```
* HEIG-VD
  2
  3
              * Haute Ecole d'Ingenerie et de Gestion du Canton de Vaud
  4
              * School of Business and Engineering in Canton de Vaud
  5
              * REDS Institute
  6
  7
              * Reconfigurable Embedded Digital Systems
  8
               ******************
  9
             * File
                                                               : labo5.c
10
                                                                      : Spinelli Isaia
11
             * Author
12
                                                                      : 01.05.2020
              * Date
13
14
              * Context
                                                 : SOCF tutorial lab
15
16
              ******************
17
              * Brief: Programme for labo 5 of SOCF, for DE1-SoC board
18
19
20
21
              * Modifications :
                                                             Student Comments
22
             * Ver Date
             * 0.1 01.05.20 Isaia Spinelli : Modif pour la partie 1 * 1.1 03.05.20 Isaia Spinelli : Ajout de la partie 2
23
24
25
26
27
          #include "defines.h"
28
29
        /* Variable globales */
30
31
32 int irqKey2 = 0;
33
        int irqKey3 = 0;
34
35
36
37
38
         int main(void){
39
                     // tableau de converssion     0     1     2     3
8     9     a     b     c     d     e     f
40
41
                     char tab dec to hex 7 \sec [16] = \{0x40, 0xF9, 0x24, 0x30, 0x19, 0x12, 0x02, 0xF8, 0x12, 0x
                      0x00, 0x\overline{10}, 0x08, 0x03, 0x27, 0x21, 0x06, 0x0e };
42
                     int led tmp,Seg tmp;
43
44
                     /*----*/
45
46
                    AXI HEX5 = 0 \times 40;
                     AXI HEX4 = 0xF9;
47
48
                     AXI_HEX3 = 0x24;
                     AXI_{HEX2} = 0x30;
49
50
                     AXI HEX1 = 0 \times 19;
51
                     AXI HEXO = 0 \times 02;
52
53
                    AXI LEDS = AXI SWITCHES;
54
55
                     unsigned int cst = AXI_REG_CONST;
56
                     AXI REG TEST = cst;
57
```

```
58
           // Masque le bouton key3 (pour tester le masquage des interruptions)
 59
           // AXI INT MASK = KEY3;
 60
 61
                                        // disable interrupts in the A9 processor
           disable A9 interrupts();
 62
           set A9 IRQ_stack();
                                        // initialize the stack pointer for IRQ mode
          config_GIC();
 63
                                       // configure the general interrupt controller
 64
          config KEYs();
                                       // configure KEYs to generate interrupts
 65
          enable A9 interrupts();
                                       // enable interrupts in the A9 processor
 66
 67
 68
 69
 70
          while (1) {
 71
               /* Appuie sur KEY 0*/
 72
               if ((AXI KEYS & KEYO) == 0) {
 73
                   // l'états des switches est copiés sur les LEDs.
 74
                   AXI LEDS = AXI SWITCHES;
 75
                   // Les afficheurs HEX5 à HEX0 affichent en hexadécimal les bits 23 à 0 de
                   la constante définie dans l'IP.
 76
                   AXI HEX0 = tab dec to hex 7 \text{seg}[\text{cst } \& \text{ OxF}];
 77
                   AXI HEX1 = tab dec to hex 7 \operatorname{seg}[(\operatorname{cst} >> 4) \& 0 \operatorname{xF}];
 78
                   AXI HEX2 = tab dec to hex 7 seg[(cst >> 8) & 0xF];
 79
                   AXI HEX3 = tab dec to hex 7 seg[(cst>>12) & 0xF];
                   AXI_HEX4 = tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>16) & 0xF];
 80
                   AXI HEX5 = tab dec to hex 7 seg[(cst>>20) & 0xF];
 81
 82
 83
               /* Appuie sur KEY 1 */
 84
 85
               } else if ((AXI KEYS & KEY1) == 0) {
 86
                   // l'états inverses des switches est copiés sur les LEDs.
 87
                   AXI LEDS = ~AXI SWITCHES;
 88
 89
                   // Les afficheurs HEX5 à HEX0 affichent en hexadécimal l'inverse des bits
                   23 à 0 de la
 90
                   // constante définie dans l'IP.
                   AXI_HEX0 = ~tab_dec_to_hex_7seg[cst & 0xF];
AXI_HEX1 = ~tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>4) & 0xF];
 91
 92
 93
                   AXI_HEX2 = \simtab_dec_to_hex_7seg[(cst>>8) & 0xF];
 94
                   AXI_HEX3 = \sim tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>12) & 0xF];
 95
                   AXI_HEX4 = \simtab_dec_to_hex_7seg[(cst>>16) & 0xF];
 96
                   AXI HEX5 = \simtab dec to hex 7seg[(cst>>20) & 0xF];
 97
 98
              // Si le bouton 2 est pressé (via une interruption)
 99
              } else if (irqKey2) {
100
                   irqKey2 = 0;
101
102
                   /* l'affichage des LEDs et des afficheurs 7 segments subit unerotation à
                   droite */
103
                   led tmp = AXI LEDS & 0x1;
104
                   AXI LEDS = ((AXI LEDS & 0x3ff) >> 1) | (led tmp << 9);
105
106
                   Seg tmp = AXI HEX0;
107
                   AXI HEXO = AXI HEX1;
108
                   AXI HEX1 = AXI HEX2;
109
                   AXI HEX2 = AXI HEX3;
110
                   AXI HEX3 = AXI HEX4;
111
                   AXI HEX4 = AXI HEX5;
112
                   AXI HEX5 = Seg_tmp;
113
114
115
              // Si le bouton 3 est pressé (via une interruption)
116
              } else if (irqKey3) {
117
                   irqKey3 = 0;
118
119
                   /* l'affichage des LEDs et des afficheurs 7 segments subit une rotation à
                   gauche */
120
                   led tmp = AXI LEDS & 0x200;
121
                   AXI LEDS = (AXI LEDS << 1) | (led tmp >> 9);
122
```

```
123
                  Seg tmp = AXI HEX5;
124
                  AXI HEX5 = AXI HEX4;
125
                  AXI HEX4 = AXI HEX3;
126
                  AXI HEX3 = AXI HEX2;
127
                  AXI HEX2 = AXI HEX1;
128
                  AXI_HEX1 = AXI_HEX0;
129
                  AXI HEX0 = Seg tmp;
130
131
132
              }
133
134
              AXI HEX5 = test1;
135
          }
136
          AXI HEX5 = test1;
137
138
      }
139
140
      /* Routine d'interruption */
141
      void pushbutton ISR(void){
142
          // Permet de tester le masquage
143
          // static int cpt_int = 0;
144
145
          /* Lecture et acquitement des interruptions */
146
          int src_irq = AXI_INT_SRC;
147
148
          // Key2 pressé
149
          if (src irq & KEY2) {
              irqKey2 = 1;
150
151
          }
152
153
          // Key3 pressé
154
          if (src irq & KEY3) {
155
              irqKey3 = 1;
156
          }
157
158
159
          // Tous les 3 interruptions de KEYO et KEYO, change le masque de key 2 et 3
160
          /*
161
          if (src_irq & KEY0 || src_irq & KEY1) {
162
              cpt int++;
163
164
              if (cpt int % 3 == 0)
165
                  AXI INT MASK = AXI INT MASK ^ (KEY3 | KEY2);
166
          }
167
          */
168
169
      }
170
```