

黄品溢个人学习笔记

Title	FGRMER 论文精读			
Tips	Learn	Learning Notes From 2022.06.05		
	学生姓名 _	黄品溢		
	指导教师	王磊		
	学	计算机 学院		

第一章 学习过程中的疑问

1.1 关于 GCN 传播公式实现的代码

由矩阵 \tilde{A} 的求取方法可以知道,在矩阵 \tilde{A} 中, $P_{ij} \neq P_{ji}$,即矩阵 \tilde{A} 并不是对称矩阵。那么根据代码来看,矩阵运算 $(\tilde{A}D)^TD = (D^T\tilde{A}^T)D = D\tilde{A}^TD$ 是否与原公式不符?

adj = torch.matmul(torch.matmul(A, D).t(), D)
$$H^{(l+1)} = \sigma(\widetilde{D}^{-\frac{1}{2}}\widetilde{A}\widetilde{D}^{-\frac{1}{2}}H^{(l)}W^{(l)})$$

图 1.1 上方为官方实现代码,下方为 GCN 传播公式

1.2 关于 nn.Dropout 和 nn.ReLU

nn.Dropout 和 nn.ReLU 是可训练的吗? 当所有 ReLU 和 Dropout 层参数均相同时,为什么不能整个模型都采用同一个 nn.Dropout 和 nn.ReLU 层,而要分开写?

或者,能不能在需要使用的时候,直接从torch.nn 里进行调用?

```
self. relu1 = nn. ReLU()
self. relu2 = nn. ReLU()
self. relu3 = nn. ReLU()
self. relu4 = nn. ReLU()
self. relu5 = nn. ReLU()
self. dropout1 = nn. Dropout(dropout)
self. dropout2 = nn. Dropout(dropout)
```

1.3 关于神经网络最后的 log_softmax

既然最后同样是使用了 torch.data.max 函数来找输出每一行中的最大值,那么最后的这个 log_softmax 步骤是否可以省略?

1.4 关于 \tilde{A} 矩阵

在 GCN 的计算公式中:

$$H^{(l+1)} = \sigma(\tilde{D}^{-\frac{1}{2}}\tilde{A}\tilde{D}^{-\frac{1}{2}}H^{(l)}W^{(l)})$$
(1.1)

按道理来说 \tilde{A} 应该是一个不可训练的矩阵,即应该是一个固定的矩阵,为什么还要使用 Parameter() 转换为可训练的矩阵?

是因为之后有个 detach() 阻断了传播,实际上并不会训练吗?

```
1  # 这里生成了A = A + In
2    _adj = gen_A(9, adj_file)
3    self.A = Parameter(torch.from_numpy(_adj).float())
4  # 这里生成了归一化后的D^AD^
5    adj = gen_adj(self.A).detach()
```

1.5 关于归一化的问题

在代码中,既使用了 BatchNorm 也使用了 LayerNorm,这两个归一化函数应该怎样选择?即何时使用哪一种归一化该如何决定?

第二章 Introduction 总体概述

2.1 关于微表情识别方法的三大类

- 基于 LBP 的微表情识别方法:在微表情帧之间的变化中,其更多的是面部肌肉引起的几何变换。而由于 LBP 更多注重于纹理信息,纹理信息是十分容易受到外部因素干扰的,如环境照明变化、人种等,因此 LBP 算法通常都不是微表情识别的最好方法。
- 基于光流的(*Optical-Flow-Based*)方法: LBP 特征通常被称为低级特征,而光流则被称为更高级的特征。在深度学习方法被引入 MER 之前,通常都是采用光流进行特征提取,而现在则主要是使用神经网络,如 CNN、LSTM、GCN 等,或他们的变体及组合进行特征提取。
- 其他新方法,主要都是基于深度学习。

在视频动作增强中,本文使用了基于转换学习的 MagNet。经过该深度学习网络增强后的形状表示是几何特征,因此可以作为更深层特征提取和学习的输入。

而经过这一次几何特征增强后,这一方法在当时取得了最好的识别率,这也证明了增强的几何特征对 MER 有着十足的帮助。

2.2 关于点学习(Node Learning)部分

由于微表情通常都是面部的微小变化,因此将整个面部照片直接输入进神经网络是十分粗鲁的,由此需要提取一些特定大小的 patches 作为输入。

由于之后的边学习中使用到了 Encoder,因此每个 patch 需要转换成 1×49 的形状。为了在一定程度上保留特征的空间信息,减少因形状拉伸导致的竖直空间信息损失,需要进行一个"点学习"。

点学习的过程主要步骤如下:

- 1. 首先,从增强后的形状特征中,截取 30 个 patches,每个 patches 的大小为 7×7,具体方法为: 在人脸的 66 个特征点中,找出 30 个与眉毛和嘴巴相关的特征点,在每个特征点周围取相邻的 7×7 像素区域。这些 30×7×7 的数据就被称为 面部图。
- 2. 然后,将 30 个 patches 视为 30 个 channels,将其输入 Depthwise CNN 进行学习。在此过程中,要保持每个 patch 的形状不变,即仍为 7×7;

2.3 关于 AU 部分

部分论文中并没有考虑到面部表情可以通过动作单元 AU 进行编码的机制,因此考虑 AU 对 MER 的影响有着极大的提升空间。

不同的表情类别对应着不同的 AU 组合,因此 AU 中包含的信息对 MER 有帮助。

2.4 关于融合 Fusion 的部分

在本文中,设计了两条通道进行工作:

- 使用神经网络和 Encoder 对特征进行提取和联系学习的通道;
- 对 AU 信息进行学习的通道,这一部分通过 GCN 进行学习。 最后,两个通道的信息通过一种特定的方式进行融合。

第三章 论文中提出的方法

在论文中提出了"一个通道学习面部图表示,另一个通道学习一个动作单元矩阵,并提出了一个双通道融合的新机制并用于微表情识别"。

一方面,仅采用了每个表情的 Onset Frame 和 Apex Frame 输入 MagNet,来从中间层提取增强后的形状特征。然后提取 $30\times7\times7$ 的图表示,并在图表示中进行点学习,之后使用 Encoder 进行图表示学习。

另一方面,在所有 36 个 AU 中,只有 9 个 AU 与眉毛和嘴巴区域相关,因此将这 9 个区域通过词嵌入和 GCN 进行学习,并得到**AU 特征矩阵**。

最后,使用一个融合机制,将双通道信息融合,并用于微表情分类识别。

3.1 点学习(Node Learning)

其大致步骤如下:

- 首先使用一个深度卷积 (Depthwise Convolution) 来学习空间特征;
- 之后将每个 patches 拉伸,经过卷积后,这一步中带来的垂直空间信息损失,在一定程度上得到了缩减;
- 将拉伸后的 patches 丢入 Encoder 中学习相互的关联;
- 最后分别经过两次全连接层、两次激活层和一次 Dropout 层进行学习,增强神经网络的表示能力。

第四章 关于代码

4.1 Mydataset.py

这一部分是关于数据的读取。在这一部分中,需要思考如下几个问题来辅助重写:

- 构造的 MyDataset 最终需要使用 DataLoader 进行数据提取,因此需要继承自什么类?
- 关于这篇论文, 出于测试, 需要一些什么参数?
- 在构造这个类别时,至少需要自己重载几个函数?分别需要什么参数?实现什么功能?
- 在读取原始数据的时候,需要使用什么包读取?怎样读取?语法是什么?
- 数据怎样被组织? 怎样被保存?

4.2 Transformer.py

这篇论文中只使用到了 Encoder 部分,来获取各节点之间的关系,称为边学习。由此理论上来说,只需要编写 Encoder 部分即可。

根据以下 Encoder 的结构图, 仔细观察数据的流通方式和模型结构。

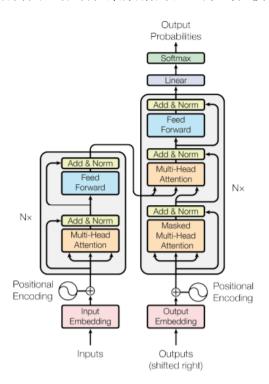


图 4.1 Transformer 结构图

思考如下几个问题来辅助重写:

• Encoder 部分需要几个参数? 分别代表了什么含义?

- Encoder 中有几个部分?需要定义几个类?
- MultiHeadAttention 中有几个部分?需要定义几个层?需要什么参数?
- FeedForward 中有几个层? 需要什么参数?
- 关于 Encoder 的关键算式,需要怎样实现?需要什么参数?

4.3 Networks.py

在这一文件中,写的是使用模型的代码。思考如下问题辅助编写:

- NetworkModel 模型需要几个输入参数?每个参数代表了什么含义?
- NetworkModel 中包含了几个部分? 各自如何实现?
- 需要用到几次归一化? 需要的参数分别是多少?
- 关于面部特征学习通道:
 - 按照 Linear → ReLU → Dropout 的顺序来写代码;
 - 每一次线性变换或卷积变化之后,都需要一次 ReLU,而是否需要 Dropout 需要 视情况而定:
 - 深度卷积之后需要使用一次批归一化和 ReLU;
 - 注意何时需要转换形状
- 关于 AU 部分:
 - 怎样实现 GCN 传播公式? 各个变量怎样得到?
 - 每个变量代表了什么含义? 怎样实现?
 - 在这一部分使用了什么激活函数?参数是多少?
 - 怎样初始化参数? 有几处?
- 关于融合部分:
 - 怎样实现融合?
 - 融合以后怎样输出?

4.4 utils.py

在这个文件中,实现了两个函数,其分别对应于求GCN中的两个矩阵: \tilde{A} 和 $\tilde{D}^{-\frac{1}{2}}\tilde{A}\tilde{D}^{-\frac{1}{2}}$ 。

4.5 FGRMER_run.py

在这个文件中,实现了各个模块的运行和流程的控制。 注意在过程中需要将模型转移到 GPU 上,并使用测试模式。