```
2
                    * HEIG-VD
   3
                    * Haute Ecole d'Ingenerie et de Gestion du Canton de Vaud
   4
                    * School of Business and Engineering in Canton de Vaud
   5
                    * REDS Institute
   6
   7
                    * Reconfigurable Embedded Digital Systems
   8
                    *************************
  9
                                                                                      : labo5.c
                   * File
10
                                                                                                 : Spinelli Isaia
11
                    * Author
12
                                                                                                : 01.05.2020
                    * Date
13
14
                    * Context
                                                                    : SOCF tutorial lab
15
16
                    ******************
17
                    * Brief: Programme for labo 5 of SOCF, for DE1-SoC board
18
19
20
21
                   * Modifications :
                                                                                     Student Comments
22
                   * Ver Date
                 * 0.1 01.05.20 Isaia Spinelli : Modif pour la partie 1
* 1.1 03.05.20 Isaia Spinelli : Ajout de la partie 2
* 1.2 08.05.20 Isaia Spinelli : Test du paramètre edge des irq
23
24
25
26
27
28
                 #include "defines.h"
29
30
31
            /* Variable globales */
32
33 int irqKey2 = 0;
34 int irqKey3 = 0;
35
36
37
38
39
             int main(void){
40
                             // tableau de converssion 0 1 2 3 4 5 6 8 9 a b c d e f
41
                              char tab dec to hex 7 \sec [16] = \{0 \times 40, 0 \times F9, 0 \times 24, 0 \times 30, 0 \times 19, 0 \times 12, 0 \times 02, 0 \times F8, 0 \times 10, 0 \times 
                              0x00, 0x10, 0x08, 0x03, 0x27, 0x21, 0x06, 0x0e };
43
                              int led tmp,Seg tmp;
44
45
46
                              /*----*/
47
                             AXI HEX5 = 0 \times 40;
48
                             AXI_{HEX4} = 0xF9;
                             AXI_HEX3 = 0x24;
49
50
                             AXI HEX2 = 0 \times 30;
51
                             AXI HEX1 = 0 \times 19;
52
                             AXI HEX0 = 0 \times 02;
53
54
                             AXI LEDS = AXI SWITCHES;
55
56
                             unsigned int cst = AXI_REG_CONST;
                             AXI REG TEST = cst;
57
```

```
59
          // Masque le bouton key3 (pour tester le masquage des interruptions)
 60
          // AXI INT MASK = KEY3;
 61
 62
          // KEY 3 sur flanc montant
 63
          AXI INT EDGE = KEY3;
 64
 65
          disable A9 interrupts();
                                      // disable interrupts in the A9 processor
                                      // initialize the stack pointer for IRQ mode
 66
          set A9 IRQ stack();
 67
          config GIC();
                                      // configure the general interrupt controller
 68
                                      // configure KEYs to generate interrupts
          config KEYs();
 69
          enable A9 interrupts();
                                      // enable interrupts in the A9 processor
 70
 71
 72
 73
 74
          while (1) {
 75
              /* Appuie sur KEY 0*/
 76
              if ((AXI KEYS & KEYO) == 0) {
 77
                  // l'états des switches est copiés sur les LEDs.
 78
                  AXI LEDS = AXI SWITCHES;
 79
                   // Les afficheurs HEX5 à HEX0 affichent en hexadécimal les bits 23 à 0 de
                  la constante définie dans l'IP.
 80
                  AXI_HEX0 = tab_dec_to_hex_7seg[cst & 0xF];
                  AXI_HEX1 = tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>4) & 0xF];
AXI_HEX2 = tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>8) & 0xF];
 81
 82
 83
                  AXI_HEX3 = tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>12) & 0xF];
 84
                  AXI_HEX4 = tab_dec_to_hex_7seg[(cst>>16) & 0xF];
 85
                  AXI HEX5 = tab dec to hex 7 seg[(cst) & 0xF];
 86
 87
 88
              /* Appuie sur KEY 1 */
 89
              } else if ((AXI KEYS & KEY1) == 0) {
 90
                   // l'états inverses des switches est copiés sur les LEDs.
 91
                  AXI LEDS = ~AXI SWITCHES;
 92
                   // Les afficheurs HEX5 à HEX0 affichent en hexadécimal l'inverse des bits
 93
                   23 à 0 de la
 94
                   // constante définie dans l'IP.
 95
                  AXI HEX0 = \simtab dec to hex 7seg[cst & 0xF];
 96
                  AXI HEX1 = \simtab dec_to_hex_7seg[(cst>>4) & 0xF];
 97
                  AXI HEX2 = \simtab dec to hex 7seg[(cst>>8) & 0xF];
 98
                  AXI HEX3 = \simtab dec to hex 7seg[(cst>>12) & 0xF];
 99
                   AXI_HEX4 = \simtab_dec_to_hex_7seg[(cst>>16) & 0xF];
100
                   AXI HEX5 = \simtab dec to hex 7seg[(cst>>20) & 0xF];
101
102
              // Si le bouton 2 est pressé (via une interruption)
103
              } else if (irqKey2) {
104
                   irqKey2 = 0;
105
106
                   /* l'affichage des LEDs et des afficheurs 7 segments subit unerotation à
                   droite */
107
                   led tmp = AXI LEDS & 0x1;
108
                  AXI LEDS = ((AXI LEDS & 0x3ff) >> 1) | (led tmp << 9);
109
110
                  Seg tmp = AXI HEX0;
111
                  AXI HEXO = AXI HEX1;
112
                  AXI HEX1 = AXI HEX2;
113
                  AXI HEX2 = AXI HEX3;
                  AXI HEX3 = AXI_HEX4;
114
                  AXI_HEX4 = AXI HEX5;
115
116
                  AXI HEX5 = Seg tmp;
117
118
119
              // Si le bouton 3 est pressé (via une interruption)
120
              } else if (irqKey3) {
121
                   irqKey3 = 0;
122
123
                   /* l'affichage des LEDs et des afficheurs 7 segments subit une rotation à
```

58

```
gauche */
124
                  led tmp = AXI LEDS & 0x200;
125
                  AXI LEDS = (AXI LEDS << 1) | (led tmp >> 9);
126
127
                  Seg tmp = AXI HEX5;
                  AXI\_HEX5 = AXI\_HEX4;
128
                  AXI HEX4 = AXI HEX3;
129
                  AXI HEX3 = AXI HEX2;
130
131
                  AXI HEX2 = AXI HEX1;
132
                  AXI HEX1 = AXI HEX0;
133
                  AXI HEX0 = Seg tmp;
134
135
              }
136
137
          }
138
139
      }
140
141
      /* Routine d'interruption */
142
     void pushbutton ISR(void){
143
          // Permet de tester le masquage
144
          // static int cpt int = 0;
145
146
          /* Lecture et acquitement des interruptions */
          int src_irq = AXI_INT_SRC;
147
148
          // Key2 pressé
149
150
          if (src_irq & KEY2) {
151
              irqKey2 = 1;
152
          }
153
154
          // Key3 pressé
          if (src irq & KEY3) {
155
156
              irqKey3 = 1;
157
          }
158
159
160
          // Tous les 3 interruptions de KEYO et KEYO, change le masque de key 2 et 3
161
162
          if (src irq & KEYO || src irq & KEY1) {
163
              cpt int++;
164
165
              if (cpt int % 3 == 0)
166
                  AXI INT MASK = AXI INT MASK ^ (KEY3 | KEY2);
167
          * /
168
169
170
     }
171
```