#### Прикладной статистический анализ данных

# Введение в байесовскую статистику

Олег Бахтеев psad@phystech.edu

2022

Монетку подбросили 5 раз, и все 5 раз выпал орел. Какова вероятность выпадения решки?

Монетку подбросили 5 раз, и все 5 раз выпал орел. Какова вероятность выпадения решки?

Подход на основе ММП ("фреквентисткий"): посчитаем вероятность выпадения решки по выборке. Ответ: 0.

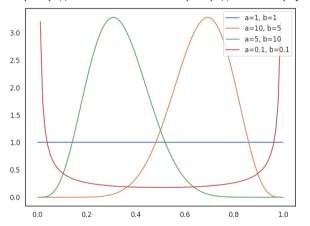
Монетку подбросили 5 раз, и все 5 раз выпал орел. Какова вероятность выпадения решки?

Подход на основе ММП ("фреквентисткий"): посчитаем вероятность выпадения решки по выборке. Ответ: 0.

**Проблема:** выборка слишком мала, чтобы делать такие поспешные выводы о выпадении решки. Кроме того, мы можем предположить что монетка должна давать более-менее равномерные результаты (это наши априорные предположения).

#### Бета-распределение

- соответствует априорным ожиданиям о распределении Бернулли
- ullet при  $n o\infty$  сходится к  $\delta$ -распределению в точке ОМП распределения Бернулли.



#### Байесовский подход

Введем бета-распределение в качетсве *априорного* предположения о распределении нашего параметра. Из общих соображений распределение должно быть симметрично (если у нас нет дополнительной информации):

$$p(w) \sim B(\alpha, \beta).$$

Найдем anocrepuophoe распрделение параметра w распределения Бернулли по формуле Байеса:

$$p(w|\mathbf{x}) = \frac{p(\mathbf{X}|w)p(w)}{p(\mathbf{X})} \propto p(\mathbf{X}|w)p(w);$$

$$\log p(w|x) = \log p(X|w) + \log p(w) + \text{Const.}$$

Вывод: грубая интерпретация априорного распределения — регуляризатор.

## Байесовский вывод: первый уровень

#### Заданы:

- ullet правдоподобие  $p(oldsymbol{X}|oldsymbol{w})$  выборки  $oldsymbol{X}$  при условии параметра  $oldsymbol{w}$ ;
- ullet априорное распределение  $p(oldsymbol{w}|oldsymbol{h})$
- ullet параметры априорного распределения  $oldsymbol{h}$  (В примере с монеткой:  $oldsymbol{h} = [lpha, eta];$ )

Тогда апостериорное распределение параметров w при условии выборки X:

$$p(\boldsymbol{w}|\boldsymbol{x},\boldsymbol{h}) = \frac{p(\boldsymbol{X}|\boldsymbol{w})p(\boldsymbol{w}|\boldsymbol{h})}{p(\boldsymbol{X}|\boldsymbol{h})} \propto p(\boldsymbol{X}|\boldsymbol{w})p(\boldsymbol{w}|\boldsymbol{h}).$$

Точечная оценка параметров находится как максимум апостероирной вероятности (МАР):

$$\hat{\boldsymbol{w}} = \arg \max p(\boldsymbol{X}|\boldsymbol{w})p(\boldsymbol{w}|\boldsymbol{h}).$$

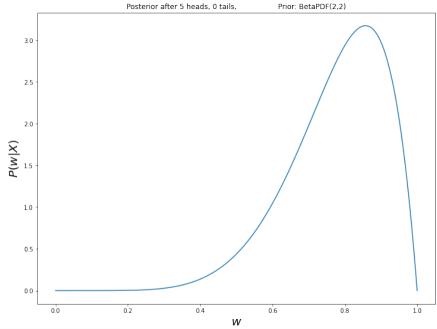
МАР-оценка схожа с оценкой методом максимального правдоподобия, если

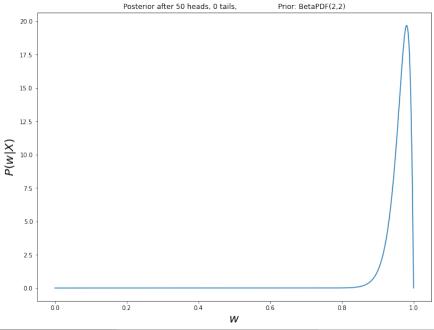
- Мощность выборка велика
- Априорное распределенеие равномерное на очень большой области

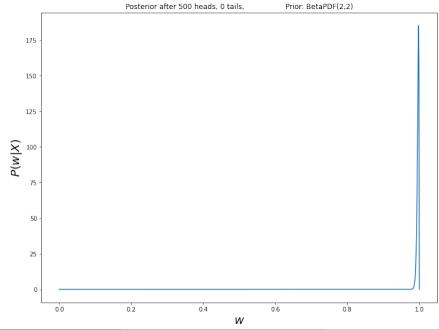
#### Байесовская статистика: пример

Предположим, что параметр нашей модели (монетки) — случайная величина. Возьмем в качестве распределения модели — бета-распределение с параметрами 2,2.

- ullet  $p(w) \sim \mathcal{B}(2,2)$  априорное распределение
- ullet p(X|w) правдоподобие
- ullet  $p(w|X) = rac{p(w)p(X|w)}{p(X)}$  апостериорное распределение параметра.







## Почему для монетки подошло бета-распределение?

$$p(w|\mathbf{x},\alpha,\beta) \propto p(\mathbf{X}|w)p(w|\alpha,\beta) \propto$$
$$\propto w^{\sum x} (1-w)^{m-\sum x} \times w^{\alpha-1} (1-w)^{\beta-1} =$$
$$= w^{\alpha-1+\sum x} (1-w)^{m+\beta-\sum x-1} \sim B(\alpha + \sum x, \beta + m - \sum x).$$

Семейство распределений называется сопряженным к распределению правдоподобия, если апостериорное распределение принадлежит этому же семейству.

#### Формальная постановка

$$\hat{w} = \arg\max\frac{p(X|w)p(w)}{p(X)},$$

- $p(w) \sim \mathcal{B}(2,2)$  априорное распределение, соответствующие нашим ожиданиям относительно параметра.
- ullet p(X|w) правдоподобие.
- $p(w|X) = rac{p(w)p(X|w)}{p(X)}$ апостериорное распределение параметра.
- $\circ$   $\hat{w}$  оценка, полученная методом максимума апостериорной вероятности (MAP).
- $\bullet$  p(X) обоснованность модели ("Evidence") насколько модель хорошо описывает выборку при разных значениях параметров.

#### Как назначаются априорные распределения

Априорные распределения назначаются на основе априорных ожиданий от поведения модели. Назначение априорного распределения, которое противоречит гипотезе о порождении данных — некорректно

Некоторые виды априорного распределения:

- Равномерное
- Равномерное неограниченное
- На основе предыдущих экспериментов
- Для сдвигов
  - ▶ Нормальное распределение
  - Распределение Лапласа
- Для масштаба
  - ▶ Гамма и обратное гамма-распределение
  - ▶ Коши (и производные)

## Распределение Джеффирса

Распределение соответствует объему информации, хранимому в выбокре относительно параметров:

$$p(w) \propto \sqrt{\det I(w)},$$

I(w) — информация Фишера:

$$I(w) \equiv -\frac{\partial^2}{\partial w^2} \log L(w)$$
.

- Инвариантно относительно замены переменных;
- Для среднего в нормальном распределении:  $p(w) \propto 1$ ;
- ullet Для отклонения в нормальном распределении:  $p(w) \propto rac{1}{w}$ ;
- ullet Для параметра в распределении Бернулли:  $p(w) \propto rac{1}{\sqrt{p(1-p)}}.$

## Проблемы настройки параметров

Если матрица X вырождена, некоторые коэффициенты модели не будут определены.

Если наблюдения y=0 и y=1 линейно разделимы в пространстве X, то:

- в теории коэффициенты бесконечно возрастают
- на практике коэффициенты и их дисперсии получаются большими, а почти все вероятности в обучающей выборке близки к 0 или 1.

Можно использовать регуляризацию Фирта. Функция меток исходной модели для коэффициента  $\beta_j$ :

$$\sum_{i=1}^{n} (y_i - \pi(x_i)) x_{ij}.$$

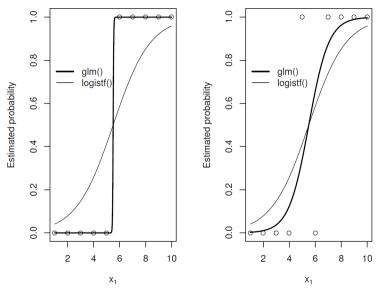
Регуляризованная версия:

$$\sum_{i=1}^{n} (y_i - \pi(x_i) + h_i(0.5 - \pi(x_i))) x_{ij},$$

 $h_i$  — диагональный элемент hat matrix:

$$H = V^{1/2} X (X^T V X)^{-1} X^T V^{1/2}.$$

# Проблемы настройки параметров

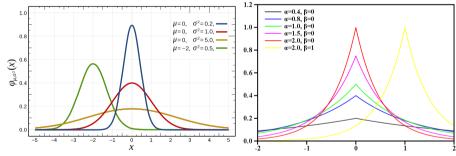


#### Нормальное распределение

$$\log p(w|X) \propto \log p(w)p(X|w) \propto \log p(X|w) - \frac{(w-\mu)^2}{2\sigma^2}$$

Получили  $l_2$ -регуляризацию.

При распределении Лапласа получаем  $l_1$ -регуляризацию.



## Informative prior vs Uninformative prior

- Informative prior: соответствует экспертным знаниям о наблюдаемой переменной
  - Пример: температура воздуха: нормальная величина с известным средним и дисперсией, соответствующими прошлым наблюдениям.
- Uninformative prior: соответствует базовым предположениям о распределении переменной
  - ▶ Пример: температура воздуха: равномерное распределение (improper).
- Weakly-informative prior: где-то по середине
  - ▶ Пример: температура воздуха: равномерное распределение от -50 до +50.

#### Напоминание: Интервальные оценки

Доверительный интервал:

$$\mathbf{P}(\theta \in [C_L, C_U]) \geqslant 1 - \alpha,$$

 $1-\alpha$  — уровень доверия,  $C_L,\,C_U$  — нижний и верхний доверительные пределы.

**Неверная интерпретация**: неизвестный параметр лежит в пределах построенного доверительного интервала с вероятностью  $1-\alpha$ .

Верная интерпретация: при бесконечном повторении процедуры построения доверительного интервала на аналогичных выборках в  $100(1-\alpha)\%$  случаев он будет содержать истинное значение  $\theta$ .

## Напоминание: для нормального распределения

$$X \sim N\left(\mu, \sigma^2\right), \ X^n = \left(X_1, \dots, X_n\right),$$

$$\bar{X}_n$$
 — оценка  $\mathbb{E}X = \mu$ ,

$$\bar{X}_n \sim N\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right) \Rightarrow$$

$$\mathbf{P}\left(\mu - z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \leqslant \bar{X}_n \leqslant \mu + z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha \Rightarrow$$

доверительный интервал для  $\mu$ :

$$\mathbf{P}\left(\bar{X}_n - z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \leqslant \mu \leqslant \bar{X}_n + z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha,$$

 $z_{1-rac{lpha}{2}}$  — квантиль стандартного нормального распределения.

# Байесовская интервальные оценка (credible interval)

Доверительный интервал:

$$\int_{w \in [C_L, C_U]} p(w|X) \geqslant 1 - \alpha,$$

 $1-\alpha$  — уровень доверия,

 $C_L$ ,  $C_U$  — нижний и верхний доверительные пределы.

**Интерпретация:** неизвестный параметр, породивший выборку, лежит в пределах построенного доверительного интервала с вероятностью  $1-\alpha$ .

 Доверительные интервалы совпадают для параметров сдвига с равномерным распределением и масштаба с распределением Джеффриса.

$$X \sim \mathcal{N}(0,1), |X| = 10, \bar{X} = 0.17.$$

- Доверительный интервал: [-0.45,0.78]
- ullet Prior:  $\mu \sim \mathcal{N}(0,0.01)$ , доверительный интервал: [-0.002, 0.03].

$$X \sim \mathcal{N}(0,1), |X| = 100000, \bar{X} = 0.17.$$

- Доверительный интервал: [0.1638,0.1763]
- ullet Prior:  $\mu \sim \mathcal{N}(0,0.01)$ , доверительный интервал: [0.16981, 0.16984].

#### Выбор моделей

#### Задан набор моделей, требуется определить, какой из них лучше подходит для работы с выборкой.

- ullet Линейная модель  $R^2$  и пр.
- Обобщенно-линейная модель остаточная аномальность.
- Что делать, если модель нелинейная?
- Что делать с параметрами априорного распределения, как их выбирать?

#### AIC

$$AIC = -2L + 2(k+1),$$

где k — количество параметров.

Критерий соответствует потерю в информации относительно истинного распределения данных:

$$AIC \approx KL(f|f_i),$$

где f — истинное распределение,  $f_i$  — модель-кандидат, описывающий распределение.

## Связанный байесовский вывод

Первый уровень: выбираем оптимальные параметры:

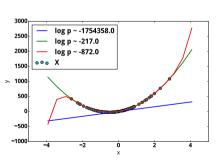
$$w = \arg\max \frac{p(X|w)p(w)}{p(X)},$$

Второй уровень: выбираем модель, доставляющую максимум обоснованности модели. Обоснованность модели ("Evidence"):

$$p(X) = \int_{w} p(X|w)p(w)dw.$$







(b) Пример: полиномы

## Принцип минимальной длины описания

$$\mathsf{MDL}(\mathbf{f},\mathfrak{D}) = L(\mathbf{f}) + L(\mathfrak{D}|\mathbf{f}),$$

где  ${f f}$  — модель,  ${\mathfrak D}$  — выборка, L — длина описания в битах.

Аппркосимация этой величины для достаточно большой мощности выборки n:

$$BIC = -2L + \log n(k+1).$$

$$\mathsf{MDL}(\mathbf{f},\mathfrak{D}) \sim L(\mathbf{f}) + \underline{L}(\mathbf{w}^*|\mathbf{f}) + \underline{L}(\mathfrak{D}|\mathbf{w}^*,\mathbf{f}),$$

 $\mathbf{w}^*$  — оптимальные параметры модели.

$f_1$	$L(\mathbf{f}_1)$	$L(w_1^* f_1)$	$L(\mathbf{D} \mathbf{w}_1^*,\mathbf{f}_1)$
$\mathbf{f}_2$	$L(\mathbf{f}_2)$	$L(\mathbf{w}_2^* \mathbf{f}_2)$	$L(\mathbf{p} \mathbf{w}_2^*,\mathbf{f}_2)$
$f_3$	$L(\mathbf{f}_3)$	$L(\mathbf{w}_3^* $	$L(\overline{\mathbf{p}} \mathbf{w}_3^*,\mathbf{f}_3)$

## MDL и Колмогоровская сложность

**Колмогоровская сложность** — длина минимального кода для выборки на предварительно заданном языке. **Теорема инвариантности** 

Для двух сводимых по Тьюрингу языков колмогоровская сложность отличается не более чем на константу, не зависяющую от мощности выборки.

#### Отличия от MDL:

- Колмогоровская сложность невычислима.
- Длина кода может зависеть от выбранного языка. Для небольших выборок теорема инвариантности не дает адекватных результатов.

## Evidence vs MDL

Evidence	MDL
Использует априорные знания	Независима от априорных знаний
Основывается на гипотезе о порождении	Минимизирует длину описания выборки
выборки	
вне зависимости от их природы	

#### Как считать Evidence?

- Для линейных моделей: аналитическая формула
- Для нелинейных моделей аппроксимация Лапласа:

$$p(X) = \int_{w} p(X, w) dw$$

▶ Разложим  $\log p(X|w)$  в ряд Тейлора:

$$\log p(X|w) \approx \log p(X, w_0) - \frac{\partial^2}{2\partial w^2} \log p(X, w_0) (w - w_0)^2.$$

- lacktriangle Вычислим интеграл для ненормированной гауссовой величины  $p(x,w_0) \exp(-rac{\partial^2}{2\partial w^2} \log p(X,w_0)(w-w_0)^2).$
- МСМС, вариационный вывод и пр.

## Пример: линейная регрессия

Линейный случай с m объектами и n признаками:  ${m f}({m X},{m w}) = {m X}{m w}; \ {m y} \sim \mathcal{N}({m f}({m X},{m w}), {m \beta}^{-1}), {m w} \sim \mathcal{N}(0,{m A}^{-1}).$  Запишем интеграл:

$$\begin{split} p(\mathfrak{D}|h) &= p(\boldsymbol{y}|\boldsymbol{X}, \boldsymbol{A}, \boldsymbol{\beta}) = \frac{\sqrt{\boldsymbol{\beta} \cdot |\boldsymbol{A}|}}{\sqrt{(2\pi)^{m+n}}} \int_{\boldsymbol{w}} \exp\left(-0.5\boldsymbol{\beta}(\boldsymbol{y} - \boldsymbol{f})^\mathsf{T}(\boldsymbol{y} - \boldsymbol{f})\right) \exp\left(-0.5\boldsymbol{w}^\mathsf{T} \boldsymbol{A} \boldsymbol{w}\right) d\boldsymbol{w} = \\ &= \frac{\sqrt{\boldsymbol{\beta} \cdot |\boldsymbol{A}|}}{\sqrt{(2\pi)^{m+n}}} \int_{\boldsymbol{w}} \exp(-S(\boldsymbol{w})) d\boldsymbol{w} \end{split}$$

Для линейного случая интеграл вычисляется аналитически:

$$\int_{\boldsymbol{w}} \exp(-S(\boldsymbol{w})) d\boldsymbol{w} = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \exp(-S(\hat{\boldsymbol{w}})) |\boldsymbol{H}^{-1}|^{0.5},$$

где

$$H = A + \beta X^{\mathsf{T}} X,$$
$$\hat{\boldsymbol{w}} = \beta H^{-1} X^{\mathsf{T}} y$$

Вывод: для линейных моделей Evidence считается аналитически.

## Пример: аппроксимация Лапласа

Нелинейный случай с m объектами и n признаками:  $\mathbf{y} \sim \mathcal{N}(\mathbf{f}(\mathbf{X}, \mathbf{w}), \beta^{-1}), \mathbf{w} \sim \mathcal{N}(0, \mathbf{A}^{-1}).$  Запишем интеграл:

$$p(\mathfrak{D}|h) = p(\boldsymbol{y}|\boldsymbol{X},\boldsymbol{A},\boldsymbol{\beta}) = \frac{\sqrt{\boldsymbol{\beta}\cdot|\boldsymbol{A}|}}{\sqrt{(2\pi)^{m+n}}} \int_{\boldsymbol{w}} \exp(-S(\boldsymbol{w})) d\boldsymbol{w}.$$

Разложим S в ряд Тейлора:

$$S(\boldsymbol{w}) \approx S(\hat{\boldsymbol{w}}) + \frac{1}{2} \Delta \boldsymbol{w}^\mathsf{T} \boldsymbol{H} \Delta \boldsymbol{w}$$

Интеграл приводится к виду:

$$\frac{\sqrt{\beta \cdot |\boldsymbol{A}|}}{\sqrt{(2\pi)^{m+n}}} S(\hat{\boldsymbol{w}}) \int_{\boldsymbol{w}} \exp(-\frac{1}{2} \Delta \boldsymbol{w}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{H} \Delta \boldsymbol{w}) d\boldsymbol{w}$$

Выражение под интегралом соответствует плотности ненормированного нормального распределения.

Вывод: для нелинейных моделей можно использовать аппроксимацию Лапласа для получения оценок Evidence.

#### Литература

- MacKay D. J. C., Mac Kay D. J. C. Information theory, inference and learning algorithms. Cambridge university press, 2003.
- Bishop C. M. Pattern recognition and machine learning. springer, 2006.
- https://www.thomasjpfan.com/2015/09/bayesian-coin-flips/
- https://people.stat.sc.edu/Hitchcock/stat535slidesday3.pdf
- Лекции Д. П. Ветрова на http://www.machinelearning.ru
- Kuznetsov M., Tokmakova A., Strijov V. Analytic and stochastic methods of structure parameter estimation //Informatica. - 2016. - T. 27. - №. 3. - C. 607-624.
- Пример с монеткой: https://towardsdatascience.com/visualizing-beta-distribution-7391c18031f1
- Немного про распределение Джеффриса: https://medium.datadriveninvestor.com/firths-logistic-regression-classification-with-datasets-that-are-small-imbalanced-or-separated-49d7782a13f1