# Memento Python

#### Types None rien entier int float flottant bool booléen True ou False chaîne de caractères str tuple (immuable) (a,b) list[int] liste d'entiers, [1,3,7,9] dictionnaire dict numpy.uint8 entier non signé sur 8 bits

```
OPÉRATEURS |
+ - * /
                arithmétiques
                renvoie un flottant
//
                renvoie un entier
                modulo (reste)
== !=
                tests d'égalité ou de différence
<= >= < >
                tests de comparaison
                et, ou, non logiques
and, or, not
                renvoie 40 = 5 \times 2^3
5 << 3
abs(x)
                valeur absolue de x
```

# STRUCTURE ALTERNATIVE

```
Le else ou le elif ne sont pas obligatoires.

Les conditions doivent être mutuellement exclusives.

Le cas par défaut est le chemin d'exécution du else.

if condition1:
    ... bloc 1
elif condition2:
    ... bloc 2
else:
    ... bloc par défaut
```

### Boucles

```
LISTES (MUABLES)
T. = []
L = [1,2,3,4,5]
L.append(6)
n = len(L)
first = L[0]
last = L[len(L)-1]
last = L[-1]
last = L.pop() # retiré de la liste !
fourth = L[3]
L = [k \text{ for } k \text{ in } range(10)]
# Liste de listes
L = [ [] for _ in range(50) ]
M = [[0 for _ in range(8)] for _ in range(5)]
M[i][j] # accès à un élément
tranche = L[3:7] # de 3 à 6
L = L1 + L2 # concaténation de liste
```

# DICTIONNAIRES (MUABLES)

Les clefs sont nécessairement **immuables** : entiers, chaînes de caractères ou tuples.

# Chaînes de caractères (immuables)

```
s = "Hello" # initialisation

ch = s + " Olivier !" # concaténation

s[2] # accès au troisième caractère

n = len(s) # longueur de la chaîne

s1 == s2 # test d'égalité de deux chaînes

s[3] < s[2] # comparer deux caractères

s < ch # comparer deux chaînes de caractères

tranche = s[2:5] # de 2 à 4
```

#### - Numpy)

Numpy permet d'utiliser des tableaux de taille fixe, de faire du calcul élément par élément (vectoriel) et du calcul matriciel. Les opérations vectorielles étant compilées, le calcul est rapide.

```
import numpy as np
t = np.array([[1,2],[3,4]]) # tableau d'entiers
t = np.array([[1.,2.],[3.,4.]]) # flottants
t = np.zeros((n,m))
t = np.ones((n,m))
t[2] = 3.45 # affectation d'une valeur
t[i,j] # accès à un élément d'un tableau
t[3:5, :] # lignes 3 et 4 toutes les colonnes
a = np.array([1,2,3])
b = np.array([7,8,9])
c = (a-5) + 3*b # calcul vectoriel
```

Une liste de liste n'est pas un tableau statique ni un tableau Numpy!

# EXEMPLES DE FONCTIONS

```
def reverse(L):
    n = len(L)
    R = []
    for i in range(n):
        R.append(L[n-1-i])
    return R

# récursive
def pgcd(a,b):
    if b == 0:
        return a
    else:
        return pgcd(b, a%b)
```

```
FONCTIONS INCONTOURNABLES
def occurrences(L):
    occ = {}
    for e in L:
        if e in occ:
            occ[e] += 1
        else:
            occ[e] = 1
    return occ
def count if sup(L, v):
    c = 0
    for elem in L:
        if elem > v:
            c += 1
    return c
def average(L):
    if len(L) > 0:
        acc = 0
        for elem in L:
            acc +=elem
        return acc/len(L)
    else:
        return None
def max val(L):
    if len(L) > 0:
        maxi = L[0]
        for elem in L:
            if elem > maxi:
                maxi = elem
        return maxi
    else:
        return None
def max index(L):
    if len(L) > 0:
        maxi = I.[0]
        index = 0
        for i in range(1, len(L)
            if L[i] > maxi:
                maxi = L[i]
                index = i
        return index
    else:
        return None
```

```
Tri par insertion, générique O(n^2)
def insertion sort(t):
    for i in range(1, len(t)):
        to insert = t[i]
       j = i
        while t[j-1] > to_insert and j > 0:
           t[j] = t[j - 1]
            j -= 1
       t[j] = to_insert # j est alors la bonne place
Tri par comptage, que sur les entiers O(n)
def counting sort(t):
    v \max = \max(t)
    count = [0] * (v max + 1)
    for e in t:
                        # décompter
       count[e] += 1
    output = [None for i in range(len(t))]
    i = 0
    for v in range(v max + 1): # créer le tableau trié
       for j in range(count[v]):
            output[i] = v
           i += 1
    return output
Recherche dichomotique dans un tableau trié O(\log n)
def rec_dicho(t, g, d, elem): # Approche récursive
    if g > d:
       return None
    else:
       m = (d + g) // 2 \# division entière !
       if t[m] == elem:
            return m
        elif elem < t[m]:
            return rec_dicho(t, g, m-1, elem)
        else:
            return rec dicho(t, m+1, d, elem)
def dichotomic_search(t, elem): # Approche impérative
    g = 0; d = len(t) - 1
    while g <= d:
       m = (d + g) // 2 \# division entière !
       if t[m] == elem:
           return m
        elif t[m] < elem:
            g = m + 1
        else:
            d = m - 1
```

return None

```
Tris (diviser pour régner)
Tri fusion, générique O(n \log n) dans tous les cas
def fusion(t1,t2):
  n1 = len(t1)
  n2 = len(t2)
  if n1 == 0:
       return t2
   elif n2 == 0:
       return t1
   else:
       if t1[0] <= t2[0]:
           return [t1[0]] + fusion(t1[1:], t2)
           return [t2[0]] + fusion(t1, t2[1:])
def tri fu(t):
   n = len(t)
    if n < 2:
        return t
    else:
        t1, t2 = t[:n//2], t[n//2:]
        return fusion(tri_fu(t1), tri_fu(t2))
Tri rapide, générique
O(n \log n) (meilleur cas) O(n^2) (pire cas)
from random import randrange
def partition(t):
    # pivot aléatoire
   i_pivot = randrange(0, len(t))
   t1, t2 = [], []
    for i in range(len(t)):
        if i == i pivot:
            pivot = t[i]
        elif t[i] <= t[i_pivot]:</pre>
            t1.append(t[i])
        else:
            t2.append(t[i])
    return t1, pivot, t2
def quick(t):
    if len(t) < 2: # cas de base</pre>
        return t
    else:
        t1, pivot, t2 = partition(t)
        return (quick(t1)+[pivot]+quick(t2))
```

# GRAPHES

```
On représente un graphe par :

1. une liste d'adjacence adj_lst = [[1,2],[0,3],[0],[1]]

2. une matrice d'adjacence
```

Le parcours en largeur utilise une liste d'adjacence, une file d'attente et un tableau  $\mathtt{deja\_vu}$ . Il est de complexité O(n+m), on parcours tous les sommets et toutes les arêtes.

 $adj_mat = [[0,1,1,0],[1,0,0,1],[1,0,0,0],[0,1,0,0]]$ 

Le parcours en largeur peut permettre de :

- lister tous les sommets accessibles depuis un sommet de départ
- de calculer un fonction sur chaque sommet (éventuellement)
- trouver un chemin d'un sommet à un autre (sortie anticipée)

```
# liste d'adjacence
adj_1st = [[1,2],[0,3],[0],[1]]
# matrice d'adjacence
adj mat = [[0,1,1,0],[1,0,0,1],[1,0,0,0],[0,1,0,0]]
def parcours_largeur(g, depart):
    file = []
    decouverts = [False for _ in range(len(g))]
    parcours = []
    file.append(depart)
    decouverts[depart] = True
    while len(file) > 0:
       u = file.pop(0) # O(n) pas efficace, of module queue
        parcours.append(u)
       for x in g[u]:
            if not decouverts[x]: # 0(1)
                decouverts[x] = True
               file.append(x)
    return parcours
def dfs(g, s, decouverts, parcours): # parcours en profondeur
    parcours.append(s)
    decouverts[s] = True
    for u in g[s]:
        if not decouverts[u]:
            dfs(g, u, decouverts, parcours) # récursif
```

On peut effectuer un parcours en profondeur en utilisant un parcours en largeur et une pile au lieu d'une file.

L'algoritme de Dijsktra est un parcours en largeur qui utilise une file de priorité. Ce dernier ne fonctionne que si les valuations des arêtes du graphe sont positives.

```
Sac à dos
def glouton_kp(objets, pmax): # Glouton, sans détruire la liste objets. O(n)
    poids = 0 # poids total du sac
    valeur = 0 # valeur total du sac
    sac = \prod \# contenu du sac
    objets = sorted(list(objets)) # tri ascendant selon la valeur des objets
    i = 0 # Variable pour parcourir la liste objets
    while i < len(objets) and poids < pmax:
        # choix glouton (la valeur la plus grande)
        v, p = objets[len(objets) - i - 1]
        if poids + p <= pmax: # cela pourrait-il être une solution partielle ou totale
            sac.append((v, p)) # on l'ajoute
            poids += p
            valeur += v
        i = i + 1
    return sac, poids, valeur
def dyn_kp(objets, pmax): # Programmation dynamique ascendante, O(n.pmax)
    n = len(objets)
    s = [[0 for _ in range(pmax + 1)] for _ in range(n + 1)]
    for i in range(n + 1):
        for p in range(pmax + 1):
            if i == 0 or p == 0:
                s[i][p] = 0 # pas d'objet pas de solution
            else:
                vi, pi = objets[i - 1] # on considère le ième objet
                if pi <= p:</pre>
                    s[i][p] = max(vi + s[i - 1][p - pi], s[i - 1][p])
                else:
                    s[i][p] = s[i - 1][p]
    return s[n][pmax]
OBJETS = ((100, 40), (700, 15), (500, 2), (400, 9), (300, 18), (200, 2))
def mem kp(n, pmax, S): # Programmation récursive (descendante) et mémoïsation
    if (n, pmax) in S:
        return S[(n, pmax)] # déjà mémorisé, on s'en sert
    elif n == 0 or pmax == 0:
        return 0 # condition d'arrêt
    else:
        v, p = OBJETS[n - 1] # on considère le nième objet
        if p > pmax:
            S[(n, pmax)] = mem_kp(n - 1, pmax, S) # mémoïsation
            return S[(n, pmax)]
        else:
            S[(n, pmax)] = max(v + mem_kp(n - 1, pmax - p, S)
                                    , mem kp(n - 1, pmax, S))
            return S[(n, pmax)]
```

SQL

SELECT case\_id, lat, long

FROM cases

FROM robots

<u> </u>	
Opérateurs	Action
SELECT FROM	Projection des colonnes
SELECT DISTINCT FROM	Idem mais sans doublons
WHERE	Condition de sélection des lignes
GROUP BY	Regrouper les résultats
HAVING	Filtrer les regroupements
ORDER BY ASC/DESC	Ordonner les résultats
LIMIT n	Limiter le nombre de résultats
OFFSET n	Écarter les n premiers résultats
UNION, INTERSECT, EXCEPT	Opérations ensemblistes
MIN, MAX, AVG, COUNT, SUM	Fonctions d'agrégation

```
WHERE viscosity > 0.02
ORDER BY case_id;
SELECT COUNT(case id)
FROM cases
WHERE long < -14.0 and viscosity > 0.0018
LIMIT 5;
SELECT MIN(poids), AVG(poids), MAX(poids)
FROM robots;
SELECT DISTINCT(fab nom)
FROM fabricant
JOIN fraise ON fabricant.fab id = fraise.fab id
WHERE dur > 250
ORDER BY fab_nom;
SELECT robot_id, AVG(viscosity)
FROM cases
JOIN crossings ON cases.case id = crossings.case id
GROUP BY robot_id;
SELECT COUNT(fraise.fraise_id), AVG(perte), fab_nom FROM fraise
JOIN fabricant ON fraise.fab_id = fabricant.fab_id
JOIN mesure ON fraise.fraise id = mesure.fraise id
GROUP BY fab_nom
HAVING AVG(perte) < 5</pre>
SELECT robots.robot_name, chefs.robot_name
```

JOIN robots as chefs ON robots.chef=chefs.robot\_id

### Complexité temporelle

Pour trouver la complexité temporelle d'une fonction :

- 1. Trouver le(s) paramètre(s) de la fonction étudiée qui influe(nt) sur la complexité.
- 2. Déterminer si, une fois ce(s) paramètre(s) fixé(s), il existe un pire ou un meilleur des cas.
- 3. Calculer la complexité en :
  - calculant éventuellement une somme d'entiers (fonction itérative),
  - posant une formule récurrente sur la complexité (fonction récursive).

Récurrence	Complexité	Algorithmes
T(n) = 1 + T(n-1)	$\rightarrow O(n)$	factorielle
T(n) = 1 + T(n/2)	$\rightarrow O(\log n)$	dichotomie, exponentiation rapide
T(n) = n + 2T(n/2)	$\rightarrow O(n \log n)$	tri fusion, transformée de Fourier rapide

# Cas général : toujours justifier la complexité d'un algorithme

Dans l'exemple ci-dessous, si f n'est exécutée en temps constant O(1), alors cet algorithme n'est **pas** en O(n).

```
b = 0
for i in range(n):
    a = f(n)  # ? complexité de f ?
    b = a + b  # opération élémentaire effectuée en temps constant O(1)
```

# Opérations sur les listes

Opération	Exemple	Complexité
Création d'une liste vide	L=[]	O(1)
Accès à un élément	L[i]	O(1)
Longueur	len(L)	O(1)
Ajout en fin de liste	L.append(1)	O(1)
Suppression en fin de liste	L.pop()	O(1)
Concaténation	L1+L2	$O(n_1 + n_2)$
Tranchage (slicing)	L[n1: n2]	$O(n_2-n_1)$
Compréhension	[f(k) for k in range(n)]	O(n)
		si f(k) est en $O(1)$
Suppression au début de la liste	L.pop(0)	O(n)

# Opérations sur les dictionnaires

Opération	Exemple	Complexité
Création	$d = \setminus \{\setminus\}$	O(1)
Test d'appartenance d'une clé	cle <u>in</u> d	O(1)
Ajout d'un couple clé/valeur	d[cle]= valeur	O(1)
Valeur correspondant à une clé	d[cle]	O(1)

### Complexité des tris

### Tri d'un tableau de taille n

Tris	Pire des cas	En moyenne	Meilleur des cas
par insertion	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O(n)
par comptage	$O(n + v\_max)$	$O(n + v\_max)$	$O(n + v\_max)$
fusion	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$
rapide	$O(n^2)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$

### Graphe et complexité

# Graphe d'ordre n et possédant m arêtes

Algorithme	Pire des cas
Parcours en largeur	O(n+m)
Parcours en profondeur	O(n+m)
Dijkstra	$O\left((n+m)\log n\right)$
Bellmann-Ford	$O\left(nm\right)$
Floyd-Warshall	$O\left(n^3\right)$

#### TERMINAISON

Pour prouver la terminaison d'un algorithme, si cela est possible, il suffit de prouver que les boucles se terminent et donc de :

- 1. trouver un variant de boucle (entier, positif, strictement décroissant),
- 2. montrer que le variant est minoré, qu'il franchit nécessairement une valeur limite liée à la condition d'arrêt.

Dans le cas d'un algorithme récursif, on montre que la suite des paramètres appels récursifs est à positive, entière et strictement monotone et que la condition d'arrêt est nécessairement atteinte.

Exemple :  $v = |\text{file}| + |\overline{\text{decouverts}}|$  est un variant de boucle pour l'algorithme du parcours en largeur d'un graphe.

# CORRECTION

Pour prouver la correction d'un algorithme, on cherche un invariant, une **propriété** liée aux variables qui n'est pas modifiée par les instructions. Dans le cas d'une boucle, on vérifie que l'invariant :

- 1. est vrai au début de la boucle,
- 2. est invariant par les instructions de la boucle à chaque itération,
- 3. donne le résultat escompté si la condition de boucle est invalidée.

Exemple : la correction du parcours en largeur peut se prouver en utilisant l'invariant de boucle : «Pour chaque sommet v ajouté à decouverts et enfilé dans file, il existe un chemin de sdepart à v.»

### Représentation des nombres

La décomposition d'un entier sur une base est unique.

$$198_{10} = 1 \times 10^{2} + 9 \times 10^{1} + 8 \times 10^{0} = 100 + 90 + 8$$
  
$$198_{10} = 11000110_{2} = 1 \times 2^{7} + 1 \times 2^{6} + 1 \times 2^{2} + 1 \times 2^{1} = 128 + 64 + 4 + 2$$
  
$$198_{16} = C6_{16} = C \times 16^{1} + 6 \times 16^{0} = 12 \times 16 + 6$$

En base b, on peut représenter  $b^n$  nombres avec n chiffres. Par exemple, avec 3 chiffres en base 10, on peut compter de 0 à 999, soit  $10^3$  nombres.

En base 2, on peut donc représenter  $2^n$  nombres avec n bits. Pour encoder 256 nombres entiers de 0 à 255, 8 bits suffisent.

#### Binaire

En binaire, en base 2, les chiffres sont 0 ou 1. Un octet est composé de 8 bits. Un octet représente un entier non signé entre 0 et 255 ou signé entre -128 et 127. Un octet peut être représenté par deux chiffres hexadécimaux :

$$11000110_2 = 0xC6 = 12 \times 16^1 + 6 \times 16^0 = 192_{10} + 6_{10} = 198$$

# Entier signé

Un nombre entier négatif peut être noté en complément à  $2^n$ .

Par exemple, pour écrire le nombre  $-67_{10}$  sur 8 bits en complément à  $2^8$ , on calcule  $2^8 - 67 = 189$  qui s'écrit  $101111101_2$ .

#### **Flottants**

Un nombre flottant est composé :

- d'un bit de signe s,
- d'un exposant biaisé E,
- et d'une pseudo-mantisse  $M:\pm 1, M.2^e.$

C'est pour quoi il est codé en machine par  ${\tt s} \, \, {\tt E} \, \, {\tt M}.$ 

- En simple précision (32 bits), 6 chiffres significatifs en base 10.
- En double précision (64 bits), 15 chiffres significatifs en base 10.

Pour faire les opérations sur les flottants (addition, multiplication), une mise à sur la même l'échelle des puissances est opérée ce qui peut dégrader la précision du calcul. Ce mécanisme est nommé **mécanisme d'absorption**.