d-o direction 1d=1 -> SUR Irma Alonso Sanchez d=0-DNORTE monitor mutex. Lock () are-no-car_s_pod () numpedpas:int=o (numcarspas==0 , numpedpas==0) num cars pas int =0 are-no-car-n-pod() num carnpas: int =0 (num courn pais == 0 > numped pas == 0) no-car-s-pod, vc () N-2-VD-01-91D no-car-n-pod.vc (numcarspas == 0 \ numcarn pas == 0) no_cars_n.vc wants-enter-car (d) leaves - car (d) mutex. wait() mutex.wait() if d== 1: if dia== 1 : numcarspas -= 1 no_car_n_ped. wait_for (are_no_car_n_ped) if numcarspos ==0: numarspas+=1 no-car-ppod notify-all() no-car-10-sh. notify-all() el 50 : no_car_s_pod.wait_for (are_na_car_s_pod) ekse: unmambas+=7 numcar mpas -= 1 if numcarn pas==0: no_car_n_pod.notify-allU mutex.signal() no_cace_n.notify-all() water signall () noirteabag- zavial wants-enter-podostrian() mutex: wait () mutex.wait() no_car_g_n.wait-for(are_no_car_s_n) numpedpas -= 1 if numpedpas==0: numpedpas+=1 no-car-n-ped.notifyall() mutex.signal() no-car-s-pad. notify-all() muter.signall) El invariante es: INV = \ numpedpas >0 umars pas ≥ 0 numcarn pas ≥ 0 numped pas >0 -> num carspas =0 1 hum cars pas =0 num carspas >0 -> num campas =0 1 numped pas=0 numcainpas > 0-> numcarspas = 0 A numped pos = 0 }

Con esta versión se garantiza la soguridad ya que:

- · Un peatón sólo puede entrar si se cumple que no hay coches del norte nidel sur pasando.
- · Un cooke del norte solo puede entrar si no hay cookes del sur ni peatones cruzando.
- · Un coche del sur sólo puede pasar si no hay coches del norte ni peatones cruzando.

No hay deadlocks ya que cuando sale un peaton, codre del norte o coche del sur si quedan o elementos pasando hacemos un notify a los otros dos que puede ser que estuvieran esperando, de manera que no se quedan todos esperando en ningún momento.

Sin embargo, con esta solución si hay inanición.

Per ejemplo, si están cruzando partones y llegan coches se ponen a esperar, pero mientras sigan llegando partones entrarán en el puente y los coches no podrán entrar nunca (por muchos que haya esperando).

Analogamente, con los coches del sur y del norte, ocurre lo mismo.

Para evitar esto añadimos al monitor tres variables que llevan la cuenta del número de coches del sur, del norte y de postenes esperando, que serán cars wait, carn wait, podwait respectivamente.

Además, añadimos una variable turn que indica el turno de los que tienen que pasar, de monera que vale:

- · 0 => cuando pueden pasar los cochos del sur
- · 1 => cuando pueden pasar los coches del norte.
- · 2 => cuardo pueden pasar los peatones.
- ·-1 ⇒ cuando pueden pasar todos (turno neutro).

lel turno neutro es necesario, ya que cada turno se activará cuando haya maste elementos de algún grupo esperando, pero si alguno de los grupos termina de pasar y de los otros biay menos esperando que el límite que habramos puesto k se activa el turno neutro y padrá pasar cualquiera. si no se quedaría esperando. Ademas, se empieza con el turno neutro para que cuando no hay nadie, el primero que llegue pueda entrar).

con esto se evita la inanición, ya que cuando la lant. de elementos do una grupo esperando sea mayor que Le (una cant. que elegimos nosotros), se le da el turno y entrará al puente.

```
En este caso el Invariante queda:
```

```
INV= 1 numpedpas > 0

numcars pas > 0

turn & Lo, L, 2, -1 }

carnwait > 0

ped wait > 0

numped pas > 0 -> numcars pas = 0 \ (turn = 2 \text{ turn = -1})

numcars pas > 0 -> numcars pas = 0 \ (turn = 0 \text{ turn = -1})

numcarn pas > 0 -> numcars pas = 0 \ (turn = 1 \text{ turn = -1})
```

Y lo que se añade en las funciones leaves-car y leaves-potestrian es un if "
de manera que después de que haya salido el element que seo y antes de
haver el notify a los otros dos grupos, se comprueba si para alguno de los
otros dos grupos hay más de 5 elementos esperando. Y en caso de que los haya
se les da el turno. Si no hay ninguno con más de s esperando se asigna el
turno neutro.