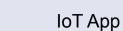
# Tizen Main-Loop 이해 for loT 앱 개발

## 메인루프 Main-Loop,

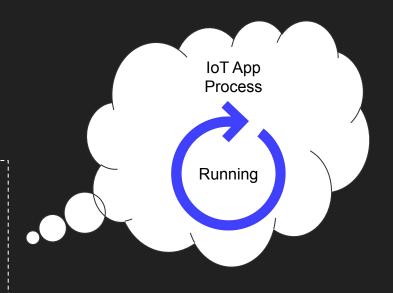




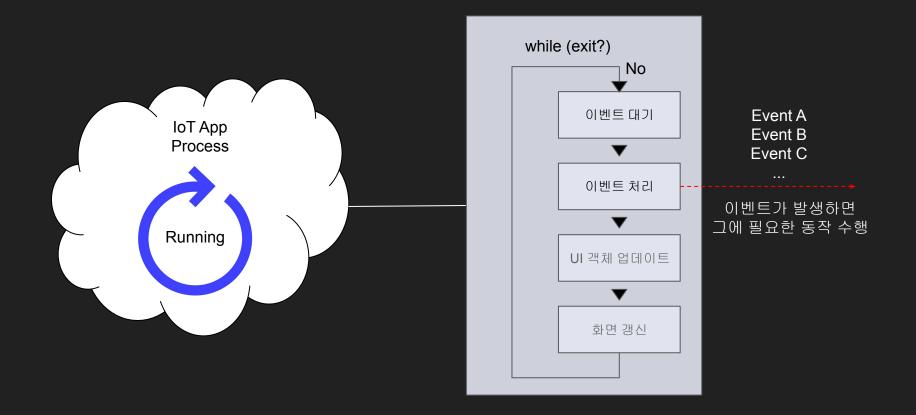


Tizen OS

**Embedded Software** 



## 메인루프 Main-Loop,

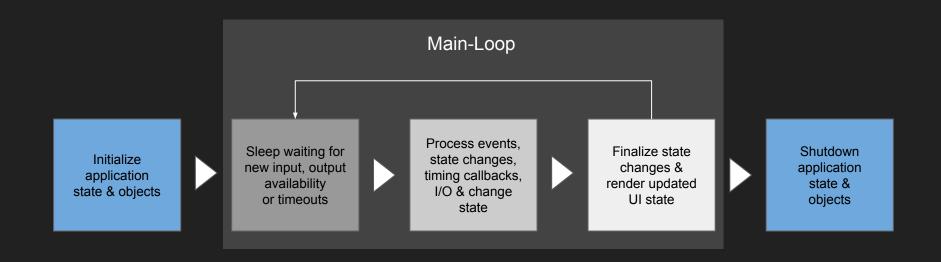


## 메인루프 Main-Loop,

앱 라이프사이클을 비롯 시스템과 유기적으로 동작할 수 있는 환경(Backbone) 구축

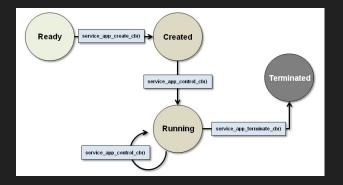
큰 맥락에서, [대기: 이벤트 처리]의 반복

이벤트 드리븐(Event-Driven) 방식으로 사용자(앱)가 원하는 동작 추가

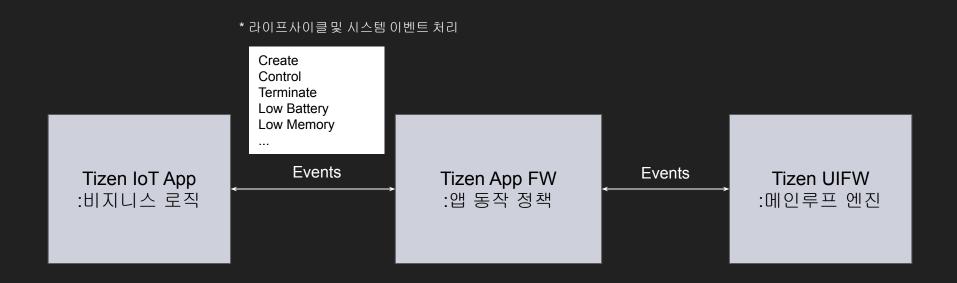


## Tizen App Life-Cycle 과 Main-Loop

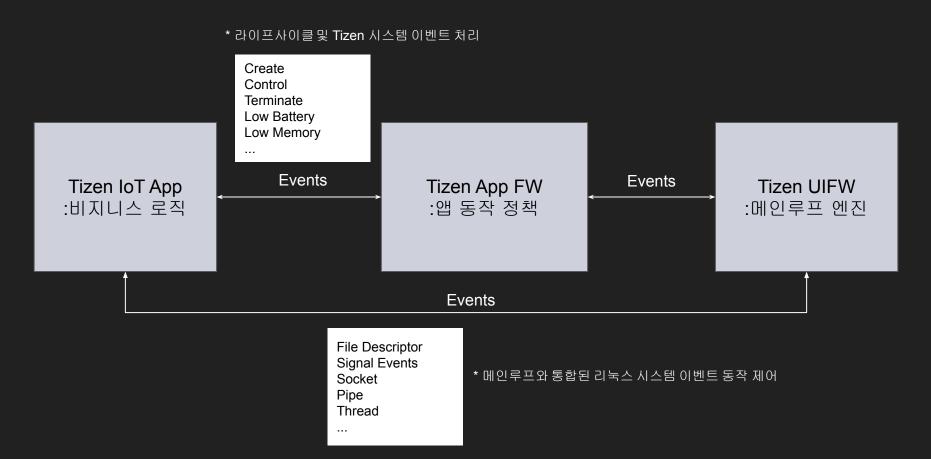
```
int main(int argc, char* argv[])
    appdata s ad = \{0,\};
    service app lifecycle callback s event callback= {0,};
    event callback.create = service app create;
    event callback terminate = service app terminate
    event callback.app control = service app control;
    return service app main(argc, argv, &event callback, &ad);
bool service app create(void *data)
    //TODO:
    return true;
```



## Tizen App Life-Cycle 과 Main-Loop



## Tizen App Life-Cycle 과 Main-Loop



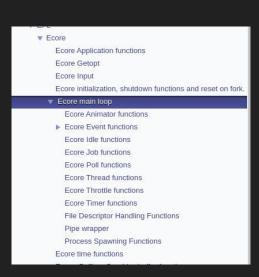
## Ecore (EFL Core)

Tizen UIFW => EFL(Enlightenment Foundation Libraries)

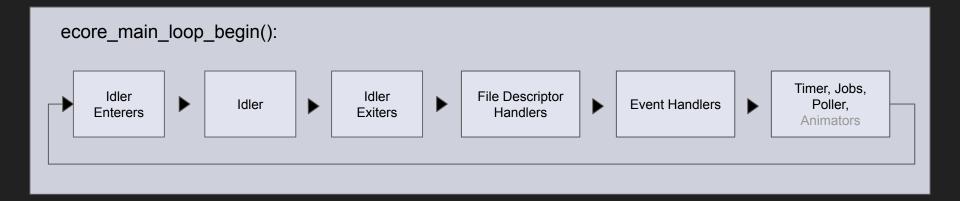
EFL은 Canvas, Core, UI 기능 모듈로 구성

이 중 Core 모듈이 Main-Loop 기능 담당





## Ecore Main Loop



#### **Ecore Functions**

Ecore\_Idler: 대기 상태 또는 대기 상태 진입, 대기 종료 시점에 이벤트 호출

- 메인 루프가 수행할 다른 작업(이벤트)이 없을 경우에만 수행
- 대기 상태에 진입해야 하므로 매우 짧은 작업만 수행할 것!

Ecore\_FD\_Handler: 파일 디스크립터(File, Socket, Device, Pipe 등)를 통해 스트리밍 데이터를 모니터링, 읽고 쓰는 작업 수행

• Ecore Con, Ecore File, Ecore Pipe ...

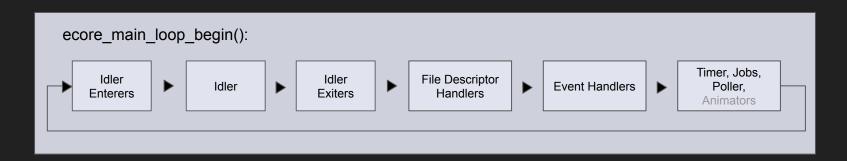
Ecore Event: 정의된 시그널 이벤트 핸들링을 수행하거나 사용자 정의 이벤트 추가 / 호출 수행

Ecore\_Timer: 시간 주기로 이벤트 발생 (ms)

Ecore\_Poller: Tick(default = 0.125ms) 단위로 이벤트 발생. Tick 주기 시간 설정 가능

Ecore\_Jobs: 지연(Lazy) 작업 처리 수행

• 특히 동일 루프 내에서 동일 작업을 요구하는 이벤트가 다수 발생 시, 이를 Job으로 전환 (중복 작업 회피)



#### **Ecore Timer**

```
Ecore Timer *timer = NULL;
/* 약 2초 주기로 어떤 작업을 시작해야 한다고 가정... */
void do()
  /* 타이머 추가. ecore timer del(timer)로 명시적 제거 가능. */
  timer = ecore timer add(2, timer cb, user data);
/* 약 2초 주기로 호출 */
Eina Bool timer cb(void *data)
   . . .
  //이벤트 연장
  return ECORE CALLBACK RENEW;
  //이벤트 종료(취소)
                               //Dangling Handle 주의!
  timer = NULL;
  return ECORE CALLBACK CANCEL;
```

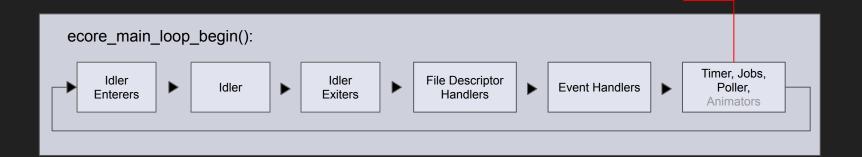
#### **Ecore Timer**

```
Eina_Bool timer_cb (void *data) {

...

//이벤트 연장
return ECORE_CALLBACK_RENEW;

//이벤트 종료(취소)
timer = NULL;
return ECORE_CALLBACK_CANCEL;
}
```



#### **Ecore Job**

```
Ecore Job *job = NULL;
/* 어떤 작업을 추가 한다고 가정... */
void request()
  /* 타이머 추가. ecore job del(job)로 명시적 취소 가능. */
  if (!job) job = ecore job add(job cb, user data);
/* 메인루프 마지막에 작업 처리 */
void job cb(void *data)
  job = NULL; //Dangling Handle 주의!
```

#### **Ecore Job**

```
/* 메인루프 마지막에 작업 처리 */
                                                                               void job_cb (void *data)
                                                                                  job = NULL;
ecore_main_loop_begin():
                                                                                                    Timer, Jobs,
     Idler
                                         Idler
                                                         File Descriptor
                       Idler
                                                                              Event Handlers
                                                                                                       Poller,
    Enterers
                                        Exiters
                                                           Handlers
                                                                                                     Animators
```

## Too Heavy!

```
/* 약 2초 주기로 호출 */
Eina_Bool timer_cb(void *data)
{
    ...
    for (i = 0; i < 999999999; ++i)
    {
        ...
}
```

```
/* 메인루프 마지막에 작업 처리 */
void job_cb(void *data)
{
    ...
    while (true)
    {
        ...
}
```

## Too Heavy!

각 단계에서 발생한 이벤트 처리 작업에서 메인루프가 Block 되지 않도록 주의!

ecore\_main\_loop\_begin():

Idler

Idler

Enterers

```
/* 메인루프 마지막에 작업 처리 */
void job cb (void *data)
  while (true)
     /* You died.
        당신은 돌아올 수 없는
        블랙홀에 빠졌습니다. */
                     복귀 불가
                      Timer, Jobs,
  Event Handlers
                        Poller,
                       Animators
```

File Descriptor

Handlers

Idler

Exiters

## 모니터링 예제...

```
/* 이벤트 핸들링 */
Eina_Bool event_cb (void *data)
{

/* Process 간 데이터를 주고받을 파이프 연결.
만약, 전달받을 데이터가 비여있다면... */
int fd = open("/tmp/xxxx", O_RDWR | ND_DELAY);

/* 안돼! 당신은 블랙홀로 다시 소환됬습니다. */
read(fd, buffer, buffer_size);
...

return ECORE_CALLBACK_DONE;
}
```



Ecore Event 호출 후 대기



#### 비동기 접근

```
/* 이벤트 핸들링 */
Eina_Bool event_cb(void *data)
{
   /* 쓰레드 생성
   pthead_t th = pthread_create(thread_worker, ...);
...
}
```

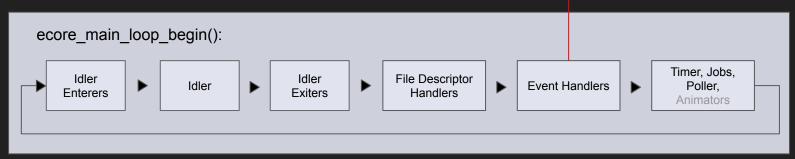
쓰레드 생성

```
/* 쓰레드 함수 */
void* worker_thread (void *data)
{

/* Process 간 데이터를 주고받을 파이프 구현.
만약, 전달받을 데이터가 없다면... */
int fd = open("/tmp/xxxx", O_RDWR | ND_DELAY);
read(fd, buffer, count);
...
/* 처리한 결과물을 메인 쓰레드로 전달하긴 해야하는데?
*/
}
```

Thread 2

#### Ecore Event 호출 후 정상 복귀



\* Thread 1 (메인 쓰레드)

#### 비동기 접근

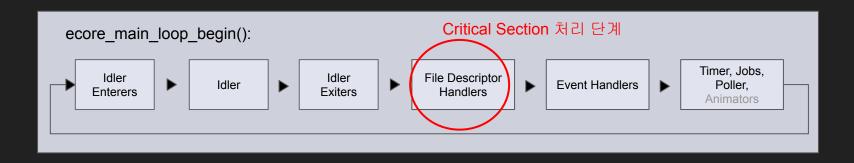
Ecore\_Thread, ecore\_pipe\_write() 등 몇 API를 제외한 API는 Thread Safe 하지 않음.

사용자는 메인루프와 앱 스레드 간의 동기화/상호배제를 고려, 애플리케이션을 디자인해야 함.

Ecore에서 제공하는 편의 Critical Section 도구

- ecore\_thread\_main\_loop\_begin(), ecore\_thread\_main\_loop\_end()
- ecore\_main\_loop\_thread\_safe\_call\_sync(), ecore\_main\_loop\_thread\_safe\_call\_async()
- 동기화를 수행하는 동안 Main Loop 에 일시적(매우 잠깐) Block이 발생할 수 있음
- 최소의 호출로 과부하 방지할 것

Thread-Pool 기반, 보다 고수준의 쓰레드로 Ecore\_Thread 기능 제공.



#### 비동기 접근

```
/* 쓰레드 함수 */
void* worker thread(void *data)
  /* Process간 데이터를 주고받을 파이프 구현.
     만약, 전달받을 데이터가 없다면... */
  int fd = open("/tmp/xxxx", O RDWR | ND DELAY);
  read(fd, buffer, count);
  /* Critical Section! */
  ecore thread main loop begin();
  //begin - end 구간에서 메인쓰레드와 공유자원 접근.
  ecore thread main loop end();
```

#### Ecore\_FD\_Handler

Socket, Pipe 및 기타 Stream 모니터링: read(), write(), select() 동작을 메인루프 Block 없이 수행메인루프는 등록된 FD Handler의 파일디스크립터가 active 한 경우에만 등록한 콜백 함수를 호출해 줌 Ecore IPC, Ecore Con 등의 Network 전용 인터페이스도 존재하므로 참고

```
Ecore FD Handler * handler = NULL;
/* 이벤트 핸들링 */
Eina Bool event cb (void *data)
   /* Process 간 데이터를 주고받을 파이프 구현.
  int fd = open("/tmp/xxxx", O RDWR | ND DELAY);
  handler = ecore main fd handler add(fd, ECORE FD READ | ECORE FD ERROR,
                                      fd handler cb, user data, NULL, NULL);
Eina Bool fd handler cb (void *data, Ecore FD Handler *handler)
  if (ecore main fd handler active get(handler, ECORE FD ERROR))
     //Error 처리 ...
      return ECORE CALLBACK CANCEL;
  int fd = ecore main fd handler fd get(handler);
  read(fd, buffer, count);
```

### Ecore\_FD\_Handler

```
Eina_Bool fd_handler_cb (void *data, Ecore_FD_Handler *handler) {
   if ecore_main_fd_handler_active_get(handler, ECORE_FD_ERROR))
        //Error 처리 ...
      return ECORE_CALLBACK_CANCEL;

int fd = ecore_main_fd_handler_fd_get(handler);
   read(fd, buffer, count);

...
}
```

