

PROYECTO HALLO CAM EPS32



Elaborado por:

Eliasib Cadena Méndez

Ingeniero De Sistemas

Luis Sánchez

Ingeniero Electrónica

Bucaramanga/Santander

Los servos motores realizan los cambios en la sección que les corresponde moviendo cada componente

Esp32 lee los datos en las tablas verifica el estado de cada servomotor y realiza los cambios en los servomotores

Acceso al servidor realizando cambios en la tabla con los datos de cada servomotor

Acceder desde el dispositivo a la web o APP con los controles de la cámara como mover y zoom





