# Детекция зависимостей во временных рядах

#### Ильгам Магданович Латыпов

Московский физико-технический институт

Курс: Моя первая научная статья Эксперт: В. В. Стрижов Консультант: Э. Владимиров

11 апреля 2023 г.

### Цели исследования

**Задача**: Детектирование причинно следственных взаимосвязей между временными рядами.

**Проблема**: Не существует методов которые точно выявляют факто причино-следственной зависимости между временными рядами. А те которые существуют направлены на работу с одномерными временными рядами.

**Цель**: Разработать параметрический метод для решения поставленной задачи в многомерном случае.

**Идея**: Параметрический метод на основе метода сходящегося перекрестного отображения.

# Литература

- 1. James M. McCracken and Robert S. Weigel. Convergent cross-mapping and pairwise asymmetric inference. Physical Review E, 90(6), dec 2014
- 2. В.В. Стрижов К.Р. Усманова. МОДЕЛИ ОБНАРУЖЕНИЯ ЗАВИСИМОСТЕЙВО ВРЕМЕННЫХ РЯДАХ В ЗАДАЧАХ ПОСТРОЕНИЯПРОГНОСТИЧЕСКИХ МОДЕЛЕЙ. «Системы и средства информатики», 2018
- **3.** V. V. Strijov A. V. Grabovoy. Quasi-periodic time series clustering for human activity recognition. http://strijov.com/papers/Grabovoy2019QuasiPeriodicTimeSeries.pdf, 2018.

# Метод сходящегося перекрестного отображения

Траекторная матрица

$$\mathbf{H}_{x} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & \dots & x_{L-1} & x_{L} \\ x_{2} & x_{3} & \dots & x_{L} & x_{L+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_{N-L+1} & x_{N-L+2} & \dots & x_{N-1} & x_{N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{x}_{L} \\ \mathbf{x}_{L+1} \\ \dots \\ \mathbf{x}_{N} \end{pmatrix}$$

Отображение  $\phi$  между траекторными пространствами

$$\phi: x^0 \to \hat{y}^0 \sum_{i=1}^k w_i y^{t_i}, \qquad w_i = \frac{u^i}{\sum_i u_i}, \qquad u_i = \exp(-\frac{\|x^0 - x^{t_i}\|_2}{\|x^0 - x^{t_k}\|_2})$$

Метрика связанности временных рядов

$$Score_{X \to Y} Corr(\phi(\mathbf{x}), \mathbf{y})$$

# Предлагаемый метод

**Идея**: Параметризуем способ построения траекторного пространства в методе сходящегося перекрестного отображения.

**Нововведение**: Для этого используется модель пространства состояний.

**Как работает**: Совместно с временным рядом рассматривается вектор скрытых состояний  $\mathbf{u}$ , который эволюционирует с исходной системой

$$\begin{aligned} \mathbf{u_0} &= f(\mathbf{x_0}) \\ \mathbf{u_{k+1}} &= \psi(\mathbf{u_k}, \mathbf{x_k}) \end{aligned}$$

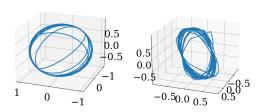
# Эксперименты

**Постановка**: Рассмотим в качестве  $\psi$  ГНС ODE-RNN<sup>1</sup> Траектории пары рядов в траекторном пространстве при применении разных методов

**CCM** -0.1 -0.5 -0.5 0.0 0.5 1.0 предлагаемый 0.25 0.00 -0.75 -0.8<sub>-0.6</sub><sub>-0.4</sub><sub>-0.2</sup><sub>0.0</sub> 0.2 0.4 0.6</sub> -0.6-0.4-0.2 0.0 0.2 0.4 0.6

#### Результаты экспериментов

- Так как траектории скрытых состояний представляют собой периодическую структуру можем применять к ним метод сходящегося перекрестного отображения
- В отличие от CCM, на основе которого строится метод, он может применяться к многомерным данным.



### Выводы

- Разработан метод для выявления зависимостей в многомерных временных рядах.
- Показано, что он может применяться к данным акселерометра.
- Границы применимости метода не исследованы.