# Memento Python

#### Types

None rien entier int float flottant booléen True ou False bool chaîne de caractères str (a,b) tuple (immuable) list[int] liste d'entiers, [1,3,7,9] dictionnaire dict entier non signé sur 8 bits numpy.uint8

# Opérateurs

```
+ - * / arithmétiques
// renvoie un flottant
// renvoie un entier
% modulo (reste)
== != tests d'égalité ou de différence
<= >= < > tests de comparaison
and, or, not et, ou, non logiques
5 << 3 renvoie 40 = 5 × 2³
abs(x) valeur absolue de x
```

### Création / Affectation

# Structure alternative

Le else ou le elif ne sont pas obligatoires. Les conditions doivent être mutuellement exclusives. Le cas par défaut est le chemin d'exécution du else.

```
if condition1:
    ... bloc 1
elif condition2:
    ... bloc 2
else:
    ... bloc par défaut
```

#### Boucles

### Listes (muables)

```
L = \prod
L = [1,2,3,4,5]
L.append(6)
n = len(L)
first = L[0]
last = L[len(L)-1]
last = L[-1]
last = L.pop() # retiré de la liste !
fourth = L[3]
L = [k \text{ for } k \text{ in range}(10)]
# Liste de listes
L = [ [] for _ in range(50) ]
M = [[0 for _ in range(8)] for _ in range(5)]
M[i][j] # accès à un élément
tranche = L[3:7] # de 3 à 6
L = L1 + L2 # concaténation de liste
```

# Dictionnaires (muables)

Les clefs sont nécessairement **immuables** : entiers, chaînes de caractères ou tuples.

```
d = {}  # création d'un dictionnaire vide
d = { "rouge" : 0, "bleu" : 13}
d[k] # accès à la valeur associée à une clé k
d["vert"] = 42 # ajout clef "vert" --> 42
d = {0 : [1,3], 42 : [7,21,49], 66:[]}
k = 1
if k not in d:
d[k] = 13 # on insère la clef et la valeur
```

### Chaînes de caractères (immuables)

```
s = "Hello" # initialisation

ch = s + " Olivier !" # concaténation

s[2] # accès au troisième caractère

n = len(s) # longueur de la chaîne

s1 == s2 # test d'égalité de deux chaînes

s[3] < s[2] # comparer deux caractères

s < ch # comparer deux chaînes de caractères

tranche = s[2:5] # de 2 à 4
```

### Numpy

Numpy permet d'utiliser des tableaux de taille fixe, de faire du calcul élément par élément (vectoriel) et du calcul matriciel. Les opérations vectorielles étant compilées, le calcul est rapide.

```
import numpy as np
t = np.array([[1,2],[3,4]]) # tableau d'entiers
t = np.array([[1.,2.],[3.,4.]]) # flottants
t = np.zeros((n,m))
t = np.ones((n,m))
t[2] = 3.45 # affectation d'une valeur
t[i,j] # accès à un élément d'un tableau
t[3:5, :] # lignes 3 et 4 toutes les colonnes
a = np.array([1,2,3])
b = np.array([7,8,9])
c = (a-5) + 3*b # calcul vectoriel
```

Une liste de liste n'est pas un tableau statique ni un tableau Numpy!

### Exemples de fonctions

```
def vmax(a,b):
    if b > a:
        return b
    else:
        return a

# récursive
def pgcd(a,b):
    if b == 0:
        return a
    else:
        return pgcd(b, a%b)
```

```
Fonctions incontournables
def occurrences(L):
   occ = {}
   for e in L:
        if e in occ:
            occ[e] += 1
        else:
            occ[e] = 1
   return occ
def count if sup(L, v):
   c = 0
   for elem in L:
        if elem > v:
            c += 1
   return c
def average(L):
    if len(L) > 0:
       acc = 0
        for elem in L:
            acc +=elem
       return acc/len(L)
    else:
       return None
def max val(L):
   if len(L) > 0:
       maxi = L[0]
       for elem in I.:
            if elem > maxi:
                maxi = elem
       return maxi
    else:
       return None
def max_index(L):
    if len(L) > 0:
        maxi = L[0]
       index = 0
       for i in range(1, len(I
            if L[i] > maxi:
                maxi = L[i]
                index = i
       return index
    else:
        return None
```

```
Tri par insertion, générique O(n^2)/O(n)
def insertion sort(t):
   for i in range(1, len(t)):
       to insert = t[i]
       j = i
       while t[j-1] > to_insert and j > 0:
           t[j] = t[j - 1]
           j -= 1
       t[j] = to_insert
Tri par comptage, que sur les entiers O(n)
def counting_sort(t):
   v \max = \max(t)
    count = [0] * (v max + 1)
   for e in t: # décompter
        count[e] += 1
   output = [None for i in range(len(t))]
   i = 0 #créer le tableau trier
   for v in range(v max + 1):
       for j in range(count[v]):
            output[i] = v
            i += 1
   return output
Recherche dichomotique
def rec_dicho(t, g, d, elem): # Approche récursive
   if g > d:
       return None
   else:
       m = (d + g) // 2 \# division entière !
       if t[m] == elem:
            return m
        elif elem < t[m]:
           return rec_dicho(t, g, m-1, elem)
       else:
            return rec dicho(t, m+1, d, elem)
def dichotomic_search(t, elem): # Approche impérative
   g = 0; d = len(t) - 1
   while g <= d:
       m = (d + g) // 2 \# division entière !
       if t[m] == elem:
            return m
       elif t[m] < elem:
           g = m + 1
       else:
            d = m - 1
```

return None

```
Tris (diviser pour régner)
Tri fusion, générique O(nloqn)
(mais pas dans cette version)
# (mais pas dans cette version)
def fusion(t1,t2):
   n1 = len(t1)
   n2 = len(t2)
   if n1 == 0:
       return t2
   elif n2 == 0:
       return t1
   else:
       if t1[0] <= t2[0]:
           return [t1[0]] + fusion(t1[1:], t2)
       else:
           return [t2[0]] + fusion(t1, t2[1:])
def tri fu(t):
    n = len(t)
    if n < 2:
        return t
    else:
        t1, t2 = t[:n//2], t[n//2:]
        return fusion(tri_fu(t1), tri_fu(t2))
Tri rapide, générique
O(nlogn) (meilleur cas) O(n^2) (pire cas)
from random import randrange
def partition(t):
    # pivot aléatoire
    i_pivot = randrange(0, len(t))
    t1, t2 = [], []
    for i in range(len(t)):
        if i == i_pivot:
            pivot = t[i]
        elif t[i] <= t[i_pivot]:</pre>
            t1.append(t[i])
        else:
            t2.append(t[i])
    return t1, pivot, t2
def quick(t):
    if len(t) < 2: # cas de base
        return t
    else:
        t1, pivot, t2 = partition(t)
        return (quick(t1)+[pivot]+quick(t2))
```

Graphes

```
On représente un graphe par :
    1. une liste d'adjacence adj_lst = [[1,2],[0,3],[0],[1]]
    2. une matrice d'adjacence
    adj_mat = [[0,1,1,0],[1,0,0,1],[1,0,0,0],[0,1,0,0]]
```

Le parcours en largeur utilise une liste d'adjacence, une file d'attente et un tableau deja\_vu. Il est de complexité O(n+m), on parcours tous les sommets et toutes les arêtes.

Le parcours en largeur peut permettre de :

- lister tous les sommets accessibles depuis un sommet de départ
- de calculer un fonction sur chaque sommet (éventuellement)
- trouver un chemin d'un sommet à un autre (sortie anticipée)

```
# liste d'adjacence
adj_lst = [[1,2],[0,3],[0],[1]]
# matrice d'adiacence
adj mat = [[0,1,1,0],[1,0,0,1],[1,0,0,0],[0,1,0,0]]
# parcours en largeur
# utiliser les files d'attente pour être plus efficace
def parcours_largeur(g, depart):
   file = []
    decouverts = [False for _ in range(len(g))]
    parcours = []
   file.append(depart)
    decouverts[depart] = True
    while len(file) > 0:
       u = file.pop(0) # O(n) pas efficace
       parcours.append(u)
       for x in g[u]:
            if not decouverts[x]: # 0(1)
                decouverts[x] = True
               file.append(x)
   return parcours
def dfs(g, s, decouverts, parcours): # parcours en profondeur
   parcours.append(s)
   decouverts[s] = True
   for u in g[s]:
       if not decouverts[u]:
            dfs(g, u, decouverts, parcours) # récursif
```

On peut effectuer un parcours en profondeur en utilisant un parcours en largeur et une pile au lieu d'une file.

L'algoritme de Dijsktra est un parcours en largeur qui utilise une file de priorité. Ce dernier ne fonctionne que si les valuations des arêtes du graphe sont positives.

```
Sac à dos
def glouton_kp(objets, pmax): # Glouton, sans détruire la liste objets. O(n)
    poids = 0 # poids total du sac
    valeur = 0 # valeur total du sac
    sac = [] # contenu du sac
    objets = sorted(list(objets)) # tri ascendant selon la valeur des objets
    i = 0 # Variable pour parcourir la liste objets
    while i < len(objets) and poids < pmax:
        # choix glouton (la valeur la plus grande)
        v, p = objets[len(objets) - i - 1]
        if poids + p <= pmax: # cela pourrait-il être une solution partielle ou r
            sac.append((v, p)) # on l'ajoute
            poids += p
            valeur += v
        i = i + 1
    return sac, poids, valeur
def dyn_kp(objets, pmax): # Programmation dynamique ascendante, O(n.pmax)
    n = len(objets)
    s = [[0 \text{ for } \underline{\text{in }} \text{ range}(pmax + 1)] \text{ for } \underline{\text{in }} \text{ range}(n + 1)]
    for i in range(n + 1):
        for p in range(pmax + 1):
            if i == 0 or p == 0:
                s[i][p] = 0 # pas d'objet pas de solution
            else:
                vi, pi = objets[i - 1] # on considère le ième objet
                if pi <= p:
                    s[i][p] = max(vi + s[i - 1][p - pi], s[i - 1][p])
                else:
                    s[i][p] = s[i - 1][p]
    return s[n][pmax]
OBJETS = ((100, 40), (700, 15), (500, 2), (400, 9), (300, 18), (200, 2))
def mem_kp(n, pmax, S): # Programmation récursive (descendante) et mémoïsation
    if (n, pmax) in S:
        return S[(n, pmax)] # déjà mémorisé, on s'en sert
    elif n == 0 or pmax == 0:
        return 0 # condition d'arrêt
    else:
        v, p = OBJETS[n - 1] # on considère le nième objet
        if p > pmax:
            S[(n, pmax)] = mem_kp(n - 1, pmax, S) # mémoïsation
            return S[(n, pmax)]
        else:
            S[(n, pmax)] = max(v + mem kp(n - 1, pmax - p, S)
                                     , mem_kp(n - 1, pmax, S))
            return S[(n, pmax)]
```

### $\mathbf{SQL}$

Opérateurs	Action
SELECT FROM	Projection des colonnes
SELECT DISTINCT FROM	Idem mais sans doublons
WHERE	Condition de sélection des lignes
GROUP BY	Regrouper les résultats
HAVING	Filtrer les regroupements
ORDER BY ASC/DESC	Ordonner les résultats
LIMIT n	Limiter le nombre de résultats
OFFSET n	Écarter les n premiers résultats
UNION, INTERSECT, EXCEPT	Opérations ensemblistes
MIN, MAX, AVG, COUNT, SUM	Fonctions d'agrégation

```
SELECT case_id, lat, long
FROM cases
WHERE viscosity > 0.02
ORDER BY case_id;
SELECT COUNT(case_id)
FROM cases
WHERE long < -14.0 and viscosity > 0.0018
LIMIT 5;
SELECT MIN(poids), AVG(poids), MAX(poids)
FROM robots:
SELECT DISTINCT(fab nom)
FROM fabricant
JOIN fraise ON fabricant.fab_id = fraise.fab_id
WHERE dur > 250
ORDER BY fab_nom;
SELECT robot_id, AVG(viscosity)
FROM cases
JOIN crossings ON cases.case_id = crossings.case_id
GROUP BY robot_id;
SELECT COUNT(fraise.fraise_id), AVG(perte), fab_nom FROM fraise
JOIN fabricant ON fraise.fab id = fabricant.fab id
JOIN mesure ON fraise.fraise id = mesure.fraise id
GROUP BY fab nom
```

HAVING AVG(perte) < 5

FROM robots

SELECT robots.robot name, chefs.robot name

JOIN robots as chefs ON robots.chef=chefs.robot id

### Complexité temporelle

Pour trouver la complexité temporelle d'une fonction :

- 1. Trouver le(s) paramètre(s) de la fonction étudiée qui influe(nt) sur la complexité.
- 2. Déterminer si, une fois ce(s) paramètre(s) fixé(s), il existe un pire ou un meilleur des cas.
- 3. Calculer la complexité en :
  - calculant éventuellement une somme d'entiers (fonction itérative),
  - posant une formule récurrente sur la complexité (fonction récursive).

Récurrence	Complexité	Algorithmes
T(n) = 1 + T(n-1)	$\rightarrow O(n)$	factorielle
T(n) = 1 + T(n/2)	$\rightarrow O(\log n)$	dichotomie, exponentiation rapide
T(n) = n + 2T(n/2)	$\rightarrow O(n \log n)$	tri fusion, transformée de Fourier rapide

# Cas général : toujours justifier la complexité d'un algorithme

Dans l'exemple ci-dessous, si f n'est exécutée en temps constant O(1), alors cet algorithme n'est **pas** en O(n).

```
b = 0
for i in range(n):
    a = f(n)  # ? complexité de f ?
    b = a + b  # opération élémentaire effectuée en temps constant O(1)
```

# Opérations sur les listes

Opération	Exemple	Complexité
Création d'une liste vide	L=[]	O(1)
Accès à un élément	L[i]	O(1)
Longueur	len(L)	O(1)
Ajout en fin de liste	L.append(1)	O(1)
Suppression en fin de liste	L.pop()	O(1)
Concaténation	L1+L2	$O(n_1 + n_2)$
Tranchage (slicing)	L[n1: n2]	$O(n_2-n_1)$
Compréhension	[f(k) for k in range(n)]	O(n)
		si f(k) est en $O(1)$
Suppression au début de la liste	L.pop(0)	O(n)

# Opérations sur les dictionnaires

Opération	Exemple	Complexité
Création	d = \{\}	O(1)
Test d'appartenance d'une clé	cle in d	O(1)
Ajout d'un couple clé/valeur	d[cle]= valeur	O(1)
Valeur correspondant à une clé	d[cle]	O(1)

### Complexité des tris

### Tri d'un tableau de taille n

Tris	Pire des cas	En moyenne	Meilleur des cas
par insertion	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O(n)
par comptage	$O(n + v\_max)$	$O(n + v\_max)$	$O(n + v\_max)$
fusion	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$
rapide	$O(n^2)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$

# Graphe et complexité

# Graphe d'ordre n et possédant m arêtes

Algorithme	Pire des cas
Parcours en largeur	O(n+m)
Parcours en profondeur	O(n+m)
Dijkstra	$O\left((n+m)\log n\right)$
Bellmann-Ford	$O\left(nm\right)$
Floyd-Warshall	$O\left(n^3\right)$

#### Terminaison

Pour prouver la terminaison d'un algorithme, si cela est possible, il suffit de prouver que les boucles se terminent et donc de :

- 1. trouver un variant de boucle (entier, positif, strictement décroissant),
- 2. montrer que le variant est minoré, qu'il franchit nécessairement une valeur limite liée à la condition d'arrêt.

Dans le cas d'un algorithme récursif, on montre que la suite des paramètres appels récursifs est à positive, entière et strictement monotone et que la condition d'arrêt est nécessairement atteinte.

Exemple : v = | file |+| decouverts| est un variant de boucle pour l'algorithme du parcours en largeur d'un graphe.

#### Correction

Pour prouver la correction d'un algorithme, on cherche un invariant, une **propriété** liée aux variables qui n'est pas modifiée par les instructions. Dans le cas d'une boucle, on vérifie que l'invariant :

- 1. est vrai au début de la boucle,
- 2. est invariant par les instructions de la boucle à chaque itération,
- 3. donne le résultat escompté si la condition de boucle est invalidée.

Exemple : la correction du parcours en largeur peut se prouver en utilisant l'invariant de boucle : «Pour chaque sommet v ajouté à decouverts et enfilé dans file, il existe un chemin de sdepart à v.»

### Représentation des nombres

La décomposition d'un entier sur une base est unique.

$$198_{10} = 1 \times 10^2 + 9 \times 10^1 + 8 \times 10^0 = 100 + 90 + 8$$

$$198_{10} = 11000110_2 = 1 \times 2^7 + 1 \times 2^6 + 1 \times 2^2 + 1 \times 2^1 = 128 + 64 + 4 + 2$$

#### Binaire

En **binaire**, en base 2, les chiffres sont 0 ou 1. Un **octet** est composé de 8 bits

Un octet représente un entier non signé entre 0 et 255 ou signé entre -128 et 127. Un octet peut être représenté par deux chiffres hexadécimaux :

$$11000110_2 = 0xC6 = 12 \times 16^1 + 6 \times 16^0 = 192_{10} + 6_{10} = 198$$

### Entier signé

Un nombre entier négatif peut être noté en complément à  $2^n$ .

Par exemple, pour écrire le nombre  $-67_{10}$  sur 8 bits en complément à  $2^8$ , on calcule  $2^8 - 67 = 189$  qui s'écrit  $101111101_2$ .

### **Flottants**

Un nombre flottant est composé :

- d'un bit de signe s,
- d'un exposant biaisé E,
- et d'une pseudo-mantisse  $M:\pm 1, M.2^e$ .

C'est pour quoi il est codé en machine par  ${\tt s} \, \, {\tt E} \, \, {\tt M}.$ 

- En simple précision (32 bits), 6 chiffres significatifs en base 10.
- En double précision (64 bits), 15 chiffres significatifs en base 10.

Pour faire les opérations sur les flottants (addition, multiplication), une mise à sur la même l'échelle des puissances est opérée ce qui peut dégrader la précision du calcul. Ce mécanisme est nommé **mécanisme d'absorption**.