```
Method of choractoristics
         (1) \begin{cases} \int du + 2t \, \partial_{x} u = 0 & \chi \in \mathbb{F}, r > 0 \\ u(\chi, 0) = e^{-\chi^{2}} \end{cases}
             v(t) = u(x(t), t)  V_t = u_x \dot{x}(t) + u_t = u_x(\dot{x}(t) - 2t) = 0
                   (1)  \begin{cases} \partial_t U + \partial_t V + 3 \partial_x U + 2 \partial_x V = 0 \\ -\partial_t U + \partial_t V + 5 \partial_x U + 2 \partial_x V = 0 \end{cases}, x \in \mathbb{R}, t > 0 
 u(x, 0) = Sinx, \quad V(x, 0) = e^x, x \in \mathbb{R} 
                         [2 U= [u,v]
                                                                                                                                                                                                                有 dy = -4 los (S+X0)
\begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} 2 \times U + \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} 2 \times U^{=0}
                                                                                                                                                                                                                             νω)= e *0
                                                                                                                                                                                                                 V(S)= -4 Sin (S+70)
           \frac{1}{2}\left(\frac{1}{1}\right)\left(\frac{3}{5}\frac{2}{2}\right)\partial_2\tau_1\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau_2\tau
                                                                                                                                                                                                                                                      texo + 4 sinxo
                                                                          (10) 2, V+ 2, V=0
                                                                                                                                                                                                                   V (25+X0, S) = - 45in(5+X-)
                                                                                                                                                                                                                                                                                              texot 45inxo
                                                                                            (10) (ux) + (uc) =0
(42) (Vx) + (Vu)
                                                                                                                                                                                                                      v ( x,t) = -4sin(x-t)
                                                                                                                                                                                                       7 + e * - 2t + 4 sin (~2-2t)
                                                                                                  -Ux + Ut =0
                                                                                                    4 Ux +2Vx +Vt=0
                               \Rightarrow u(t,t) = sin(x-t)
                                                                          21x + 1/2 - 4 cos(x-t)
                                        in x= x15), t= t(5) V=V(5)
                                                                  \frac{dx}{ds} = 2 \quad \frac{dt}{ds} = 1 \quad \frac{dy}{ds} = -4\cos(x(s) - t(s))
                                                                 ile t=5 x= 25+ X6
```

(3) 
$$\begin{cases} \partial_t U + \chi \partial_x U = U \\ U(X_t, 0) = U_0 \end{cases}$$

if  $\begin{cases} \frac{d\chi}{ds} = \chi & (1) \\ \frac{d\zeta}{ds} = 1 & (2) \end{cases}$ 

if  $\frac{du}{ds} = u_{\chi} \cdot \chi + u_{\chi} = u_{\chi} \cdot (3)$ 

if  $\chi(s) = \chi_0 e^s + (s) = s$ 

if  $\chi(s) = \chi_0 e^s + (s) = s$ 

if  $\chi(s) = u_0(\chi_0) e^s$ 

(a) 
$$\int_{1}^{2} u - a^{2} \int_{x}^{2} u = f(x,t)$$
,  $x \in \mathbb{Z}$ ,  $t > 0$   
 $u(x,0) = g(y)$ ,  $\partial_{x} u(x,0) = h(x)$   
 $a = 0$   
Alimber (at)

((70es, 5) = U.(x) es

u(1,1)= uo(2)et

Silility D' Alembert (it)  $u(t,t) = \frac{1}{2} \left[ g(tx at) + g(tx at) \right] + \frac{1}{2a} \int_{t-at}^{t} h(t\xi) d\xi$   $+ \frac{1}{2a} \int_{0}^{t} dt \int_{t-a(t-t)}^{t} f(t\xi, t) d\xi$   $\left(\frac{dt}{dt} - \alpha \frac{dt}{dx}\right) \left(\frac{dt}{dt} + \alpha \frac{dt}{dx}\right) u = f(t,t)$   $\int_{t-a(t-t)}^{t} dt + \alpha \frac{du}{dx} = V \qquad u(tx, v) = g(tx)$   $\int_{t-a(t-t)}^{t} dt - \alpha \frac{dv}{dx} = f(tx,t) \qquad V(tx, 0) = h(x) + \alpha g'(tx)$ 

 $V(t_{i},t) = \int_{0}^{t} f(x \times at - as, s) ds + \lambda(x + at) + a g'(x + ax)$   $i = x = x_{0} + ar t = r$   $d = u + r aux = V(x_{0} + ar, r)$   $u = \int_{0}^{t} V(x_{0} - at \times ar, r) dr + u(x_{0} - at, r)$   $u(x_{0},t) = \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar - ar, r) dr$   $+ a \int_{0}^{t} g'(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} \int_{0}^{r} f(x_{0} - at + 2ar) dr$   $= \int_{0}^{t} f(x_{0} - at + 2ar) dr$