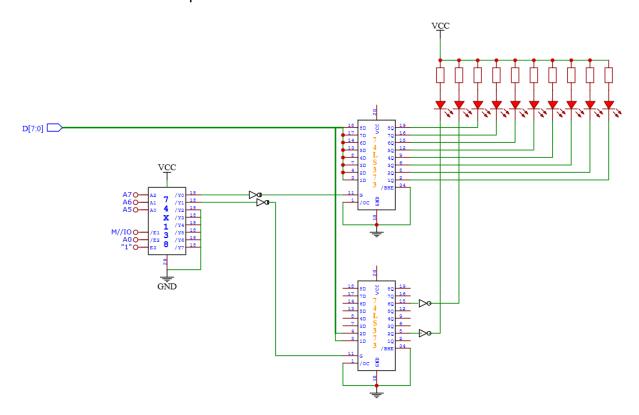
L2 = A11 \*A10 \* /A7 \* A6 \* A5

Interfață	A15	A14	A13	A12	A11	A10	<b>A9</b>	<b>A8</b>	A7	A6	A5	A4	A3	A2	A1	A0
L1	0	0	0	0	1	1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
L2	0	0	0	0	1	1	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0

#### 1.5.1. Conectarea celor 10 LED-uri

10 Led-uri conectate la 2 circuite 74LS373.

Circuitele 74LS373 unde sunt conectate Led-urile au pinul G legat la pinii /Y7 și /Y6 de la decodificatorul de porturi.



#### 1.6. Modulul de afișaj cu 7 segmente

Un afișaj pe 7 segmente este un dispozitiv utilizat pentru a afișa cifre și caractere limitate prin iluminarea selectivă a celor 7 segmente LED dispuse în formă de "8". Fiecare segment este identificat printr-o literă (a, b, c, d, e, f, g), iar aprinderea sau stingerea acestora este controlată prin aplicarea unui semnal logic la pinii corespunzători.

Aranjarea bitilor pentru controlul segmentelor depinde de configurația afișajului (anod comun sau catod comun).

/SA3	/SA2	/SA1	Modul
0	0	0	M1
0	0	1	M2
0	1	0	М3
0	1	1	M4
1	0	0	M5
1	0	1	M6
1	1	0	M7
1	1	1	M8
			•

Modulul de afișaj este conectat la ieșirea /Y0 a decodificatorului de porturi. Afișajul este controlat prin rezistențe limitatoare de curent.

Circuitele de afișare cu segmente, pot afișa valori hexazecimale, în funcție de setarea intrărilor a-g. Cele 8 ranguri ale afișajului cu segmente au fiecare cate un port de ieșire. Porturile afișajului sunt registre 74LS373 ce au semnalele de selecție SA1, SA2, SA3.

Întrucât vom folosi 8 module de afișare cu 7 segmente, va trebui sa mai adăugăm un circuit de decodificare 74LS138, în care vor intra cele 3 semnale de selecție

SA1, SA2 și SA3. Pe baza lor vom decodifica ce modul va afișa ceea ce trebuie.

În cazul afișajului cu anod comun, toate anodurile segmentelor sunt conectate împreună, iar segmentele individuale sunt activate prin aplicarea unui nivel logic "0" la catodul fiecărui segment.

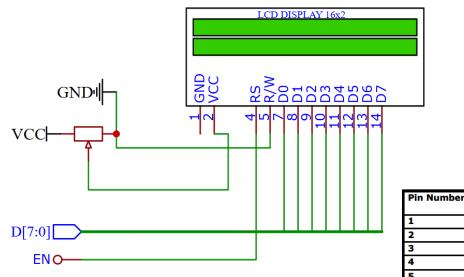
	а	b	С	d	е	f	g	р	HEX		а	b	С	d	е	f	g	р	HEX
4 G C	0	0	0	0	0	0	1	1	03H	T G C	0	0	0	0	0	0	0	1	01H
T G C	1	0	0	1	1	1	1	1	9FH	T G B	0	0	0	0	1	0	0	1	09H
7 G C	0	0	1	0	0	1	0	1	25H	7 G C	0	0	0	1	0	0	0	1	11H
7 G C	0	0	0	0	1	1	0	1	0DH	4 G C	1	1	0	0	0	0	0	1	C1H
G C C	1	0	0	1	1	0	0	1	99H	7 G C	0	1	1	0	0	0	1	1	63H
7 G C	0	1	0	0	1	0	0	1	49H	4 G C	1	0	0	0	0	1	0	1	85H
4 G C	0	1	0	0	0	0	0	1	41H	4 G C	0	1	1	0	0	0	0	1	61H
3 A B C C	0	0	0	1	1	1	1	1	4FH	F G C	0	1	1	1	0	0	0	1	71H

Schema hardware a afișajului se află în anexa cu scheme.

#### 1.7. Modulul LCD

Un modul LCD (Liquid Crystal Display) este un tip de afisaj electronic care utilizează cristale lichide pentru a forma imagini si caractere pe un ecran. Acesta functionează prin manipularea cristalelor lichide între două straturi de electrozi, care sunt controlate de semnale electrice. Aceste cristale nu emit lumină, ci o modifcă în funcție de tensiunea aplicată, permițând trecerea sau blocarea luminii. În general, LCD-urile sunt backlit (au un iluminator din spate), ceea ce le permite să fie vizibile chiar și în condiții de iluminare scăzută. Modulul poate fi configurat pentru a afișa caractere sau imagini, iar complexitatea afisajului depinde de numărul de pixeli sau de linii de caractere pe care le poate manipula. [3] [5] [7]

Unul dintre cele mai comune tipuri de module LCD este cel cu 16 caractere pe două linii (16x2), care poate afișa texte simple și este adesea folosit în aplicații precum afișaje de temperatură, ceasuri digitale sau meniuri de control ale dispozitivelor. Dintre modele si versiuni, am optat pentru LCD-016N002B-CFH-ET, deoarece este același pe care îl folosesc și în micile aplicații de acasă (termometre, măsurare umiditate, tensiune, radiații, etc.)



#### Register:

The Controller has two 8 bit registers, the Instruction register (IR) and the data register (DR).

The IR is a write only register to store instruction codes like Display Clear or Cursor Shift as well as addresses for the Display Data RAM (DD RAM) or the Character Generator RAM (CG RAM). The DR is a read/write register used for temporarily storing data to be read/written to/from the DD RAM or CG RAM. Data written into the DR is automatically written into DD RAM or CG RAM by an internal operation of the display controller. The DR is also used to store data when reading out data from DD RAM or CG RAM. When

address information is written into IR, data is read out from DD RAM or CG RAM to DR by an internal operation. Data transfer is then completed by reading the DR. After performing a read from the DR, data in the DD RAM or CG RAM at the next address is sent to the DR for the next read cycle. The register select (RS) signal

RS	R/W	Operation
0	0	IR write, internal operation (Display Clear etc.)
0	1	Busy flag (DB7) and Address Counter (DB0 ~ DB6) read
1	0	DR Write, Internal Operation (DR ~ DD RAM or CG RAM)
1	1	DR Read, Internal Operation (DD RAM or CG RAM)

determines which of these two registers is selected.

Symbol Vss

Vcc

Vee

RS R/W

E

D<sub>B</sub>0

DB1 DB<sub>2</sub>

DB3

DB4

DB5

DB6

DB7

13

## 2. Descrierea Software. Subrutinele în limbaj de asamblare

#### 2.1. Subrutinele de programare ale circuitelor 8251 și 8255

#### 2.1.1. Subrutina de programarea a interfeței seriale

```
serial_prog:

MOV DX, 0AF0H ; Adresa portului de comenzi pentru serială

MOV AL, 40H ; Resetare USART

OUT DX, AL ; Trimite comanda de resetare

MOV AL, 11001100B ; 8 biți, fără paritate, 1 stop bit, asincron

OUT DX, AL ; Configurează modul de lucru

MOV AL, 00010101B ; Cuvânt de comandă

OUT DX, AL ; Trimite comanda de activare

RET
```

#### 2.1.2. Subrutina de programarea a interfeței paralele

```
paralel_prog:

MOV DX, 0D76 ; Adresa portului de comandă RCC

MOV AL, 10000000B ; Configurare: Port A - Output, Port B -

Input, Port C - Split

OUT DX, AL ; Trimite configurația RCC

RET
```

# 2.2. Subrutinele de emisie / recepţie caracter pe interfaţa serială

#### 2.2.1. Subrutina de transmisie a unui caracter pe interfata serială

```
serial_transm:
     MOV DX, 04d2h
                      ; Portul de date serială (variantă 1)
W_T_S:
                       ; Citire status din port
     IN AL, DX
                       ; Verificăm dacă bufferul de transmisie e gol
     TEST AL, 20h
     JZ W_T_S
                       (bit 5)
                       ; Asteaptă până când bitul 5 devine 1
     MOV DX, 04d2h
                       ; Portul de date
     MOV AL, [CHAR]
                      ; Caracterul de transmis din memorie
     OUT DX, AL
                      ; Transmite caracterul
RET
```

#### 2.2.2. Subrutina de recepție a unui caracter pe interfața serială

```
serial_rec:
     MOV DX, OAF2h ; Portul de date serială (variantă 1)
W_R_S:
                      ; Citire status din port
     IN AL, DX
                      ; Verificăm dacă datele sunt disponibile (bit
     TEST AL, 10
                      4)
     JZ W_R_S
                      ; Așteaptă până când bitul 4 devine 1
     MOV DX, 0AF2h
                      ; Portul de date
     IN AL, DX
                      ; Citeste caracterul receptionat
     MOV [CHAR], AL ; Stochează caracterul în memorie
RET
```

# 2.3. Subrutina de emisie a unui caracter pe interfața paralelă

```
paralel_emisie:

MOV DX, 0250h ; Portul A (variantă 1)

MOV AL, CL ; Preluăm caracterul din registrul CL

OUT DX, AL ; Transmitem caracterul pe port

RET
```

#### 2.4. Subrutina de scanare a minitastaturii

```
tastatura_scan:
col_1:
                       ; Punem 0 pe prima coloană și se verifică dacă
                       s-au actionat tastele 1, 4, sau 7
     MOV AL, 0840H
                       ; se pune 0 pe prima coloana (0111 1111 B)
     OUT 0100H, AL
                       ; selectez ST1 (ieșirea tastaturii)
     IN AL, 08C0H
                       ; încarc conținutul aflat la portul /ST2
     AND AL, 80H
                       ; verific prima poziție
     JZ TASTA1
                       ; salt la tasta 1 dacă rezultatul este 0
     IN AL, 08C0H
     AND AL, 40H
                       ; verific a doua pozitie
     JZ TASTA4
                       ; salt la tasta 4 dacă rezultatul este 0
     IN AL, 08C0H
     AND AL, 20H
                       ; verific a treia poziție
     JZ TASTA7
                       ; salt la tasta 7 dacă rezultatul este 0
col_2:
                       ; Punem 0 pe a doua coloană și se verifică
                       dacă s-au acționat tastele 2, 5, sau 8
     MOV AL, 0840H
                       ; se pune 0 pe prima coloana (0111 1111 B)
```

```
OUT 0100H, AL
                       ; selectez ST1 (ieșirea tastaturii)
     IN AL, 08C0H
                       ; încarc conținutul aflat la portul /ST2
     AND AL, 80H
                       ; verific prima poziție
     JZ TASTA2
                       ; salt la tasta 2 dacă rezultatul este 0
     IN AL, 08C0H
     AND AL, 40H
                       ; verific a doua pozitie
     JZ TASTA5
                       ; salt la tasta 5 dacă rezultatul este 0
     IN AL, 08C0H
     AND AL, 20H
                       ; verific a treia poziție
                       ; salt la tasta 8 dacă rezultatul este 0
     JZ TASTA8
                       ; Punem 0 pe a treia coloană și se verifică
col_3:
                       dacă s-au acționat tastele 3, 6, sau 9
     MOV AL, 0840H
                       ; se pune 0 pe prima coloana (0111 1111 B)
                       ; selectez ST1 (ieșirea tastaturii)
     OUT 0100H, AL
     IN AL, 08C0H
                       ; încarc conținutul aflat la portul /ST2
     AND AL, 80H
                       ; verific prima pozitie
     JZ TASTA3
                       ; salt la tasta 3 dacă rezultatul este 0
     IN AL, 08C0H
     AND AL, 40H
                       ; verific a doua poziție
     JZ TASTA6
                       ; salt la tasta 6 dacă rezultatul este 0
     IN AL, 08C0H
     AND AL, 20H
                       ; verific a treia pozitie
                       ; salt la tasta 9 dacă rezultatul este 0
     JZ TASTA9
2.5. Subrutinele de aprindere / stingere a unui LED
2.5.1. Subrutina de aprindere a unui LED
LED_aprinde:
     MOV DX, 0C40H
     MOV AL, FFEH
                       ; ia valoarea în funcție de led-ul care se
                       vrea aprins
     OUT DX, AL
RET
2.5.2. Subrutina de stingere a unui LED
LED_stinge:
     MOV AL, FFFH ; stingem totul (punem pe "1")
     OUT DX, AL
RET
```

# 2.6. Rutina de afişare a unui caracter hexa pe un rang cu segmente

```
AFISARE_HEXA:
                        ; CL conține caracterul hexazecimal de afișat
                        ; CH conține rangul afișajului (al câtelea
    MOV BL, CL
                       afișaj va fi folosit)
    SUB BL, 30H
                        ; Copiem numărul hexazecimal în BL
MAPARE_HEXA:
    CMP BL, 0
                        ; Verificăm dacă este cifra 0
    JE TABEL_0
                        ; Verificăm dacă este cifra 1
    CMP BL, 1
    JE TABEL_1
                        ; Verificăm dacă este cifra 2
    CMP BL, 2
    JE TABEL_2
                        ; Verificăm dacă este cifra 3
    CMP BL, 3
    JE TABEL_3
                        ; Verificăm dacă este cifra 4
    CMP BL, 4
    JE TABEL_4
    CMP BL, 5
                        : Verificăm dacă este cifra 5
    JE TABEL_5
    CMP BL, 6
                        ; Verificăm dacă este cifra 6
    JE TABEL_6
    CMP BL, 7
                        ; Verificăm dacă este cifra 7
    JE TABEL_7
                        ; Verificăm dacă este cifra 8
    CMP BL, 8
    JE TABEL_8
                        ; Verificăm dacă este cifra 9
    CMP BL, 9
    JE TABEL_9
    CMP BL, 'A'
                       ; Verificăm dacă este litera A
    JE TABEL_A
                        : Verificăm dacă este litera B
    CMP BL, 'B'
    JE TABEL_B
    CMP BL, 'C'
                        ; Verificăm dacă este litera C
    JE TABEL_C
    CMP BL, 'D'
                        ; Verificăm dacă este litera D
    JE TABEL_D
                        ; Verificăm dacă este litera E
    CMP BL, 'E'
    JE TABEL_E
                        ; Verificăm dacă este litera F
    CMP BL, 'F'
    JE TABEL_F
                        ; 0: a, b, c, d, e, f aprinse
TABEL_0:
    MOV AL, 0x3F
    RET
TABEL_1:
                        ; 1: b, c aprinse
    MOV AL, 0x06
    RET
TABEL_2:
                        ; 2: a, b, d, e, g aprinse
```

```
MOV AL, 0xB6
    RET
TABEL_3:
                        ; 3: a, b, c, d, g aprinse
    MOV AL, 0xB3
    RET
TABEL_4:
                        ; 4: b, c, f, g aprinse
    MOV AL, 0x66
    RET
TABEL_5:
                        ; 5: a, c, d, f, g aprinse
    MOV AL, 0xB5
    RET
                        ; 6: a, c, d, e, f, g aprinse
TABEL_6:
    MOV AL, 0xF5
    RET
TABEL_7:
                        ; 7: a, b, c aprinse
    MOV AL, 0x07
    RET
TABEL_8:
                        ; 8: a, b, c, d, e, f, g aprinse
    MOV AL, 0x7F
    RET
TABEL_9:
                        ; 9: a, b, c, d, f, g aprinse
    MOV AL, 0xB7
    RET
TABEL_A:
                        ; A: a, b, c, e, f, g aprinse
    MOV AL, 0x77
    RET
TABEL_B:
                        ; B: c, d, e, f, g aprinse
    MOV AL, 0xF6
    RET
TABEL_C:
                        ; C: a, d, e, f aprinse
    MOV AL, 0xD1
    RET
TABEL_D:
                        ; D: b, c, d, e, g aprinse
    MOV AL, 0xF3
    RET
                        ; E: a, d, e, f, g aprinse
TABEL_E:
    MOV AL, 0xD5
    RET
TABEL_F:
                        ; F: a, e, f, g aprinse
    MOV AL, 0x75
                        ; Selectăm afișajul corespunzător rangului
                        (CH)
    MOV DX, 0AF0h
                        ; Portul de date al afișajului cu 7 segmente
    ADD DX, CH
                        ; Adăugăm rangul pentru a selecta portul
                        correct
    OUT DX, AL
                        ; Trimitem codul de segmente la portul de date
    RET
```

### **Bibliografie**

- [1] Mircea Popa, Sisteme cu microprocesoare, Editura Orizonturi Universitare,
   Timișoara, 2003
- [2] Materialele de curs, laborator şi proiect, aferente disciplinei de Proiectare cu
   Microprocesoare, disponibile pe <u>Campus Virtual</u>
- [3] Foile de catalog, pentru componente:

Producător	Model / Serie	Sursă, ultima accesare
Intel	8086	inf.pucrs.br, 10 noiembrie 2024
Intel	8284A	alldatasheet.com, 16 noiembrie 2024
Texas Instr.	74LS245	ti.com, 16 noiembrie 2024
Texas Instr.	74LS373	ti.com, 16 noiembrie 2024
Microchip	27C512	jaapsch.net, 17 noiembrie 2024
Cypress	62256	infineon.com, 18 noiembrie 2024
Intel	8251A	alldatasheet.com, 20 noiembrie 2024
Intel	8255A	alldatasheet.com, 20 noiembrie 2024
Texas Instr.	MAX232	ti.com, 20 noiembrie 2024
Texas Instr.	74LS244	ti.com, 1 decembire 2024
Vishay	LCD-016N002B-	vishay.com, 1 decembrie 2024
	CFH-ET	

- [4] Microprocesorul 8086, lucrare de laborator UTCN, <u>utcluj.ro</u>, ultima accesare: 11 noiembrie 2024
- [5] Principiul de funcționare al ecranului cu cristale lichide, <u>ro.panasyslcd.com</u>, ultima accesare: 1 decembrie 2024
- [6] Sillicon Gate MOS 8251, deramp.com, ultima accesare: 20 noiembrie 2024
- [7] Microcontroller and Interfacing Lab, Department of Electrical and Electronic Engineering, BUET, LCD interface with 8086, <u>itrat.buet.ac.bd</u>, ultima accesare: 30 noiembrie 2024
- [8] David Watson, Introduction to MAX232, theengineeringprojects.com, ultima accesare: 20 noiembrie 2024

## Cuprins

0.	Tema p	proiectului	2
1.	Descri	erea Hardware	3
1	.1. Uı	nitatea centrală	3
	1.1.1. M	1icroprocesorul Intel 8086	3
	1.1.2. G	eneratorul de tact 8284A	4
	1.1.3. Ci	rcuitul 74x245	5
	1.1.4. Ci	rcuitul 74x373	6
	1.1.5. Sc	hema unității centrale a microprocesorului 8086	7
1	.2. Co	onectarea memoriilor	8
	1.2.1a. N	Леmoria EPROM	8
	1.2.1b. (	Circuitul 27C512	8
	1.2.2a. N	Леmoria SRAM	8
	1.2.2b. (	Circuitul 62256	8
		ecodificarea memoriilor	
1	.3. In	terfața serială și paralelă	
	1.3.1.	Conectarea porturilor	
	1.3.2.	Interfața serială. Circuitul 8251A	
	1.3.3.	Interfața paralelă. Circuitul 8255A	
	1.3.4.	Circuitul MAX232	15
1	.4. Mi	nistastatura cu 9 contacte	
	1.4.1.	Circuitul 74x244	
	1.4.2.	Conectarea minitastaturii cu 9 contacte	17
1			. 18
		onectarea celor 10 LED-uri	
		odulul de afișaj cu 7 segmente	
		odulul LCD	
		ea Software. Subrutinele în limbaj de asamblare	
2		utinele de programare ale circuitelor 8251 și 8255	
		ibrutina de programarea a interfeței seriale	
^		ibrutina de programarea a interfeței paralele	
2		utinele de emisie / recepție caracter pe interfața serială	
		Ibrutina de transmisie a unui caracter pe interfața serială	
	Z.Z.Z. Sl	idi utina de recepție a unui caracter pe interrața serială	∠≾

2.3. Subrutina de emisie a unui caracter pe interfața paralelă	23
2.4. Subrutina de scanare a minitastaturii	23
2.5. Subrutinele de aprindere / stingere a unui LED	24
2.5.1. Subrutina de aprindere a unui LED	24
2.5.2. Subrutina de stingere a unui LED	24
2.6. Rutina de afişare a unui caracter hexa pe un rang cu segmente	25
3. Bibliografie	27