bn

সপ্তদশ আন্তর্জাতিক ভাষা-বিজ্ঞান অলিম্পিয়াড

য়ঙ্গিন (কোরীয় প্রজাতন্ত্র), 29 জুলাই -2 অগাস্ট, 2019

দল প্রতিযোগিতার প্রশ্নের সমাধান

40	~ D 7 4	0.0	
49	🔀 R3 🕇 💥	0.6	যন্ত্রটিকে বড় ভাবে ছোঁড়ে: চাক্ষুষ নিয়ন্ত্রণের বাইরে
			যন্ত্রটি লুফে নেয়: যন্ত্রটি গড়ায়
50	→ (‡Q)	0.2	চক্রটিকে ছোটো ভাবে ছোঁড়ে
	(10)		চক্রটি লুফে নেয়: হাতের সাহায্য ছাড়া, চক্রটি ব্যায়ামবিদের দেহের একটি অঙ্গের
			घूर्णन करें
51	↓(↓ ←)	0.4	যন্ত্রটিকে বড়/মাঝারি ভাবে ছোঁড়ে
		0.2	যন্ত্রটি লুফে নেয়: পায়ের নীচে, একটি ঘূর্ণন করার সময়
52	→(‡¦⊖)	0.2	যন্ত্রটিকে ছোটো ভাবে ছোঁড়ে: যন্ত্রটি তার অক্ষের ঘূর্ণন করে, হাতের সাহায্য ছাড়া,
	0 (1.)		একটি ঘূর্ণন করার সময়
53	⊖(‡१)	0.2	সেটার অক্ষের চারিদিকে যন্ত্রটির ঘূর্ণন: হাতের সাহায্য ছাড়া, একটি ঘূর্ণন করার সময়
54	१०(‡=)	0.2	চক্রটি একটি অস্থির ভারসাম্য ধরে রাখে: হাতের সাহায্য ছাড়া অথবা মেঝেতে
			থেকে
			ব্যায়ামবিদের দেহের একটি অঙ্গের চারিদিকে চক্রটির ঘূর্ণন: হাতের সাহায্য ছাড়া
			অথবা মেঝেতে থেকে
55	$0 \rightarrow (\pm \infty)$	0.2	সেটার অক্ষের চারিদিকে মাটিতে যন্ত্রটির ঘূর্ণন: হাতের সাহায্য ছাড়া, চাক্ষুষ
			নিয়ন্ত্রণের বাইরে
		0.1	যন্ত্রটিকে ছোটো ভাবে ছোঁড়ে: হাতের সাহায্য ছাড়া, চাক্ষুষ নিয়ন্ত্রণের বাইরে
56		0.6	পায়ের আঙুলের ওপর একটি $360^{\circ}-539^{\circ}$ ঘূর্ণন সম্পাদন করে, একটি হাতের
	W 2		সাহায্যে পা উপরে এবং পাশে ধরা, ধড় অনুভূমিক
57	$\infty(= \neq)$	0.4	চক্রটিকে বড় ভাবে ছোঁড়ে
			চক্রটি বাউন্স/রিবাউন্ড করে: মেঝেতে থেকে, পায়ের নীচে
58	⊖(= ‡₺)	0.2	সেটার অক্ষের চারিদিকে বলটির ঘূর্ণন: মেঝেতে থেকে, হাতের সাহায্য ছাড়া,
			একটি ঘূর্ণন করার সময়
	∞(= ‡₹)		
59	β∞(‡)	0.2	চক্রটি একটি অস্থির ভারসাম্য ধরে রাখে: হাতের সাহায্য ছাড়া
			চক্রটি মেঝে থেকে বাউন্স/রিবাউন্ড করে: হাতের সাহায্য ছাড়া
60	$\infty m(\pm \infty)$	0.3	বলটিকে শরীরের এক অংশ থেকে অন্য অংশে পাঠায়: হাতের সাহায্য ছাড়া
			বলটি গড়ায়: হাতের সাহায্য ছাড়া, চাক্ষুষ নিয়ন্ত্রণের বাইরে

			Q
61	R ₄ Z /‡ ≥ ≤	0.9	চক্রটিকে বড় ভাবে ছোঁড়ে করে ধড় নীচু করে একটি ঘোরা এবং একটি উল্লম্ব অক্ষের দুটি 360° ঘূর্ণন চক্রটি বাউন্স/রিবাউন্ড করে: হাতের সাহায্য ছাড়া, চাক্ষুষ নিয়ন্ত্রণের বাইরে,
			একটি উল্লম্ব অক্ষের একটি 360° ঘূর্ণন করার সময়
62	≥ R ₂ ↔	0.4	চক্রটিকে বড় ভাবে ছোঁড়ে: চাক্ষুষ নিয়ন্ত্রণের বাইরে, একটি ওয়াকওভারের সময় চক্রটি লুফে নেয়: চক্রের ভেতর দিয়ে গলায়, একটি ওয়াকওভারের সময়
63	R ₂	0.2	বলটিকে বড় ভাবে ছোঁড়ে
			করে একটি উল্লম্ব অক্ষের দুটি 360° ঘূর্ণন এবং একটি উল্লম্ব অক্ষের একটি 180° ঘূর্ণন, মেঝেতে যায় বলটি লুফে নেয়
64	7	0.2	একটি হরিণ লাফ সম্পাদন করে: আংটির অবস্থানে পা
65	ف	0.3	একটি হরিণ লাফ সম্পাদন করে: একটি 360° ফেরা (টার্ন) সমেত
66	<u>ó</u> ,	0.5	একটি স্প্লিট লাফ সম্পাদন করে: একটি 360° ফেরা (টার্ন) সমেত, আংটির অবস্থানে পা
67	200-000-00-00-00-00-00-00-00-00-00-00-00	0.3	একটি পাশ স্প্লিট লাফ সম্পাদন করে
68	k	0.4	একটি স্প্লিট লাফ সম্পাদন করে: একটি 180° ফেরা (টার্ন) সমেত
69	*	0.4	একটি হরিণ লাফ সম্পাদন করে: একটি 180° ফেরা (টার্ন) সমেত, তার (স্ত্রীলিঙ্গ) পিঠ পিছনের দিকে মোড়ে
70	_	0.4	একটি স্প্লিট লাফ সম্পাদন করে: তার (স্ত্রীলিঙ্গ) পিঠ পিছনের দিকে মোড়ে, আংটির অবস্থানে পা
71	T o	0.8	পায়ের আঙুলের ওপর একটি 1620° ঘূর্ণন সম্পাদন করে, ছাড়া পা পিছনে এবং অনুভূমিক, ধড় উল্লম্ব
72	7	0.4	পায়ের আঙুলের ওপর ভারসাম্য সম্পাদন করে, ছাড়া পা সামনে এবং উপরে, ধড় উল্লম্ব
73	1	0.5	পায়ের আঙুলের ওপর একটি 270° ঘূর্ণন সম্পাদন করে, ছাড়া পা সামনে এবং উপরে, ধড় অনুভূমিক
74	₹	0.5	পায়ের আঙুলের ওপর ভারসাম্য সম্পাদন করে, ছাড়া পা পাশে এবং অনুভূমিক, ধড় অনুভূমিক
75	<u>.</u> ∴	0.2	সমতল পায়ে ভারসাম্য সম্পাদন করে, একটি হাতের সাহায্যে পা উপরে এবং পিছনে ধরা, ধড় উল্লম্ব
76	P 01	0.4	পায়ের আঙুলের ওপর একটি 360° ঘূর্ণন সম্পাদন করে, একটি হাতের সাহায্যে পা উপরে এবং পিছনে ধরা, ধড় অনুভূমিক
77	—, ° ک و		পায়ের আঙুলের ওপর একটি 180° ঘূর্ণন এবং সমতল পায়ে একটি 360° ঘূর্ণন সম্পাদন করে, ছাড়া পা পাশে এবং অনুভূমিক, ধড় অনুভূমিক