北京交通大学考试试题(A卷)

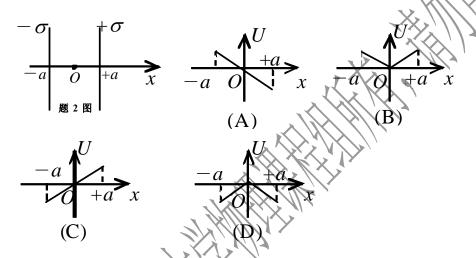
课程名称: __**大学物理**______ 学年学期: __2012—2013 学年第 2 学期

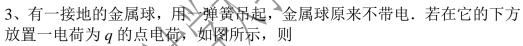
一、 单项选择题(共13题,每题3分,共39分)

1、一均匀带电球面,电荷面密度为 σ ,球面内电场强度处处为零,球面上面元 dS 带有 σdS 的电荷,该电荷在球面内各点产生的电场强度.

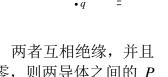
- (A) 处处为零.
- (B) 不一定都为零.
- (C) 处处不为零.
- (D) 无法判定.

2、电荷面密度为 $+\sigma$ 和 $-\sigma$ 的两块"无限大"均匀带电的平行平板,放在与平面相垂直的 x 轴上的+a 和-a 位置上,如图所示. 设坐标原点 O 处电势为零,则在-a < x < +a 区域的电势分布曲线为.





- (A) 只有当q > 0时,金属球才下移.
- (B) 只有当q < 0时,金属球才下移.
- (C) 无论 q 是正是负金属球都下移.
- (D) 无论q是正是负金属球都不动.



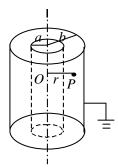
4、一长直导线横截面半径为 a,导线外同轴地套一半径为 b 的薄圆筒,两者互相绝缘,并且外筒接地、如图所示. 设导线单位长度的电荷为+ λ ,并设地的电势为零,则两导体之间的 P 点(OP=r)的场强大小和电势分别为:

(A)
$$E = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$$
, $U = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \ln \frac{b}{a}$.

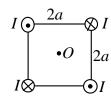
(B)
$$E = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$$
, $U = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \ln\frac{b}{r}$.

(C)
$$E = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0 r}$$
, $U = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \ln \frac{a}{r}$.

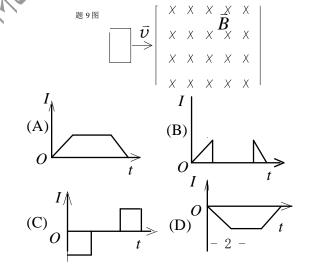
(D)
$$E = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0 r}$$
, $U = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \ln \frac{b}{r}$.



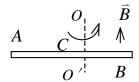
- 5、关于高斯定理,下列说法中哪一个是正确的?
- (A) 高斯面内不包围自由电荷,则面上各点电位移矢量 \bar{D} 为零.
- (B) 高斯面上处处 \bar{D} 为零,则面内必不存在自由电荷.
- (C) 高斯面的 \bar{D} 通量仅与面内自由电荷有关.
- (D) 以上说法都不正确.
- 6、在一点电荷 q 产生的静电场中,一块电介质如图放置,以点电荷所在处为球心作人 合面S,则对此球形闭合面:
- (A) 高斯定理成立, 且可用它求出闭合面上各点的场强.
- (B) 高斯定理成立,但不能用它求出闭合面上各点的场强.
- (C) 由于电介质不对称分布, 高斯定理不成立.
- (D) 即使电介质对称分布, 高斯定理也不成立.
- 7、一平行板电容器始终与端电压一定的电源相联. 当电容器两极板间为真空时, 电场强度为 \bar{E}_0 , 电位移为 \bar{D}_0 , 而当两极板间充满相对介电常量为 ε 的各向同性均匀电介质时, 电场强度 为 \vec{E} , 电位移为 \vec{D} , 则
- (A) $\vec{E} = \vec{E}_0 / \varepsilon_r$, $\vec{D} = \vec{D}_0$. (B) $\vec{E} = \vec{E}_0$, $\vec{D} = \vec{E}_0$
- (C) $\vec{E} = \vec{E}_0 / \varepsilon_r$, $\vec{D} = \vec{D}_0 / \varepsilon_r$. (D) $\vec{E} = \vec{E}_0$, $\vec{D} = \vec{E}_0$
- 8、四条皆垂直于纸面的载流细长直导线,每条中的电流皆为 1. 这四 条导线被纸面截得的断面,如图所示,它们组成了边长为 2a 的正方形 的四个角顶,每条导线中的电流流向亦如图所示,则在图中正方形中 心点O的磁感强度的大小为



- $B = \frac{2\mu_0}{I}I$
- (C) B = 0.
- 9、如图所示,一矩形金属线框,以速度 \bar{v} 从无场空间进入一均匀磁场中,然后又从磁场中出 来,到无场空间中。不计线圈的自感。设从线圈刚进入磁场时刻开始计时,感应电流 I 以顺 下面哪一条图线正确地表示了线圈中的感应电流 1 对时间的函数关系? 时针方向为正。



- 10、如图所示,导体棒 AB 在均匀磁场 B 中 绕通过 C 点的垂直于棒长且沿磁场方向的轴 OO' 转动(角速度 \bar{a} 与 \bar{B} 同方向),BC 的长度为棒长的 $\frac{1}{3}$,则
- (A) A 点比 B 点电势高.
- (B) A 点与 B 点电势相等.
- (C) A 点比 B 点电势低.
- (D) 有稳恒电流从A点流向B点.



- 11、在感应电场中电磁感应定律可写成 $\oint_L \bar{E}_K \cdot d\bar{l} = -\frac{d\Phi}{dt}$,式中 \bar{E}_K 为感应电场的电场强度. 此式表明:
- (A) 闭合曲线 $L \perp \bar{E}_{\kappa}$ 处处相等.
- (B) 感应电场是保守力场.
- (C) 感应电场的电场强度线不是闭合曲线.
- (D) 在感应电场中不能像对静电场那样引入电势的概念.
- 12、在圆柱形空间内有一磁感强度为 \bar{B} 的均匀磁场,如图所示. \bar{B} 的大小以速率 dB/dt 变化.在磁场中有A、B 两点,其间可放直导线 AB 和弯曲的导线 $\bar{A}B$,则
- (A) 电动势只在 \overline{AB} 导线中产生.
- (B) 电动势只在 \overrightarrow{AB} 导线中产生.
- (C) 电动势在 \overline{AB} 和 \overline{AB} 中都产生,且两者大小相等。
- $(D) \overline{AB}$ 导线中的电动势小于 \overline{AB} 导线中的电动势

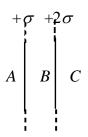


- 13、对位移电流,有下述四种说法,请指出哪一种说法正确.
- (A) 位移电流是指变化电场.
- (B) 位移电流是由线性变化磁场产生的.
- (C) 位移电流的热效应服从焦耳一楞次定律.
- (D) 位移电流的磁效应不服从安培环路定理.

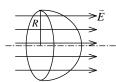
二、 填空题 (共8题,共31分)

1、(本题 5 分)两个平行的"无限大"均匀带电平面, 其电荷面密度分别为+ σ 和 + 2 σ ,如图所示,则 A 、B 、C 三个区域的电场强度分别为:

$$E_A$$
 — , E_B — , E_C — (设方向向右为正).

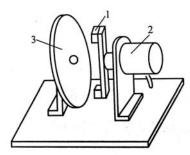


2、(本题 3 %) 半径为 R 的半球面置于场强为 \bar{E} 的均匀电场中,其对称轴与场强方向一致,如图所示.则通过该半球面的电场强度通量为____.



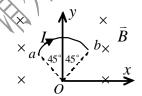
3、(本题 3 分) 一空气平行板电容器,两极板间距为 d,充电后板间电压为 U. 然后将电源断开,在两板间平行地插入一厚度为 d/3 的金属板,则板间电压变成 $U=____$.

4、(本题 4 分)演示实验电磁驱动。我们来观察一导体圆盘在旋转磁场中的转动,如图所示。当永磁铁相对于铝盘转动时,由于电磁感应,将在铝盘中形成_____。根据楞次定律,涡电流总是阻碍永磁铁相对于铝盘的相对运动,其效果必是铝盘随着磁铁转动。且在电磁驱动作用下,铝盘的转速总是_____磁铁转速(填大于、小于或等于)。



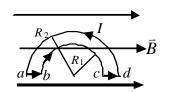
1. 永磁体; 2. 电动机; 3. 铝圆盘

5、(本题 4 分)截面积为 S,截面形状为矩形的直的金属条中通有电流 I. 金属条放在磁感强

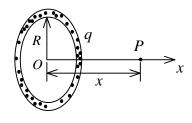


6、(本题 4 分)如图,一根载流导线被弯成半径为R的 A4 圆弧,放在磁感强度为B的均匀磁场中, \bar{B} 垂直导线所在平面、则载流导线 ab 所受磁场的作用力的大小为_____,方向____.

7、(本题 5 分) 半径分别为 R_1 和 R_2 的两个半圆弧与直径的两小段构成的通电线圈 abcda (如图),放在磁感强度为 \bar{B} 的均匀磁场中, \bar{B} 平行线圈所在平面.则线圈的磁矩的太小为____,线圈受到的磁力矩的大小为____。



8、(本题 3 分) 如图所示,一半径为 R 的圆环,其上无规则地分布着电荷,已知总电荷为 q. 则圆环轴线上距离圆心 O 为 x 的 P 点处的电势为_____.

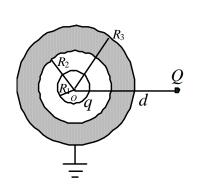


(设无穷远处的电势为零)

三、 计算题 (共3题,共30分)

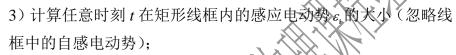
1 本题 12 分)半径为 R_1 的导体球,带电荷 q,在它外面同心地罩一金属球壳,其内、外半径分别为 R_2 , R_3 ,今在距球心 d 处放一电荷为 Q 的点电荷,并将球壳接地。求:

- 1) 金属球壳内表面 $(r=R_2)$ 上的感应电荷 Q'_{H} ;
- 2) 导体球和金属球壳之间($R_1 < r < R_2$)的电场强度的大小和方向;
- 3) 导体球的球心 O 处的电势;
- 4) 金属球壳外表面 $(r=R_3)$ 上的感应电荷 Q'_{4} ;

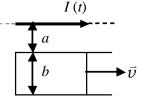


- 5) 整个金属球壳上的感应电荷 Q'。
 - (设大地的电势和无穷远处的电势为零)
- 2、(本题 8 分)一根电缆由半径为 R_1 和 R_2 的两个薄圆筒形导体组成,在两圆筒之间是空气. 电缆内层导体通电流 I,外层导体作为电流返回路径,如图所示.

- 1) 求空间各点磁感应强度 B 的分布;
- 2) 求长度为 l 的一段电缆内的磁场储存的能量。
- 3、(本题 10 分)如图所示,真空中一长直导线通有电流 $I(t) = Ioe^{\lambda t}$ (式中 Io、 λ 为常量,t 为时间),有一带滑动边的矩形导线框与长直导线平行共面,二者相距 a、矩形线框的滑动边与长直导线垂直,它的长度为 b,并且以匀速 \bar{v} (方向平行长直导线)滑动。设开始时滑动边与对边重合(即开始时矩形导线框面积为零)。
- 1) 写出此通电长直导线在空间各点的磁感应强度 B 的分布;
- 2)计算在任意时刻 t,通电长直导线所产生的磁场通过矩形线框的磁通量 $\Phi_{\rm m}(t)$;







2012-2013 学年第二学期《大学物理》期末试卷参考答案 (A)

一、选择题(39分,每题3分)

1, C 2, C

3, C

5, C 4. D

6, B 7, B 8, C

9、C

10, A

11, D 12, D

13 A

二、填空题(共31分)

$$1, -3\sigma/(2\varepsilon_0) - \sigma/(2\varepsilon_0) 3\sigma/(2\varepsilon_0)$$

- $2 \sqrt{\pi R^2 E}$
- 3、2*U*/3
- 4、涡电流:小于
- 5、负 IB/(nS)
- 6、 $\sqrt{2}BIR$ 沿 y 轴正向
- 7. $\frac{1}{2}\pi I(R_2^2 R_1^2)$ $\frac{1}{2}\pi IB(R_2^2 R_1^2)$
- **8.** $U = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 (R^2 + x^2)^{\frac{1}{2}}}$



1、

- 1) 球壳内表面上感生电荷应为 $Q'_{tt} = -q$.
- 2) 球壳内表面上感生电荷是均匀分布的,因而、导体球和金属球壳之间的电场强度方向是沿 着径向方向。可以利用高斯定理求出其场强。

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{S} = q / \varepsilon_0 \quad E \cdot 4\pi r^2 = q / \varepsilon_0$$

导体球与球壳间的场强为 $\bar{E} = q\bar{r}/(4\pi c)^3$

3)设大地电势为零,则导体球心 0点电势为:

$$U_0 = \int_{R_i}^{R_2} E \, \mathrm{d} \, r = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \int_{R_i}^{R_i} \frac{\mathrm{d} \, r}{r^2} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left(\frac{1}{R_i} - \frac{1}{R_2} \right)$$

4)设球壳外表面上感生电荷为 Q_n ,以无穷远处为电势零点,根据电势叠加原理,导体球心 0 处电势应为:

$$U_0 = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left(\frac{Q}{d} + \frac{Q_0}{R_3} \frac{q}{R_2} + \frac{q}{R_1} \right)$$

设大地与无穷远处等电势,则上述二种方式所得的0点电势应相等,

$$U_{0} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \left(\frac{Q}{d} + \frac{Q'_{5\uparrow}}{R_{3}} - \frac{q}{R_{2}} + \frac{q}{R_{1}} \right) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}} \left(\frac{1}{R_{1}} - \frac{1}{R_{2}} \right)$$

由此可得球壳外表面上感生电荷 $O'_{th} = -QR_{o}/d$

- 5)故导体壳上感生的总电荷应是 $Q' = -QR_3/d-q$
- 2. \vec{R} : 1) $\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \sum I_i$, $2\pi r B = \mu_0 I \quad (R_1 < r < R_2)$ $B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \quad (R_1 < r < R_2)$

$$B = \begin{cases} 0 & r < R_1 \\ \frac{\mu_0 I}{2\pi r} & R_1 < r < R_2 \\ 0 & r > R_2 \end{cases}$$

2)
$$w_{m} = \frac{B^{2}}{2\mu_{0}} = \frac{\mu_{0}^{2}I^{2}}{2\mu_{0}(2\pi r)^{2}}$$
$$dW_{m} = w_{m} dV = w_{m} 2\pi r dr \cdot l = \frac{\mu_{0}I^{2}}{2(2\pi r)^{2}} 2\pi r l dr$$
$$W_{m} = \int_{R_{1}}^{R_{2}} dW_{m} = \frac{\mu_{0}I^{2}l}{4\pi} \int_{R_{1}}^{R_{2}} \frac{dr}{r} = \frac{\mu_{0}I^{2}l}{4\pi} \ln \frac{R_{2}}{R_{1}}$$

3、 解:

1)
$$B = \frac{\mu_0 I(t)}{2\pi y}$$
 (2 $\%$)

2) 任意时刻t的 $\Phi(t)$

$$\Phi(t) = \int \vec{B} \cdot d\vec{S}$$

$$= \int_{a}^{a+b} \frac{\mu_0 I(t)}{2\pi y} x(t) dy$$

$$= \frac{\mu_0}{2\pi} I_0 v t \ln \frac{a+b}{a} \exp(-\lambda t)$$

3)
$$\varepsilon_i = -\frac{\mathrm{d}\Phi(t)}{\mathrm{d}t} = \frac{\mu_0}{2\pi}I_0\upsilon\ln\frac{a+b}{a}\mathrm{e}^{-\lambda t}(\lambda t - 1)$$

4) ε_i 方向: $\lambda t < 1$ 时,逆时针; $\lambda t > 1$ 时,顺时针.