Модели согласования скрытого пространства в задаче корреляционного анализа

Роберт Сафиуллин

Москва, 2023

Постановка

Исследуемая проблема

Рассматривается система, описываемая аттракторами в нескольких фазовых пространствах. Строятся частные модели, аппроксимирующие измерения состояния системы в каждом пространстве. Строится согласующая мультимодель. Уточняются параметры частных моделей.

Задача

 $X_{dim} = \{x_i\}_{i=1}^{N}$ - заданные временные ряды, $Y = \{y_i\}_{i=1}^{N}$ - метки устройства

Проводится классификация временных рядов по полученным с них признаковым описаниям

Методы

Риманова геометрия для снижения размерности исходного признакового описания (RFS)

Для набора ковариационных матриц фрагментов временных рядов $\{C_i\}_{i=1}^N, C_i = \frac{\mathbf{X}_i \mathbf{X}_i^\mathsf{T}}{\mathit{size}(\mathbf{x}_i)}$ рассчитывается риманово среднее \mathbf{C}

$$\mathbf{C} = \operatorname{arg\,min}_{\mathbf{C}} \sum_{i} d_{R}(\mathbf{C}, \mathbf{C}_{i})^{2}$$

С помощью него набор ковариационных матриц переводится в касательное (в точке ${\bf C}$) пространство:

$$\{\mathbf{S}_{\mathsf{i}} = \mathbf{C}^{1/2} \log(\mathbf{C}^{-1/2} \mathbf{C}_{\mathsf{i}} \mathbf{C}^{-1/2}) \mathbf{C}^{1/2}\}_{i=1}^{N}$$

Классификация с помощью признаков:

$$\textit{vec}(\mathbf{S}) = [\mathbf{S}_{1,1}; \sqrt{\mathbf{S}}_{1,2}; \mathbf{S}_{2,2}; \sqrt{2}\mathbf{S}_{1,3}; \sqrt{2}\mathbf{S}_{1,3}; \mathbf{S}_{3,3}]$$

Методы

QPFS

Метод выбора признаков, основанный на поиске вектора значимостей признаков ${\bf z}$

$$\underbrace{\mathbf{z}^T\mathbf{Q}\mathbf{z}}_{\mathsf{Sim}} - \alpha \cdot \underbrace{\mathbf{b}^T\mathbf{z}}_{\mathsf{Rel}} \rightarrow \min_{\substack{\mathbf{z} \in R^n_+ \\ \|\mathbf{z}\|_1 = 1}}$$

где $\mathbf{Q} \in R^{N \times N}$ - матрица коэффициентов попарного сходства между признаками, $\mathbf{b} \in R^N$ - вектор релевантности признака к целевой переменной

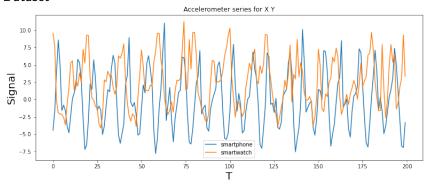
Теорема

О существовании изометрической функции перехода между фазовыми пространствами одной динамической системы на римановых многообразиях

Пусть \mathbf{M}_1 и \mathbf{M}_2 - два римановых многообразия, представляющие фазовые пространства динамической системы, и пусть $\epsilon>0$ - заданная точность аппроксимации. Мы предполагаем, что существует изометрическая функция перехода $\mathbf{T}: \mathbf{M}_1 \to \mathbf{M}_2$, такая что функция сохраняет риманову метрику и может быть аппроксимирована нейронной сетью с точностью ϵ , достигая взаимно однозначного преобразования между фазовыми пространствами.

Датасет

Данные: Smartphone and Smartwatch Activity and Biometrics Dataset



Вычислительный эксперимент

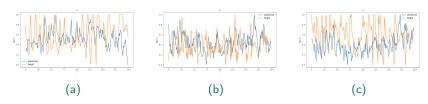


Рис.: Recs from Riemann subspace

Итог

Сделано

- Проведен анализ литературы, сформулирована и доказана теорема
- Выполнен численный эксперимент для проверки метода