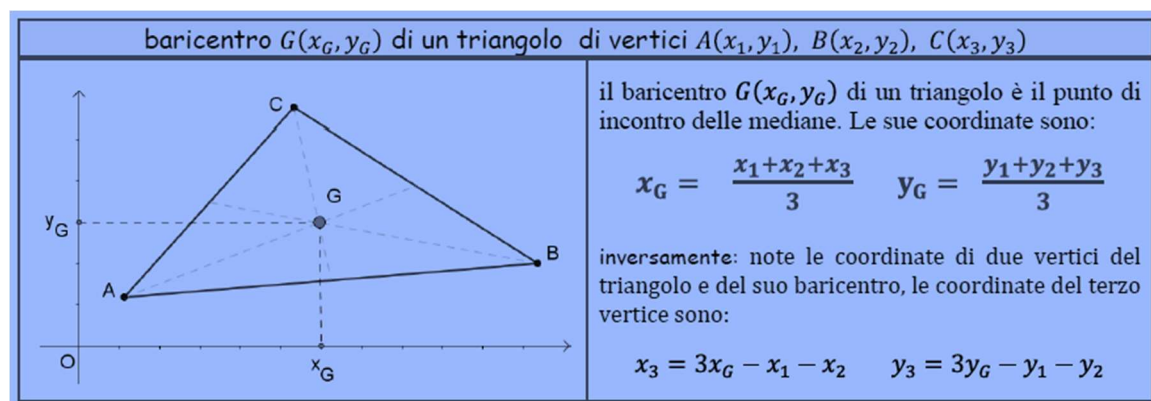


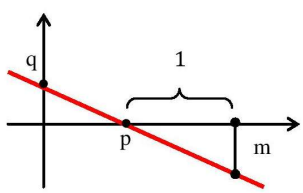
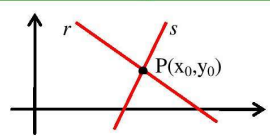
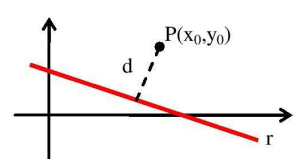
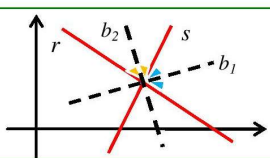
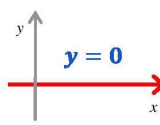
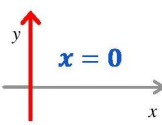
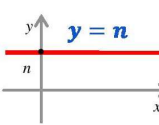
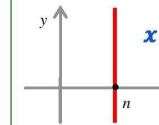
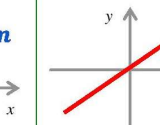
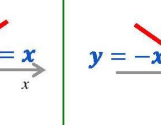
GEOMETRIA (CENNI)

● PUNTI

punti	
$AB = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$	distanza tra due punti $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2)$
$x_M = \frac{x_1 + x_2}{2} \quad y_M = \frac{y_1 + y_2}{2}$	coordinate del punto medio $M(x_M, y_M)$ tra due punti $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2)$
$x_G = \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3} \quad y_G = \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3}$	coordinate del baricentro $G(x_G, y_G)$ di un triangolo di vertici $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2), C(x_3, y_3)$



● Retta

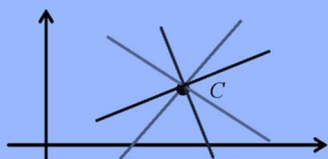
retta					
$ax + by + c = 0$	forma implicita	equazione della retta m è il coefficiente angolare q è l'intersezione con l'asse delle y p è l'intersezione con l'asse delle x			
$y = mx + q$ $m = -\frac{a}{b}$ e $q = -\frac{c}{b}$	forma esplicita				
$\frac{x}{p} + \frac{y}{q} = 1$	forma segmentaria				
$m_{AB} = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$	coefficiente angolare della retta passante per due punti $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2)$				
$\frac{y - y_1}{y_2 - y_1} = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1}$	equazione della retta passante per due punti $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2)$				
$y - y_0 = m(x - x_0)$	equazione della retta passante per un punto $P(x_0, y_0)$ di coefficiente angolare m				
$m_r = m_s$	condizioni di parallelismo tra due rette r ed s		//		
$m_r = -1/m_s$ oppure $m_r \cdot m_s = -1$	condizioni di perpendicolarità tra due rette r ed s		⊥		
$\begin{cases} \text{equazione di } r \\ \text{equazione di } s \end{cases} \rightarrow x_0, y_0 \rightarrow P(x_0, y_0)$	punto $P(x_0, y_0)$ di intersezione tra due rette r ed s				
$d = \frac{ ax_0 + by_0 + c }{\sqrt{a^2 + b^2}}$	retta in forma implicita	distanza di un punto $P(x_0, y_0)$ da una retta r			
$d = \frac{ y_0 - mx_0 - q }{\sqrt{m^2 + 1}}$	retta in forma esplicita				
$\frac{a_1x + b_1y + c_1}{\sqrt{a_1^2 + b_1^2}} = \pm \frac{a_2x + b_2y + c_2}{\sqrt{a_2^2 + b_2^2}}$	equazione delle bisettrici degli angoli formati da due rette r, s $r: a_1x + b_1y + c_1 = 0$ $s: a_2x + b_2y + c_2 = 0$				
$tg \alpha = \frac{m_r - m_s}{1 + m_r m_s}$	tangente dell' angolo formato da due rette r ed s di coefficiente angolare m_r ed m_s				
rette particolari					
					
asse x	asse y	parallela asse x	parallela asse y	bisettrice I e III q.	bisettrice II e IV q.

fasci di rette

Un *fascio di rette* è l'insieme delle rette del piano aventi in comune un **punto** oppure una **direzione**

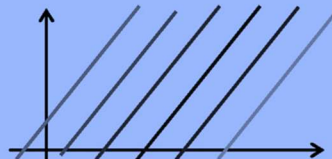
tipi di fasci

fascio proprio



è l'insieme delle rette del piano passanti per uno stesso **punto** C detto *centro del fascio*

fascio improprio



è l'insieme delle rette del piano aventi una **direzione** comune, cioè aventi lo stesso coefficiente angolare

come si presenta l'equazione di un fascio

l'equazione di un fascio di rette si presenta come quella di una retta (generalmente in forma implicita) nella quale compare, oltre alle incognite x ed y , almeno una volta anche un'altra lettera ($k, h, t, m, p \dots$) detta *parametro*

Esempio: $2kx - 3y + 5 = 0$

$3(2t - 1)x + (2t - 1)y + 3t - 5 = 0$

classificazione di un fascio di rette

data l'equazione del fascio, per classificarlo bisogna:

- calcolare il coefficiente angolare $m = -\frac{a}{b}$
- se m contiene il parametro k il fascio è proprio
- se il parametro si semplifica, il fascio è improprio

esempio per un fascio di rette proprio

$$2kx - (3k - 1)y - 5 = 0 \rightarrow m = \frac{2k}{(3k - 1)}$$

esempio per un fascio di rette improprio

$$3(2k - 1)x + (2k - 1)y + 3 = 0 \rightarrow m = -3 \frac{(2k - 1)}{(2k - 1)} = -3$$

rette generatrici di un fascio

- le rette generatrici di un fascio sono le rette che danno origine al fascio e sono sempre due
- nel caso di fascio proprio le rette generatrici sono *incidenti*
- nel caso di fascio improprio le rette generatrici sono *parallele*

ricerca delle equazioni delle rette generatrici di un fascio

$$(3k + 1)x - (k - 1)y - 5k - 3 = 0$$

$$k(3x - y - 5) + x + y - 3 = 0$$

$\underbrace{\hspace{2cm}}$ $\underbrace{\hspace{2cm}}$
 retta all'infinito retta per $k = 0$

- dato il fascio di rette, si sviluppano i calcoli

- si raccoglie a fattor comune il parametro k

- le due parti così ottenute rappresentano le equazioni delle rette generatrici del fascio

ricerca del centro $C(x_0, y_0)$ di un fascio proprio di rette

$$\begin{cases} \text{equazione di } r \\ \text{equazione di } s \end{cases} \rightarrow x_0, y_0 \rightarrow C(x_0, y_0)$$

- si mettono a sistema le equazioni delle due rette generatrici o di due generiche rette del fascio
- le soluzioni del sistema rappresentano le coordinate del centro del fascio $C(x_0, y_0)$

come scrivere l'equazione di un fascio di rette

$$kr + s = 0$$

equazione del **fascio** di rette date le due **rette generatrici** r ed s

$$y - y_0 = m(x - x_0)$$

equazione del fascio di rette **proprio** noto il **centro** $C(x_0, y_0)$

$$y = mx + q$$

equazione del fascio di rette **improprio** noto il **coefficiente angolare** m

• Proprietà comuni a tutte le coniche

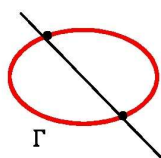
proprietà comuni a tutte le coniche

condizione di appartenenza di un punto $P_0(x_0, y_0)$ ad una retta r o ad una conica Γ

per verificare se un dato punto $P_0(x_0, y_0)$ appartiene ad una retta r oppure ad una conica Γ

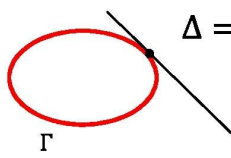
- si sostituiscono le coordinate di P_0 , x_0 e y_0 , in r o in Γ
- si sviluppano i calcoli. Se si ottiene un'identità, il punto P_0 appartiene alla retta o alla conica

posizione di una retta rispetto ad una conica Γ



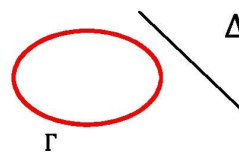
$$\Delta > 0$$

retta secante



$$\Delta = 0$$

retta tangente



$$\Delta < 0$$

retta esterna

per verificare se una retta è secante, tangente o esterna ad una conica Γ bisogna:

- ricavare la y dell'equazione della retta e sostituirla nell'equazione della conica
- sviluppare i calcoli ed ordinare l'equazione rispetto alla x
- dell'equazione di II grado così ottenuta calcolare il $\Delta = b^2 - 4ac$ oppure, se b è pari, il $\frac{\Delta}{4} = \left(\frac{b}{2}\right)^2 - ac$
- verificare il segno del Δ
- se $\Delta > 0$ la retta è **secante** alla conica. Si hanno 2 intersezioni reali e distinte cioè **2 punti in comune**
- se $\Delta = 0$ la retta è **tangente** alla conica. Si hanno 2 intersezioni reali e coincidenti cioè **1 punto in comune**
- se $\Delta < 0$ la retta è **esterna** alla conica. Non si ha nessuna intersezione reale cioè **nessun punto in comune**

ricerca delle equazioni delle rette tangenti ad una conica

tangenti da un punto esterno $P_0(x_0, y_0)$

tangenti parallele ad una retta di coefficiente angolare m

- si scrive l'equazione del fascio di rette *proprio* di centro $P_0(x_0, y_0)$: $y - y_0 = m(x - x_0)$
- si ricava la y dall'equazione del fascio di rette

- si scrive l'equazione del fascio di rette *improprio* di coefficiente angolare m assegnato: $y = mx + q$

- si sostituisce la y trovata nell'equazione della conica

- si sostituisce la y trovata nell'equazione della conica

- si sviluppano i calcoli e si ordina rispetto alla x ottenendo un'equazione di II grado in x

- si sviluppano i calcoli e si ordina rispetto alla x ottenendo un'equazione di II grado in x

- si ricava il Δ o il $\Delta/4$ e lo si impone uguale a 0: $\Delta = 0$ ottenendo una equazione di II grado nell'incognita m

- si ricava il Δ o il $\Delta/4$ e lo si impone uguale a 0: $\Delta = 0$ ottenendo una equazione di I o II grado nell'incognita q

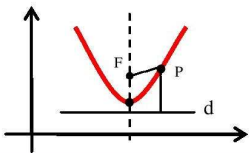
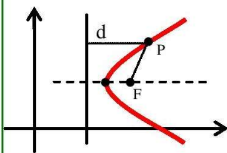

- si risolve l'equazione in m ottenendo m_1 ed m_2

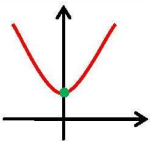
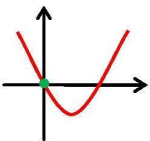
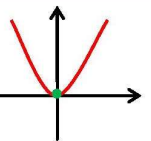
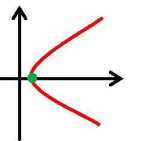
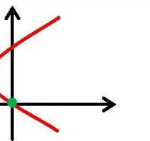
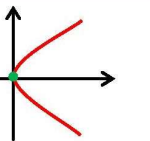
- si risolve l'equazione in q ottenendo q_1 e q_2

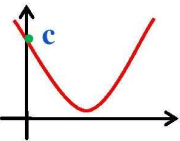
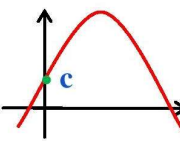
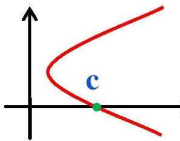
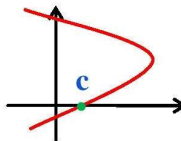
- si sostituiscono uno alla volta i valori m_1 ed m_2 nell'equazione iniziale del fascio ottenendo le equazioni delle due rette tangenti

- si sostituiscono uno alla volta i valori q_1 e q_2 nell'equazione iniziale del fascio ottenendo le equazioni delle due rette tangenti

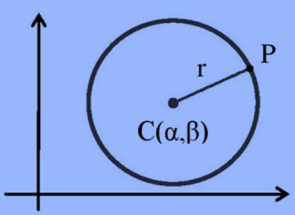
● Parabola

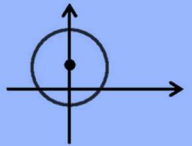
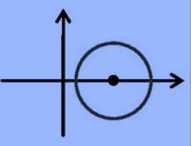
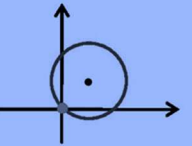
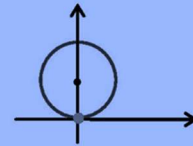
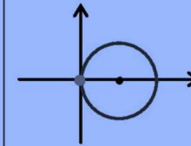
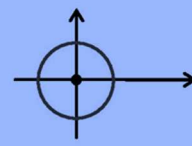
parabola		
	La parabola è il luogo geometrico dei punti del piano equidistanti da un punto fisso F detto fuoco e da una retta data d detta direttrice: $\overline{PF} = Pd$	
parabola con asse di simmetria parallelo all'asse y		parabola con asse di simmetria parallelo all'asse x
$y = ax^2 + bx + c$	equazione completa	$x = ay^2 + by + c$
$V\left(\frac{-b}{2a}; \frac{-\Delta}{4a}\right)$ $\Delta = b^2 - 4ac$	coordinate del vertice	$V\left(\frac{-\Delta}{4a}; \frac{-b}{2a}\right)$ $\Delta = b^2 - 4ac$
$F\left(\frac{-b}{2a}; \frac{1-\Delta}{4a}\right)$	coordinate del fuoco	$F\left(\frac{1-\Delta}{4a}; \frac{-b}{2a}\right)$
$x = \frac{-b}{2a}$	equazione dell' asse	$y = \frac{-b}{2a}$
$y = \frac{-1-\Delta}{4a}$	equazione della direttrice	$x = \frac{-1-\Delta}{4a}$
$\frac{y_0 + y}{2} = ax_0 \cdot x + b \frac{x_0 + x}{2} + c$	equazione della retta tangente alla parabola in un suo punto $P_0(x_0, y_0)$ detta formula di sdoppiamento	$\frac{x_0 + x}{2} = ay_0 \cdot y + b \frac{y_0 + y}{2} + c$
$\mathcal{A} = \frac{2}{3}\mathcal{R}$ con \mathcal{R} area del rettangolo circoscritto al segmento parabolico	area del segmento parabolico	

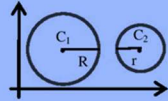
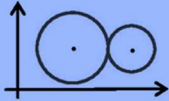
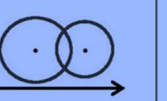



parabole particolari					
					
$b = 0$ $y = ax^2 + c$	$c = 0$ $y = ax^2 + bx$	$b = 0 \quad c = 0$ $y = ax^2$	$b = 0$ $x = ay^2 + c$	$c = 0$ $x = ay^2 + by$	$b = 0 \quad c = 0$ $x = ay^2$

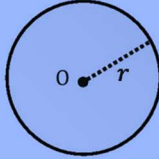
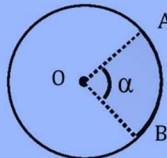
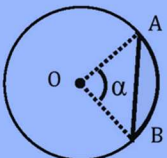
significato grafico del coefficiente a e del coefficiente c			
			
$a > 0$	$a < 0$	$a > 0$	$a < 0$
se $a = 0$ la parabola degenera in una retta			

● Circonferenza

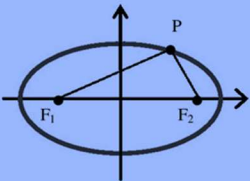
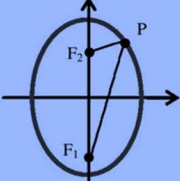
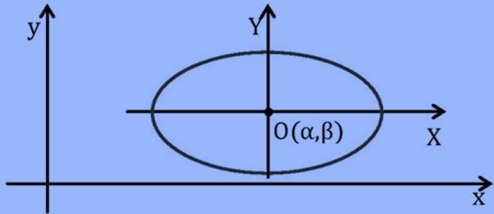
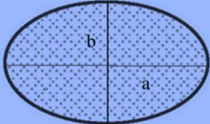
circonferenza		
La circonferenza è il luogo geometrico dei punti del piano equidistanti da un punto fisso C detto centro: $\overline{PC} = r$		
	$x^2 + y^2 + ax + by + c = 0$	equazione completa
	$C(\alpha, \beta) \quad \begin{matrix} \alpha = -a/2 \\ \beta = -b/2 \end{matrix}$	coordinate del centro C
	$r = \sqrt{\alpha^2 + \beta^2 - c}$	relazione del raggio r
$(x - \alpha)^2 + (y - \beta)^2 = r^2$	equazione della circonferenza di centro $C(\alpha, \beta)$ e raggio r	
$x_0 \cdot x + y_0 \cdot y + a \frac{x_0 + x}{2} + b \frac{y_0 + y}{2} + c = 0$	equazione della retta tangente alla circonferenza in un suo punto $P_0(x_0, y_0)$ detta formula di sdoppiamento	
$(a_1 - a_2)x + (b_1 - b_2)y + c_1 - c_2 = 0$	equazione dell' asse radicale di due circonferenze	

circonferenze particolari					
					
$a = 0$ $x^2 + y^2 + by + c = 0$	$b = 0$ $x^2 + y^2 + ax + c = 0$	$c = 0$ $x^2 + y^2 + ax + by = 0$	$a = c = 0$ $x^2 + y^2 + by = 0$	$b = c = 0$ $x^2 + y^2 + ax = 0$	$a = b = 0$ $x^2 + y^2 = r^2$
se $a = b = c = 0$ la circonferenza si riduce al punto $O(0,0)$ origine degli assi cartesiani					

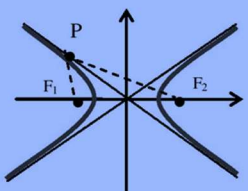
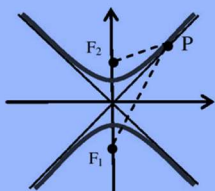
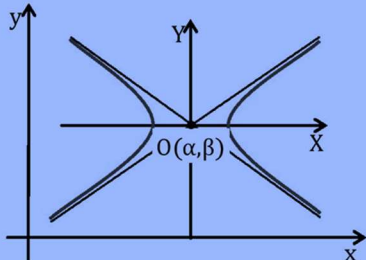
posizioni reciproche di due circonferenze					
					
$C_1 C_2 > R + r$ esterne	$C_1 C_2 = R + r$ tangenti esterne	$R - r < C_1 C_2 < R + r$ secanti	$C_1 C_2 = R - r$ tangenti interne	$C_1 C_2 < R - r$ interne	$C_1 C_2 = 0$ concentriche

alcune formule sul cerchio e sulla circonferenza			
cerchio		settore circolare	segmento circolare ad una base
			
area del cerchio $\mathcal{A} = \pi \cdot r^2$	circonferenza $l = 2 \cdot \pi \cdot r$	$\mathcal{A} = \frac{\pi \cdot r^2 \cdot \alpha}{360^\circ}$	$\mathcal{A} = \mathcal{A}_{\text{settore circolare}} - \mathcal{A}_{\text{triangolo AOB}}$

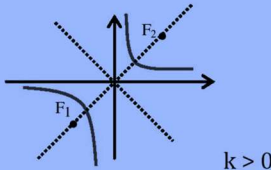
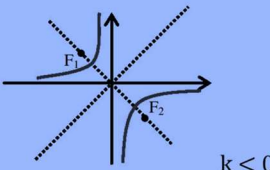
● Ellisse

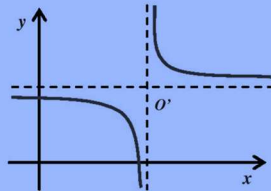
ellisse		
	<p>L'ellisse è il luogo geometrico dei punti del piano tali che la somma delle distanze da due punti fissi F_1 e F_2 detti fuochi è costante:</p> $\overline{PF_1} + \overline{PF_2} = \text{costante}$	
ellisse con i fuochi sull'asse x		ellisse con i fuochi sull'asse y
$\overline{PF_1} + \overline{PF_2} = 2a$		$\overline{PF_1} + \overline{PF_2} = 2b$
$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ $a > b$	equazione in forma canonica	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ $a < b$
$2a$	lunghezza asse maggiore	$2b$
$2b$	lunghezza asse minore	$2a$
$2c$	distanza focale	$2c$
$c^2 = a^2 - b^2$	relazione tra i parametri a, b, c	$c^2 = b^2 - a^2$
$F_1(-c; 0)$ $F_2(c; 0)$	coordinate dei fuochi	$F_1(0; -c)$ $F_2(0; c)$
$e = \frac{c}{a}$ $0 < e < 1$	eccentricità	$e = \frac{c}{b}$ $0 < e < 1$
$b^2 x_0 x + a^2 y_0 y = a^2 b^2$	equazione della retta tangente alla ellisse nel suo punto $P_0(x_0, y_0)$ detta formula di sdoppiamento	$b^2 x_0 x + a^2 y_0 y = a^2 b^2$
ellisse traslata		
l'ellisse si dice traslata se gli assi X e Y del suo sistema di riferimento sono paralleli agli assi cartesiani x e y		
	$O(\alpha, \beta)$	coordinate del centro dell'ellisse
	$\frac{(x - \alpha)^2}{a^2} + \frac{(y - \beta)^2}{b^2} = 1$	equazione dell'ellisse riferita al sistema XOY
area e lunghezza dell'ellisse		
	$\mathcal{A} = \pi ab$	per $a=b$ l'ellisse diventa una circonferenza e la formula diventa quella dell'area del cerchio $\mathcal{A} = \pi r^2$
	$l = \pi \left[3(a + b) - \sqrt{(3a + b)(a + 3b)} \right]$	la lunghezza si calcola solo come sviluppo in serie di un integrale curvilineo: un buon valore approssimato è dato dalla formula del matematico indiano Ramanujan

• Iperbole

iperbole		
	<p>L'iperbole è il luogo geometrico dei punti del piano tali che la differenza in valore assoluto delle distanze da due punti fissi F_1 e F_2 detti fuochi è costante:</p> $ \overline{PF_1} - \overline{PF_2} = \text{costante}$	
iperbole con i fuochi sull'asse x		iperbole con i fuochi sull'asse y
$ \overline{PF_1} - \overline{PF_2} = 2a$		$ \overline{PF_1} - \overline{PF_2} = 2b$
$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$	equazione in forma canonica	$\frac{y^2}{b^2} - \frac{x^2}{a^2} = 1$
$2a$	lunghezza asse trasverso	$2b$
$2b$	lunghezza asse non trasverso	$2a$
$2c$	distanza focale	$2c$
$c^2 = a^2 + b^2$	relazione tra i parametri a, b, c	$c^2 = a^2 + b^2$
$F_1(-c; 0)$ $F_2(c; 0)$	coordinate dei fuochi	$F_1(0; -c)$ $F_2(0; c)$
$y = \pm \frac{b}{a}x$	equazione degli asintoti	$y = \pm \frac{b}{a}x$
$e = \frac{c}{a}$ $e > 1$	eccentricità	$e = \frac{c}{b}$ $e > 1$
$b^2x_0x - a^2y_0y = a^2b^2$	equazione della retta tangente alla iperbole nel suo punto $P_0(x_0, y_0)$ detta formula di sdoppiamento	$b^2x_0x - a^2y_0y = -a^2b^2$
iperbole traslata		
l'iperbole si dice traslata se gli assi X e Y del suo sistema di riferimento sono paralleli agli assi cartesiani x e y		
	$O(\alpha, \beta)$	coordinate del centro dell'iperbole
	$\frac{(x - \alpha)^2}{a^2} - \frac{(y - \beta)^2}{b^2} = 1$	equazione dell'iperbole con i fuochi sull'asse X riferita al sistema XOY

iperbole equilatera: $a = b$		
$x^2 - y^2 = a^2$	equazione	$x^2 - y^2 = -a^2$
$c^2 = 2a^2$	relazione tra a, c	$c^2 = 2a^2$
$F_1(-c; 0)$ $F_2(c; 0)$	coordinate dei fuochi	$F_1(0; -c)$ $F_2(0; c)$
$y = -x$ $y = x$	equazione degli asintoti	$y = -x$ $y = x$

 <p>$k > 0$</p>	iperbole equilatera ruotata di $\pm 45^\circ$	 <p>$k < 0$</p>
	equazione $xy = k$	
$F_1(-\sqrt{2k}; -\sqrt{2k})$ $F_2(\sqrt{2k}; \sqrt{2k})$	coordinate dei fuochi	$F_1(-\sqrt{-2k}; \sqrt{-2k})$ $F_2(\sqrt{-2k}; -\sqrt{-2k})$

iperbole equilatera ruotata e traslata detta funzione omografica		
	equazione	$y = \frac{ax + b}{cx + d}$ $c \neq 0$ $ad - bc \neq 0$
	coordinate di O'	$O' \left(-\frac{d}{c}; \frac{a}{c} \right)$
	equazione degli asintoti	$x = -\frac{d}{c}$ $y = \frac{a}{c}$

