## pt(B)

## Décima Sétima Olimpíada Internacional de Linguística

Yongin (República da Coreia), 29 de julho – 2 de agosto de 2019

Solução do problema da prova por equipes

49	<b>≥</b> R₃ <del>Z</del> 📩	0,6	faz um lançamento alto do aparelho: fora do controle visual
	_ (000)	,	agarra o aparelho: rola o aparelho
50	$\rightarrow$ ( $^{\dagger}Q$ )	0,2	faz um lançamento baixo do arco
	(10.7		agarra o arco: sem a ajuda das mãos, o arco gira em torno de
			uma parte do corpo da ginasta
51	<b>↓( \                                   </b>	0,4	faz um lançamento alto/médio do aparelho
		0,2	agarra o aparelho: debaixo da perna, durante uma rotação
52	<b>→</b> (‡¦⊖)	0,2	faz um lançamento baixo do aparelho: o aparelho gira em torno de seu eixo, sem a ajuda das mãos, durante uma rotação
53	⊖(‡१)	0,2	gira o aparelho em torno de seu eixo: sem a ajuda das mãos, durante uma rotação
54	$\emptyset \bigcirc (\dagger =)$	0,2	segura o arco em um equilíbrio instável: sem a ajuda das mãos ou no chão
			gira o arco em torno de uma parte do corpo da ginasta: sem a
	<b>A</b> (1)		ajuda das mãos ou no chão
55	$\underline{\mathbb{O}} \longrightarrow (\dagger \boxtimes)$	0,2	gira o aparelho em torno de seu eixo pelo chão: sem a ajuda
		0,1	das mãos, fora do controle visual faz um lançamento baixo do aparelho: sem a ajuda das mãos,
		0,1	fora do controle visual
56	• 1,2	0,6	executa uma rotação de 360°-539° na ponta dos pés, perna ele-
	<b>U</b> 2		vada lateralmente, com a ajuda de uma mão, tronco na hori-
			zontal
57	$\infty(= \neq)$	0,4	faz um lançamento alto do arco
F0	0/	0.0	rebate o arco: no chão, debaixo da perna
58	⊖( <b>=</b> ‡₽)	0,2	gira a bola em torno de seu eixo: no chão, sem a ajuda das mãos, durante uma rotação
	$\infty (= \frac{1}{4})$		maos, durante uma rotação
59	λ∞(‡)	0,2	segura o arco em um equilíbrio instável: sem a ajuda das mãos
	,,,,		quica o arco no chão: sem a ajuda das mãos
60	∞‱(‡ <b>×</b> ()	0,3	passa a bola de uma parte do corpo para outra: sem a ajuda das mãos rola a bola: sem a ajuda das mãos, fora do controle visual
			2022 a 2022. Sould a ajada das illado, fora do controle vibrail

61	R <sub>4</sub> Z  / ‡ × 8	0,9	faz um lançamento alto do arco faz uma rotação com o torso se abaixando e duas rotaçes de 360° no eixo vertical rebate o arco: sem a ajuda das mãos, fora do controle visual, durante uma rotação de 360° no eixo vertical
62	<b>⊠ R</b> 2⊕	0,4	faz um lançamento alto do arco: fora do controle visual, durante uma reversão agarra o arco: passa por dentro do arco, durante uma reversão
63	R <sub>2</sub>	0,2	faz um lançamento alto da bola faz duas rotaçes de 360° no eixo vertical e uma rotação de 180° no eixo vertical, desce para o chão agarra a bola
64	4	0,2	executa um salto de gazela: perna arqueada
65	٩	0,3	executa um salto de gazela: com um giro de 360°
66	<u>/o</u> _	0,5	executa um salto espacate: com um giro de 360°, perna arqueada
67	at the table of table o	0,3	executa um salto espacate lateral
68	k	0,4	executa um salto espacate: com um giro de $180^\circ$
69	$\Rightarrow$	0,4	executa um salto de gazela: com um giro de 180°, curva as costas para trás
70	_	0,4	executa um salto espacate: curva as costas para trás, perna arqueada
71	<b>-</b> 5 <sub>4</sub>	0,8	executa uma rotação de 1620° na ponta dos pés, perna livre esticada na horizontal atrás, tronco na vertical
72	7	0,4	executa um equilíbrio na ponta dos pés, perna livre à frente, tronco na vertical
73	<b>1</b> ,	0,5	executa uma rotação de 270° na ponta dos pés, perna livre à frente, tronco na horizontal
74	₹	0,5	executa um equilíbrio na ponta dos pés, perna livre esticada na horizontal lateralmente, tronco na horizontal
75	<b>\frac{1}{1}</b>	0,2	executa um equilíbrio sobre o pé plano, perna elevada atrás, com a ajuda de uma mão, tronco na vertical
76	<b>†</b>	0,4	executa uma rotação de 360° na ponta dos pés, perna elevada atrás, com a ajuda de uma mão, tronco na horizontal
77	_, <b>° ک</b> ه	, 0	executa uma rotação de 180° na ponta dos pés e uma rotação de 360° sobre o pé plano, perna livre esticada na horizontal lateralmente, tronco na horizontal