

# Equations différentielles

Christel TREMOULET

## Table des matières

<b>1</b>	<b>Equations différentielles linéaires du premier ordre</b>	<b>2</b>
1.1	Généralités . . . . .	2
1.1.1	Définitions . . . . .	2
1.1.2	Ensemble des solutions de $(E)$ . . . . .	2
1.2	Résolution de $(E_0)$ . . . . .	3
1.3	Résolution de $(E)$ . . . . .	3
<b>2</b>	<b>Equations différentielles linéaires du second ordre à coefficients constants</b>	<b>5</b>
2.1	Généralités . . . . .	5
2.1.1	Définitions . . . . .	5
2.1.2	Ensemble des solutions de $(E)$ . . . . .	6
2.2	Résolution de $(E_0)$ . . . . .	6
2.3	Résolution de $(E)$ lorsque le second membre est de type polynôme ou exponentielle- polynôme . . . . .	8
2.3.1	Cas où $d$ est une fonction polynôme . . . . .	8
2.3.2	Cas où $d(t) = e^{mt}P(t)$ où $P$ est une fonction polynôme de degré $n$ . . . . .	9

Dans tout le chapitre,  $I$  désigne un intervalle de  $\mathbb{R}$ .

## 1 Equations différentielles linéaires du premier ordre

### 1.1 Généralités

#### 1.1.1 Définitions

##### Définition 1.1

1. On appelle *équation différentielle linéaire du premier ordre* toute équation du type

$$a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t)$$

où  $a$ ,  $b$  et  $c$  sont trois fonctions continues sur  $I$ .

2. Soit  $(E) : a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t)$ .

On appelle *solution* de  $(E)$  sur  $I$  toute fonction  $f$  dérivable sur  $I$  telle que

$$\forall t \in I, \quad a(t)f'(t) + b(t)f(t) = c(t)$$

##### Définition 1.2

Soit  $(E) : a(t)y' + b(t)y = c(t)$ .

On appelle *équation homogène associée* à  $(E)$  l'équation

$$(E_0) : a(t)y' + b(t)y = 0$$

#### 1.1.2 Ensemble des solutions de $(E)$

Soient  $(E) : a(t)y' + b(t)y = c(t)$  et  $(E_0) : a(t)y' + b(t)y = 0$ .

Notons  $\mathcal{S}$  l'ensemble des solutions de  $(E)$  et  $\mathcal{S}_0$  l'ensemble des solutions de  $(E_0)$ .

On suppose que  $\mathcal{S} \neq \emptyset$ .

##### Théorème 1.1

Soit  $y_p \in \mathcal{S}$  une solution particulière de  $(E)$ .

Alors,

$$\mathcal{S} = \{ y_p + y_0; y_0 \in \mathcal{S}_0 \}$$

La solution générale de  $(E)$  est donc la somme d'UNE solution particulière de  $(E)$  et de LA solution générale de  $(E_0)$ .

En conclusion, pour résoudre  $(E)$  il y a trois étapes :

- Etape 1 : on résoud  $(E_0)$  et on trouve  $\mathcal{S}_0$ .
- Etape 2 : on cherche une solution particulière de  $(E)$ .
- Etape 3 : on conclut en donnant  $\mathcal{S}$ .

## 1.2 Résolution de $(E_0)$

Soit  $(E_0) : a(t)y' + b(t)y = 0$

avec  $a$  et  $b$  continues sur  $I$ .

On suppose que  $\forall t \in I, a(t) \neq 0$ .

### Théorème 1.2

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} I & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto k e^{-\int \frac{b(t)}{a(t)} dt} \end{array} ; k \in \mathbb{R} \right\}$$

### Exemple

Résoudre  $(E_0) (1+x^2)y' + 4xy = 0$  dans  $I = \mathbb{R}$ .

On a

$$\int \frac{b(x)}{a(x)} dx = 2 \int \frac{2x}{1+x^2} dx = 2 \ln(1+x^2) = \ln((1+x^2)^2)$$

Par le théorème précédent, on obtient donc

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto \frac{k}{(1+x^2)^2} \end{array} ; k \in \mathbb{R} \right\}$$

## 1.3 Résolution de $(E)$

Soient  $(E) : ay' + by = c$  avec  $a, b$  et  $c$  trois fonctions continues sur  $I$ .

On a vu que la solution générale de  $(E)$  est la somme de la solution générale de  $(E_0)$  et d'une solution particulière de  $(E)$ .

On a alors les deux possibilités suivantes :

1. Une solution particulière de  $(E)$  est évidente.

### Exemple

Résoudre (E)  $xy' + y = 3x^2$  dans  $I = ]0, +\infty[$ .

- Etape 1 : on résoud (E<sub>0</sub>)  $xy' + y = 0$  sur  $I$ .

On trouve

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} ]0, +\infty[ & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto \frac{k}{x} \end{array} ; k \in \mathbb{R} \right\}$$

- Etape 2 : on voit facilement que  $y_p(x) = x^2$  est une solution particulière de (E).

- Etape 3 : conclusion

$$\mathcal{S} = \left\{ \begin{array}{ll} ]0, +\infty[ & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto \frac{k}{x} + x^2 \end{array} ; k \in \mathbb{R} \right\}$$

2. Il n'y a pas de solution particulière évidente de (E).

On utilise alors **la méthode de la variation de la constante**.

On note  $y_0 = e^{-\int \frac{b(t)}{a(t)} dt}$  une solution non nulle de (E<sub>0</sub>) et on cherche une solution  $y_p$  de (E) sous la forme

$$y_p(t) = k(t)y_0(t)$$

où  $k : I \rightarrow \mathbb{R}$  est une fonction inconnue dérivable sur  $I$ .

On a alors

$$y_p \in \mathcal{S} \iff ay'_p + by_p = c \iff ak'y_0 + ak'y'_0 + bky_0 = c \iff ak'y_0 = c$$

car  $ay'_0 + by_0 = 0$ .

On en déduit que  $k' = \frac{c}{ay_0}$ .

On choisit alors  $k$  par primitivation et on en déduit alors  $y_p$ .

### Exemple

Résoudre (E)  $y' + 2ty = e^{t-t^2}$  dans  $I = \mathbb{R}$ .

- Etape 1 : on résoud (E<sub>0</sub>)  $y' + 2ty = 0$ .

On trouve

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ t & \longmapsto & ke^{-t^2} \end{array} ; k \in \mathbb{R} \right\}$$

- Etape 2 : on cherche une solution particulière  $y_p$  de  $(E)$  de la forme

$$y_p(t) = k(t)e^{-t^2}$$

avec  $k : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  dérivable.

On a

$$y_p \in \mathcal{S} \iff y_p' + 2ty_p = e^{t-t^2} \iff k'(t)e^{-t^2} - 2tk(t)e^{-t^2} + 2tk(t)e^{-t^2} = e^{t-t^2}$$

On obtient que  $k'(t) = e^t$ .

Prenons alors

$$k(t) = e^t$$

Finalement,

$$y_p(t) = e^t e^{-t^2} = e^{t-t^2}$$

- Etape 3 : conclusion

$$\mathcal{S} = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ t & \longmapsto & ke^{-t^2} + e^{t-t^2} \end{array} ; k \in \mathbb{R} \right\}$$

## Remarque

$(E)$  a une infinité de solutions.

Si on impose des conditions initiales alors on aura une solution unique.

## 2 Equations différentielles linéaires du second ordre à coefficients constants

### 2.1 Généralités

#### 2.1.1 Définitions

##### Définition 2.1

1. On appelle équation différentielle linéaire du second ordre à coefficients constants toute équation du type

$$ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t)$$

où  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}^2$  et  $d$  une fonction continue sur  $I$ .

2. Soit  $(E) : ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t)$ .

On appelle solution de  $(E)$  sur  $I$  toute fonction  $f$  deux fois dérivable sur  $I$  telle que

$$\forall t \in I, \quad af''(t) + bf'(t) + cf(t) = d(t)$$

## Définition 2.2

Soit  $(E) : ay'' + by' + cy = d$ .

On appelle équation homogène associée à  $(E)$  l'équation

$$(E_0) : ay'' + by' + cy = 0$$

### 2.1.2 Ensemble des solutions de $(E)$

Soient  $(E) : ay'' + by' + cy = d(t)$  et  $(E_0) : ay'' + by' + cy = 0$ .

Notons  $\mathcal{S}$  l'ensemble des solutions de  $(E)$  et  $\mathcal{S}_0$  l'ensemble des solutions de  $(E_0)$ .

On suppose que  $\mathcal{S} \neq \emptyset$ .

## Théorème 2.1

Soit  $y_p \in \mathcal{S}$  une solution particulière de  $(E)$ .

Alors,

$$\mathcal{S} = \{ y_p + y_0; y_0 \in \mathcal{S}_0 \}$$

La solution générale de  $(E)$  est donc la somme d'UNE solution particulière de  $(E)$  et de LA solution générale de  $(E_0)$ .

La technique de résolution de  $(E)$  est donc la même que celle utilisée dans la résolution des équations différentielles du premier ordre!

## 2.2 Résolution de $(E_0)$

Soit  $(E_0) : ay'' + by' + c = 0$  avec  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}^2$ .

Le but est de chercher les solutions de  $(E_0)$  à valeurs réelles.

Par analogie avec ce que l'on a trouvé pour les équations du premier ordre, on cherche les solutions de  $(E_0)$  sous la forme

$$y_0 = e^{rt}$$

On a

$$\begin{aligned} y_0 \in \mathcal{S}_0 &\iff ay_0'' + by_0' + cy_0 = 0 \\ &\iff (ar^2 + br + c)e^{rt} = 0 \\ &\iff ar^2 + br + c = 0 \end{aligned}$$

### Définition 2.3

On appelle *équation caractéristique* de  $(E_0)$  l'équation

$$(C) \quad ar^2 + br + c = 0$$

d'inconnue  $r \in \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

### Théorème 2.2

Soit  $\Delta = b^2 - 4ac$  le discriminant de  $(C)$ .

- 1er cas :  $\Delta > 0$ .

Notons  $r_1$  et  $r_2$  les deux solutions réelles et distinctes de  $(C)$ .

Alors,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} I & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto k_1 e^{r_1 t} + k_2 e^{r_2 t} \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

- 2ème cas :  $\Delta = 0$ .

Notons  $r_1$  la racine double réelle de  $(C)$ .

Alors,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} I & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto (k_1 t + k_2) e^{r_1 t} \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

- 3ème cas :  $\Delta < 0$ .

Notons  $r_1 = \alpha + i\beta$  et  $r_2 = \alpha - i\beta$  ( $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ ) les deux racines complexes conjuguées de  $(C)$ .

Alors,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} I & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto e^{\alpha t} (k_1 \cos(\beta t) + k_2 \sin(\beta t)) \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

## Exemples

1. Résoudre  $(E_0) \quad y'' + y' - 6y = 0$  dans  $\mathbb{R}$ .

L'équation caractéristique  $(C) \quad r^2 + r - 6 = 0$  admet deux solutions réelles distinctes : 2 et -3.

Donc,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto k_1 e^{2t} + k_2 e^{-3t} \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

2. Résoudre  $(E_0) \quad y'' - 2y' + y = 0$  dans  $\mathbb{R}$ .

L'équation caractéristique  $(C) \quad r^2 - 2r + 1 = 0$  admet une racine double : 1.

Donc,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto (k_1 t + k_2) e^t \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

3. Résoudre  $(E_0) \quad y'' + y' + y = 0$  dans  $\mathbb{R}$ .

L'équation caractéristique  $(C) \quad r^2 + r + 1 = 0$  admet deux solutions complexes :  $\frac{-1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}$  et  $\frac{-1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2}$ .

Donc,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto e^{-\frac{1}{2}t} \left( k_1 \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) + k_2 \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) \right) \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

## 2.3 Résolution de $(E)$ lorsque le second membre est de type polynôme ou exponentielle-polynôme

Soit

$$(E) \quad ay'' + by' + cy = d$$

avec  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}^2$  et  $d : I \rightarrow \mathbb{R}$  continue.

### 2.3.1 Cas où $d$ est une fonction polynôme

#### Proposition 2.1

Soit  $(E) \quad ay'' + by' + cy = P$  où  $P$  est une fonction polynôme de degré  $n$ .

On cherche alors une solution particulière de  $(E)$  sous la forme d'une fonction polynôme de degré



- n si  $c \neq 0$ .
- n + 1 si  $c = 0$  et  $b \neq 0$ .
- n + 2 si  $c = b = 0$ .

### Exemple

Résoudre (E)  $y'' - 4y' + 4y = x^2 + 1$  dans  $I = \mathbb{R}$ .

- Etape 1 : résolution de  $(E_0)$   $y'' - 4y' + 4y = 0$ .

L'équation caractéristique (C)  $r^2 - 4r + 4 = 0$  admet une racine double réelle : 2.

Donc,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto (k_1x + k_2)e^{2x} \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

- Etape 2 : on cherche une solution particulière  $y_p$  de (E) de la forme

$$y_p(x) = \alpha x^2 + \beta x + \gamma$$

On a

$$y_p \in \mathcal{S} \iff 4\alpha x^2 + (4\beta - 8\alpha)x + 2\alpha - 4\beta + 4\gamma = x^2 + 1$$

On trouve donc  $\alpha = \frac{1}{4}$ ,  $\beta = \frac{1}{2}$  et  $\gamma = \frac{5}{8}$ .

D'où,

$$y_p(x) = \frac{1}{4}x^2 + \frac{1}{2}x + \frac{5}{8}$$

- Etape 3 : conclusion

$$\mathcal{S} = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto (k_1x + k_2)e^{2x} + \frac{1}{4}x^2 + \frac{1}{2}x + \frac{5}{8} \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

### 2.3.2 Cas où $d(t) = e^{mt}P(t)$ où $P$ est une fonction polynôme de degré $n$

#### Proposition 2.2

On cherche une solution particulière  $y_p$  de (E) de la forme  $y_p(t) = e^{mt}Q(t)$  où  $Q$  est une fonction polynôme de degré

- n si  $m$  n'est pas racine de (C).
- n + 1 si  $m$  est racine simple de (C).
- n + 2 si  $m$  est racine double de (C).

### Exemple

Résoudre (E)  $y'' - 2y' + y = e^t$  dans  $I = \mathbb{R}$ .

- Etape 1 : l'équation caractéristique (C)  $r^2 - 2r + 1 = 0$  admet 1 comme racine double.

Donc,

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto (k_1 t + k_2) e^t \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

- Etape 2 : on cherche une solution particulière  $y_p$  de (E) de la forme

$$y_p(t) = (\alpha t^2 + \beta t + \gamma) e^t$$

Après calculs, on trouve que  $\alpha = \frac{1}{2}$ ,  $\beta$  et  $\gamma$  quelconques.

Prenons  $\beta = \gamma = 0$ .

On en déduit que

$$y_p(t) = \frac{1}{2} t^2 e^t$$

- Etape 3 : conclusion

$$\mathcal{S} = \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R} & \longrightarrow \mathbb{R} \\ t & \longmapsto (k_1 t + k_2) e^t + \frac{1}{2} t^2 e^t \end{array} ; (k_1, k_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$