Relatório de Laboratório: Qualidade de Serviço (QoS) -A Otimização da Jornada dos Pacotes

Disciplina: Redes de Computadores II Professora: Angelita Rettore de Araujo

Nome do Aluno: Thierry Marcoff

Turma: 6 Fase

1. Introdução

Este laboratório aborda a **Qualidade de Serviço (QoS)**, um conjunto de mecanismos importantes para gerenciar o tráfego de rede e assegurar que aplicações críticas recebam tratamento preferencial. Diferente dos laboratórios anteriores que focaram na confiabilidade (garantir que os pacotes cheguem), o objetivo aqui é garantir que os pacotes cheguem *com qualidade* – ou seja, com a latência, jitter, throughput e perda de pacotes adequados.

A importância da QoS é contextualizada pela **narrativa da telecirurgia**, onde cada pacote de comando tátil, voz ou dado vital do paciente é crucial. Atrasos, variações irregulares na chegada ou perda de pacotes podem ter consequências catastróficas.

2. Objetivos

Os principais objetivos deste laboratório são:

- Compreender e medir os conceitos fundamentais de Latência, Jitter, Throughput, Perda de Pacotes e Classificação de Tráfego no contexto de QoS.
- 2. **Configurar e executar simulações** no **Network Simulator 2 (NS2)** para observar o comportamento da rede sob diferentes condições de QoS.
- 3. **Utilizar o Wireshark** para capturar e analisar o tráfego de rede, medindo parâmetros de QoS em tempo real.
- 4. **Analisar o impacto** da variação dos parâmetros de QoS no desempenho de diferentes tipos de aplicações.
- 5. Comparar a tolerância a perdas e a sensibilidade à latência e jitter de diversas aplicações.
- 6. **Propor soluções** baseadas em QoS para otimizar o desempenho de aplicações críticas em cenários de rede desafiadores.

3. Ferramentas Utilizadas

- Network Simulator 2 (NS2): Ambiente de simulação de rede para modelar cenários.
- Wireshark: Analisador de protocolo de rede para captura e inspeção de pacotes em tempo real.
- Acesso à Internet: Para testes com ferramentas online (como Google Meet).

4. Parte I: Relembrando a Jornada – Preparando o Ambiente

Contexto Teórico: A narrativa da cirurgia remota é a base para entender a importância dos "pacotes heróis" (Pablo, Melody, Flash e Data) e como a QoS é vital para a missão deles de salvar uma vida.

4.1. Verificação e Configuração Inicial do NS2

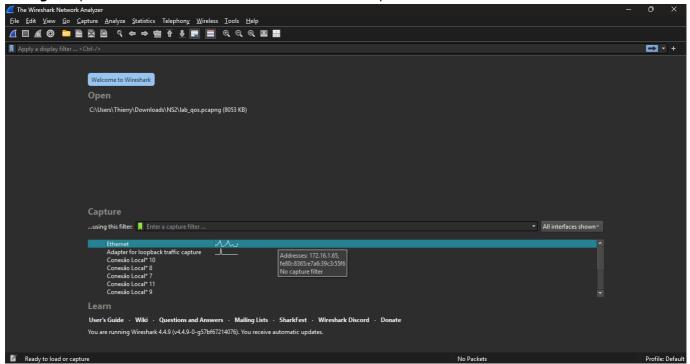
• Confirmei a instalação do NS2 e criei o arquivo qos_base.tcl.

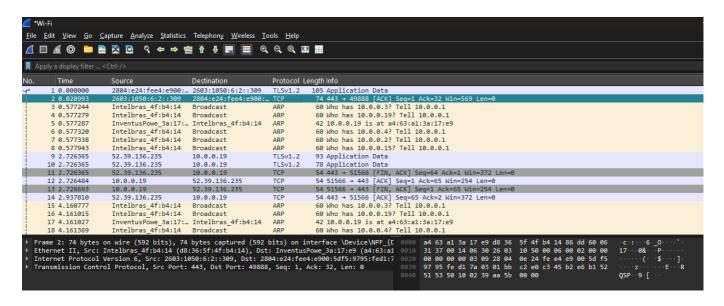
Entrega: Captura de tela do qos_base.tcl no editor de texto.

4.2. Configuração Inicial do Wireshark

• Abri o Wireshark e selecionei a interface de rede correta para captura.

Entrega: Captura de tela do Wireshark com a interface de captura selecionada.





5. Parte II: Latência (Delay) – O Tempo é Essencial

Contexto Teórico: A latência é o tempo que um pacote leva para ir da origem ao destino, como o tempo para o comando tátil do Dr. Martinez (Flash) chegar ao bisturi em Manaus.

5.1. Simulação de Latência no NS2

Criei e executei o script lab_latencia.tcl, experimentando diferentes valores para link_delay (ex: 10ms, 100ms, 500ms).

Entrega: O código lab_latencia.tcl utilizado.

```
# lab latencia.tcl
# Simulação de Latência (Delay)
# 1. Importação do Arquivo Base
source qos_base.tcl
# 2. Criação dos Nós
set n0 [$ns node]
set n1 [$ns node]
# 3. Criação do Link com Latência Variável
# Experimente diferentes valores para o delay (ex: 10ms, 100ms, 500ms)
set link delay "450ms" ;# Latência do link
create link $n0 $n1 $default bw $link delay $default queue
# 4. Criação dos Agentes e Aplicações
set udp0 [new Agent/UDP]
$ns attach-agent $n0 $udp0
set cbr0 [new Application/Traffic/CBR]
$cbr0 attach-agent $udp0
$cbr0 set packetSize 1000
$cbr0 set interval_ 0.01 ;# 100 pacotes/segundo
set null0 [new Agent/Null]
$ns attach-agent $n1 $null0
```

```
$udp0 set class_ 0 ;# Para identificação no trace
$ns connect $udp0 $null0

# 5. Agendamento de Eventos
$ns at 0.5 "$cbr0 start"
$ns at 4.5 "$cbr0 stop"
$ns at 5.0 "finish"

# 6. Início da Simulação
$ns run
```

5.2. Análise da Latência no Arquivo de Trace (.tr)

• Analisei o arquivo lab_latencia.tr, identificando o envio e recebimento de pacotes para calcular a latência de ponta a ponta.

Entrega: Trecho do arquivo .tr destacando um pacote enviado e seu respectivo recebimento.

```
+ 0.51 0 1 cbr 1000 ------ 0 0.0 1.0 1 1
- 0.51 0 1 cbr 1000 ------ 0 0.0 1.0 1 1
r 0.793 0 1 cbr 1000 ------ 0 0.0 1.0 1 1
```

Cálculos da Latência:

link_delay Configurado	Timestamp Envio	Timestamp Recebimento	Latência Calculada	
0,1	0,5	0,608	0,108	
0,45	0,5	0,958	0,458	
0,275	0,51	0,793	0,283	

5.3. Perguntas para Refletir e Discutir

1. Qual a relação entre o link delay configurado no script e a latência medida no arquivo .tr?

A latência medida e o tempo de link_delay ficaram muito próximas, com todos contendo uma diferença na casa dos 0,008s. Possivelmente essa diferença ocorre pelo tempo de transmissão que é 0,008s. O tempo de transmissão foi calculado sendo o tamnho do pacote (packetSize) 1000 bytes (8000 bits) dividido pela largura de banda (default_bw) 1 Mb --> 8.000/1.000.000 = 0,008.

2. Como a latência afeta a percepção do usuário em aplicações como VoIP ou jogos online?

 Ela degrada a experiência do usuário, gerando lags, travamentos, vozes cortadas e desssincronizadas, falta de resposividade entre outros.

3. Se o Dr. Martinez estivesse em Tóquio e o paciente em Manaus, qual seria o impacto na latência?

 A latência poderia aumentar devido a grande distância. A mensagem precisaria passar por diferentes redes a fim de percorrer as dezenas de milhares de quilômetros, o que aumenta o tempo de propagação e tempo de processamento (precisará passar por muito mais roteadores e

switches). O Jitter também poderia aumentar significativamente devito as múltiplas rotas possíveis e congestionamento.

6. Parte III: Jitter e Perda de Pacotes – A Variação Inesperada e o Preço da Imperfeição

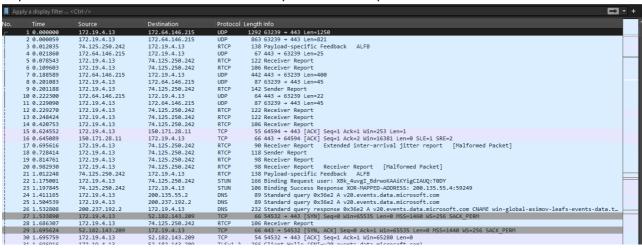
Contexto Teórico: Jitter é a variação no atraso dos pacotes, causando "voz robotizada" (pacotes de Melody). A **perda de pacotes** ocorre quando um pacote não chega, sendo a tolerância variável por aplicação (pacotes de Data). O **RTCP (Real-Time Control Protocol)** é utilizado por aplicações em tempo real (como Google Meet) para reportar a qualidade da transmissão, incluindo jitter e perda.

6.1. Análise do Jitter e Perda de Pacotes no Wireshark (Captura Local de RTCP)

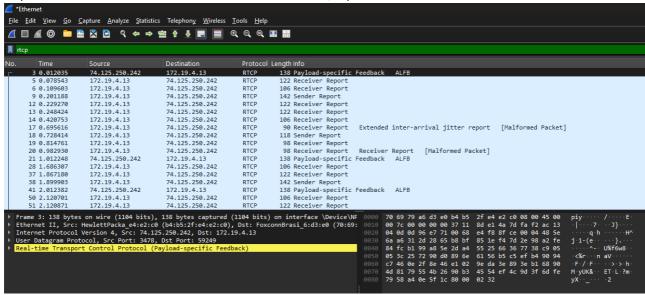
- Iniciei uma chamada no Google Meet e capturei o tráfego com o Wireshark.
- Filtrei o tráfego por rtcp e identifiquei os tipos de pacotes (SR, RR, SDES, Bye).
- Analisei os Receiver Reports (RR) para localizar os campos Fraction Lost, Cumulative Number of Packets Lost e Interarrival Jitter.

Entregas:

1. Captura de tela do Wireshark mostrando a captura inicial de pacotes.



2. Captura de tela do Wireshark mostrando o filtro rtcp aplicado.



3. Captura de tela dos detalhes de um pacote Receiver Report (RR), com os campos Fraction Lost,

Cumulative Number of Packets Lost e Interarrival Jitter claramente visíveis.

```
2002 27,562737 2804:e24:feca:900:7_ 2001:4860:4864:5;40_ RTCP 134 Receiver Report
2003 27.5010831 2001:4860:4864:5;40_ RTCP 190 Sender Report
190 Sender Sender
190 Sender Report
190 Sender Report
190 Sender Report
190 Sender Sender
190 Sender Report
190 Sender Report
190 Sender Sender
190 Sender
190
```

Valores Observados:

Interarrival Jitter: 4150381963 msFraction Lost: 2/256 ou 0,78%

Cumulative Number of Packets Lost: -1531507 (deve ser um bug estar negativo)

6.2. Perguntas para Refletir e Discutir

- 1. Como esses valores de Jitter e Fraction Lost se comparam aos limites aceitáveis para uma boa qualidade de voz/vídeo (ex: jitter idealmente abaixo de 30ms, perda abaixo de 1%)?
- Após repetir o teste algumas vezes, os valores obtidos apresentaram uma mistura de resultados realistas e estranhos, o que sugere a ocorrência de um bug na forma como o Wireshark interpretou os pacotes RTCP.
 - Fraction Lost: O valor medido foi de 0,78% (2/256), o que está dentro do limite aceitável para uma boa qualidade de vóz e vídeo em tempo real (valor deve ser inferior a 1%).
 - Interarrival Jitter: O valor medido foi de 4.150.381.963 ms, um número irrealista extremamente irrealista. Este valor é resultado de um provável erro de leitura da ferramenta. Um valor normal e aceitável seria abaixo de 30 ms. Manter o jitter baixo é crucial para evitar que o áudio soe "robotizado" ou "picotado" e que o vídeo tenha interrupções.
- 2. Por que o RTCP é essencial para aplicações em tempo real, mesmo que o RTP (dados de mídia) esteja criptografado?
- O RTCP é essencial porque funciona como o "painel de controle" da transmissão, fornecendo informações vitais sobre a qualidade da entrega dos pacotes, independentemente do conteúdo deles.
- Enquanto o RTP tem a função em transportar os dados de mídia (voz e vídeo), que podem ser criptografados, o RTCP opera em paralelo para monitorar a "saúde da conexão". Ele reporta métricas cruciais como a quantidade de pacotes perdidos, a variação no tempo de chegada (jitter) e o tempo de ida e volta (round-trip time).
- 3. Como as informações de jitter e perda de pacotes reportadas pelo RTCP podem ser usadas pela aplicação (Google Meet) para ajustar a qualidade da transmissão?
- As informações de jitter and packet loss reportadas pelo RTCP servem como um mecanismo de feedback em tempo real, permitindo que aplicações como o Google Meet se adaptem em tempo real

às condições da rede para preservar a experiência do usuário. Por exemplo:

 Em caso de alta Perda de Pacotes: a aplicação pode reduzir a taxa de bits (bitrate), por exemplo por diminuir a qualidade do vídeo (ex: de 1080p para 720p) ou do áudio. Isso resulta em pacotes menores ou menos pacotes por segundo, o que alivia o congestionamento na rede e reduz a probabilidade de novas perdas.

• Em caso de alto Jitter: a aplicação receptora pode aumentar o tamanho do buffer de de-jitter. Na prática significa aumentar um pequeno atraso proposital (buffer) para armazenar os pacotes recebidos por alguns milissegundos a mais antes de exibi-los. Isso dá tempo para que os pacotes que chegam atrasados sejam reordenados e apresentados na sequência correta, suavizando a reprodução e evitando o efeito "picotado".

7. Parte IV: Throughput vs. Responsividade – O Dilema da Rede

Contexto Teórico: Throughput é a quantidade de dados em um tempo (Pablo/vídeo HD), enquanto **responsividade** é a rapidez da resposta (Flash/comando tátil). Nem sempre é possível ter ambos em níveis máximos simultaneamente.

7.1. Simulação de Throughput e Responsividade no NS2

• Criei e executei o script lab_throughput_responsividade.tcl, comparando o comportamento de FTP (alto throughput) com Ping (alta responsividade).

Entrega: O código lab_throughput_responsividade.tcl utilizado.

```
# lab_throughput_responsividade.tcl
# Simulação de Throughput vs. Responsividade
# 1. Importação do Arquivo Base
source qos base.tcl
$ns color 1 blue
$ns color 2 red
# 2. Criação dos Nós
set n0 [$ns node]
set n1 [$ns node]
set n2 [$ns node]
set n3 [$ns node]
# 3. Criação dos Links
# Link principal com capacidade limitada para observar congestionamento
create_link $n0 $n1 "10Mb" "10ms" $default_queue
create_link $n1 $n2 "10Mb" "10ms" $default_queue
create link $n1 $n3 "10Mb" "10ms" $default queue
# 4. Aplicação de Alto Throughput (FTP)
set tcp_ftp [new Agent/TCP]
$ns attach-agent $n0 $tcp ftp
$tcp ftp set fid 1;
set ftp [new Application/FTP]
$ftp attach-agent $tcp_ftp
set sink ftp [new Agent/TCPSink]
$ns attach-agent $n2 $sink_ftp
$ns connect $tcp_ftp $sink_ftp
# Define uma implementação Tcl para o método 'recv' do Agent/Ping.
```

```
Agent/Ping instproc recv {from rtt} {
$self instvar node
puts "node [$node_ id] received ping answer from \
                $from with round-trip-time $rtt ms."
# 5. Aplicação de Alta Responsividade (Ping - ICMP)
set ping_agent [new Agent/Ping]
$ns attach-agent $n0 $ping_agent
$ping_agent set fid_ 2 ;
set ping_sink [new Agent/Ping]
$ns attach-agent $n3 $ping_sink
$ping_sink set fid_ 2 ;
$ns connect $ping_agent $ping_sink
# 6. Agendamento de Eventos
$ns at 0.5 "$ftp start"
$ns at 1.0 "$ping_agent send" ;# Envia um ping
$ns at 1.3 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 1.6 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 1.9 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 2.2 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 2.5 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 2.8 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 3.1 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 3.4 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 3.7 "$ping_agent send" ;# Envia outro ping
$ns at 4.5 "$ftp stop"
$ns at 5.0 "finish"
# 7. Início da Simulação
$ns run
```

7.2. Análise do Throughput e Responsividade

 Analisei o arquivo lab_throughput_responsividade.tr para calcular o throughput do FTP e a latência de cada ping.

Cálculos Detalhados do Throughput do FTP:

- Número de pacotes TCP recebidos: 7.434 (7444 encontrados 10 pings programados)
- Tamanho do pacote TCP (padrão NS2): 512 bytes
- Tempo total da simulação para FTP (stop start): 4 segundos
- Throughput = (7.434 pacotes * 512 bytes * 8 bits) / 4
- Throughput (em Kbps/Mbps): 7.612,4 Mbps

Cálculos da Latência para cada pacote Ping e Impacto do FTP:

Ping N°	Timestamp Envio (s)	Timestamp Recebimento (s)	Latência (ms)	Observações sobre o Impacto do FTP
1	1.0	1.042336	42,34	Baixa latência. O tráfego FTP está na fase inicial (TCP Slow Start) e o congestionamento ainda é mínimo.

Ping N°	Timestamp Envio (s)	Timestamp Recebimento (s)	Latência (ms)	Observações sobre o Impacto do FTP
2	1.3	1.353344	53,34	A latência começa a aumentar à medida que o FTP envia mais dados, indicando o preenchimento da fila no link.
3	1.6	1.646320	46,32	O aumento contínuo da ordem do enfileiramento (queueing delay) cresce com o volume de pacotes FTP.
4	1.9	1.975392	75,39	O impacto do congestionamento se torna mais significativo, com o ping esperando mais tempo na fila.
5	2.2	2.284644	86,46	A latência agora é mais do que o dobro da latência base, mostrando que a fila está consistentemente ocupada.
6	2.5	2.597536	97,54	O atraso na fila continua a ser o principal componente da latência do pacote.
7	2.8	2.980608	180,61	A rede está operando perto de sua capacidade máxima. A fila está quase cheia.
8	3.1	3.219648	119,68	O tempo de espera na fila continua a aumentar; dados retransmitidos afetam a responsividade.
9	3.4	3.537632	137,63	A latência atinge um valor muito alto, indicando que o link compartilhado está saturado pelo tráfego FTP.
10	3.7	3.841824	141,82	Máxima latência registrada, confirmando que a aplicação de FTP está vazando monopolizar os recursos de rede.

7.3. Perguntas para Refletir e Discutir

1. Qual aplicação (FTP ou Ping) é mais sensível à latência? Por quê?

- Considerando que a própria finalidade do Ping é medir a latência compreendemos que ele é muito mais sensível à ela. Como visto no experimento, o desempenho do Ping foi drasticamente afetado pelo congestionamento, com a latência saltando de ~42 ms para ~142 ms. Para o Ping, uma latência alta significa que a aplicação falhou em seu objetivo de demonstrar uma conexão responsiva.
- Por outro lado, o FTP, é uma aplicação focada em throughput (vazão). Então, seu objetivo é transferir um grande volume de dados de forma confiável. Embora uma latência muito alta possa impactar o desempenho do TCP, o FTP não é considerado sensível à latência da mesma forma que o Ping.

2. Como o throughput do FTP foi afetado pela capacidade do link?

 O throughput do FTP foi limitado pela capacidade do link, atingindo uma alta porcentagem da capacidade disponível. O link foi configurado com uma capacidade de 10 Mbps. A simulação mostrou

que a aplicação FTP alcançou um throughput efetivo de 7,61 Mbps. Isso demonstra que o FTP tentou consumir o máximo de banda possível, e o gargalo foi a própria capacidade do link. Vale ressaltar que o fato de o throughput não ter atingido os 10 Mbps completos é esperado e normal, pois uma parte da capacidade é consumida pelos cabeçalhos dos protocolos (TCP, IP, Ethernet, etc.)

- 3. Em um cenário de telecirurgia, qual seria a prioridade: alto throughput para o vídeo HD (Pablo) ou alta responsividade para os comandos do bisturi (Flash)? Justifique.
- A prioridade absoluta seria a alta responsividade para os comandos do bisturi. Em uma telecirurgia, a vida do paciente depende da precisão e do tempo de resposta dos movimentos do cirurgião. Qualquer atraso (latência) entre o comando enviado e a ação executada pelo robô cirúrgico pode ter consequências catastróficas. A responsividade precisa ser a mais alta possível, com a menor latência e jitter imagináveis. Além disso, um atraso de alguns milissegundos no vídeo é imperceptível e pode ser compensado por buffers. Uma leve e momentânea queda na qualidade do vídeo é um inconveniente, mas um atraso no comando do bisturi é um erro médico grave.

8. Parte V: Perda de Pacotes - O Preço da Imperfeição

Contexto Teórico: A perda de pacotes ocorre quando um pacote não chega ao destino. A tolerância a essa perda varia drasticamente entre as aplicações, como os dados vitais do paciente (Data).

8.1. Simulação de Perda de Pacotes no NS2

• Criei e executei o script lab_perda.tcl, ajustando a taxa de erro de bit (rate_) para diferentes valores (ex: 1e-2, 1e-5) no ErrorModel.

Entrega: O código lab_perda.tcl utilizado.

```
# lab perda.tcl
# Simulação de Perda de Pacotes
# 1. Importação do Arquivo Base
source qos base.tcl
# 2. Criação dos Nós
set n0 [$ns node]
set n1 [$ns node]
# 3. Criação do Link e Configuração do Modelo de Erro
create_link $n0 $n1 $default_bw $default_delay $default_queue
# >>> INÍCIO DA CONFIGURAÇÃO DO MODELO DE ERRO (ErrorModel) <<<
set em [new ErrorModel]
# Taxa de erro de bit (BER): 1 erro a cada 100 bits (1e-2 = 0.01)
# Você pode ajustar este valor para controlar a frequência das perdas.
# Uma BER de 1e-2 é bem alta, resultando em muitas perdas.
# Para perdas mais sutis, experimente valores como 1e-5 ou 1e-6.
$em set rate 1e-5
$em set unit bit
# Anexa o modelo de erro a AMBAS as direções do link (n0 para n1 e n1 para n0)
$ns lossmodel $em $n0 $n1
$ns lossmodel $em $n1 $n0
# >>> FIM DA CONFIGURAÇÃO DO MODELO DE ERRO <<<
# 4. Criação dos Agentes e Aplicações (UDP - Tolerante a perdas)
```

```
set udp0 [new Agent/UDP]
$ns attach-agent $n0 $udp0
set cbr0 [new Application/Traffic/CBR]
$cbr0 attach-agent $udp0
$cbr0 set packetSize 500
$cbr0 set interval_ 0.01
set null0 [new Agent/Null]
$ns attach-agent $n1 $null0
$ns connect $udp0 $null0
# 5. Criação dos Agentes e Aplicações (TCP - Intolerante a perdas)
set tcp0 [new Agent/TCP]
$ns attach-agent $n0 $tcp0
set ftp0 [new Application/FTP]
$ftp0 attach-agent $tcp0
set sink0 [new Agent/TCPSink]
$ns attach-agent $n1 $sink0
$ns connect $tcp0 $sink0
# 6. Agendamento de Eventos
$ns at 0.5 "$cbr0 start"
$ns at 0.5 "$ftp0 start"
$ns at 4.5 "$cbr0 stop"
$ns at 4.5 "$ftp0 stop"
$ns at 5.0 "finish"
# 7. Início da Simulação
$ns run
```

8.2. Análise da Perda de Pacotes no Arquivo de Trace (.tr)

 Analisei o arquivo lab_perda.tr para calcular a taxa de perda de pacotes UDP e observar o comportamento do TCP.

Cálculos da Taxa de Perda de Pacotes UDP:

rate_ Configurado (ErrorModel)	Pacotes UDP Enviados	Pacotes UDP Recebidos	Pacotes Perdidos	Taxa de Perda (%)
1e-5 (0.00001)	401	399	2	0,50%
1e-2 (0.01)	401	148	253	63,09%

Descrição do Comportamento do TCP:

• Na análise do trace file do TCP, foi possível observar a ocorrência de eventos de retransmissão (R) e o envio de ACKs por parte do receptor. Sempre que um pacote não chegava ao destino, o TCP acionava seu mecanismo de confiabilidade, realizando a retransmissão do pacote perdido e aguardando a confirmação do recebimento através de ACKs. Isso demonstra a principal diferença em relação ao UDP: enquanto o UDP simplesmente envia os pacotes e não garante que eles cheguem ao destino, o TCP possui controle de confiabilidade, tentando assegurar a entrega de todos os dados, mesmo em condições de perda. Assim, apesar de sofrer atrasos devido às retransmissões, o TCP garante a integridade da comunicação, ao contrário do UDP que pode descartar pacotes sem qualquer tentativa de recuperação.

8.3. Perguntas para Refletir e Discutir

1. Qual protocolo (UDP ou TCP) é mais afetado pela perda de pacotes em termos de entrega final? Por quê?

O protocolo mais afetado pela perda de pacotes em termos de entrega final é o UDP, pois ele não possui mecanismos de retransmissão nem controle de erro. Dessa forma, qualquer pacote perdido não será recuperado, afetando diretamente a qualidade da transmissão. Já o TCP, embora também sofra com perdas, consegue compensar isso por meio de retransmissões e controle de congestionamento, garantindo que os dados eventualmente cheguem ao destino.

2. Como a taxa de perda configurada no script (rate_) se compara à taxa de perda observada para o UDP?

• Comparando a taxa de perda configurada no script com a observada para o UDP, percebe-se que elas não são idênticas. Por exemplo, ao configurar o rate_ em 1e-5, esperava-se uma taxa de perda extremamente baixa, mas o resultado foi de 0,50%. Já com o rate_ de 1e-2, a perda observada chegou a 63,09%, muito superior ao valor configurado de 1%. Isso acontece porque a perda de pacotes não depende apenas do parâmetro configurado, mas também do comportamento do tráfego, do tamanho da simulação e da forma como os pacotes são processados pela rede no NS2.

3. Dê exemplos de aplicações que toleram alta perda de pacotes e aplicações que não toleram nenhuma perda.

• Quanto às aplicações, existem aquelas são mais tolerantes a perda de pacotes, como streaming de vídeo e chamadas de voz (VoIP), onde pequenas perdas não comprometem tanto a experiência, pois os dados são consumidos em tempo real e podem ser compensados por técnicas de correção ou interpolação. Em contrapartida, há aplicações que não toleram nenhuma perda, como transferência de arquivos (FTP, HTTP) ou transações bancárias, nas quais a integridade total dos dados é obrigatória para que a aplicação funcione corretamente.

9. Parte VI: Consolidação e Perspectivas Futuras

Síntese do Aprendizado

- Com base nos experimentos, o principal aprendizado foi que a performance da rede não é um conceito único, mas um balanço entre diferentes métricas de QoS que variam drasticamente conforme a aplicação. Ficou claro que uma rede sem gerenciamento, que trata todos os pacotes da mesma forma, prejudica aplicações críticas. Por exemplo, o experimento com FTP e Ping demonstrou que tráfego de alto volume (throughput) gera atraso de enfileiramento (queueing delay), o que prejudica a performance de aplicações sensíveis à latência. Já a simulação de perda revelou o comportamento dos protocolos, com o UDP se mostrando intolerante à perda em termos de entrega final. O TCP, por outro lado, garante a entrega final através de retransmissões, mas com um severo custo de performance. Isso evidencia o foco de cada protocolo: UDP para velocidade e TCP para confiabilidade.
- Em relação ao cenário da telecirurgia, a solução de QoS deve ser baseada em classificação e priorização de tráfego. Os diferentes fluxos de dados (comandos táteis, voz, dados de paciente, vídeo HD) devem ser identificados e classificados com base em suas necessidades. Comandos táteis exigem a menor latência possível; a voz, baixa latência e jitter; os dados do paciente, máxima confiabilidade (sem perdas); e o vídeo, alto throughput. Com respeito a priorização, o ideal seria implementar um sistema de Filas de Prioridade (Priority Queuing) no roteador que processe os pacotes com base na

classificação. O tráfego de comandos táteis teria prioridade absoluta, seguido pela voz, dados do paciente e, por último, o vídeo HD. Esta solução faz com que a rede funcione de forma inteligente e eficiente, garantindo que pacotes críticos e sensíveis à latência nunca sejam atrasados pelo tráfego de alto volume.

Instruções Finais para os Alunos:

- Preencha todas as seções marcadas com [] com suas informações e análises.
- Converta este arquivo Markdown para PDF para a entrega final, garantindo que todas as imagens e formatações estejam corretas.