## Scores de Bartlett

Imanol Núñez Morales

23 de septiembre de 2015

- 1 Un poco de regresión lineal
  - Gauss-Markov
- Obteniendo los scores
  - Recordando el modelo
  - ¿Regresión lineal de nuevo?
- 3 ¡A la carga!
  - Reproduciendo los scores de R
- Referencias

## Teorema (Gauss-Markov)

Sea  $Y = X\beta + \varepsilon$  con  $Y, \varepsilon \in \mathbb{R}^n$ ,  $\beta \in \mathbb{R}^p$  y  $X \in \mathbb{R}^{n \times p}$ , en donde  $E[\varepsilon] = 0$  y  $Var(\varepsilon) = \sigma^2 \mathcal{I}_n$  con  $\sigma^2 < \infty$ . Entonces el estimador  $\hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T Y$ , de  $\beta$ , de mínimos cuadrados es el mejor estimador lineal insesgado en el sentido del error cuadrático medio.

## En análisis factorial tenemos la ecuación

$$\underbrace{X^{\bigotimes}}_{k \times 1} = \underbrace{A}_{k \times m} \underbrace{F}_{m \times 1} + \underbrace{e}_{k \times 1}, \tag{1}$$

en donde

- i)  $X^{\otimes} = \mathcal{D}^{-\frac{1}{2}}(X \mu) \text{ con } \mathcal{D} = \text{diag } (\Sigma),$
- ii)  $F \sim (0, \mathcal{I}_m)$ ,
- iii)  $e \sim (0, \Psi)$  con  $\Psi$  una matriz diagonal,
- iv)  $Cov(F, e) = 0_{m \times k}$
- v) A se define como la matriz de pesos de los factores.

Para obtener los scores de Bartlett se asume que se conocen  $X^{\bigotimes}$  y A en la ecuación (1). Lo que queremos estimar es el valor de F y esto es un caso claro de regresión lineal.

Inmediatamente pensamos en utilizar mínimos cuadrados ordinarios para estimar F, pero como no sabemos si  $\Psi = \sigma^2 \mathcal{I}_k$  para alguna  $\sigma^2 > 0$ , no podemos asegurar que esta estimación sea la mejor.

¿Cómo resolver este problema?

Si premultiplicamos ambos lados de la ecuación (1) por  $\Psi^{-\frac{1}{2}}$  obtenemos lo siguiente:

$$\Psi^{-\frac{1}{2}}X^{ } = \Psi^{-\frac{1}{2}}AF + \Psi^{-\frac{1}{2}}e.$$
 (2)

Si nombramos  $\epsilon=\Psi^{-\frac{1}{2}}e$  es inmediato que  $E\left[\epsilon\right]=0$  y  $Var\left(\epsilon\right)=\mathcal{I}_{k}$ , además de que sigue siendo un modelo lineal, por lo que el mejor estimador lineal de F es el que se obtiene de minimizar lo siguiente:

$$\sum_{i=1}^{k} \epsilon_i^2 = \epsilon^T \epsilon \tag{3}$$

Resolvamos el problema.

< ロ > ∢母 > ∢差 > ∢差 > 差 のQで

El problema de minimizar (3) se escribe como sigue:

$$\min \sum_{i=1}^{k} \epsilon_i^2. \tag{4}$$

Veamos que

$$\sum_{i=1}^{k} \epsilon_{i}^{2} = \epsilon^{T} \epsilon$$

$$= \left( \Psi^{-\frac{1}{2}} X^{\bigotimes} - \Psi^{-\frac{1}{2}} A F \right)^{T} \left( \Psi^{-\frac{1}{2}} X^{\bigotimes} - \Psi^{-\frac{1}{2}} A F \right)$$

$$= \left( X^{\bigotimes} - A F \right)^{T} \Psi^{-1} \left( X^{\bigotimes} - A F \right)$$

$$= \left( X^{\bigotimes} \right)^{T} \Psi^{-1} X^{\bigotimes} - 2 \left( \left( X^{\bigotimes} \right)^{T} \Psi^{-1} A \right) F$$

$$+ F^{T} \left( A^{T} \Psi^{-1} A \right) F.$$

De las operaciones anteriores se deduce que el problema (4) es equivalente a minimizar la función g(F) dada por

$$\left(\mathbf{X}^{\bigotimes}\right)^{\mathcal{T}} \mathbf{\Psi}^{-1} \mathbf{X}^{\bigotimes} - 2 \left(\left(\mathbf{X}^{\bigotimes}\right)^{\mathcal{T}} \mathbf{\Psi}^{-1} \mathbf{A}\right) \mathbf{F} + \mathbf{F}^{\mathcal{T}} \left(\mathbf{A}^{\mathcal{T}} \mathbf{\Psi}^{-1} \mathbf{A}\right) \mathbf{F}. \quad (5)$$

Para esto necesitamos que  $\nabla g(\mathrm{F})=0$ . Es fácil demostrar que

$$\nabla g(\mathbf{F}) = 2\left(\mathbf{A}^{T}\mathbf{\Psi}^{-1}\mathbf{A}\right)\mathbf{F} - 2\mathbf{A}^{T}\mathbf{\Psi}^{-1}\mathbf{X}^{\bigotimes},\tag{6}$$

por lo que  $\nabla g(\hat{\mathbf{F}}) = \mathbf{0}$  si y sólo si

$$\hat{\mathbf{F}} = \left(\mathbf{A}^{\mathsf{T}} \mathbf{\Psi}^{-1} \mathbf{A}\right)^{-1} \mathbf{A}^{\mathsf{T}} \mathbf{\Psi}^{-1} \mathbf{X}^{\mathbf{X}}. \tag{7}$$

El resultado (7) es lo que se conoce como los scores de Bartlett.

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ■ 釣९○

El código para obtener los scores de Bartlett en R se encuentra en: https://github.com/inuzm/Aplicada3/blob/master/recuperar\_factores.R.

La idea es aprovechar la teoría desarrollada hasta el momento.

- [1] Koch, Inge. *Analysis of Multivariate and High-Dimensional Data*, Cambridge University Press, 2013.
- [2] https: //en.wikipedia.org/wiki/Gauss%E2%80%93Markov\_theorem
- [3] Documentación de R.

