



# ISABELLA MI HYUN KIM

AUTOMATIQUE ET ELECTRONIQUE

## PROFILE

J'ai 22 ans et je suis extrêmement motivée pour développer constamment mes compétences et grandir professionnellement.

## CONTACT

-  141 avenue du Rangueil  
31400 Toulouse, France
-  mihyunki@etud.insa-toulouse.fr
-  (+33) 7 67 80 91 28
-  /isabellakim

## COMPÉTENCES

### Informatique

C, C++, C#, Python, Java,  
Assembly, VHDL, XML  
Matlab/Simulink  
Eclipse, Xilinx, PSpice, CodeWarrior,  
Microsoft Visual Studio  
Arduino, RaspberryPi  
Latex, Pack Office

### Langues

Anglais : courant, TOEIC 975  
Portugais : langue maternelle  
Français : intermédiaire  
Coréen : niveau A2

## CENTRES D'INTÉRÊT

- Voyager, explorer différentes cultures
- Musique
- Art et psychologie
- Projet de tutorat pour apprendre des sujets scientifiques aux enfants des lycées publiques

## FORMATION

- 2019 **4ème année d'école d'ingénieur, INSA Toulouse**  
Spécialité Systèmes Embarqués - Innovative Smart Systems
- 2015 **State University of Campinas (Unicamp), Brésil**  
Formation Génie Électrique  
Programme de double diplôme d'ingénieur INSA/Unicamp
- 2015 **SENAI (Service National d'Apprentissage Industriel)**  
Formation technique en installations électriques

## EXPÉRIENCE

### AVL Software and Functions Gmbh, Allemagne

2019, STAGE DE 3 MOIS

- Optimisation des règles qui vérifient les normes de sécurité pour les projets automobiles embarqués en Python et Assembly.
- Modifications sur l'interface graphique du logiciel de vérification en C#, HTML et XML.
- Familiarisation avec les outils de développement de projets tels que Integrity, Jenkins et JIRA.

### Projet de recherche, Diagnostic automatique de la maladie de Parkinson à partir de la parole

2019

- Développement Machine Learning.
- Programmation d'un Support Vector Machine en Python.
- Traitement du signal en utilisant le logiciel Praat.

### 3E Eletro Eletronic Studies Junior Entreprise

2015 - 2017

- Planification stratégique et financière de l'entreprise et contact direct avec les clients pour l'élaboration des projets.
- Participation à un projet d'un panneau solaire mobile. Programmation d'un Arduino pour générer le signal PWM qui contrôle le mouvement du panneau.

### Equipe Phoenix of Robotics Unicamp

2015

- Développement d'un robot de trekking conçu pour les compétitions.
- Réalisation d'un schéma du circuit imprimé avec Proteus et programmation d'un Arduino Uno pour contrôler le mouvement du robot.