

7 GAIA: ARIKETAK

Liburuan proposatutako ariketak

- 7.1.** Jauzi-agindu bakarra erabili dugu diseinatu dugun prozesadorean: `beq`, jauzi baldin 0. Antzeko beste jauzi batzuk erabili ohi dira prozesadoreetan. Esaterako, BIRD konputagailuan beste hauek ere erabiltzen dira:

```
jmp etiketa          ; pc := pc + displ
bne r1l, etiketa     ; baldin(r1l ≠ 0) pc := pc + displ
bls r1l, etiketa     ; baldin(r1l < 0) pc := pc + displ
```

Zabal ezazu kontrol-algoritmoa hiru jauzi horiek exekutatu ahal izateko. Aldatu behar da prozesu-unitatea jauzi horiek exekutatu ahal izateko?

- 7.2.** 8000H helbidetik aurrera memorian gorde den programa zati hau exekutatzen da BIRD konputagailuan:

8000H → 0861H / 1000H / 3063H / 0001H / 1461H / 1000H

Zein agindu exekutatzen dira? Nola aldatuko dira erregistro-multzoko erregistroak eta memoria? Zenbat ziklo beharko dira kode zati hori exekutatzeko?

- 7.3.** `beq` agindua exekutatzen denean BIRD konputagailuan, hiru aldiz alda daiteke PC erregistroaren balioa. Esan zein unetan eta zertarako egiten diren aldaketa horiek.

- 7.4.** Zergatik erabili behar izan dugu multiplexore bat EMko @i2 helbide-sarreran?

- 7.5.** `R_e1`, `R_e2` eta `R_ual` laneko erregistroak erabiltzea prozesu-unitatean eroso da, baina, prozesadore guztietan ohikoak badira ere, ez dira guztiz beharrezkoak BIRD prozesadorean. Adierazi nola exekuta zitekeen `add` agindua laneko erregistroak erabili gabe. Zenbat ziklo beharko lirateke?

- 7.6.** `PCi` erregistro laguntzailea erabili dugu exekutatzen ari den aginduaren helbidea gordetzeko, PC erregistroaren balioa aldatzen delako aginduaren bilaketa fasean, hurrengo agindua erakusteko. Hala, desplazamendu bat gehitu behar denean jauzi bat egiteko, `PCi` laneko erregistroaren edukia erabiliko dugu, hor gorde baitugu jauzi-aginduaren helbidea. Proposatu beste soluzio bat problema horretarako, baina erregistro laguntzailea erabili gabe.

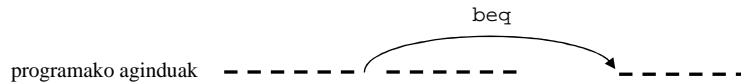
- 7.7.** Programa zati hau exekutatzen du BIRD prozesadoreak:

```
baldin (X = Y)          ...
    orduan  BEKT := Y    ld   r2, X
    bestela BEKT := Y + 1 ld   r3, Y
                                sub  r4, r3, r2
                                beq  r4, etik1
                                addi r3, r3, #1
etik1: stx   r3, BEKT[r0]
                                ...
```

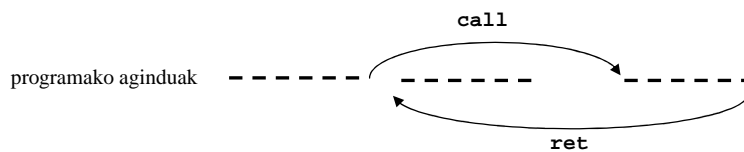
(a) Lehen aginduaren memoria-helbidea 4500H da. Adierazi, zikloz ziklo, PC erregistroak hartuko dituen balio guztiak programa exekutatzean, bi kasu hauetan: (1) $X = 4$ eta $Y = 6$; eta (2) $X = -2$ eta $Y = -2$.

(b) Bete ezazu taula bat aurreko (1) kasurako (7.5. ariketan egin den moduan), programaren exekuzioaren ondorioz erregistroen eta gainerako gailuen edukiak egoeraz egoera nola aldatzen diren agerian uzteko. Hartu kontuan helbide hauek: @X = 1000H; @Y = 1001H; @BEKT = 1500H

- 7.8.** Bi motatako jauziak bereizten dira konputagailu guztietan: itzulera gabekoak eta itzulera adunak. Lehenengoak sinpleak dira: jauzi egiten da programaren beste toki batera, hango aginduak exekutatzeko, eta hortik aurrera jarraituko da programaren exekuzioa. BIRD prozesadoreko beq jauzia mota horretako jauzi bat da.



Bigarrenak, aldiz, konplexuagoak dira: jauzia egiteaz gain, itzulera-helbidea gordetzen dute, eskuarki erregistro berezi batean. Horrela, agindu batzuk exekutatu eta gero, programa gauza da jauzia egin den puntura itzultzeko, hango aginduen exekuzioarekin jarraitzeko. Jauzi horiek erabili behar dira, esaterako, azpiprogramak edo prozedurak exekutatzeko.



Bi agindu erabili ohi dira horretarako: call, jauzia egiteko, eta ret, itzultzeko. Hartu kontuan bi agindu berrien definizio hauek:

call etiketa → pc := pc + displ; EM[r31] := pc;
ret → pc := EM[r31];

Definizioetan ageri denez, erregistro-multzoko r31 erregistroan gordetzen da itzulera-helbidea; hortik hartzen du ret aginduak jauzia egin den puntura itzultzeko helbidea. Beraz, erregistroa erreserbatu egin behar da eragiketa horretarako.

Gehitu BIRD prozesadoreari call eta ret aginduak. Analizatu agindu horiek exekutatzeko prozesu-unitatean behar diren gailuak eta loturak, eta aldatu edo emendatu behar duzun guztia. Horrekin batera, sortu kontrol-algoritmoko adar berriak bi aginduen exekuzioa ondo kontrolatzeko.

- 7.9.** Aginduen eragiketa-kodea deskodetzen ari den bitartean, ohikoa da, hainbat konputagailutan, eragigaiak irakurtzea eta laneko erregistroetan uztea (hori dela eta, DESK eta Ir faseak D/Ir izeneko fase batean biltzen dira).

Aldatu BIRD konputagailuaren kontrol-unitatea bi eragiketa horiek batera egin ahal izateko.

Zein da lortuko den abantaila nagusia eragiketak horrela eginez gero?

Liburuan ebatzitako ariketak

- 7.1.** Id r7, A agindua exekutatu behar da BIRD konputagailuan. Egin ezazu aginduaren exekuzio osoa (bilaketatik hasita) erakusten duen kronograma bat. Azal itzazu kronograman aginduaren exekuzioarekin zerikusia duten kontrol-seinale guztiak eta gailu guztien edukia.

Hartu hasiera-datu hauek kontuan: aginduaren memoria-helbidea, 4000H; A aldagaiaren helbidea eta edukia, 1000H eta 6, hurrenez hurren.

7.2. `stx r4, A[r5]` agindua exekutatu behar da BIRD konputagailuan. Egin ezazu aginduaren exekuzioa (deskodeketa fasetik hasita) erakusten duen kronograma bat. Azal itzazu kronograman aginduaren exekuzioarekin zerikusia duten kontrol-seinale guztiak eta gailu guztien edukia. Hartu kontuan datu hauek: aginduaren memoria-helbidea, 4000H; A aldagaiaren helbidea, 1000H; $r4 = 20$ (0014H); eta $r5 = 15$ (000FH).

7.3. `mul r9, r6, r9` agindua exekutatu behar da BIRD konputagailuan. Egin ezazu aginduaren exekuzioa (deskodeketa fasetik hasita) erakusten duen kronograma bat. Azal itzazu kronograman aginduaren exekuzioarekin zerikusia duten kontrol-seinale guztiak eta gailu guztien edukia. Hartu kontuan hasiera-datu hauek: $r9 = 6$ (0006H) eta $r6 = -4$ (FFFCH).

7.4. `beq r2, segi` agindua exekutatu behar da BIRD konputagailuan. Egin ezazu aginduaren exekuzioa (deskodeketa fasetik hasita) erakusten duen kronograma bat. Azal itzazu kronograman aginduaren exekuzioarekin zerikusia duten kontrol-seinale guztiak eta gailu guztien edukia. Hartu hasiera-datu hauek kontuan: aginduaren memoria-helbidea, 2516H; $r2 = 0$; `segi` etiketari dagokion desplazamendua, -8 (FFF8H).

7.5. Programen exekuzioa hobeto ulertzeko, kode zati hau aztertu nahi dugu:

```
...
    ld    r2, ALD          ; irakurri ALD aldagaia eta utzi r2 erregistroan
    beq   r2, zero         ; r2 = 0 bada, jauzi egin "zero" etiketa duen agindura
    beq   r0, segi         ; jauzi egin "segi" etiketa duen agindura (r0 = 0)
zero: mul  r2, r3, r3      ; bestela, egin biderketa
    st    r2, ALD          ; gorde emaitza ALD aldagaian
segi: ...
```

Adieraz itzazu, zikloz ziklo, taula batean, BIRD prozesadorearen erregistroen eta gailu nagusien edukia programa zati hori exekutatzen denean. Hartu kontuan datu hauek: `ld` aginduaren memoria-helbidea, 2500H; ALD aldagaiaren helbidea eta balioa, 0100H eta 0; $r3$ erregistroaren edukia, 4.

7.6. Irudian, programa zati bat eta dagokion memoria zatia ageri dira.

	@mem	EDUKIA
	...	
	X: 0100H	0000 0000 0001 0001
	Y: 0101H	1111 1111 1111 1110
	Z: 0102H	1111 1111 1111 1111
	EMA: 0103H	0000 0000 1111 1111
	...	
	400FH	...
<code>ld r2, X</code>	4010H	000000 00010 00000
	4011H	0000 0001 0000 0000
<code>ld r3, Y</code>	4012H	000000 00011 00000
	4013H	0000 0001 0000 0001
<code>beq r3, end</code>	4014H	011010 00000 00011
	4015H	0000 0000 0000 1000
<code>add r4, r3, r2</code>	4016H	001001 00100 00011
	4017H	0000 0000 0000 0010
<code>st r4, EMA</code>	4018H	000011 00100 00000
	4019H	0000 0001 0000 0011
<code>beq r0, segi</code>	401AH	011010 00000 00000
	401BH	0000 0000 0000 0110
<code>end: ld r4, Z</code>	401CH	000000 00100 00000
	401DH	0000 0001 0000 0010
<code>st r4, EMA</code>	401EH	000011 00100 00000
	401FH	0000 0001 0000 0011
<code>segi:</code>	4020H	...

Programa hori kontuan hartuz, erantzun honako galdera hauei:

- Zenbat erloju-ziklo behar dira programa exekutatzeko?
- BIRD prozesadorearen kontrol-unitatea Id_{OP} egoeran dago. Zer balio dute une horretan PC , R_{e1} , R_{e2} eta R_{ual} erregistroek? Eta zer balio dago unitate aritmetiko/logikoaren irteeran? Eta erregistro-multzoko datu- eta helbide-sarreretan?
- Kontrol-unitatea M_{ST} egoeran dago, eta PC aren edukia $401AH$ da. Zein da IR_1 eta IR_2 erregistroen edukia une horretan? Eta memoriako helbide-sarrera? Eta memoriako datu-sarrera?
- Kontrol-unitatea Id_{PC} egoeran dago. Zein agindu ari da exekutatzen? Zein da PC i laneko erregistroaren edukia? Zer dago PC aren datu-sarreran?
- PC aren edukia $4011H$ denean, zein egoeratan dago kontrol-unitatea?

7.7. BIRD prozesadorea zabaldu nahi dugu agindu berri bat exekutatu ahal izateko:

swap ra,rb \rightarrow ra := rb; rb := ra;

Aginduak trukatu behar ditu adierazitako bi erregistroen edukiak. Aginduaren formatua hau da:

EK	ra			rb
6	5	5	11	5

Egin ezazu agindu honi dagokion adarra kontrol-algoritmoan (deskodeketa eta gero) eta adierazi prozesu-unitatean egin beharreko aldaketak agindua exekutatu ahal izateko.

7.8. $C = B + A$ bektore-eragiketa egiteko, honako programa hau idatzi dugu (ikus 7.3.2. atala):

```

movi r1, #0           ; indize-erregistroa hasieratu
movi r2, #16          ; bektoreen osagai kopurua

segi: ldx r3, A[r1]     ; irakurri A bektorearen osagai bat
      ldx r4, B[r1]     ; irakurri B bektorearen osagai bat
      add r5, r4, r3     ; batu bi osagaiak (emaitza, r5)
      stx r5, C[r1]     ; gorde emaitza C bektorearen osagaian

      addi r1, r1, #1    ; inkrementatu r1, bektoreen hurrengo osagaiaren indizea
      subi r2, r2, #1    ; osagai bat gutxiago geratzen da
      beq r2, buka      ; r2 = 0 bada, eragiketa bukatu da
      beq r0, segi      ; bestela, segi eragiketarekin (r0 = 0)

buka: ...

```

Irudiko informazioa erabiliz, idatzi bitarrez nola geratuko den programa BIRD konputagailuaren memorian. Programaren hasiera-helbidea, $1000H$; bektoreen hasiera-helbideak, $A \rightarrow 0100H$; $B \rightarrow 0200H$; $C \rightarrow 0300H$.

7.9. 100 osagaiko bi bektoreen biderkadura eskalarra $BE = \sum (X_i \times Y_i)$ kalkulatzeko du programa honek:

```

...
movi r1, #0           ; indize-erregistroa hasieratu
movi r2, #100         ; bektoreen osagai kopurua
movi r6, #0           ; batura partziala hasieratu

segi: ldx r3, X[r1]     ; irakurri X bektorearen osagai bat
      ldx r4, Y[r1]     ; irakurri Y bektorearen osagai bat
      mul r5, r3, r4     ; biderkatu bi osagaiak (r5 := r3 × r4)
      add r6, r6, r5     ; egin batuketa partziala (r6 := r6 + r5)

      addi r1, r1, #1    ; inkrementatu r1, bektoreen hurrengo osagaiaren indizea
      subi r2, r2, #1    ; osagai bat gutxiago geratzen da
      beq r2, buka      ; r2 = 0 bada, eragiketa bukatu da (jauzi buka-ra)
      beq r0, segi      ; bestela, segi eragiketarekin (r0 = 0) (jauzi segi-ra)

buka: st r6, BE        ; gorde emaitza memorian
...

```

- Prozesadorearen erlojua 100 MHz -ekoa da. Kalkula ezazu zenbat denbora beharko den eragiketa exekutatzeko, kontrol-algoritmoa 7.15. irudikoa bada.
- Erloju-maiztasuna 250 MHz -etara igo daiteke, baina, hala egiten bada, memoria-eragiketek 3 ziklo behar dute. Zenbat aldiz azkarrago exekutatuko da programa aurreko kasuarekin alderatuta?