Восстановление снимков фМРТ по просматриваемому видеоряду

Никита Сергеевич Киселев

Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)

Курс: Автоматизация научных исследований (Моя первая научная статья)/Группа 003, весна 2023 Эксперт: А.В. Грабовой

Цель исследования

Проблема

Аппроксимация показаний датчиков фМРТ при взаимодействии человека с внешним миром.

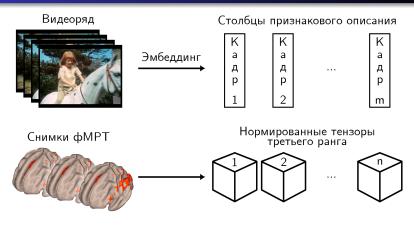
Цель

Аппроксимация последовательности снимков фМРТ по видеоряду, просматриваемому человеком.

Предлагается

- Восстановление изменения снимка фМРТ с учетом времени задержки Δt .
- Исследование свойств построенного метода и проверка гипотез.

Постановка задачи



Восстановление следующего снимка



3 / 13

Постановка задачи

Пусть задана частота кадров $u \in \mathbb{R}$ и продолжительность $t \in \mathbb{R}$ видеоряда. Задан видеоряд

$$\mathbf{P} = [\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_{\nu t}], \quad \mathbf{p}_{\ell} \in \mathbb{R}^{W \times H \times C}.$$

Обозначим частоту снимков фМРТ $\mu \in \mathbb{R}$. Задана последовательность снимков

$$S = [s_1, \dots, s_{\mu t}], \quad s_\ell \in \mathbb{R}^{X \times Y \times Z}.$$

Необходимо построить отображение

$$egin{align} \mathbf{g}(\mathbf{p}_1,\ldots,\mathbf{p}_{k_\ell-
u\Delta t};\mathbf{s}_1,\ldots,\mathbf{s}_{\ell-1}) &= \mathbf{s}_\ell, \ \ell &= 1,\ldots,\mu t, \qquad k_\ell &= rac{\ell\cdot
u}{\mu}. \end{split}$$

Описание метода

Снимок \mathbf{s}_ℓ зависит только от $\mathbf{p}_{k_\ellu\Delta t}$ и $\mathbf{s}_{\ell-1}$.

$$\mathbf{g}(\mathbf{p}_{k_{\ell}-\nu\Delta t};\mathbf{s}_{\ell-1})=\mathbf{s}_{\ell}-\mathbf{s}_{\ell-1}=\boldsymbol{\delta}_{\ell},\ \ell=2,\ldots,\mu t.$$

Число пар (изображение, снимок): $N=\mu(t-\Delta t)$.

Модель, функция потерь и решение

$$f_{ijk}(\mathbf{x}, \mathbf{w}_{ijk}) = \langle \mathbf{x}, \mathbf{w}_{ijk} \rangle$$

$$\mathcal{L}_{ijk}(\mathbf{w}_{ijk}, \Delta t) = \sum_{\ell=2}^{N} \left(f_{ijk}(\mathbf{x}_{\ell}, \mathbf{w}_{ijk}) - \delta_{ijk}^{\ell} \right)^{2} + \alpha \|\mathbf{w}_{ijk}\|_{2}^{2}$$

$$\hat{\mathbf{w}}_{ijk} = \arg\min_{\mathbf{w}::} \mathcal{L}_{ijk}(\mathbf{w}_{ijk}, \Delta t)$$

- $oldsymbol{\mathbf{x}}_\ell = [x_1^\ell, \dots, x_d^\ell]^\mathsf{T} \in \mathbb{R}^d$ признаки изображения;
- ullet $\mathbf{w}_{ijk} = [w_1^{ijk}, \dots, w_d^{ijk}]^\mathsf{T} \in \mathbb{R}^d$ вектор параметров;
- $\boldsymbol{\delta}_{\ell} = [\delta_{ijk}^{\ell}] \in \mathbb{R}^{X \times Y \times Z}$ разность между двумя последовательными снимками фМРТ.

Вычислительный эксперимент

Цель

- Проверка работоспособности предложенного метода.
 - f 2 Исследование зависимости качества восстановления от гиперпараметра Δt .
- Проверка гипотез:
 - линейная зависимость между данными;
 - взаимосвязь снимков в последовательности;
 - инвариантность весов модели относительно человека.

Данные

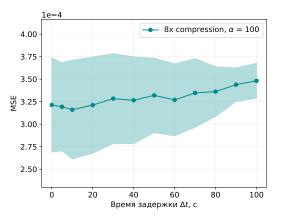
Реальное фМРТ-обследование 1 30 испытуемых разного пола и возраста. Каждый из них просматривал короткий аудиовизуальный фильм. Продолжительность фильма t=390 с, частота кадров $\nu=25$. Частота снимков $\mu=1.64$.



¹Ссылка на датасет

\exists ависимость от гиперпараметра Δt

Зависимость метрики MSE от гиперпараметра Δt . Использовалось предварительное 8-кратное сжатие снимка. Производилось усреднение по испытуемым. Обозначены границы среднеквадратичного отклонения.



Наблюдается характерный минимум при $\Delta t \approx 10$ с.

Восстановленный снимок

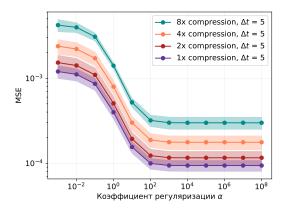
Срезы истинного и восстановленного снимков из тестовой выборки. Можно наблюдать разность между ними.



Значения вокселей лежат в отрезке [0; 1], поэтому ошибка порядка $10^{-3} \div 10^{-2}$ свидетельствует о достаточно точном предсказании.

Зависимость от коэффициента регуляризации

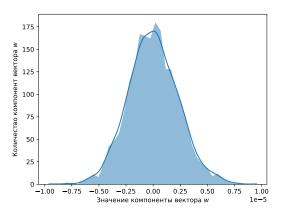
Зависимость метрики MSE от коэффициента регуляризации α . Рассматривались коэффициенты сжатия 1, 2, 4 и 8. Производилось усреднение по испытуемым. Обозначены границы среднеквадратичного отклонения.



Оптимальное значение коэффициента $\alpha \approx 100$.

Распределение весов в среднем по всем вокселям

График распределения значений компонент вектора весов модели. Производилось усреднение по всем вокселям фиксированного снимка.



Веса модели распределены нормально, а не лежат в окрестности какого-то определенного значения.

Инвариантность весов относительно человека

Проведена проверка гипотезы инвариантности весов модели относительно человека: можно ли восстановить снимок фМРТ одного испытуемого, используя матрицу весов другого. Использовалась метрика MSE на тестовой выборке.

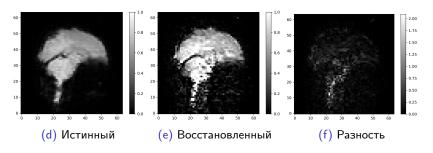
Матрица весов	Истинная	Подмешанная ¹
MSE	$1.02 \cdot 10^{-4}$	$1.05 \cdot 10^{-4}$

Значения MSE практически совпадают. Это свидетельствует о справедливости рассматриваемой гипотезы.

 $^{^{1}}$ Предсказание снимков одного человека с использованием весов модели другого 4 □ > 4 2 > 4 2 > 4 2

Проверка работы на случайном шуме

Рассмотрено качество работы метода на случайном шуме. В качестве матрицы \mathbf{X} взята матрица случайных чисел из [0;1]. Ниже приведены срезы последнего снимка, восстановленного последовательно по всем предсказанным изменениям, и значения метрики MSE.



Выборка	Истинная	Случайный шум
MSE	$2 \cdot 10^{-3}$	10^{-1}

Заключение

- Построен метод аппроксимации последовательности снимков фМРТ по видеоряду, просматриваемому человеком.
- Справедлива гипотеза о линейной зависимости между данными.
- Подтверждена гипотеза о взаимосвязи снимков в последовательности.
- Проверена гипотеза инвариантности весов модели относительно человека.