

AG35-QuecOpen UART 开发指导

Automotive 模块系列

版本: AG35-QuecOpen_UART_开发指导_V1.0

日期: 2019-03-04

状态: 临时文件



上海移远通信技术股份有限公司始终以为客户提供最及时、最全面的服务为宗旨。如需任何帮助,请随时联系我司上海总部,联系方式如下:

上海移远通信技术股份有限公司 上海市徐汇区虹梅路 1801 号宏业大厦 7 楼 邮编: 200233 电话: +86 21 51086236 邮箱: info@quectel.com

或联系我司当地办事处,详情请登录:

http://www.quectel.com/cn/support/sales.htm

如需技术支持或反馈我司技术文档中的问题,可随时登陆如下网址:

http://www.quectel.com/cn/support/technical.htm

或发送邮件至: <u>support@quectel.com</u>

前言

上海移远通信技术股份有限公司提供该文档内容用以支持其客户的产品设计。客户须按照文档中提供的规范、参数来设计其产品。由于客户操作不当而造成的人身伤害或财产损失,本公司不承担任何责任。在未声明前,上海移远通信技术股份有限公司有权对该文档进行更新。

版权申明

本文档版权属于上海移远通信技术股份有限公司,任何人未经我司允许而复制转载该文档将承担法律责任。

版权所有 ©上海移远通信技术股份有限公司 2019, 保留一切权利。

Copyright © Quectel Wireless Solutions Co., Ltd. 2019.

文档历史

修订记录

版本	日期	作者	变更表述
1.0	2018-02-28	高飞虎	初始版本
1.1	2019-03-02	张文郑	添加 AG35 项目 UART 列表和 DTSI 文件配置 添加串口使用说明



目录

	当历史	
		
	8索引	
图片	├索引	4
1	引音	5
2	AG35 -QuecOpen 串口说明	6
	2.1. 串口使用说明	
0	硬件电路设计推荐	7
3	3.1. 带电平转换的串口设计电路	
	3.1.1. 推荐使用 TI 公司的 TXS0108EPWR 电平转换芯片	
	3.1.2. 其他电平转换电路:三极管电平转换参考电路	
	3.1.2.	
4	驱动层及设备树软件适配	
	4.1. UART 管脚使用	
	4.1.1. 重要说明	
	4.1.2. 串口 1 引脚定义	
	4.1.3. 调试串口引脚定义	
	4.1.4. 串口 2(RTS/CTS 与 SPI 复用)引脚定义	
	4.1.5. 串口 3(与 SPI 复用)引脚定义	
	4.1.6. 串口 4(与 SDC1 复用)引脚定义	
	4.1.7. 串口 5(与 SDC1 复用)引脚定义	
	4.1.8. 串口逻辑电平	
	4.2. UART 设备树配置方法	
	4.2.1. 配置说明	
	4.2.2. 串口 1 配置	
	4.2.3. 调试串口配置	
	4.2.4. 串口 2 配置	
	4.2.5. 串口 3 配置	14
5	QuecOpen 应用层 API	16
	5.1. 用户编程说明	
	5.2. UART API 介绍	16
6	UART 功能测试验证	19
	6.1. example 介绍及编译	19
	6.2. 功能测试	20
	6.2.1. 未使能流控	20
	6.2.2. 使能硬件流程	21
	6.2.3. 使能软件流控	23
	6.2.3.1. 软件流控 XON/XOFF 字符说明	23
	6.2.3.2. 软件流控测试	23



表格索引

表 1:	AG35 串口 1(软件 DTSI 配置使用 BLSP1_UART3 字段)引脚定义	9
表 2:	AG35 调试串口(软件 DTSI 配置使用 BLSP1_UART2 字段)引脚定义	9
表 3:	AG35 串口 2(软件 DTSI 配置使用 BLSP1_UART5 字段)引脚定义	. 10
表 4:	AG35 串口 3(软件 DTSI 配置使用 BLSP1_UART6 字段)引脚定义	. 10
表 5:	AG35 串口 4(软件 DTSI 配置使用 BLSP1_UART1 字段)引脚定义	. 10
表 6:	AG35 串口 5(软件 DTSI 配置使用 BLSP1_UART4 字段)引脚定义	11
主っ	中口细格由亚	44



图片索引

冬	1: TXS0108EPWR 电平转换芯片电路	. 7
图	2: 三极管电平转换参考电路	. 8
囡	3: 1.8// 直连由政	Ω

1 引言

文档从用户开发角度出发,介绍了硬件,软件驱动层,软件应用层等;可以帮助客户简易而快速的进行开发。

本文档主要适用于海外市场,目前支持该接口的 Automotive 模块包括:

• AG35

2 AG35 -QuecOpen 串口说明

AG35-QuecOpen 模块提供 6 路串口:调试串口、串口 1、串口 2、串口 3、串口 4 和串口 5。串口 1、串口 2、串口 3 和串口 4 功能相同,硬件上均支持 RTS/CTS,可作为外设通信串口。其中,串口 1 与 SPI 复用,串口 2 与 SPI 复用,串口 4 和串口 5 与 SDC1 复用,更多的 pin 脚复用情况介绍,请参阅**第 4 章**节。如下描述了这四个串口的主要特性。

- 调试串口支持 115200bps 波特率,用于 Linux 控制和日志输出。
- 串口 1 支持 4800bps, 9600bps, 19200bps, 38400bps, 57600bps, 115200bps, 230400bps, 460800bps 和 921600bps 波特率,默认波特率为 115200bps; 支持 RTS, CTS 流控。用做普通外设通信串口。
- 串口 2 支持 4800bps, 9600bps, 19200bps, 38400bps, 57600bps, 115200bps, 230400bps, 460800bps 和 921600bps 波特率,默认波特率为 115200bps; 支持 RTS, CTS 流控。用做普通外设通信串口。
- 串口 3 支持 4800bps, 9600bps, 19200bps, 38400bps, 57600bps, 115200bps, 230400bps, 460800bps 和 921600bps 波特率,默认波特率为 115200bps; 支持 RTS, CTS 流控。用做普通外设通信串口。
- 串口 4 支持 4800bps, 9600bps, 19200bps, 38400bps, 57600bps, 115200bps, 230400bps, 460800bps 和 921600bps 波特率,默认波特率为 115200bps; 支持 RTS, CTS 流控。用做普通外设通信串口。
- 串口 5 支持 4800bps, 9600bps, 19200bps, 38400bps, 57600bps, 115200bps。不支持 RTS 和 CTS 流控。

2.1. 串口使用说明

串口分为: High-speed uart 和 Low-speed uart 之分,这个两种的模式主要区别是: High-speed uart 是 BAM pipe 方式传输; Low-speed uart 是 FIFO 方式传输。生成的设备节点不同: Low-speed uart 设备名字是/dev/ttyHSx。两个模式在硬件连接上,没有区别,唯一需要确保收发管脚信号完整性。

另外,对于 High-speed uart 和 Low-speed uart 选择,推荐如下:如果 uart 的波特率超过 115200bps 波特率或者涉及到大的数据包,建议使用 High-speed uart ,并且推荐使用硬件流控传输,例如:蓝牙等通信。如果 uart 的波特率小于或等于 115200bps 并且小的数据包,可以使 Low-speed uart,例如:调试串口等。

3 硬件电路设计推荐

注意: QuecOpen 4G 模块 CTS 与 RTS 已经做了对调,所以用户在连的时候,是将 MCU 的 CTS 接到 4G 模块的 CTS 上,RTS 接 RTS。

3.1. 带电平转换的串口设计电路

3.1.1. 推荐使用 TI 公司的 TXS0108EPWR 电平转换芯片

AG35-QuecOpen 模块的串口电平为 1.8V。若客户主机系统电平为 3.3V,则需在模块和主机的串口连接中增加电平转换器,推荐使用 TI 公司的 TXS0108EPWR。下图为使用电平转换芯片的参考电路设计。

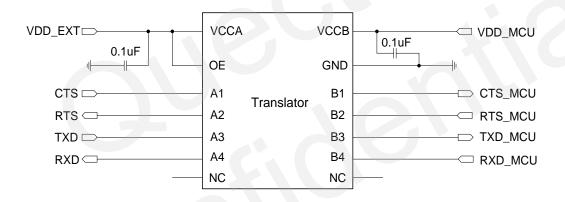


图 1: TXS0108EPWR 电平转换芯片电路

更多信息请访问 http://www.ti.com.

3.1.2. 其他电平转换电路: 三极管电平转换参考电路

另一种电平转换电路如下图所示。如下虚线部分的输入和输出电路设计可参考实线部分,但需注意连接方向。图中的三极管电平转换电路不适用于波特率超过 460Kbps 的应用。

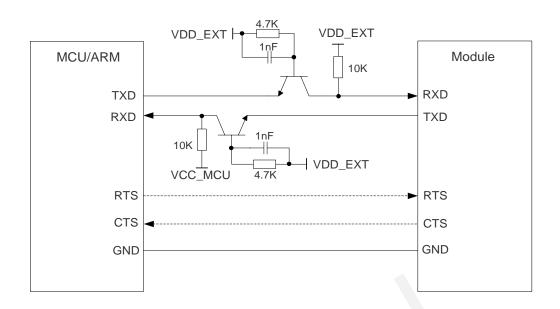


图 2: 三极管电平转换参考电路

3.2. 无电平转换芯片参考电路

模块的串口电平为 1.8V, 若客户主机系统电平也为 1.8v, 直连即可:

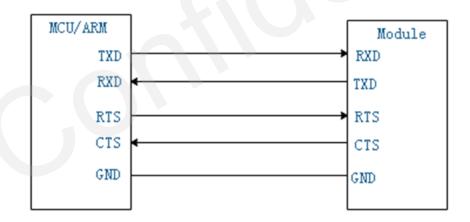


图 3: 1.8v 直连电路

4 驱动层及设备树软件适配

4.1. UART 管脚使用

4.1.1. 重要说明

1.以下表格中,非默认的复用功能需要在软件配置后才有效,请参考对应的功能章节进行软件配置;

- 2.AG35-QuecOpen 中,主串口不再具有 AT 功能,仅作为普通外设通信串口;
- 3.具体管脚使用参考《Quectel_AG35 _QuecOpen_GPIO_Assignment_Speadsheet》。

4.1.2. 串口1引脚定义

表 1: AG35 串口 1(软件 dtsi 配置使用 blsp1_uart3 字段)引脚定义

OS HII STATE	松 叶 口	I/O	功能描述			
管脚名称	管脚号	1/0	复用功能1(默认)	复用功能 2	复用功能3	
UART1_CTS	56	DO	UART_CTS_BLSP3	GPIO_3	SPI_CLK_BLSP3	
UART1_RTS	57	DI	UART_RTS_BLSP3	GPIO_2	SPI_CS_N_BLSP3	
UART1_TXD	60	DO	UART_TXD_BLSP3	GPIO_0	SPI_MOSI_BLSP3	
UART1_RXD	58	DI	UART_RXD_BLSP3	GPIO_1	SPI_MISO_BLSP3	

4.1.3. 调试串口引脚定义

表 2: AG35 调试串口(软件 dtsi 配置使用 blsp1_uart2 字段)引脚定义

引脚名	引脚号	I/O	描述	备注
DBG_TXD	71	DO	模块发送数据	1.8V 电源域
DBG_RXD	72	DI	模块接收数据	1.8V 电源域



4.1.4. 串口 2 (RTS/CTS 与 SPI 复用) 引脚定义

表 3: AG35 串口 2(软件 dtsi 配置使用 blsp1_uart5 字段)引脚定义

리 따 수	引脚号	I/O	功能描述				
引脚名			复用功能 1 (默认)	复用功能 2	复用功能 3		
UART2_CTS	164	DO	UART_CTS_BLSP5	GPIO_11	SPI_CLK_BLSP5		
UART2_RTS	166	DI	UART_RTS_BLSP5	GPIO_10	SPI_CS_N_BLSP5		
UART2_TXD	163	DO	UART_TXD_BLSP5	GPIO_8	SPI_MOSI_BLSP5		
UART2_RXD	165	DI	UART_RXD_BLSP5	GPIO_9	SPI_MISO_BLSP5		

4.1.5. 串口 3 (与 SPI 复用) 引脚定义

表 4: AG35 串口 3(软件 dtsi 配置使用 blsp1_uart6 字段)引脚定义

可服力	引脚号	1/0	功能描述				
引脚名	7 PANT	I/O	复用功能 1 (默认)	复用功能 2	复用功能 3	复用功能 4	
SPI_CS_N	79	DO	SPI_CS_N_BLSP6	GPIO_22	UART_RTS_BLSP6	PCM_1_DOUT	
SPI_MOSI	77	DO	SPI_MOSI_BLSP6	GPIO_20	UART_TXD_BLSP6	PCM_1_SYNC	
SPI_MISO	78	DI	SPI_MISO_BLSP6	GPIO_21	UART_RXD_BLSP6	PCM_1_DIN	
SPI_CLK	80	DO	SPI_CLK_BLSP6	GPIO_23	UART_CTS_BLSP6	PCM_1_CLK	

4.1.6. 串口 4 (与 SDC1 复用) 引脚定义

表 5: AG35 串口 4(软件 dtsi 配置使用 blsp1_uart1 字段)引脚定义

引脚名	可断是	脚号 I/O	功能描述			
71,144-14	可阿丁		复用功能 1(默认)	复用功能 2	复用功能 3	
SDC1_DATAC	20	Ю	SDC1_DATA0	GPIO_15	UART_CTS_BLSP1	
SDC1_DATA1	21	Ю	SDC1_DATA1	GPIO_14	UART_RTS_BLSP1	
SDC1_DATA2	2 22	Ю	SDC1_DATA2	GPIO_13	UART_RXD_BLSP1	



SDC1_DATA3 23 IO SDC1_DATA3 GPIO_12 UART_TXD_BLS	P1
--	----

4.1.7. 串口 5 (与 SDC1 复用) 引脚定义

表 6: AG35 串口 5(软件 dtsi 配置使用 blsp1_uart4 字段)引脚定义

可吸力	31 PHn E	1/0	功能描述		
引脚名	引脚号	I/O	复用功能1(默认)	复用功能 2	复用功能 3
SDC1_CMD	18	Ю	SDC1_CMD	GPIO_17	UART_RXD_BLSP4
SDC1_CLK	19	DO	SDC1_CLK	GPIO_16	UART_TXD_BLSP4

4.1.8. 串口逻辑电平

表 7: 串口逻辑电平

参数	最小值	最大值	单位
V _{IL}	-0.3	0.6	V
V _{IH}	1.2	2.0	V
V _{OL}	0	0.45	V
Vон	1.35	1.8	V

4.2. UART 设备树配置方法

4.2.1. 配置说明

关于串口的配置,如所兼容的 driver,引脚的选择,寄存器地址,串口中断号,CLK,以及系统休眠和工作时的配置等 quectel 都已经做好了,用户不需要关心太多,简单按以下方式关闭打开即可。

4.2.2. 串口1配置

默认情况下串口 1 支持硬件流控,在模块内部显示为/dev/ttyHS0 设备节点。



```
root@mdm9607-perf:~# ls /dev/tty*
/dev/tty
/dev/ttyθ
                 /dev/tty19
/dev/tty2
                                   /dev/tty3
                                                     /dev/tty40
                                                                       /dev/tty51
                                                                                         /dev/tty62
                                                     /dev/tty41
                                   /dev/tty30
                                                                       /dev/tty52
                                                                                         /dev/tty63
                                                    /dev/tty42
/dev/tty43
/dev/tty44
/dev/tty45
                 /dev/tty20
                                                                       /dev/tty53
                                   /dev/tty31
                                                                                         /dev/tty7
/dev/ttyl
                                                                                        /dev/tty8
/dev/tty9
/dev/ttyGS0
                                                                       /dev/tty54
/dev/tty55
/dev/tty56
                 /dev/tty21
 dev/tty10
                                   /dev/tty32
                 /dev/tty22
/dev/tty23
/dev/ttyll
                                   /dev/tty33
                                   /dev/tty34
 dev/tty12
                 /dev/tty24
                                   /dev/tty35
                                                     /dev/tty46
                                                                       /dev/tty57
                                                                                       /dev/ttyHS0
 dev/tty13
                                                     /dev/tty47
/dev/tty48
                                                                       /dev/tty58
/dev/tty59
                 /dev/tty25
/dev/tty26
 dev/tty14
                                   /dev/tty36
                                                                                         /dev/ttyHSL0
                                   /dev/tty37
 dev/tty15
                 /dev/tty27
                                                     /dev/tty49
                                                                       /dev/tty6
                                   /dev/tty38
 dev/tty16
                 /dev/tty28
                                                     /dev/tty5
                                                                       /dev/tty60
 dev/tty17
                                   /dev/tty39
/dev/tty18
                 /dev/tty29
                                   /dev/tty4
                                                     /dev/tty50
                                                                       /dev/tty61
```

一般情况下,我们推荐客户将此串口用到的 4 个管脚作为串口(默认情况)使用,或者修改为 GPIO 使用,下面介绍一下如何修改串口 1 为 GPIO。

编译内核并烧录,具体参考 KBA_QuecOpen_EC2X&AG35_Quick_Start 编译方法; 烧录新固件,如下图发现/dev/ttyHS0 已经不存在,此时串口 1 已经关闭了,这 4 个管脚可以作为 GPIO 使用了。

```
root@mdm9607-perf:~# ls /dev/tty*
                                                                                               /dev/tty51
/dev/tty52
/dev/tty53
/dev/tty
/dev/ttyθ
                       /dev/tty19
/dev/tty2
                                               /dev/tty3
/dev/tty30
                                                                        /dev/tty40
/dev/tty41
                                                                                                                        /dev/tty62
/dev/tty63
                                                                        /dev/tty42
                       /dev/tty20
/dev/ttyl
                                               /dev/tty31
                                                                                                                        /dev/tty7
                                                                       /dev/tty43
/dev/tty44
/dev/tty45
/dev/tty46
                                                                                                /dev/tty54
                       /dev/tty21
                                                                                                                        /dev/tty8
/dev/tty10
                                               /dev/tty32
                                                                                               /dev/tty55
/dev/tty56
/dev/tty57
/dev/ttyll
/dev/ttyl2
/dev/ttyl3
                       /dev/tty22
/dev/tty23
/dev/tty24
/dev/tty25
                                               /dev/tty33
/dev/tty34
/dev/tty35
                                                                                                                       /dev/tty9
/dev/ttyGS0
/dev/ttyHSL0
                                                                       /dev/tty47
/dev/tty48
/dev/tty14
                                               /dev/tty36
                                                                                                /dev/tty58
                                               /dev/tty37
/dev/tty38
/dev/tty39
                                                                                                /dev/tty59
/dev/tty6
                       /dev/tty26
/dev/tty15
                       /dev/tty27
/dev/tty28
                                                                       /dev/tty49
/dev/tty5
/dev/tty16
/dev/tty17
                                                                                                /dev/tty60
                                                /dev/tty4
                                                                        /dev/tty50
 dev/tty18
                        /dev/tty29
                                                                                                /dev/tty61
```

如将串口 1 当作普通 GPIO 使用,需要注意下面的配置是否为 disabled 的状态:

```
--- a/mdm9607-mtp.dtsi

+++ b/mdm9607-mtp.dtsi

@@ -101,7 +101,7 @@

/* Add spi3 node ---> gpio0,1,2,3, gale 2018-3-14 */

&spi_3 {

- status = "disabled";

+ status = "disabled";

};
```



4.2.3. 调试串口配置

默认用于模块 Linux 调试和日志输出,不建议做任何改动;

调试串口未使能硬件流控,在模块内部显示为/dev/ttyHSL0设备节点。

```
root@mdm9607-perf:~# ls /dev/tty*

/dev/tty /dev/tty19 /dev/tty3 /dev/tty40 /dev/tty51 /dev/tty62

/dev/tty0 /dev/tty2 /dev/tty30 /dev/tty41 /dev/tty52 /dev/tty63

/dev/tty1 /dev/tty20 /dev/tty31 /dev/tty42 /dev/tty53 /dev/tty7

/dev/tty10 /dev/tty21 /dev/tty32 /dev/tty43 /dev/tty54 /dev/tty8

/dev/tty11 /dev/tty22 /dev/tty33 /dev/tty44 /dev/tty55 /dev/tty9

/dev/tty12 /dev/tty23 /dev/tty34 /dev/tty45 /dev/tty56 /dev/tty9

/dev/tty13 /dev/tty24 /dev/tty35 /dev/tty46 /dev/tty57 /dev/tty13 /dev/tty24 /dev/tty35 /dev/tty46 /dev/tty57 /dev/tty14 /dev/tty25 /dev/tty36 /dev/tty47 /dev/tty58 /dev/tty15 /dev/tty15 /dev/tty26 /dev/tty37 /dev/tty48 /dev/tty59

/dev/tty16 /dev/tty27 /dev/tty38 /dev/tty49 /dev/tty6

/dev/tty17 /dev/tty28 /dev/tty4 /dev/tty50 /dev/tty61
```

调试串口在设备树对应的是:

文件路径: ql-ol-kernel/arch/arm/boot/dts/qcom/mdm9607-mtp.dtsi

```
&blsp1_uart2 {
        status = "ok";
        pinctrl-names = "default","sleep";
        pinctrl-0 = <&blsp1_uart2_active>;
        pinctrl-1 = <&blsp1_uart2_sleep>;
};
```

4.2.4. 串口 2 配置

如果产品定义有 BT 功能,并且采用 UART 方式通信,那么推荐使用这一路 UART 和 蓝牙通信。默认情况下,这一路串口是打开的,打开后会有如下的设备出现:

如果没有上面对应的设备,并且需要打开,可以检查如下代码是否打开:



编译内核并烧录,具体参考 KBA_QuecOpen_EC2X&AG35_Quick_Start 编译方法; 烧录新固件,如发现多出/dev/ttyHS1 设备节点,此时串口 2 可以工作了。

4.2.5. 串口 3 配置

默认情况下串口 3 未使能,在模块内部不显示串口设备节点,PIN77,PIN78,PIN79,PIN80 被配置为 SPI 接口。

若用户需要增加额外串口按照以下方式可以打开此串口:

编译内核并烧录,具体参考 KBA_QuecOpen_EC2X&AG35_Quick_Start 编译方法。 烧录新固件,如 Is /dev/ttyHS* 多出/dev/ttyHSL1 设备节点,此时串口 3 可以工作了。

另外需要说明的是,模块里面看到的串口序号是串口 driver 根据设备树里多个串口节点排列顺序决定的,若上面的调试串口未使能,那么串口 3 节点名称将变为 ttyHSL0。

注: 串口 4 和串口 5 不介绍如何修改,对于一般客户,SDC1 接口都是使用在 WIFI 功能上,不单独使用。如果有特别需求,可以联系 FAE 获取修改 patch。

5 QuecOpen 应用层 API

5.1. 用户编程说明

QuecOpen 项目 SDK 中提供了一套完整的用户编程接口; 参考路径: *ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/*

```
gale@eve-linux02:~/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk$ ls docs example include lib target tools gale@eve-linux02:~/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk$ []
```

图中的 lib 目录下包含 quectel 提供的 API 接口库; include 目录是所有 API 的头文件; example 目录是提供的按功能划分的 API 使用示例;

这里我只介绍关于 UART 相关的接口以及参考示例;

在进行 uart 应用程序的编写需要依赖库 libql_peripheral.a; 头文件: ql_uart.h

5.2. UART API 介绍

流控枚举: 选择流控模式

```
typedef enum {
    FC_NONE = 0, // None Flow Control
    FC_RTSCTS, // Hardware Flow Control (rtscts)
    FC_XONXOFF // Software Flow Control (xon/xoff)
}Enum_FlowCtrl;
```

检验位枚举: 支持 none, 奇校验和偶校验

```
typedef enum {

PB_NONE = 0, //none parity check

PB_ODD, //odd parity check

PB_EVEN //even parity check
}Enum_ParityBit;
```

数据位枚举: 支持 5,6,7,8

typedef enum {



```
DB_CS5 = 5,

DB_CS6 = 6,

DB_CS7 = 7,

DB_CS8 = 8
}Enum_DataBit;
```

停止位枚举: 支持 1bit,2bit

波特率枚举: 模块支持的波特率

```
typedef enum {
   B 4800
              = 4800,
   B 9600
              = 9600,
   B_19200
              = 19200,
   B 38400
              = 38400,
   B 57600 = 57600,
   B 115200
              = 115200,
   B 230400
              = 230400.
   B_460800
              = 460800.
   B 921600
              = 921600.
}Enum_BaudRat;
```

串口属性结构体:

```
typedef struct {
    Enum_BaudRate baudrate;
    Enum_DataBit databit;
    Enum_StopBit stopbit;
    Enum_ParityBit parity;
    Enum_FlowCtrl flowctrl;
}ST_UARTDCB;
```

int QI_UART_Open(const char* port, Enum_BaudRate baudrate, Enum_FlowCtrl flowctrl);

以指定波特率及流控方式打开某串口设备文件,默认检验位为 PB_NONE,数据位 DB_CS8,停止位 SB_1,若需要修改这几个属性,使用 *int QI_UART_SetDCB(int fd, ST_UARTDCB *dcb)*接口。

参数: port: 设备名,如:/dev/ttyHS0

baudrate: 波特率,见枚举 Enum_BaudRat,如: B_9600, B_115200

flowCtrl: 流控,枚举 Enum_FlowCtrl

返回值:返回文件描述符,否则返回-1;

int QI_UART_SetDCB(int fd, ST_UARTDCB *dcb);

设置串口属性,包括流控,校验位,数据位,停止位,波特率;

参数: fd: 设备文件描述符;

dcb: 填充的串口属性结构体;

返回值:返回0,出错返回-1;

int QI_UART_GetDCB(int fd, ST_UARTDCB *dcb);

获取当前串口属性,包括流控,校验位,数据位,停止位,波特率;

参数: fd: 设备文件描述符;

dcb: 串口属性结构体;

返回值:返回0,出错返回-1;

int QI_UART_Read(int fd, char* buf, unsigned int buf_len);

从串口读取指定字节长度内容到 buf; 返回读取的字节长度;

参数: fd: 设备文件描述符;

buf: 读数据指针;

buf len: 读取长度;

返回值:返回读取的字节长度;

int QI_UART_Write(int fd, const char* buf, unsigned int buf_len);

从 buf 中写指定长度数据到串口; 返回写入的字节长度;

参数: fd: 设备文件描述符;

buf: 写数据指针;

buf len: 写入长度;

返回值:返回写入的字节长度;

int QI_UART_Close(int fd);

关闭设备文件描述符。

高级串口编程:

以上接口完全可以满足客户的需求;

若果客户为高级 Linux 用户且对串口的特性十分精通,那么客户可以自行使用下面的接口去设置串口; int QI_UART_loCtl(int fd, unsigned int cmd, void* pValue);

控制串口设备属性;

参数: fd: 设备文件描述符;

cmd: 串口 ioctl 请求,如:TCGETS,TCSETS,TIOCMGET,TIOCMSET等;

pValue: 串口设备属性指针

返回值:成功返回0,错误返回-1;

用户可以监听 uart fd 设备文件描述符,来实现异步通知读取串口数据

参考: ql-ol-extsdk/example/uart

6 UART 功能测试验证

6.1. example 介绍及编译

Example 以主串口为例即/dev/ttyHS0

示例中主线程每隔一秒向串口写数据,打开上位机 COM 口可以收到数据;同时子线程在监听 rx 是否有数据进来,在上位机 COM 口发送数据进来,主串口会收到并打印出来;

```
3
4 #define QL_UART1_DEV "/dev/ttyHS0"
5
6 static int fd_uart = -1;
```

进入到 *ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/example/uart* 目录,make 生成 example_uart 可执行程序,可以编译的 前提必须是之前进行了交叉编译环境的初始化

source ql-ol-crosstool/ql-ol-crosstool-env-init

```
gale@eve-linux02:~/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/example/uart$ make
arm-oe-linux-gnueabi-gcc -march=armv7-a -mfloat-abi=softfp -mfpu=neon -02 -fexpensive-
de -I/home/gale/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-crosstool/sysroots/armv7a-vfp-neon-oe
eon-oe-linux-gnueabi/usr/include -I/home/gale/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-crossto-
-ol-crosstool/sysroots/armv7a-vfp-neon-oe-linux-gnueabi/usr/include/dsutils -I/home/gale/
home/gale/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-crosstool/sysroots/armv7a-vfp-neon-oe-linux-
-ol-crosstool/sysroots/armv7a-vfp-neon-oe-linux-gnueabi/usr/include -I/home/gale/MDM9x07/
M9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-crosstool/sysroots/armv7a-vfp-neon-oe-linux-gnueabi/usr/include/dsutils -I/home/gale/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-crosstool/s
osstool/sysroots/armv7a-vfp-neon-oe-linux-gnueabi/usr/include/qmi-framework -L./ -L/hom
arm-oe-linux-gnueabi-gcc -march=armv7-a -mfloat-abi=softfp -mfpu=neon -L./ -L/home/gale/
9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/example/uart/.././lib -lrt -lpthread /home/gale/
gale@eve-linux02:~/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/example/uart$
gale@eve-linux02:~/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/example/uart$
sqale@eve-linux02:~/MDM9x07/SDK_FAG0130/ql-ol-sdk/ql-ol-extsdk/example/uart$
```



6.2. 功能测试

6.2.1. 未使能流控

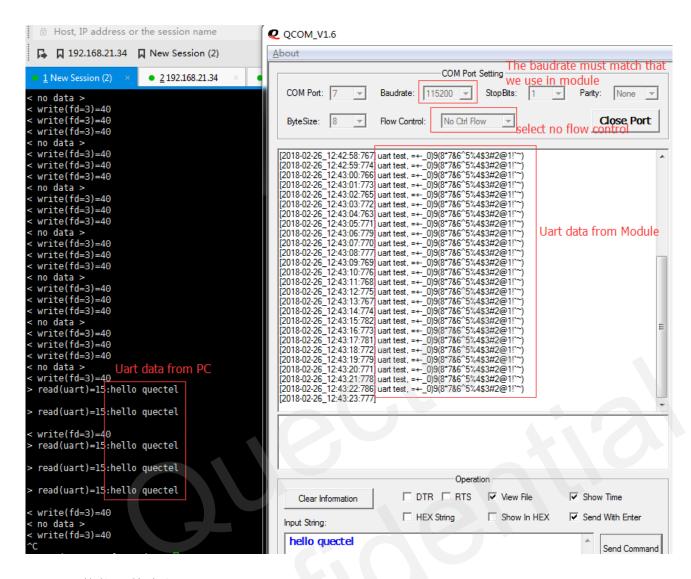
```
fd_uart = Ql_UART_Open(QL_UART1_DEV, baudRate, FC_NONE);
printf("< open(\"%s\", %d)=%d\n", QL_UART1_DEV, baudRate, fd_uart);</pre>
```

1. 编译上传 example_uart 到模块 使用 adb push <example_uart 在上位机路径> <模块内部路径,如/usrdata>或者 使用串口协议 rz 上传

- 若使用 OPEN_EVB,需要用跳线帽连接 J0202 的 main uart 排针 GPIO_0 连接 MAIN_TXD GPIO_1 连接 MAIN_RXD 来连通硬件通路
- 3. 执行 example_uart 115200, 并在上位机使用对应的波特率以及无流控方式打开对应 COM 口, 如下图

```
root@mdm9607-perf:/usrdata# ./example_uart 115200
< OpenLinux: UART example >
< open("/dev/ttyHS0", 115200)=3</pre>
```





6.2.2. 使能硬件流程

修改 example 来使能硬件流控;

```
fd_uart = Ql_UART_Open(QL_UART1_DEV, baudRate, FC_RTSCTS);
printf("< open(\"%s\", %d)=%d\n", QL_UART1_DEV, baudRate, fd_uart);</pre>
```

编译上传 example_uart 到模块

使用 adb push <example_uart 在上位机路径> <模块内部路径,如/usrdata>或者

使用串口协议 rz 上传

2. 若使用 OPEN EVB,需要用跳线帽连接 J0202 的 main uart 排针

GPIO_0 连接 MAIN_TXD

GPIO_1 连接 MAIN_RXD

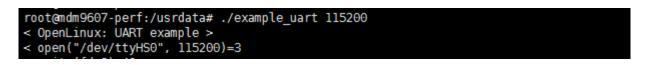
GPIO_2 连接 MAIN_RTS

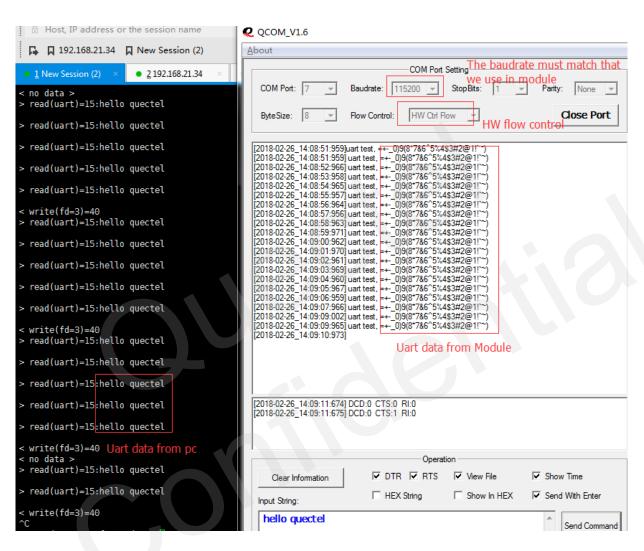
GPIO 3 连接 MAIN CTS

来连通硬件通路



3. 执行 example_uart 115200, 并在上位机使用对应的波特率以及硬件流控方式打开对应 COM 口, 如下图







6.2.3. 使能软件流控

6.2.3.1. 软件流控 XON/XOFF 字符说明

XOFF/XON representations in ASCII

Code	Meaning	ASCII	Dec	Hex	Keyboard
XOFF	Pause transmission	DC3	19	13	Ctrl +S
XON	Resume transmission	DC1	17	11	Ctrl +Q

6.2.3.2. 软件流控测试

修改 example 来使能软件流控;

fd_uart = Ql_UART_Open(QL_UART1_DEV, baudRate, FC_XONXOFF);
printf("< open(\"%s\", %d)=%d\n", QL_UART1_DEV, baudRate, fd_uart);</pre>

1. 编译上传 example_uart 到模块

使用 adb push <example_uart 在上位机路径> <模块内部路径,如/usrdata>或者

使用串口协议 rz 上传

若使用 OPEN_EVB,需要用跳线帽连接 J0202 的 main uart 排针 GPIO_0 连接 MAIN_TXD
 GPIO_1 连接 MAIN_RXD

来连通硬件通路

3. 执行 example_uart 115200, 并在上位机使用对应的波特率以及硬件流控方式打开对应 COM 口, 如下图

```
root@mdm9607-perf:/usrdata# ./example_uart 115200
< OpenLinux: UART example >
< open("/dev/ttyHS0", 115200)=3</pre>
```

开启软件流控传输数据时,在上位机串口软件中键盘键入 Ctrl+Shift+S, 或者发送十六进制 0x13 ,模块端将立刻停止数据发送; Ctrl+Shift+Q 或者发送 0x11 又会恢复数据传输,验证软件流控正常。



