

Q1 SISTEMA É ESTÁVEL  $\Leftrightarrow$  POLOS POSSUEM PARTE REAL NEGATIVA

$$a) G_{mf} = \frac{K_p}{s - 1 + K_p} \rightarrow p_{1,2} - 1 + K_p = 0 \Rightarrow p_{1,2} = 1 - K_p$$

p/ ser estável,  $p_{1,2} < 0 \Rightarrow 1 - K_p < 0 \rightarrow K_p > 1$

$$b) G_{mf} = \frac{K}{s^2 - s - 2 + K} \Rightarrow p = \frac{1 \pm \sqrt{1 - 4 \cdot 1 \cdot (-2 + K)}}{2} = \frac{1 \pm \sqrt{9 - 4K}}{2}$$

$$p/ \text{ ser estável, } \begin{cases} 1 + \sqrt{9 - 4K} < 0 \Rightarrow 9 - 4K < -1 \Rightarrow K > \frac{10}{4} \\ 1 - \sqrt{9 - 4K} > 0 \Rightarrow 9 - 4K > -1 \Rightarrow K < \frac{10}{4} \end{cases}$$

→ essa condição é impossível  $\forall K$

$$-16K < -8$$

$$16K > 8$$

$$c) G_{mf} = \frac{(s+4)K}{s^2 - s - 2 + (s+4)K} = \frac{sK + 4K}{s^2 + s(K-1) + 4K-2}$$

$$p = \frac{1 - K \pm \sqrt{(K-1)^2 - 4 \cdot (4K-2)}}{2} = \frac{1 - K \pm \sqrt{K^2 - 18K + 9}}{2}$$

$$p/ \text{ ser estável, } 1 - K \pm \sqrt{K^2 - 18K + 9} < 0 \Rightarrow K^2 - 18K + 9 < (K-1)^2$$

$$\therefore K^2 - 18K + 9 < K^2 - 2K + 1 \Rightarrow K > \frac{1}{2}$$

## APS IV

$$d) G_{mf} = \frac{(-s+0,5) \cdot K}{s^2+3s+2+K(-s+0,5)} = \frac{-sK+0,5K}{s^2+s(3-K)+2+0,5K}$$

a estabilidade de sistemas de segunda ordem também podem ser definidas pelos seus parâmetros: sistema estável  $\leftrightarrow \zeta > 0$

$$\left. \begin{array}{l} \omega_n^2 = -sK + 0,5K \\ \zeta \omega_n = 3 - K \end{array} \right\} \Rightarrow \zeta = \frac{3-K}{-sK+0,5K}$$

p/ ser estável:  $\frac{3-K}{-sK+0,5K} > 0 \Rightarrow K < 3$

**NOTA** fazendo desse jeito, percebi que meu último estava errado: (ainda não entendi onde errei)

$$\hookrightarrow c) G_{mf} = \frac{sK + 4K}{s^2 + s(K-1) + 4K-2} \quad \left\{ \begin{array}{l} \omega_n^2 = 4K-2 \\ \zeta \omega_n = K-1 \end{array} \right.$$

$$\zeta = \frac{K-1}{\sqrt{4K-2}} ; \text{ p/ estabilidade, } \zeta > 0 ; K > 1$$

# APS IV

Q3

$$a) C_p = \lim_{s \rightarrow 0} G(s) \cdot C(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{K}{s-1} = -2 \Rightarrow \text{como é cte, é do tipo 0}$$

$$\therefore C_p = -2, C_v = 0, C_a = 0$$

erro estático esperado:

$$\bullet r(t) = 10; e_p(\infty) = \frac{10}{1-2} = -10$$

$$\bullet r(t) = 10t; e_v(\infty) = \infty$$

$$\bullet r(t) = 5t^2; e_a(\infty) = \infty$$

$$b) C_p = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{K}{s^2 - s - 2} = \frac{K}{-2} = -1 \rightarrow \text{cte., tipo 0} \left\{ \begin{array}{l} C_v = 0 \\ C_a = 0 \end{array} \right.$$

erro estático esperado:

$$\bullet r(t) = 10; e_p(\infty) = \frac{10}{1+(-1)} = \text{indefinido}$$

tipo 0, p/ outras entradas  $e(\infty) = \infty$

$$c) C_p = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{K(s+4)}{s^2 - s - 2} = \frac{4K}{-2} = -4 \Rightarrow \text{tipo 0} \left\{ \begin{array}{l} C_v = 0 \\ C_a = 0 \end{array} \right.$$

$$\hookrightarrow r(t) = 10 \Rightarrow e_p(\infty) = \frac{10}{1+(-4)} = -\frac{10}{3}$$

p/ os outros tipos,  $e(\infty) = \infty$

# APS IV

Q3 d)  $C_p = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{(-s+0,5)K}{s^2+3s+2} = \frac{1}{2} \Rightarrow \text{tipo 0}$

$\hookrightarrow r(t) = 10 \Rightarrow e_p(\infty) = \frac{10}{1+\frac{1}{2}} = \frac{20}{3}$

p/ os outros tipos,  $e(\infty) = \infty$