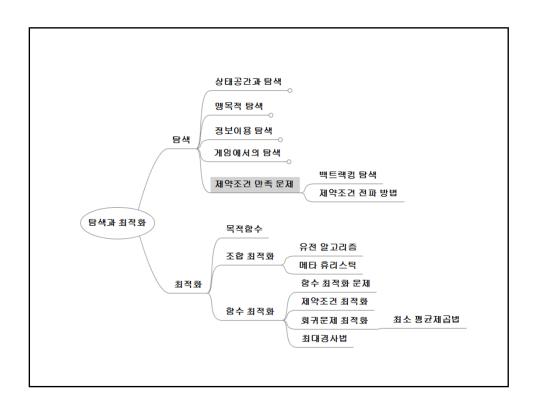
탐색과 최적화 - II

충북대학교 소프트웨어학과 이건명

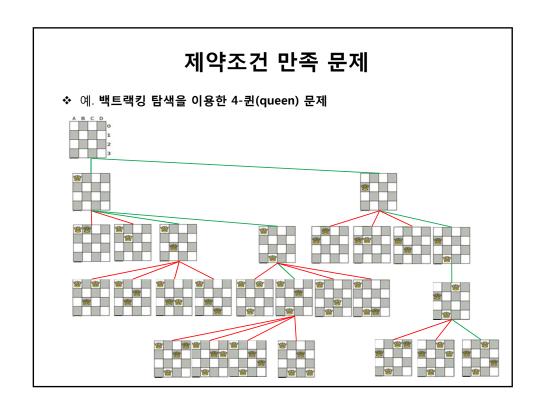


5. 제약조건 만족 문제

- ❖ 제약조건 만족 문제(constraint satisfaction problem)
 - 주어진 제약조건을 만족하는 조합 해(combinatorial solution)를 찾는 문제
 - 예. 8-퀸(queen) 문제



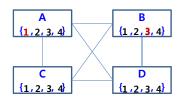
- 탐색 기반의 해결방법
 - 백트랙킹 탐색
 - 제약조건 전파
- 백트랙킹 탐색(backtracking search)
 - 깊이 우선 탐색을 하는 것처럼 변수에 허용되는 값을 하나씩 대입
 - 모든 가능한 값을 대입해서 **만족하는 것이 없으면 이전 단계로 돌아가** 서 이전 단계의 변수에 다른 값을 대입



제약조건 만족 문제

- ❖ 제약조건 전파(constraint propagation)
 - **인접 변수 간**의 **제약 조건**에 따라 각 변수에 **허용될 수 없는 값**들을 **제거**하는 방식

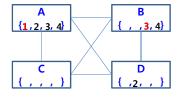




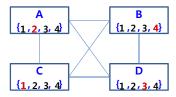
제약조건 만족 문제

- ❖ 제약조건 전파(constraint propagation)
 - **인접 변수 간**의 **제약 조건**에 따라 각 변수에 **허용될 수 없는 값**들을 **제거**하는 방식





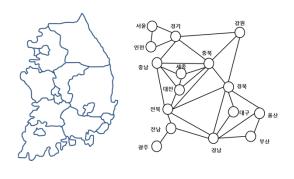


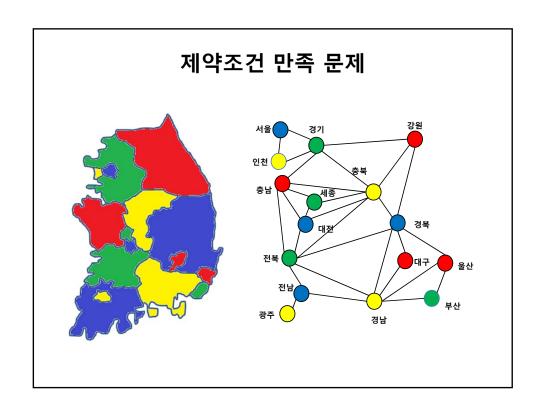


제약조건 만족 문제

❖ 4색 문제(four color problem)

■ 도상에서 인접한 영역 간에는 동일한 색상으로 칠하면 안 되고, 4개 이 내의 색상을 사용하여 각 영역을 색칠



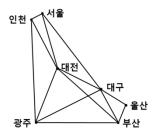


6. 최적화

- ❖ 최적화(optimization)
 - 여러 가지 **허용되는 값들 중**에서 주어진 **기준을 가장 잘 만족하는 것**을 선택하는 것
 - 목적함수(objective function)
 - 최소 또는 최대가 되도록 만들려는 함수
 - 조합 최적화
 - 유전 알고리즘
 - 함수 최적화
 - 최대 경사법
 - 제약 함수 최적화

조합 최적화

- ❖ 조합 최적화(combinatorial optimization)
 - **순회 판매자 문제**(TSP)와 같이 주어진 항목들의 조합으로 해가 표현되는 최적화 문제
 - 순회 판매자 문제의 목적함수 : 경로의 길이



(서울,인천,광주,부산,울산,대전,서울)

(서울,인천, 대전, 광주,부산,울산, 서울)

유전 알고리즘

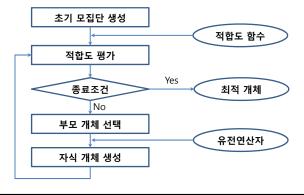


- ❖ 유전 알고리즘(genetic algorithm, **GA**)
 - 생물의 **진화**를 **모방**한 **집단 기반**의 **확률적 탐색** 기법(John Holland, 1975)
 - 대표적인 **진화 연산**(evolutionary computation)의 하나
 - 유전 알고리즘, 유전자 프로그래밍(genetic programming), 전화 전략 (evolutionary strategy)
 - 생물의 진화
 - 염색체(chromosome)의 유전자(gene)들이 개체 정보 코딩
 - 적자생존(fittest survival)/자연선택(natural selection)
 - 환경에 적합도가 높은 개체의 높은 생존 및 후손 번성 가능성
 - 우수 개체들의 높은 자손 증식 기회
 - 열등 개체들도 작지만 증식 기회
 - **집단**(population)의 진화
 - 세대(generation) 집단의 변화
 - 형질 유전과 변이
 - 부모 유전자들의 교차(crossover) 상속
 - **돌연변이**(mutation)에 의한 변이



유전 알고리즘

- **❖ 유전 알고리즘** cont.
 - 생물 진화와 문제 해결
 - 개체 ⇔ 후보 해(candidate solution)
 - 환경 ⇔ 문제(problem)
 - 적합도 ⇔ 해의 품질(quality)



유전 알고리즘

- **❖** 유전 알고리즘 cont.
 - 후보해(candidate solution) 표현
 - 염색체(chromosome) 표현

1 0 1 1 0 1 0 0 0 0 1 0 1 0 1 0 1 (0.6 0.8 ... 1.2 0.9) (E2 E5 E3 ... E11 E7)

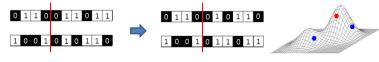
- 모집단(population)
 - 동시에 존재하는 염색체들의 집합
- 적합도 함수(fitness function)
 - 후보해가 **문제의 해**(solution)로서 **적합한 정도**를 평가하는 함수

유전 알고리즘

- **❖ 유전 알고리즘** cont.
 - 부모 개체 선택(selection)
 - 높은 적합도의 개체가 새로운 개체를 생성할 확률이 높도록 함
 - 적합도에 비례하는 선택확률
 - 예. 개체 1의 적합도: 10, 개체 2의 적합도: 5, 개체 3의 적합도: 15

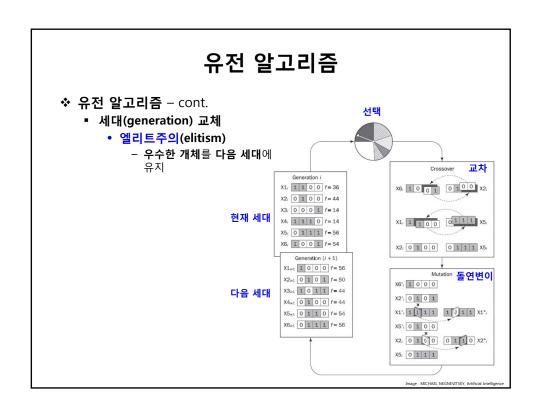


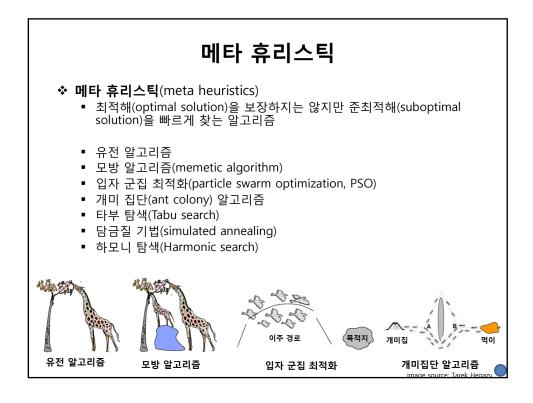
- 유전 연산자(genetic operator): 새로운 개체 생성
 - 교차(crossover) 연산자



• 돌연변이(mutation) 연산자

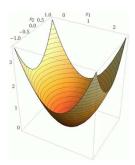






함수 최적화

- ❖ 함수 최적화(function optimization)
 - 어떤 **목적 함수**(objective function)가 있을 때, 이 함수를 **최대**로 하거나 최소로 하는 변수 값를 찾는 최적화 문제



Find
$$x_1, x_2$$
 which minimizes $f(x_1, x_2) = (x_1 - 1)^2 + x_2^2$

목적함수 (objective function)

$$\frac{\partial f(x_1, x_2)}{\partial x_1} = 2x_1 - 2 = 0$$

$$x_1 = 1$$

$$\frac{\partial f(x_1, x_2)}{\partial x_2} = 2x_2 = 0$$

$$x_2 = 0$$

$$(x_1^*, x_2^*) = (1,0)$$

함수 최적화

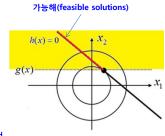
- ❖ 제약조건 최적화(constrained optimization)
 - 제약조건(constraints)을 만족시키면서 목적함수를 최적화시키는 변수값들을 찾는 문제

Find
$$x_1, x_2$$

which minimizes
$$f(x_1,x_2)=\frac{1}{2}(x_1^2+x_2^2)$$
 subject to $h(x_1,x_2)=1-x_1-x_2=0$
$$g(x_1,x_2)=\frac{3}{4}-x_2\leq 0$$

$$g(x_1, x_2) = \frac{3}{4} - x_2 \le 0$$

제약조건 (constraintx)



■ 기계학습 방법인 SVM의 학습에서 사용

함수 최적화

❖ 제약조건 최적화(constrained optimization)

Find x_1, x_2 which minimizes $f(x_1, x_2) = \frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2)$ subject to $h(x_1, x_2) = 1 - x_1 - x_2 = 0$ $g(x_1, x_2) = \frac{3}{4} - x_2 \leq 0$ $\gcd(\operatorname{constraint})$

h(x) = 0 x_2 g(x)raint)

가능해(feasible solution)

• 라그랑주(Lagrange) 함수 : 제약조건들과 목적함수 결합

$$\begin{split} L(x_1,x_2,\lambda,\alpha) &= f(x_1,x_2) + \lambda h(x_1,x_2) + \alpha g(x_1,x_2) & \lambda,\alpha \ : \\ &= \frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2) + \lambda (1-x_1-x_2) + \alpha \left(\frac{3}{4}-x_2\right) & (\alpha \geq 0) \end{split}$$

■ 최적화 방법

$$\min_{x_1,x_2\in PS}f(x_1,x_2)=\min_{x_1,x_2}\max_{\lambda,\alpha}L(x_1,x_2,\lambda,\alpha) \quad \text{FS}:$$
 가능해(feasible solution)의 집합 $\min_{x_1,x_2}\max_{\lambda,\alpha}L(x_1,x_2,\lambda,\alpha)\geq \max_{\lambda,\alpha}\min_{x_1,x_2}L(x_1,x_2,\lambda,\alpha) \qquad \qquad L_d(\lambda,\alpha)=\min_{x_1,x_2}L(x_1,x_2,\lambda,\alpha)$ $\geq \max_{\lambda,\alpha}L_d(\lambda,\alpha)$ 쌍대함수(dual function)

• 쌍대함수를 최대화하면서 상보적 여유성을 만족하는 $lpha g(x_1,x_2)=0$ x_1,x_2 를 구함 상보적 여유성(complementary slackness)

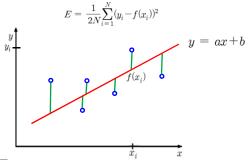
함수 최적화

❖ 제약조건 최적화(constrained optimization) – cont.

$$\begin{split} L(x_1,x_2,\lambda,\alpha) &= \frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2) + \lambda(1 - x_1 - x_2) + \alpha \bigg(\frac{3}{4} - x_2\bigg) \\ L_d(\lambda,\alpha) &= \min_{x_1,x_2} L(x_1,x_2,\lambda,\alpha) \\ &\qquad \frac{\partial L(x_1,x_2,\lambda,\alpha)}{\partial x_1} = x_1 - \lambda = 0 \quad x_1 = \lambda \\ &\qquad \frac{\partial L(x_1,x_2,\lambda,\alpha)}{\partial x_2} = x_2 - \lambda - \alpha = 0 \quad x_2 = \lambda + \alpha \\ L_d(\lambda,\alpha) &= -\lambda^2 - \frac{1}{2}\alpha^2 - \lambda\alpha + \lambda + \frac{3}{4}\alpha \\ &\qquad \max_{\lambda,\alpha} L_d(\lambda,\alpha) \\ &\qquad \frac{\partial L_d(\lambda,\alpha)}{\partial \lambda} = -2\lambda - \alpha + 1 = 0 \quad \frac{\partial L_d(\lambda,\alpha)}{\partial \alpha} = -\alpha - \lambda + \frac{3}{4} = 0 \\ &\qquad \lambda = \frac{1}{4} \quad \alpha = \frac{1}{2} \qquad \qquad \alpha \bigg(\frac{3}{4} - x_2\bigg) = 0 \qquad x_2 = \frac{3}{4} \qquad 1 - x_1 - x_2 = 0 \qquad x_1 = \frac{1}{4} \\ \therefore \quad x_1 = \frac{1}{4} \quad x_2 = \frac{3}{4} \end{split}$$

함수 최적화

- ❖ 회귀(regression) 문제의 최적 함수
 - 주어진 **데이터**를 가장 잘 **근사**(近似, approximation)하는 **함수**
 - 최소 평균제곱법(least mean square method)
 - **오차 함수**(error function) 또는 **에너지 함수**(energy function)를 최소로 하는 함수를 찾는 방법



• 최적화 문제

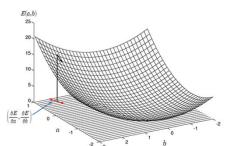
Find a,b which minimizes $\min_{a,b} \frac{1}{2N} \sum_{i=1}^{N} (y_i - ax_i - b)^2$

함수 최적화

- ❖ 최대 경사법(gradient descent method, 경사 하강법)
 - 함수의 **최소값 위치**를 찾는 문제에서 오차 함수의 **그레디언트**(gradient) 반대 방향으로 조금씩 움직여 가며 최적의 파라미터를 찾으려는 방법
 - 그레디언트
 - 각 파라미터에 대해 편미분한 벡터 $\left(rac{\partial E}{\partial a},rac{\partial E}{\partial b}
 ight)$
 - 데이터의 입력과 출력을 이용하여 각 파라미터에 대한 그레디언트를 계 산하여 파라미터를 반복적으로 조금씩 조정

$$a^{(t+1)} \, = \, a^{(t)} - \eta \frac{\partial E}{\partial a}$$

 $a^{(t)}$: 현 시점에서 파라미터 a의 값 η : 학습율 $(0 < \eta < 1)$



함수 최적화 * 최대 경사법(gradient descent method) • 회귀모델, 신경망 등의 기본 학습 방법 • 국소해(local minima)에 빠질 위험 • 개선된 형태의 방법 존재 • conjugate gradient method 등

