

Cap 31. Inductancia.

Prof. Isabel Orozco C.

Grupo 001.

Sede
Atlántico.

Autoinducción e Inductancia

Baterías → Proporcionan fem y corriente
(frente fija)

Campos magnéticos variables → Proporcionan fem y corriente "inducida"

Consideremos un circuito sencillo con batería y resistencia.

Una vez cerrado el interruptor, la corriente produce un flujo magnético a través del área encerrada por la espira. Conforme la corriente aumenta hacia su valor de equilibrio, este flujo magnético cambia con el tiempo e induce una fem en la espira.

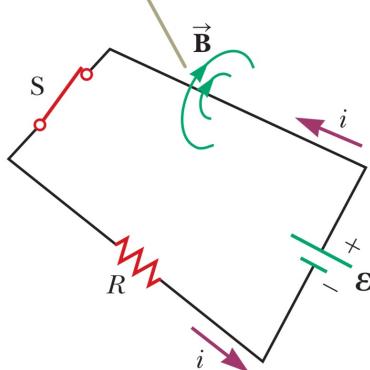


Figura 31.1 Autoinducción en un circuito sencillo.

Al aumentar I ,
aumenta B ,
aumenta Φ_B ,
 $\frac{d\Phi_B}{dt} \rightarrow \oplus$
 $dI/dt \rightarrow \oplus$

se forma una
fem inducida
que contrarre-
sta la de la
batería.

Por esto se
le llama
fuerza
contraelectro-
motriz.

El efecto anterior se llama autoinducción debido a que el flujo variable a través del circuito y la fem inducida resultante surge del circuito mismo. La fem inducida se denota E_L .

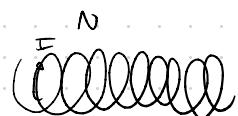
$$E_L = -L \cdot \frac{di}{dt}$$

Inductancia
de la espira

L depende de
la geometría de
la espira y otras
características
físicas.

Si consideramos una bobina o solenoide de N vueltas, por Ley de Faraday

$$E_L = -N \frac{d\Phi_B}{dt}$$



$$\hookrightarrow L \frac{di}{dt} = N \frac{d\Phi_B}{dt}$$

$$L = N \frac{\frac{d\Phi_B}{dt}}{\frac{di}{dt}} = N \frac{d\Phi_B}{di} \quad \frac{d\Phi_B}{di} \quad \text{si pasa el mismo flujo magnético a través de cada vuelta}$$

$$L = N \cdot \frac{\Phi_B}{i}$$

si pasa el mismo
flujo magnético a
través de cada vuelta

Las unidades de L son
henry (H) $(H = \frac{V \cdot S}{A})$

Ejemplo 31.1 Inductancia de un solenoide

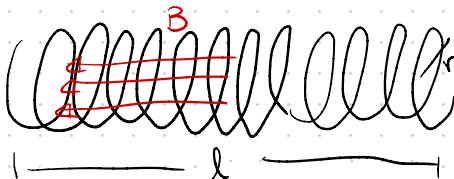
Consideré un solenoide con N vueltas y longitud l devanado uniformemente. Suponga que l es mucho mayor que el radio de los devanados y que el núcleo del solenoide es aire.

(A) Encuentre la inductancia del solenoide.

N vueltas



$$A = \pi r^2$$



$$l \gg r \\ \text{es ideal}$$

El campo magnético dentro del solenoide es

$$B = \mu_0 n i = \frac{\mu_0 N i}{l}$$

$$\Phi_B = B \cdot A = \frac{\mu_0 N i}{l} \cdot A$$

$$L = \frac{N \Phi_B}{i} = \frac{N}{i} \cdot \frac{\mu_0 N i}{l} A = \frac{\mu_0 N^2 A}{l}$$

con $A = \pi r^2$

- 6.** Un toroide tiene un radio mayor R y un radio menor r , y está estrechamente enrollado con N vueltas de alambre en un toro de cartón hueco. La figura P31.6 muestra la mitad de este toroide, permitiendo la vista de su sección transversal. Si $R \gg r$, el campo magnético en la región encerrada por el alambre del toroide es esencialmente el mismo que el campo magnético de un solenoide que ha sido doblado en un gran círculo de radio R . Modele con un campo uniforme de un solenoide largo y demuestre que la inductancia de dicho toroide es aproximadamente igual a

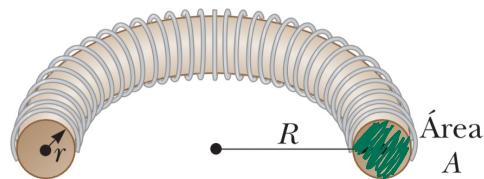
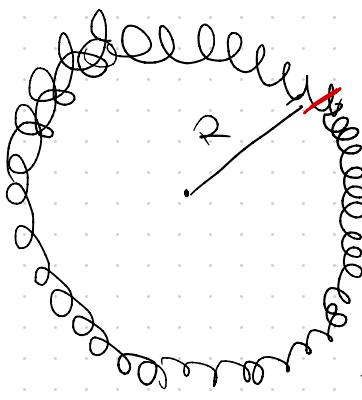


Figura P31.6

magnético en la región encerrada por el alambre del toroide es esencialmente el mismo que el campo magnético de un solenoide que ha sido doblado en un gran círculo de radio R . Modele con un campo uniforme de un solenoide largo y demuestre que la inductancia de dicho toroide es aproximadamente igual a

$$L \approx \frac{1}{2} \mu_0 N^2 \frac{r^2}{R}$$

$$R \gg r$$



$$\text{Para solenoide } L = \frac{\mu_0 N^2 A}{l}$$

$$l = 2\pi R \quad A = \pi r^2$$

Toroide:

$$L = \frac{\mu_0 N^2 \pi r^2}{2\pi R} = \frac{\mu_0 N^2 r^2}{2R}$$

Circuitos RL

El elemento de un circuito con alta inductancia se llama un inductor. Su símbolo es .

La función del inductor es, por ley de Lenz, oponerse a los cambios en un circuito.

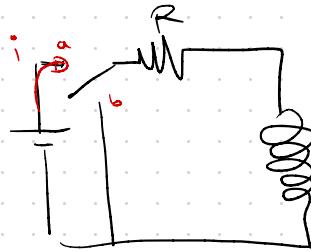
Cuando $\frac{di}{dt} \rightarrow +$ (Corriente aumenta)

Inductor produce E_L que se opone a E para tratar de que la corriente aumente más lento (disminuir).

Cuando $\frac{di}{dt} \rightarrow -$ (Corriente disminuye)

Inductor produce E_L que trata de reforzar a E para tratar de que la corriente no disminuya tanto.

Al cerrar el interruptor la corriente aumenta desde 0.



Al cerrar el interruptor en a

$$E - iR + E_L = 0$$

$$E - iR - L \frac{di}{dt} = 0$$

Dividiendo entre R :

$$\frac{E}{R} - i - \frac{L}{R} \frac{di}{dt} = 0$$

$$\text{Sea } x = \frac{E}{R} - i \quad - dx = - di \quad \frac{di}{dt} = - \frac{dx}{dt}$$

Queda

$$x + \frac{L}{R} \frac{dx}{dt} = 0$$

$$x = -\frac{L}{R} \frac{dx}{dt}$$

$$\int_{x_0}^x \frac{dx}{x'} = \int_0^t -\frac{R}{L} dt'$$

$$\ln\left(\frac{x}{x_0}\right) = -\frac{R}{L} t$$

$$x = x_0 e^{-\frac{Rt}{L}}$$

$$\text{En } t=0, i=0 \Rightarrow x_0 = \frac{\epsilon}{R} - \cancel{i} = \frac{\epsilon}{R}$$

$$\left(\frac{\epsilon}{R} - i\right) = \frac{\epsilon}{R} e^{-\frac{Rt}{L}}$$

$$\boxed{i(t) = \frac{\epsilon}{R} \left(1 - e^{-\frac{Rt}{L}}\right)}$$

Cuando $t=0$
 $i(t)=0$

$t>0$: i aumenta
 $t \rightarrow \infty$ $i(t) \rightarrow \frac{\epsilon}{R}$

$$\text{Sea } \tau = \frac{L}{R} \quad \text{l - constante de tiempo}$$

La rapidez a la que cambia la corriente con el tiempo

$$\frac{di}{dt} = \frac{\epsilon}{R} - \frac{\epsilon}{R} e^{-\frac{Rt}{L}} = \frac{\epsilon}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \begin{array}{l} \text{Cuando } t=0 \quad \frac{di}{dt} = \frac{\epsilon}{L} \\ \text{Cuando } t \rightarrow \infty \quad \frac{di}{dt} \rightarrow 0 \end{array}$$

154
el circuito
ha alcanzado
su
corriente
máxima.

Después de que el interruptor S_1 se cierra en $t = 0$, la corriente aumenta hacia su valor máximo $\frac{\mathcal{E}}{R}$.

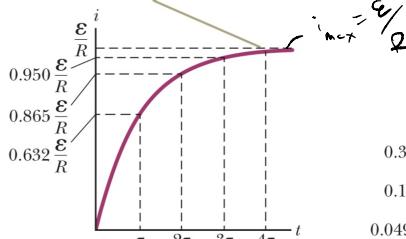


Figura 31.3 Gráfica de la corriente en función del tiempo para el circuito RL que se muestra en la figura 31.2b. La constante de tiempo τ es el intervalo de tiempo necesario para que i alcance 63.2% de su valor máximo.

La rapidez de cambio en el tiempo de la corriente es máxima en $t = 0$, instante en el que se cierra el interruptor S_1 .

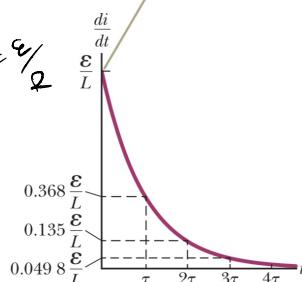
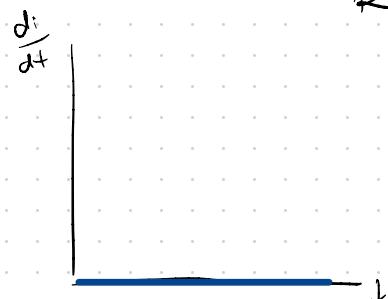
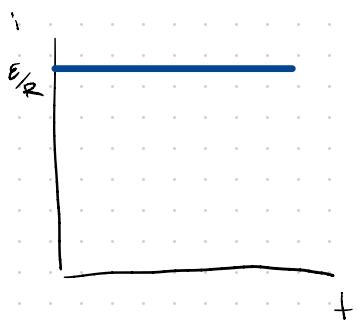
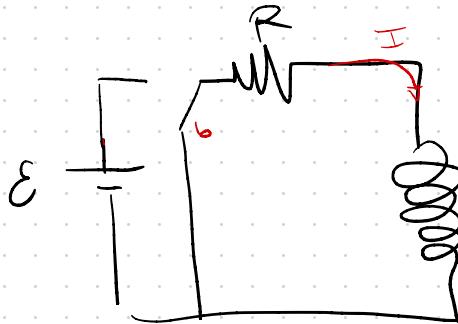


Figura 31.4 Gráfica de di/dt en función del tiempo para el circuito RL que se muestra en la figura 31.2b. La razón de cambio disminuye de manera exponencial con el tiempo conforme i aumenta hacia su valor máximo.

Nota: Si la inducción L es igual a cero, y el circuito solo tiene resistencia, la corriente aumentaría instantáneamente a su valor de $i = \frac{\mathcal{E}}{R}$



Supongamos que ahora, luego de que la corriente se estabilizó a $\frac{E}{R}$, movemos el interruptor al punto b



En este caso, ya no hay batería,

$$iR + L \frac{di}{dt} = 0$$

$$iR = -L \frac{di}{dt}$$

$$\int \frac{di}{i} = \int \frac{R}{L} dt$$

$$\text{En } t=0 \quad i=i_0 = \frac{E}{R}$$

$$\ln\left(\frac{i}{i_0}\right) = -\frac{Rt}{L}$$

$$i(t) = i_0 e^{-\frac{Rt}{L}}$$

$$\frac{R}{L} = 4$$

$$i(t) = i_0 e^{-\frac{t}{4}}$$

En $t = 0$, el interruptor está colocado en la posición b , y la corriente pasa por su valor máximo \mathcal{E}/R .

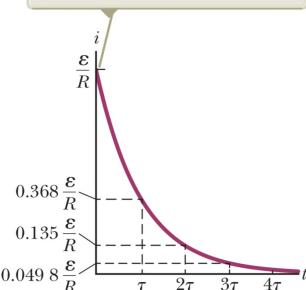
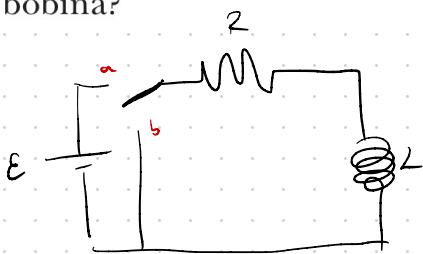


Figura 31.6 Corriente en función del tiempo para la espira del lado derecho del circuito que aparece en la figura 31.5b. Para $t < 0$, el interruptor S_2 está en la posición a .

¡ La corriente disminuye paulatinamente aunque no hay batería, por la presencia del inductor !

13. Un circuito consta de una bobina, un interruptor y una batería, todos conectados en serie. La resistencia interna de la batería es insignificante en comparación con la de la bobina. El interruptor está originalmente abierto. Éste se cierra y después de un intervalo de tiempo Δt , la corriente en el circuito llega a 80.0% de su valor final. El interruptor permanece entonces cerrado por un intervalo de tiempo mucho más largo que Δt . Los cables conectados a las terminales de la batería están a continuación en corto circuito con otro alambre y se eliminan de la batería, de modo que la corriente es ininterrumpida. (a) En un instante que es un intervalo de tiempo Δt después del cortocircuito, ¿en qué porcentaje de su valor máximo está la corriente? (b) En el momento $2\Delta t$ después de que la bobina tiene un cortocircuito, ¿qué porcentaje de su valor máximo tiene la corriente en la bobina?



Si cierra en $t=0$ en a

$$i(t) = \frac{E}{R} (1 - e^{-\frac{t}{T_{in}}}) \quad i_{max} = \frac{E}{R}$$

En $t = \Delta t$, $i = 0,8 \frac{E}{R}$ \rightarrow alcanza el 80% de valor final.

$$0,8 \frac{E}{R} = \frac{E}{R} (1 - e^{-\frac{\Delta t}{T_{in}}})$$

$$e^{-\frac{\Delta t}{T_{in}}} = 1 - 0,8 = 0,2$$

$$-\frac{\Delta t}{T} = \underbrace{\ln(0,2)}$$

$$\Delta t = \frac{r \cdot \underbrace{-\ln(0,2)}_{\ln 5}}{r - \ln 5} = \frac{r - \ln 5}{\ln 5}$$

El problema dice que el interruptor permanece cerrado por un intervalo de tiempo mucho mayor a Δt , esto se interpreta como que la corriente se permite llegar a su valor máximo $\frac{E}{R}$.

Posteriormente, el interruptor se pasa a 'b', eliminando la batería. Así, la corriente disminuirá como

$$i(t) = \frac{E}{R} e^{-\frac{t}{T}}$$

Un intervalo Δt luego del cortocircuito

$$i(\Delta t) = i_0 \cdot e^{-\frac{\Delta t}{T}} = i_0 \cdot e^{\frac{-\Delta t}{T}}$$

$$i(\Delta t) = i_0 e^{-0,5} = i_0 \cdot 0,2$$

$$\Rightarrow \frac{i(\Delta t)}{i_0} = 0,2 \rightarrow 20\%$$

La corriente es un 20% de su valor máximo

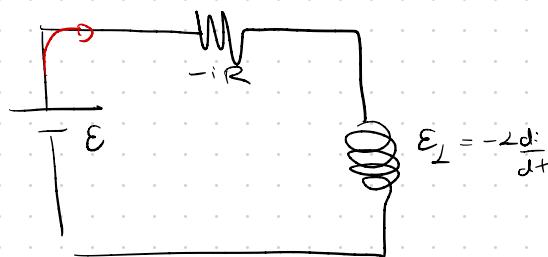
$$b) E_n + = 20t = 2 \cdot 9 \ln(5)$$

$$i(t) = i_0 e^{\frac{-2t \ln 5}{T}} = i_0 e^{-2 \ln 5} = i_0 \cdot 0,04$$

$$\frac{i(t)}{i_0} = 0,04 \rightarrow 4\% \quad \downarrow$$

4% de la
corriente
máxima (inicial)

Energía en campo magnético



$$E_L = -L \frac{di}{dt}$$

$$E - iR - L \frac{di}{dt} = 0$$

Multiplicando por i :

$$iE = i^2 R + L i \frac{di}{dt}$$

Curly braces under the terms are labeled:

- Rapidez a la que la batería suministra energía
- Rapidez a la que entrega energía al resistor
- Rapidez a la que se almacena energía en el inductor.

Todas están en Watts (W)

Sea

$$\frac{dU_B}{dt} = L i \frac{di}{dt}$$

$$\int dU_B = \int L i di$$

U_B : Energía magnética almacenada en el inductor

$$U_B = \frac{1}{2} L i^2$$

Podemos también calcular la densidad de energía magnética por unidad de volumen

$$U_B = \frac{U_B}{V} = \frac{B^2}{2\mu_0}$$

En cualquier
región
del espacio

- 21.** Un solenoide de 68 vueltas con núcleo de aire tiene 8.00 cm de largo y un diámetro de 1.20 cm. ¿Cuánta energía se almacena en su campo magnético cuando conduce una corriente de 0.770 A?

$$N = 68$$

$$l = 8 \text{ cm}$$

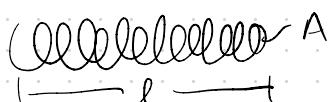
$$D = 1.2 \text{ cm}$$

$$U_B = \frac{1}{2} L i^2$$

$$L = \frac{\mu_0 N^2 A}{l} = \frac{4\pi \times 10^{-7} \cdot 68^2 \cdot 1.131 \times 10^{-4}}{0.08} \text{ A}$$

$$A = \frac{\pi D^2}{4} = \frac{\pi \cdot (1.2 \times 10^{-2})^2}{4} = 1.131 \times 10^{-4} \text{ m}^2 \quad \left\{ L = 8.215 \times 10^{-6} \text{ H} \right.$$

$$U_B = \frac{1}{2} \cdot 8.215 \times 10^{-6} \cdot 0.77^2 = 2.44 \times 10^{-6} \text{ J}$$



$$V = Al = 1.131 \times 10^{-4} \cdot 0.08 \\ = 9.048 \times 10^{-6} \text{ m}^3$$

$$U_B = \frac{U_B}{V} = \frac{2.44 \times 10^{-6}}{9.048 \times 10^{-6}} = 0.27 \text{ J/m}^3$$

Inductancia Mutua

$$\text{Coil } \mathcal{E}_2 = -L \frac{di}{dt}$$

Una corriente en la bobina 1 establece un campo magnético y parte de las líneas del campo magnético pasan a través de la bobina 2.

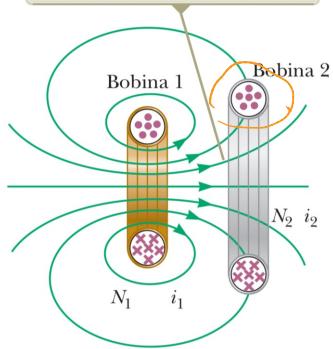


Figura 31.9 Vista de la sección transversal de dos bobinas adyacentes.

La corriente i_1 en bobina 1 produce un campo magnético (mostrado en verde)

Parte de las líneas de este campo pasa por la bobina 2, produciendo un flujo magnético. A este le llamamos Φ_{12}

Φ_{12} → Flujo magnético en bobina 2 debido a la bobina 1.

Definimos la inductancia mutua M_{12} de la bobina 2 respecto a la 1 como

$$M_{12} = \frac{N_2 \cdot \Phi_{12}}{i_1}$$

Esta depende de
geometría
de ambos circuitos
y su orientación

Este flujo magnético, si cambia con el tiempo, produce una fem en la bobina 2

$$\mathcal{E}_2 = -N_2 \cdot \frac{d\Phi_{12}}{dt} = -N_2 \frac{d}{dt} \left(\frac{M_{12} i_1}{N_2} \right) = -M_{12} \frac{di_1}{dt}$$

Análogamente, si una corriente i_2 pasa por la bobina 2, podrá inducir un flujo magnético Φ_{21} en la bobina 1, y si este cambia, podrá inducir una fem E_1 en la bobina 1.

$$E_1 = -N_1 \frac{d\Phi_{21}}{dt} = -M_{21} \cdot \frac{di_2}{dt}$$

donde

$$M_{21} = \frac{N_1 \Phi_{21}}{i_2}$$

$$\frac{N_2 \Phi_{12}}{i_1} = \frac{N_1 \Phi_{21}}{i_2}$$

Las inductancias mutuas son iguales, es decir,

$$M_{12} = M_{21} = M$$

\Rightarrow

$$E_2 = -M \frac{di_1}{dt}$$

$$E_1 = -M \frac{di_2}{dt}$$

(fem
mutuas
inducidas)

Recuerde que en adición a esto, las autoinducciones son

$$E_{2,2} = -L \frac{di_2}{dt}$$

$$E_{1,1} = -L \frac{di_1}{dt}$$

L : autoinductancia

- 26.** Dos solenoides A y B, colocados uno cerca del otro y comparteniendo el mismo eje cilíndrico, tienen 400 y 700 vueltas, respectivamente. En el solenoide A una corriente de 3.50 A produce un flujo promedio de $300 \mu\text{Wb}$ por cada vuelta de A y un flujo de $90.0 \mu\text{Wb}$ por cada vuelta de B. (a) Calcule la inductancia mutua de los dos solenoides. (b) ¿Cuál es la inductancia de A? (c) ¿Cuál es la fem inducida en B cuando la corriente en A aumenta con una rapidez de 0.500 A/s?

auto

$$N_A = 400$$

$$N_B = 700$$

$$i_A = 3.5 \text{ A}$$

a)

$$\text{Wb} = T \cdot \text{m}^2$$

$$\Phi_A = 300 \mu\text{Wb} = 300 \times 10^{-6} \text{ Wb}$$

$$= 3 \times 10^{-4} \text{ Wb}$$

$$\Phi_{AB} = 90 \mu\text{Wb} = 90 \times 10^{-6} \text{ Wb}$$

$$= 9 \times 10^{-5} \text{ Wb}$$

$$M_{12} = \frac{N_2 \Phi_{12}}{i_1}$$

$$M_{AB} = \frac{N_B \Phi_{AB}}{i_A} = \frac{700 \cdot 9 \times 10^{-5}}{3.5}$$

$$= 18 \times 10^{-3} \text{ H} \quad // \quad = 18 \text{ mH}$$

$$b) L_A = \frac{N_A \Phi_A}{i_A} = \frac{400 \cdot 3 \times 10^{-4}}{3.5} = 34.3 \times 10^{-3} \text{ H}$$

$$= 34.3 \text{ mH}$$

$$c) \frac{di_A}{dt} = 0.5 \text{ A/s}$$

$$|\mathcal{E}_B| = \left| -M \frac{di_A}{dt} \right| = 18 \times 10^{-3} \cdot 0.5 = 9 \times 10^{-3} \text{ V}$$

$$= 9 \text{ mV}$$

Circuitos LC

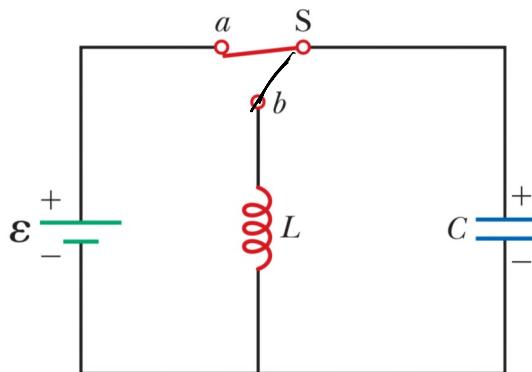


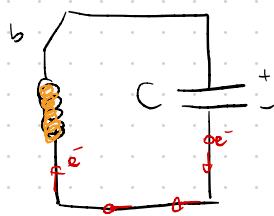
Figura 31.11 Circuito *LC* simple. El capacitor tiene una carga inicial Q_{\max} , y el interruptor en posición a se abre en $t < 0$ y después en posición b se cierra en $t = 0$.

Si el interruptor se cierra en a, el circuito, no hay resistencia ni inductor, la carga es casi instantánea

Con el capacitor totalmente cargado almacenando una carga Q_{\max} , su energía es

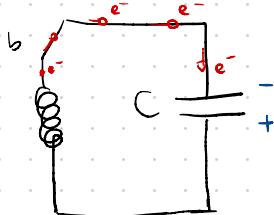
$$U_E = \frac{Q_{\max}^2}{2C}$$

Ahora supongamos que, cuando el capacitor está cargado movemos el interruptor al punto b.



Las cargas empezaron a fluir desde el capacitor hacia el inductor, parte de la energía se almacena como energía magnética en este.

Cuando el inductor se carga, la corriente sigue su camino hacia el capacitor, hasta que al final este tiene la polaridad opuesta.



Al cargarse completamente el capacitor, las cargas se devuelven al inductor, y el proceso se repite oscilatoriamente.

La energía total almacenada en el circuito LC es

$$\Delta U_E + \Delta U_B = 0$$

$$U_E = \frac{q^2}{2C}$$

$$U_B = \frac{1}{2} L i^2$$

Veamos el cambio respecto al tiempo

(La energía se conserva)

$$\frac{d}{dt} (U_E + U_B) = \frac{d}{dt} \left(\frac{q^2}{2C} + \frac{1}{2} L i^2 \right) = 0$$

$$\frac{1}{2C} \cancel{\frac{dq}{dt}} \cdot \cancel{\frac{dq}{dt}} + \frac{1}{2} L \cancel{\frac{di}{dt}} \cdot \cancel{\frac{di}{dt}} = 0$$

$$\frac{dU_E}{dt} + \underbrace{\frac{q}{C} \frac{dq}{dt}}_{\frac{dq}{dt}} + \underbrace{\frac{L di}{dt}}_{\frac{dU_B}{dt}} = 0$$

$$\text{Pero } i = \frac{dq}{dt} \rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{dq}{dt} \right) = \frac{d^2q}{dt^2}$$

$$\Rightarrow \frac{q}{C} \cdot \cancel{\frac{dq}{dt}} + L \cancel{\frac{dq}{dt} \cdot \frac{d^2q}{dt^2}} = 0$$

$$\rightarrow \frac{q}{C} + L \frac{d^2q}{dt^2} = 0$$

$$\frac{d^2q}{dt^2} = -\frac{1}{LC} q$$

Es similar
a partícula en MAS: $\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 x \rightarrow x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$

La solución es $\rightarrow q(t) = Q_{\max} \cdot \cos(\omega t + \phi)$

Carga en el capacitor oscila en el tiempo

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} \rightarrow \text{Frecuencia angular de oscilación en circuito LC.}$$

ϕ depende de condiciones iniciales.

$$q(t=0) = q_0 = Q_{\max} \cos \phi$$

$q_0 \rightarrow$ Carga inicial

$$\rightarrow \phi = \cos^{-1} \left(\frac{q_0}{Q_{\max}} \right)$$

$$\text{Si } q_0 = Q_{\max} \Rightarrow \phi = \cos^{-1}(1) = 0$$

$$i(t) = \frac{dq}{dt} = -\omega Q_{\max} \cdot \underbrace{\sin(\omega t + \phi)}_{I_{\max}}$$

El sen y cos están desfasados 90° , cuando uno aumenta, el otro disminuye y viceversa.

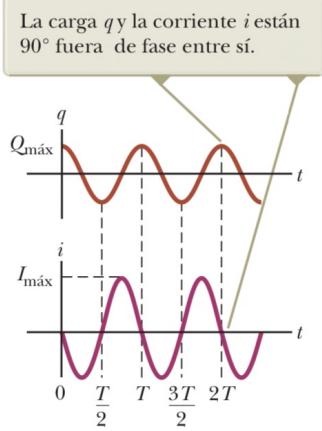


Figura 31.13 Gráficas de la carga con el tiempo y de la corriente en función del tiempo para un circuito LC sin resistencia y sin radiación.

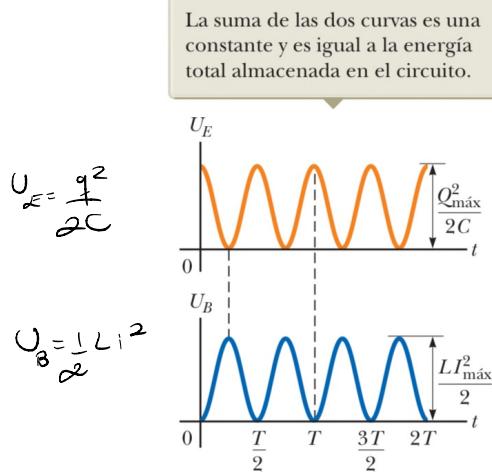
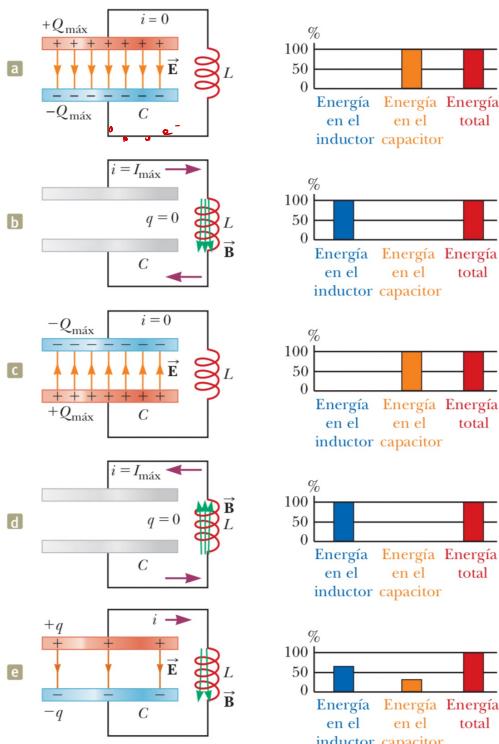


Figura 31.14 Gráficas de U_E y de U_B en función de t para un circuito LC sin resistencia y sin radiación.



$i = 0 \rightarrow$ La carga en el capacitor es máxima.

$i = I_{\max} \rightarrow$ La carga en el capacitor es cero.

$0 < i < I_{\max}$, hay carga en el capacitor y corriente en el inductor

La energía máxima en el capacitor es

$$U_{E,\max} = \frac{q_{\max}^2}{2C}$$

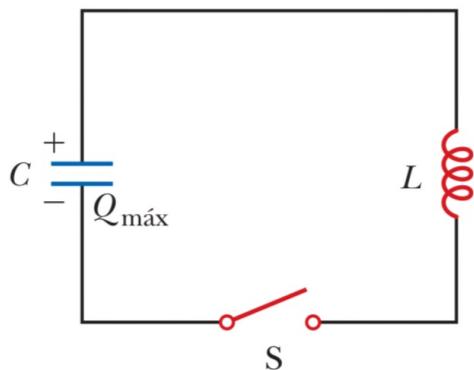
y la energía máxima en el inductor

$$U_{B,\max} = \frac{LI_{\max}^2}{2}$$

Por conservación de la energía

$$\frac{q_{\max}^2}{2C} = \frac{LI_{\max}^2}{2}$$

- 32.** Un circuito *LC* como el de la figura PC31.30 está constituido por un inductor de 3.30 H y un capacitor de 840 pF, inicialmente con una carga de 105 μ C. El interruptor se abre en $t < 0$ y después se cierra en $t = 0$. Calcule las siguientes cantidades en $t = 2.00$ ms: (a) la energía almacenada en el capacitor, (b) la energía almacenada en el inductor y (c) la energía total del circuito.



$$L = 3,30 \text{ H}$$

$$C = 840 \text{ pF} = 840 \times 10^{-12} \text{ F}$$

$$Q_{\max} = 105 \mu\text{C} = 105 \times 10^{-6} \text{ C}$$

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{3,3 \cdot 840 \cdot 10^{-12}}} \text{ rad/s}$$

$$\omega = 1,899 \times 10^4 \text{ rad/s}$$

Figura P31.30 Problemas 30 y 32.

$$q(t) = Q_{\max} \cos(\omega t + \phi)$$

$$\text{En } t=0 \quad q_0 = Q_{\max} \quad Q_{\max} = Q_{\max} \cos \phi \\ \omega \phi = 0$$

$$q(t) = 105 \times 10^{-6} \cos(1,899 \times 10^4 t)$$

$$\text{En } t = 2 \text{ ms} = 2 \times 10^{-3} \text{ s}$$

$$q(2 \times 10^{-3}) = 105 \times 10^{-6} \cos(1,899 \times 10^4 \cdot 2 \times 10^{-3}) \\ = 1,01 \times 10^{-4} \text{ C}$$

a) $U_E = \frac{q^2}{2C} = \frac{(1,01 \times 10^{-4})^2}{2 \cdot 840 \times 10^{-12}} = 6,03 \text{ J}$

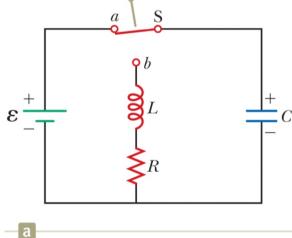
c) $U_{\text{total}} = \frac{Q_{\max}^2}{2C} = \frac{(105 \times 10^{-6})^2}{2 \cdot 840 \times 10^{-12}} = 6,56 \text{ J}$

*E total
en el circuito*

b) $U_B = U_{\text{total}} - U_E = 6,56 - 6,03$
 ~~$= 0,53 \text{ J}$~~

Circuitos RLC

El interruptor se ajusta primero a la posición *a*, y el capacitor se carga.



El interruptor se coloca en la posición *b* y comienzan las oscilaciones.

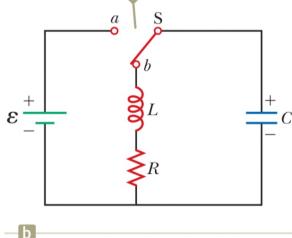


Figura 31.15 Un circuito RLC en serie. (a) Con el interruptor en la posición *a*, la batería carga el capacitor. (b) Cuando el interruptor se coloca en la posición *b*, la batería se retira del circuito y la corriente en el circuito RLC oscila.

Supongamos inicialmente, el interruptor está en *a*, de manera que el capacitor está cargado con una carga Q_{\max} .

Ahora, colocamos el interruptor en *b*.

$$\begin{matrix} \text{L} & \frac{1}{C} & \text{R} \\ \downarrow & \downarrow & \downarrow \\ U_B & U_E & E_{int} \end{matrix} \quad \text{están en serie}$$

$$\Delta U_B + \Delta U_E + \Delta E_{int} = 0$$

→ Conservación de energía

Derivemos respecto a *t*:

$$\frac{d}{dt} U_B + \frac{d}{dt} U_E + \frac{d}{dt} E_{int} = 0$$

Rapidez a la que se entrega energía al resistor

$$\underbrace{\frac{L di}{dt} + \frac{q}{C} \frac{dq}{dt} + i^2 R}_{= 0}$$

pero $i = \frac{dq}{dt}$ $\frac{di}{dt} = \frac{d^2 q}{dt^2}$

$$\frac{d\dot{q}^2}{dt^2} + R \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} = 0$$

Es similar a partícula en mov. oscilatorio amortiguado

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + kx = 0$$

↓ ↓ ↗
Cef. de amortiguamiento Constante de resorte.

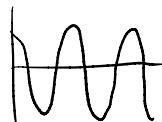
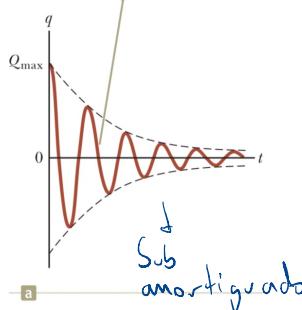
La solución es:

$$\rightarrow q(t) = Q_{\max} e^{-\frac{Rt}{2L}} \cos(\omega_d t)$$

donde ω_d es la frecuencia angular del circuito:

$$\omega_d = \left[\frac{1}{2C} - \left(\frac{R}{2L} \right)^2 \right]^{1/2} \quad \text{rad/s}$$

La curva de q en función de t
representa gráficamente a la
ecuación 31.26.



Stockphoto.com/A_Carina

Definimos la resistencia crítica

$$R_c = \sqrt{\frac{4L}{C}}$$

Casos

• Si $R < R_c \Rightarrow$ Sistema está sub amortiguado

• Si $R = R_c$

$$\omega_d = \left[\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L} \right)^2 \right]^{1/2}$$
$$= \left[\frac{1}{LC} - \frac{4L}{C \cdot 4L} \right]^{1/2} = 0$$

\Rightarrow El sistema está críticamente amortiguado.

• Si $R > R_c \Rightarrow$ Sistema sobre amortiguado.

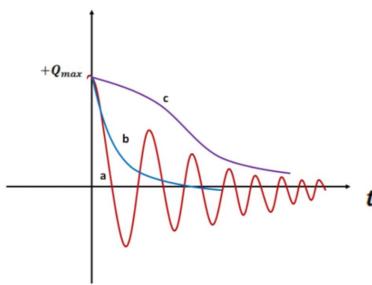


Figura 4. Representación gráfica de las oscilaciones en función del tiempo para a) una oscilación sub -amortiguada, b) críticamente-amortiguada, c) sobre-amortiguada
(Elaborado por @lorenzor en Microsoft Powerpoint)