МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)

Кафедра математического обеспечения и применения ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №2 по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»

Тема: Жадный алгоритм и А*

Студент гр. 8382	 Чирков С.А.
Преподаватель	 Фирсов М.А.

Санкт-Петербург

2020

Цель работы.

Написать программу для поиска наименьшего пути в графе между двумя заданными вершинами, используя жадный алгоритм и A*.

Задание.

Разработайте программу, которая решает задачу построения кратчайшего пути в ориентированном графе методом А*. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес. В качестве эвристической функции следует взять близость символов, обозначающих вершины графа, в таблице ASCII.

Входные данные:

Начальная и конечная вершины, ребра с их весами.

Выходные данные:

Минимальный путь из начальной вершины в конечную, написанный слитно.

Пример входных данных

a e a b 3.0 b c 1.0 c d 1.0 a d 5.0 d e 1.0

Соответствующие выходные данные

ade

Вариант дополнительного задания.

Вар. 8. Перед выполнением А* выполнять предобработку графа: для каждой вершины отсортировать список смежных вершин по приоритету.

Описание алгоритма

Жадный алгоритм:

На каждом шаге выбирается последняя посещенная вершина, выбирается соседняя не посещённая вершина с минимальным весом ребра. Процесс повторяется до тех пор, пока не будет обработана конечная вершина или вершины закончатся. Такой алгоритм не гарантирует нахождение оптимального решения при его существовании.

Алгоритм А*:

На каждом шаге проверяем, меньше ли расстояние до соседа через текущую вершину, и обновляем наименьший путь до соседней вершины. Текущая вершина на каждой итерации должна иметь минимальную дистанцию от начальной вершины, получаемая сортировкой массива закрытых вершин. Отличие алгоритма А* от алгоритма Дейкстры заключается в том, что к приоритету вершины прибавляется значение некоторой эвристической функции от этой вершины до целевой. Эвристическая функция должна быть монотонна и допустима, иначе алгоритм А* будет асимптотически хуже алгоритма Дейкстры. Правильно подобранная эвристическая функция в ряде прикладных задач позволяет значительно ускорить поиск пути, уменьшив фронт вершин поиска. Алгоритм А* гарантирует нахождение оптимального решения, если оно существует, при условии, что эвристическая функция допустима, монотонна и определена в тех же единицах измерений, что и веса ребер. А* отличается от жадного алгоритма тем, что учитывает уже построенный путь и некоторую топологическую оценку нахождения целевой вершины.

Эвристическая функция f(x)=g(x)+h(x)

Функция h(x) должна быть допустимой эвристической оценкой, то есть не должна переоценивать расстояния к целевой вершине.

$$|h(x)-h^*(x)| \le O(\log(h^*(x)))|$$

Где $h^*(x)$ – оптимальная эвристика

Особенности реализации алгоритма.

Для реализации жадного алгоритма ребра записываются в словарь и в цикле, пока не программа не придет в конечную вершину ищем наименьшее ребро (путём сортировки и обращения к первому элементу словаря), исключая из списка уже пройденные.

Для реализации алгоритма A^* используется не только словарь, но и списки открытых и закрытых вершин. Открытый и закрытый список вершин выражен через список списков, описывающих начальную и конечную вершины, стоимость пути без и с учетом эвристики. Программа идет, постепенно заполняя вектор закрытых вершин, пока не дойдет до последней точки, опираясь на функцию f(v)=g(v)+h(v) выбирает следующую вершину, по наименьшему значению f(v)=g(v)+h(v) выбирает следующую вершину, по

Описание функций и структур данных

```
q = [], u = [] - словарь, с помощью которого хранится граф. q = [], u = [] - списки открытых и закрытых вершин соответственно.
```

В программе используются встроенные функции языка.

Тестирование.

Для A*:

```
a b 3.0
           b e
a c 1.0
b d 2.0
           a b 1.0
           a c 2.0
b e 3.0
           b d 7.0
d e 4.0
           b e 8.0
e a 3.0
                       a e
           a g 2.0
e f 2.0
                      a b 3.0
                                  a d
           b g 6.0
a g 8.0
                      b c 1.0
                                  a b 1.0
          c e 4.0
f q 1.0
                       c d 1.0
           d e 4.0
                                  c a 1.0
c m 1.0
                       a d 5.0
           g e 1.0
m n 1.0
                       d e 1.0
         Ormer: bge
                     Ormer: ade Ormer: ad
Ormer: aq
```

Для Жадного алгоритма:

```
a g
a b 3.0
a c 1.0
              b e
              a b 1.0
b d 2.0
b e 3.0
              a c 2.0
d e 4.0
              b d 7.0
ea3.0 ae be8.0
ef2.0 ab3.0 ag2.0
                     a d
ag 8.0 bc 1.0 bg 6.0 ab 1.0
fg1.0 cd1.0 ce4.0 bc1.0
cm 1.0 ad 5.0 de 4.0 ca 1.0
mn1.0 de1.0 ge1.0 ad8.0
abdefg
      abcde bge abcad
```

Тестирование с промежуточными данными

```
введите начальную и конечную вершину
введите ребра и их вес (пустая строка для завершения ввода)
a b 3.0
a c 1.0
b d 2.0
b = 3.0
d e 4.0
e a 3.0
e f 2.0
a q 8.0
f g 1.0
c m 1.0
m n 1.0
В закрытый список добавлена новая вершина с
В закрытый список добавлена новая вершина м
В закрытый список добавлена новая вершина п
В закрытый список добавлена новая вершина b
В закрытый список добавлена новая вершина d
В закрытый список добавлена новая вершина е
В закрытый список добавлена новая вершина ф
Отсортированный массив закрытых вершин, формат: [начальная вершина, конечная вер
шина, стоимость пути, стоимость с учетом эвристики]
[['a', 'c', 1.0, 5.0], ['c', 'm', 2.0, -4.0], ['a', 'b', 3.0, 8.0], ['m', 'n', 3.0, -4.0], ['b', 'd', 5.0, 8.0], ['b', 'e', 6.0, 8.0], ['a', 'g', 8.0, 8.0]]
Ormer: ag
```

Сложность алгоритма

Для жадного алгоритма имеем по времени выполнения: сортировка ребер |E|log|E|, просмотр каждой вершины и каждого ребра |V|+|E|. Итого $O(|V|+|E|\log|E|)$. По памяти O(|V|+|E|).

Для алгоритма A^* оценка по памяти O(|V|+|E|). Оценка по времени зависит от эвристической функции и используемой структуры для хранения очереди, списка посещенных вершин и т.п. Получается $O(|E|\log|E|)$.

Выводы.

В результате выполнения работы была разработана программа для нахождения минимального пути во взвешенном графе с помощью алгоритма A* и жадного алгоритма. Была проанализирована асимптотика данных алгоритмов, а также их корректность. Жадные алгоритмы очень быстрые, но не всегда могут обеспечить глобальное лучшее решение. Но обычно они проще и легче кодируются, чем их аналоги. Жадный поиск исследует перспективные направления, но может не найти кратчайший путь. Алгоритм Дейкстры хорош в поиске кратчайшего пути, но он тратит время на исследование всех направлений, даже бесперспективных. Алгоритм А* использует и подлинное расстояние от начала, и оцененное расстояние до цели. Алгоритм А*, по оценке, работает быстрее жадного алгоритма и более эффективен в использовании. Затраты памяти в написанных программах были одинаковы.

приложение а. исходный код.

```
graph={}
                         #граф - словарь
        print("введите начальную и конечную вершину")
        z = input().split(' ')
        print("введите ребра и их вес (пустая строка для завершения ввода)")
        x = list(map(lambda x: ord(x)-96, z))
        for i in range(x[1]):
          graph[chr(i+97)]=[] #инициализация начальных вершин
                        #добавление ребер в словарь
        while 1:
         x = input().split('')
         if (x==['']):
          break
         if (graph.get(x[0],1)==1):
          graph[x[0]]=[]
          graph[x[0]].append([x[1],float(x[2])])
         else:
          graph[x[0]].append([x[1],float(x[2])])
        for value in graph.values(): #сортировка словаря по приоритету
         value.sort(key=lambda x: (x[1],x[0]))
        q=[]
                          #массив открытых вершин
        for item in graph[z[0]]:
         q.append([z[0], item[0], item[1], item[1]-ord(item[0])+ord(z[1])])
        u=[]
                          #массив закрытых вершин
        q.sort(key=lambda x: (x[3],x[2],x[1])) #сортировка массива по приоритету
        while len(q)!=0:
                               #алгоритм А*
         if graph.get(q[0][1],1)==1:
             graph[q[0][1]]=[]
         u.append(q[0])
                               #добавление пройденной вершины
         print("В закрытый список добавлена новая вершина", q[0][1])
         if(q[0][1]==z[1]):
          break
         for item in graph[q[0][1]]: #обновление открытых вершин
          q.append([q[0][1], item[0], q[0][2]+item[1],q[0][2]+item[1]-ord(item[0])+ord(z[1])])
                            #удаление пройденной вершины
         q.sort(key=lambda x: (x[3],x[2],x[1],abs(ord(x[0])-ord(x[1])))) #сортировка, чтобы снова на первом месте
стоял приоритетный шаг
        u.sort(key=lambda x: (x[2],x[0]))
        print("Отсортированный массив закрытых вершин, формат: [начальная вершина, конечная вершина,
стоимость пути, стоимость с учетом эвристики]")
        print(u)
        answer="
        now=z[1]
        while now!=z[0]:
                               #формирование ответа по массиву закрытых вершин
         for x in u:
          if x[1]==now:
           answer+=now
           now=x[0]
           break
        answer+=now
        answer=answer[::-1]
        print("Ответ:", answer)
```