# ВОССТАНОВЛЕНИЕ СНИМКОВ ФМРТ ПО ПРОСМАТРИВАЕМОМУ ВИДЕОРЯДУ

Дорин Даниил dorin.dd@phystech.edu

Киселев Никита kiselev.ns@phystech.edu

Грабовой Андрей grabovoy.av@phystech.edu

21 сентября 2023 г.

#### Аннотация

Исследуется проблема восстановления зависимости между показаниями датчиков фМРТ и восприятием внешнего мира человеком. Проводится анализ зависимости между последовательностью снимков фМРТ и видеорядом, просматриваемым человеком. На основе исследования зависимости предлагается метод аппроксимации показаний фМРТ по просматриваемому видеоряду. Для анализа предложенного метода проводится вычислительный эксперимент на выборке, полученной при томографическом обследовании большого числа испытуемых.

**Ключевые слова:** нейровизуализация  $\cdot$  фМРТ  $\cdot$  видеоряд  $\cdot$  зависимость между данными

## 1 Введение

Совокупность методов, визуализирующих структуру и функции человеческого мозга, называется нейровизуализацией. Методы нейровизуализации [10], такие как ЭКГ, КТ, МРТ и фМРТ, используются для изучения мозга, а также для обнаружения заболеваний и психических расстройств.

Функциональная магнитно-резонансная томография или фМРТ (англ. fMRI) является разновидностью магнитно-резонансной томографии и основана на изменениях в токе крови, вызванных нейронной активностью мозга [5]. Эти изменения происходят не моментально, а с некоторой задержкой. Она возникает из-за того, что сосудистая система достаточно долго реагирует на потребность мозга в глюкозе [7]. Изображения, получаемые с помощью фМРТ, показывают, какие участки мозга активированы при выполнении испытуемым определенных заданий.

Метод фМРТ играет большую роль в нейровизуализации, однако имеет ряд важных ограничений. В работах [8, 9] рассматриваются временное и пространственное разрешения фМРТ. Временное разрешение является существенным недостатком данного метода.

Другой недостаток фМРТ — неизбежно возникающие шумы, связанные с движением объекта в сканере, сердцебиением и дыханием человека, тепловыми флуктуациями самого прибора и т. д. В работе [11] предлагаются методы подавления вышеперечисленных шумов на основе графов и демонстрируется их эффективность в задаче выявления эпилепсии и депрессии.

Причиной изменения активности человеского мозга во время фМРТ-обследования может служить просмотр видеоматериала [4]. Наиболее известные методы обработки видео основаны на 3D свертках [12]. Отличие 3D от 2D сверток заключается в одновременной работе с пространственной и временной частью информации. Существенный недостаток данных методов — сильное увеличение числа параметров модели и большие вычислительные затраты. Одной из наиболее современных и улучшаемых архитектур нейронных сетей для обработки изображений является остаточная нейронная сеть ResNet [6]. Она позволяет обучать глубокие нейронные сети (до 152 слоев) с высокой точностью, преодолевая проблему затухания градиента, которая возникает при обучении глубоких сетей.

Настоящая работа посвящена восстановлению зависимости между снимками фМРТ и видеорядом. Используется предположение, что такая зависимость существует. Кроме того, предполагается, что между снимком и видеорядом есть постоянная задержка во времени [7]. Проверяется зависимость снимка фМРТ от одного изображения и предыдущего снимка. Время задержки выступает в качестве гиперпараметра модели. На основе анализа зависимости предлагается метод аппроксимации показаний фМРТ по просматриваемому видеоряду.

Данные, на которых проводятся проверка гипотезы зависимости и демонстрация работы построенного метода, представлены в работе [2]. Этот набор данных был получен при обследовании группы из 63 испытуемых. Тридцать из них проходили обследование фМРТ. Им предлагалось выполнить одно и то же задание — просмотреть короткий аудиовизуальный фильм. Для него в рассматриваемой работе были сгенерированы аннотации, содержащие в том числе информацию о времени появления и исчезновения отдельных слов, объектов и персонажей. Методы аудио- и видеоаннотирования подробно излагаются в [3] и [1].

## 2 Постановка задачи

Задана частота кадров  $\nu \in \mathbb{R}$  и продолжительность  $t \in \mathbb{R}$  видеоряда. Задан видеоряд

$$\mathbf{P} = [\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_{\nu t}], \quad \mathbf{p}_{\ell} \in \mathbb{R}^{W \times H \times C}, \tag{1}$$

с шириной, высотой и числом каналов изображения W, H и C соответственно.

Обозначим частоту снимков фМРТ  $\mu \in \mathbb{R}$ . Задана последовательность снимков

$$\mathbf{S} = [\mathbf{s}_1, \dots, \mathbf{s}_{\mu t}], \quad \mathbf{s}_{\ell} \in \mathbb{R}^{X \times Y \times Z}, \tag{2}$$

где X,Y и Z — размерности воксельного изображения.

Задача состоит в построении отображения, которое бы учитывало задержку  $\Delta t$  между снимком фМРТ и видеорядом, а также предыдущие томографические показания. Формально, необходимо найти такое отображение  ${\bf g}$ , что

$$\mathbf{g}(\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_{k_{\ell} - \nu \Delta t}; \mathbf{s}_1, \dots, \mathbf{s}_{\ell-1}) = \mathbf{s}_{\ell}, \ \ell = 1, \dots, \mu t, \tag{3}$$

где для  $\ell$ -го снимка фМРТ номер соответствующего изображения  $k_{\ell}$  определяется по формуле

 $k_{\ell} = \frac{\ell \cdot \nu}{\mu}.\tag{4}$ 

#### 3 Предлагаемый метод восстановления снимков фМРТ

Обозначим снимок фМРТ как  $\mathbf{s}_{\ell} = [v_{ijk}^{\ell}] \in \mathbb{R}^{X \times Y \times Z}$ , где  $v_{ijk}^{\ell} \in \mathbb{R}_{+}$  — значение соответствующего вокселя. Предположим, что для последовательности снимков выполнено марковское свойство, т.е. каждый снимок зависит только от одного изображения и предыдущего снимка. Тогда соответствующее отображение можно записать в виде

$$\mathbf{g}(\mathbf{p}_{k_{\ell}-\nu\Delta t}) = \mathbf{s}_{\ell} - \mathbf{s}_{\ell-1} = \boldsymbol{\delta}_{\ell}, \ \ell = 2, \dots, \mu t.$$
 (5)

где  $\pmb{\delta}_\ell = [v_{ijk}^\ell - v_{ijk}^{\ell-1}] = [\delta_{ijk}^\ell] \in \mathbb{R}^{X \times Y \times Z}$ — разность между двумя последовательными снимками.

Отображение  $\mathbf{g}: \mathbf{P} \to \mathbf{S}$  можно представить в виде композиции двух других:

$$\mathbf{g} = \boldsymbol{\varphi} \circ \boldsymbol{\psi},$$

 $oldsymbol{\psi}: \mathbf{P} 
ightarrow \mathbb{R}^d$  — векторизация изображения,

 $oldsymbol{arphi}: \mathbb{R}^d o \mathbf{S}$  — восстанавливаемое отображение.

Для каждого изображения из видеоряда имеем вектор признакового описания размерности d:

$$\mathbf{x}_{\ell} = [x_1^{\ell}, \dots, x_d^{\ell}]^{\mathsf{T}} \in \mathbb{R}^d, \ \ell = 1, \dots, \nu t.$$

Используется архитектура нейронной сети ResNet152 без последнего линейного слоя.

Учитывая (4), суммарное число пар (изображение, снимок) равно  $N=\mu(t-\Delta t)$ . Таким образом, для каждого вокселя задана выборка

$$\mathfrak{D}_{ijk} = \{ (\mathbf{x}_{\ell}, \delta_{ijk}^{\ell}) \mid \ell = 2, \dots, N \}.$$

Поставлена задача восстановления регрессии

$$y_{ijk}: \mathbb{R}^d \to \mathbb{R}.$$
 (6)

Используется линейная модель с вектором параметров

$$\mathbf{w}_{ijk} = [w_1^{ijk}, \dots, w_d^{ijk}]^\mathsf{T} \in \mathbb{R}^d$$
:

$$f_{ijk}(\mathbf{x}, \mathbf{w}_{ijk}) = \langle \mathbf{x}, \mathbf{w}_{ijk} \rangle.$$
 (7)

Для модели  $f_{ijk}$  с соответствующим ей вектором параметров  $\mathbf{w}_{ijk} \in \mathbb{R}^d$  определим квадратичную функцию потерь с  $L_2$  регуляризацией:

$$\mathcal{L}_{ijk}(\mathbf{w}_{ijk}) = \sum_{\ell=2}^{N} \left( f_{ijk}(\mathbf{x}_{\ell}, \mathbf{w}_{ijk}) - \delta_{ijk}^{\ell} \right)^{2} + \alpha \|\mathbf{w}_{ijk}\|_{2}^{2}, \tag{8}$$

где  $\alpha \in \mathbb{R}$  — коэффициент регуляризации.

Требуется найти параметры, доставляющие минимум функционалу потерь  $\mathcal{L}_{ijk}(\mathbf{w}_{ijk})$  при заданных гиперпараметрах  $\Delta t$  и  $\alpha$ :

$$\hat{\mathbf{w}}_{ijk} = \underset{\mathbf{w}_{ijk}}{\operatorname{arg\,min}} \, \mathcal{L}_{ijk}(\mathbf{w}_{ijk}). \tag{9}$$

Минимум функции потерь находится методом наименьших квадратов. Определим матрицу объектов-признаков

$$\mathbf{X} = [\mathbf{x}_2^\mathsf{T}, \dots, \mathbf{x}_N^\mathsf{T}]^\mathsf{T} = [x_i^i] \in \mathbb{R}^{(N-1) \times d}$$
(10)

и вектор, компонентами которого являются разности значений одного и того же вокселя в разных снимках,

$$\mathbf{\Delta}_{ijk} = [\delta_{ijk}^2, \dots, \delta_{ijk}^N]^\mathsf{T} \in \mathbb{R}^{N-1}.$$
 (11)

Решение можно записать в виде

$$\hat{\mathbf{w}}_{ijk} = (\mathbf{X}^\mathsf{T} \mathbf{X} + \alpha \mathbf{I})^{-1} \mathbf{X}^\mathsf{T} \mathbf{\Delta}_{ijk}. \tag{12}$$

Получим формулу для восстановленных снимков фМРТ. Введем матрицу весов

$$\hat{\mathbf{W}} = [\hat{\mathbf{w}}_1^\mathsf{T}, \dots, \hat{\mathbf{w}}_{XYZ}^\mathsf{T}]^\mathsf{T} = [\hat{w}_j^i] \in \mathbb{R}^{XYZ \times d}.$$
 (13)

Введем для тензоров  $\mathbf{s}_{\ell}, \pmb{\delta}_{\ell} \in \mathbb{R}^{X \times Y \times Z}$  векторы

$$\mathbf{s}_{\ell}^{R} = [v_{1}^{\ell}, \dots, v_{XYZ}^{\ell}]^{\mathsf{T}}, \, \boldsymbol{\delta}_{\ell}^{R} = [\delta_{1}^{\ell}, \dots, \delta_{XYZ}^{\ell}]^{\mathsf{T}} \in \mathbb{R}^{XYZ}.$$

Тогда вектор восстановленного снимка находится по формуле

$$\hat{\mathbf{s}}_{\ell}^{R} = \mathbf{s}_{\ell-1}^{R} + \hat{\boldsymbol{\delta}}_{\ell}^{R} = \mathbf{s}_{\ell-1}^{R} + \hat{\mathbf{W}}\mathbf{x}_{\ell}. \tag{14}$$

# 4 Вычислительный эксперимент

Для анализа работоспособности предложенного метода, а также проверки гипотез проведен вычислительный эксперимент.

В качестве данных использовалась выборка, представленная в работе [2]. Набор данных содержит результаты обследования 63 испытуемых. Для тридцати из них известны

Таблица 1: Описание выборки

Название	Обозначение	Значение
Продолжительность обследования	t	390 с
Частота кадров видео	ν	$25 \text{ c}^{-1}$
Частота снимков фМРТ	$\mu$	$1,64 \text{ c}^{-1}$
Размерности изображения	W, H, C	640, 480, 3
Размерности снимка	X, Y, Z	40, 64, 64

показания фМРТ. Среди них 16 мужчин и 14 женщин в возрасте от 7 до 47 лет. Средний возраст испытуемого — 22 года.

Размерности изображений и снимков, а также другие характеристики выборки представлены в Таблице 1.

Произведено разделение выборки на тренировочную и тестовую в соотношении 70% и 30% соответственно. Критерием качества восстановления снимка фМРТ служит MSE — сумма квадратов отклонений между истинным и восстановленным снимками, усредненная по всем вокселям каждого снимка из тестовой выборки.

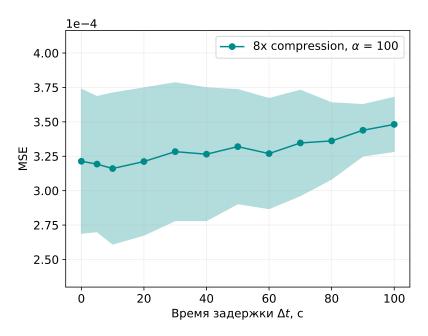
Для сокращения времени работы алгоритма производится предварительное сжатие снимка фМРТ с помощью сверточного слоя MaxPool3D. Рассматриваются коэффициенты сжатия 1, 2, 4 и 8. Значения вокселей нормализуются на [0; 1] процедурой MinMaxScale.

Проанализирована зависимость качества восстановления снимков фМРТ от гиперпараметра  $\Delta t$ . Использовалось предварительное 8-кратное сжатие снимка. Зависимость метрики MSE от гиперпараметра  $\Delta t$  представлена на Рис. 1. Для построения графика производилось усреднение по испытуемым. Обозначены границы среднеквадратичного отклонения. Наблюдается возрастание опибки при увеличении времени задержки до нехарактерных для человеского организма значений.

На Рис. 2 представлены срезы истинного и восстановленного снимков из тестовой выборки. На Рис. 2.(c) можно наблюдать разность между ними. Для демонстрации работы алгоритма был выбран 4-ый испытуемый,  $\Delta t=5$  с, коэффициент сжатия 1, коэффициент регуляризации  $\alpha=1000$ . Рассмотрен 20-ый срез по первой координате 100-го снимка в последовательности. Так как значения вокселей нормированы на отрезок [0;1], то ошибка порядка  $10^{-3} \div 10^{-2}$  свидетельствует о достаточно точном предсказании.

Проведен анализ зависимости MSE от коэффициента регуляризации  $\alpha$ . Рассматривались коэффициенты сжатия 1, 2, 4 и 8. Соответствующие графики приведены на Рис. 3. Для построения графика производилось усреднение по испытуемым. Обозначены границы среднеквадратичного отклонения. Из графиков видно, что оптимальное значение коэффициента  $\alpha \approx 100$ .

Построен график распределения значений компонент вектора весов модели. Для построения производилось усреднение по всем вокселям для 4-го испытуемого. Результат представлен на Рис. 4. Веса модели не лежат в окрестности какого-то конкретного значения, а распределены нормально. Это может говорить о том, что построенная модель, вероятно, имеет определенную статистическую значимость.



**Рис. 1:** Зависимость метрики MSE от гиперпараметра  $\Delta t$  на снимках из тестовой выборки

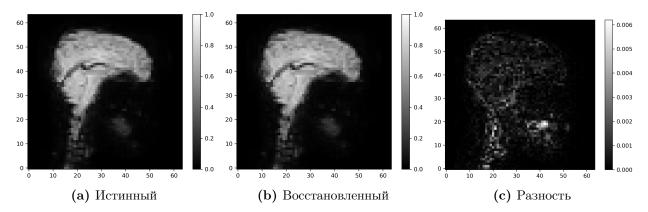
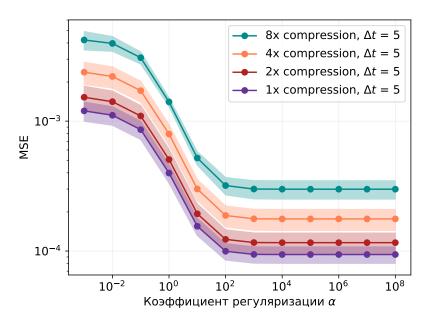


Рис. 2: Срез снимка фМРТ из тестовой выборки

Проведена проверка гипотезы инвариантности весов модели относительно человека: можно ли проводить восстановление снимка фМРТ одного испытуемого, используя матрицу весов другого. Использовалась метрика MSE на тестовой выборке. Результаты представлены в Таблице 2. Рассмотрены 4-ый и 7-ый испытуемые. Матрица весов 4-го использовалась для восстановления снимков 7-го. Значения MSE практически совпадает. Это свидетельствует о справедливости рассматриваемой гипотезы.

Таблица 2: Проверка гипотезы инвариантности весов модели относительно человека

Матрица весов	Истинная	Подмешанная
MSE	$1.02 \cdot 10^{-4}$	$1.05 \cdot 10^{-4}$



**Рис. 3:** Зависимость метрики MSE от коэффициента регуляризации  $\alpha$  на снимках из тестовой выборки

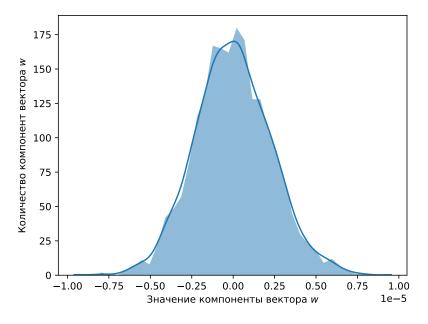


Рис. 4: Распределение значений компонент вектора весов

Рассмотрено качество работы метода на случайно сгенерированных данных. В качестве матрицы **X** из (10) взята матрица случайных чисел из равномерного распределения на [0; 1]. Произведено сравнение с результатами на настоящей матрице объектовпризнаков. К первому снимку 35-го испытуемого последовательно прибавляются все восстановленные изменения значений вокселей. В результате имеем последний снимок последовательности. На Рис. 5 представлены срезы последнего истинного и восстановленного снимков из тестовой выборки. На Рис. 5.(с) можно наблюдать разность между

ними. Результаты на случайных данных продемонстрированы на Рис. 6. Можно видеть, что разность между истинным и восстановленным снимками при работе со случайными данными значительно выше, что подтверждает наличие корреляции между показаниями датчиков и изображениями из видеоряда. Численные результаты приведены в Таблице 3.

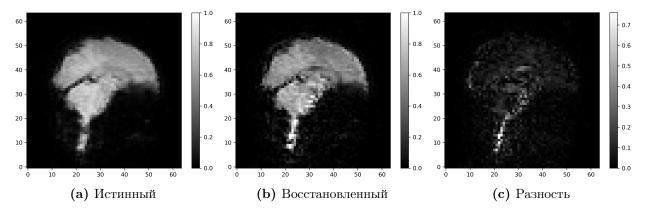


Рис. 5: Срез снимка фМРТ из тестовой выборки

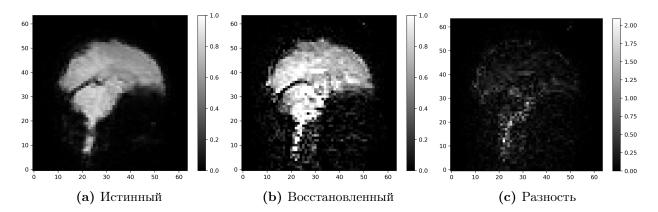


Рис. 6: Срез снимка фМРТ из тестовой выборки (на случайных данных)

Таблица 3: Качество работы метода на случайных данных

Выборка	Истинная	Случайные данные
MSE	$2 \cdot 10^{-3}$	$10^{-1}$

#### 5 Заключение

В работе рассматривалась задача восстановления зависимости между показаниями датчиков фМРТ и восприятием внешнего мира человеком. Был предложен метод аппроксимации последовательности снимков фМРТ по видеоряду, просматриваемому человеком. В ходе экспериментов была показана справедливость гипотезы о линейной зависимости между данными. Кроме того, была подтверждена гипотеза о взаимосвязи снимков в последовательности. Проверена гипотеза инвариантности весов модели относительно человека.

#### Список литературы

- [1] Julia Berezutskaya, Zachary V. Freudenburg, Luca Ambrogioni, Umut Güçlü, Marcel A. J. van Gerven, and Nick F. Ramsey. Cortical network responses map onto data-driven features that capture visual semantics of movie fragments. *Scientific Reports*, 10(1), July 2020.
- [2] Julia Berezutskaya, Mariska J. Vansteensel, Erik J. Aarnoutse, Zachary V. Freudenburg, Giovanni Piantoni, Mariana P. Branco, and Nick F. Ramsey. Open multimodal iEEG-fMRI dataset from naturalistic stimulation with a short audiovisual film. *Scientific Data*, 9(1), March 2022.
- [3] Paul Boersma and David Weenink. Praat: doing phonetics by computer [computer program]. version 6.0. 37. Retrieved February, 3:2018, 2018.
- [4] Jean Decety, Julie Grezes, Nicolas Costes, Daniela Perani, Marc Jeannerod, Emmanuel Procyk, Franco Grassi, and Ferruccio Fazio. Brain activity during observation of actions. influence of action content and subject's strategy. *Brain: a journal of neurology*, 120(10):1763–1777, 1997.
- [5] Gary H. Glover. Overview of functional magnetic resonance imaging. *Neurosurgery Clinics of North America*, 22(2):133–139, April 2011.
- [6] Kaiming He, Xiangyu Zhang, Shaoqing Ren, and Jian Sun. Deep residual learning for image recognition, 2015.
- [7] Nikos K. Logothetis. The underpinnings of the BOLD functional magnetic resonance imaging signal. *The Journal of Neuroscience*, 23(10):3963–3971, May 2003.
- [8] Nikos K Logothetis. What we can do and what we cannot do with fmri. *Nature*, 453(7197):869–878, 2008.
- [9] Ravi S Menon and Seong-Gi Kim. Spatial and temporal limits in cognitive neuroimaging with fmri. *Trends in cognitive sciences*, 3(6):207–216, 1999.
- [10] Ju V Puras and EV Grigorieva. The neurovisualization methods in diagnostics of head injury. part 1. computer tomography and magnetic resonance imaging. *Russian journal of neurosurgery*, (2):7–16, 2014.
- [11] Maxim Sharaev, Alexander Andreev, Alexey Artemov, Alexander Bernstein, Evgeny Burnaev, Ekaterina Kondratyeva, Svetlana Sushchinskaya, and Renat Akzhigitov. fmri: preprocessing, classification and pattern recognition, 2018.
- [12] Du Tran, Lubomir Bourdev, Rob Fergus, Lorenzo Torresani, and Manohar Paluri. Learning spatiotemporal features with 3d convolutional networks. In *Proceedings of the IEEE international conference on computer vision*, pages 4489–4497, 2015.