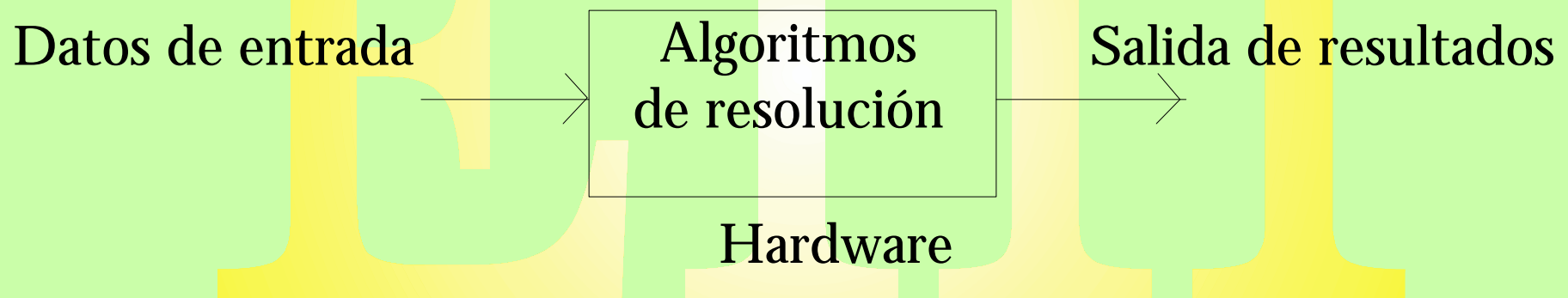


Concepto de Programa

Conjunto de ordenes que transforman los datos de entrada en una salida de resultados comprensibles.

¿Cómo lo consigue?. Usando **Algoritmos** que detallan los pasos a seguir para alcanzar esos resultados.



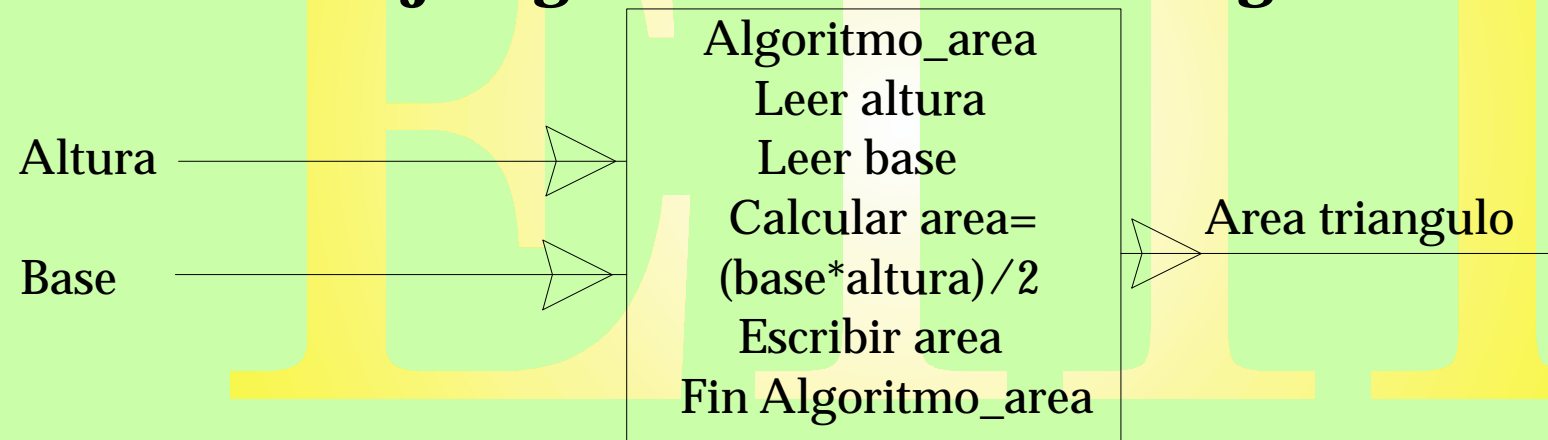
En la práctica los datos tienen una estructura más o menos compleja, dando lugar a estructuras de datos.

Algoritmos + estructuras de datos = Programas. (Wirth)

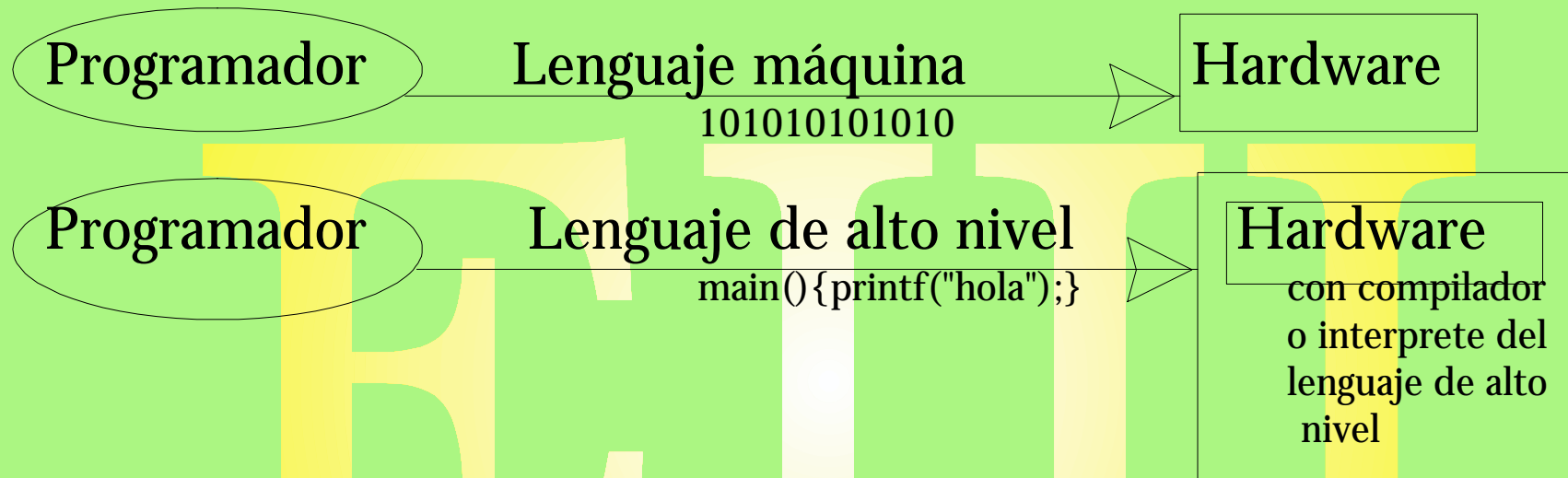
Características de los algoritmos.

- Número finito de pasos.
- Cada paso debe de estar perfectamente definido.
- Cada paso debe de poder ser ejecutado en un tiempo finito.
- Debe de existir un conjunto de datos iniciales.
- Debe de existir un conjunto de datos de salida.

Ej. Algoritmo area de un triangulo



Máquinas y programas.



Ventajas:

- 1) Comodidad.
- 2) Rapidez.
- 3) Seguridad.

Tipos de lenguajes de programación.

¿Cómo introducir el programa en la máquina?

a) En lenguaje máquina, es decir en ceros y unos.

Inconvenientes: laborioso, lento, poco fiable, antieconómico.

b) En lenguaje assembler (ensamblador o de bajo nivel) que consiste en microinstrucciones simbólicas que equivalen a un grupo de ceros y unos. (sum= 10001100).

Inconvenientes: cada microprocesador tiene su propio lenguaje assembler, complejo, sigue siendo lento.

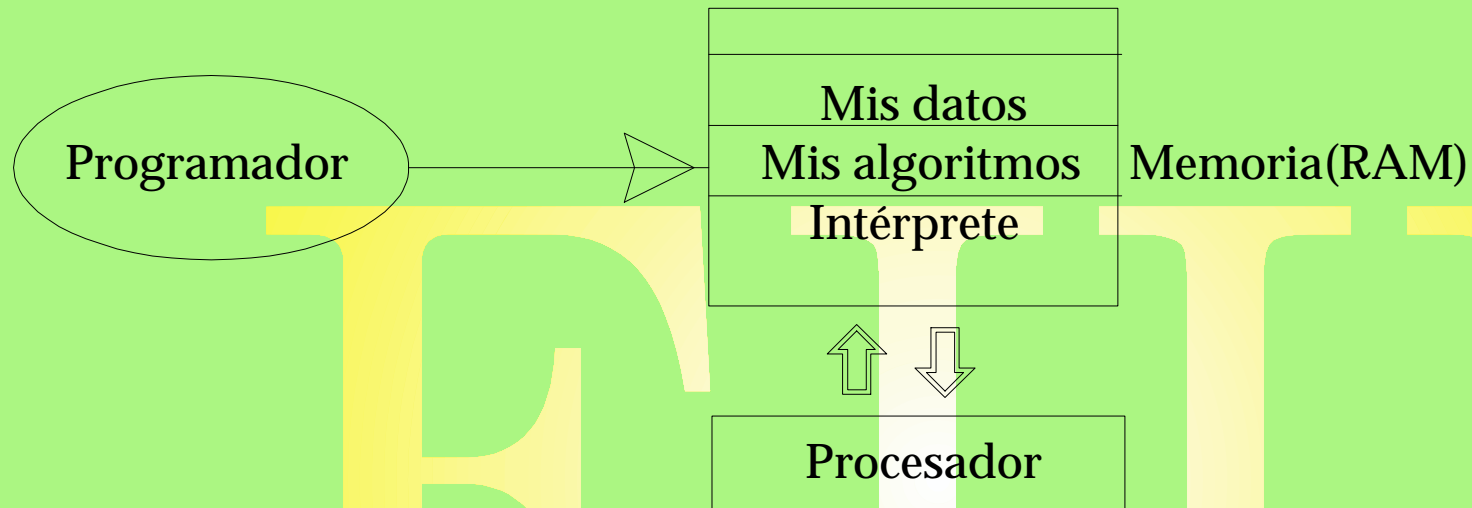
c) En lenguaje de alto nivel (Fortran, C) donde una instrucción con una sintaxis simple, equivale a varias microinstrucciones. Por tanto es potente, rápido, independiente del micro, **especializado**, cómodo y fiable. Ej: $A = B + C * \text{Log}(D)$.

Se puede utilizar: Intérpretes o Compiladores.

01010101010101010101010	Algoritmos
11101010100011100101010	
10010010011110010010010	Datos
00001111010101010101010	

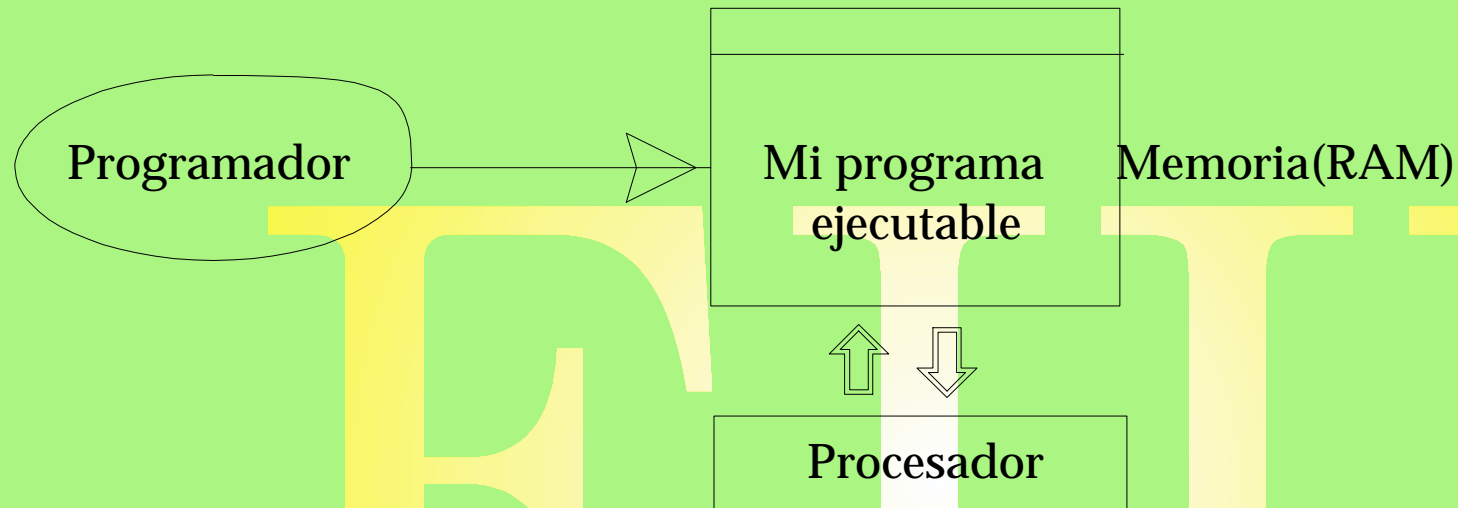
Hardware (máquina)

Intérprete.



Cada vez que necesite utilizar (ejecutar) el programa, el intérprete "traducirá simultáneamente" instrucción a instrucción a lenguaje máquina, sin generar el conjunto completo del programa traducido (**programa ejecutable**), por tanto el proceso será lento pero cómodo.

Compilador..



Traduce todo el conjunto de instrucciones de una sola vez generando un programa en lenguaje máquina denominado **programa ejecutable**.

El proceso tiene dos pasos. En primer lugar y a partir del programa original escrito en un lenguaje de alto nivel (**programa fuente**), se genera un programa en lenguaje assembler llamado **programa objeto**. Posteriormente se enlaza este con un conjunto de información externa denominado **Librerías** que resuelven determinados tipos de operaciones predeterminadas, generando el **programa ejecutable** en lenguaje máquina.

Comparación Intérprete-Compilador.

Intérprete.

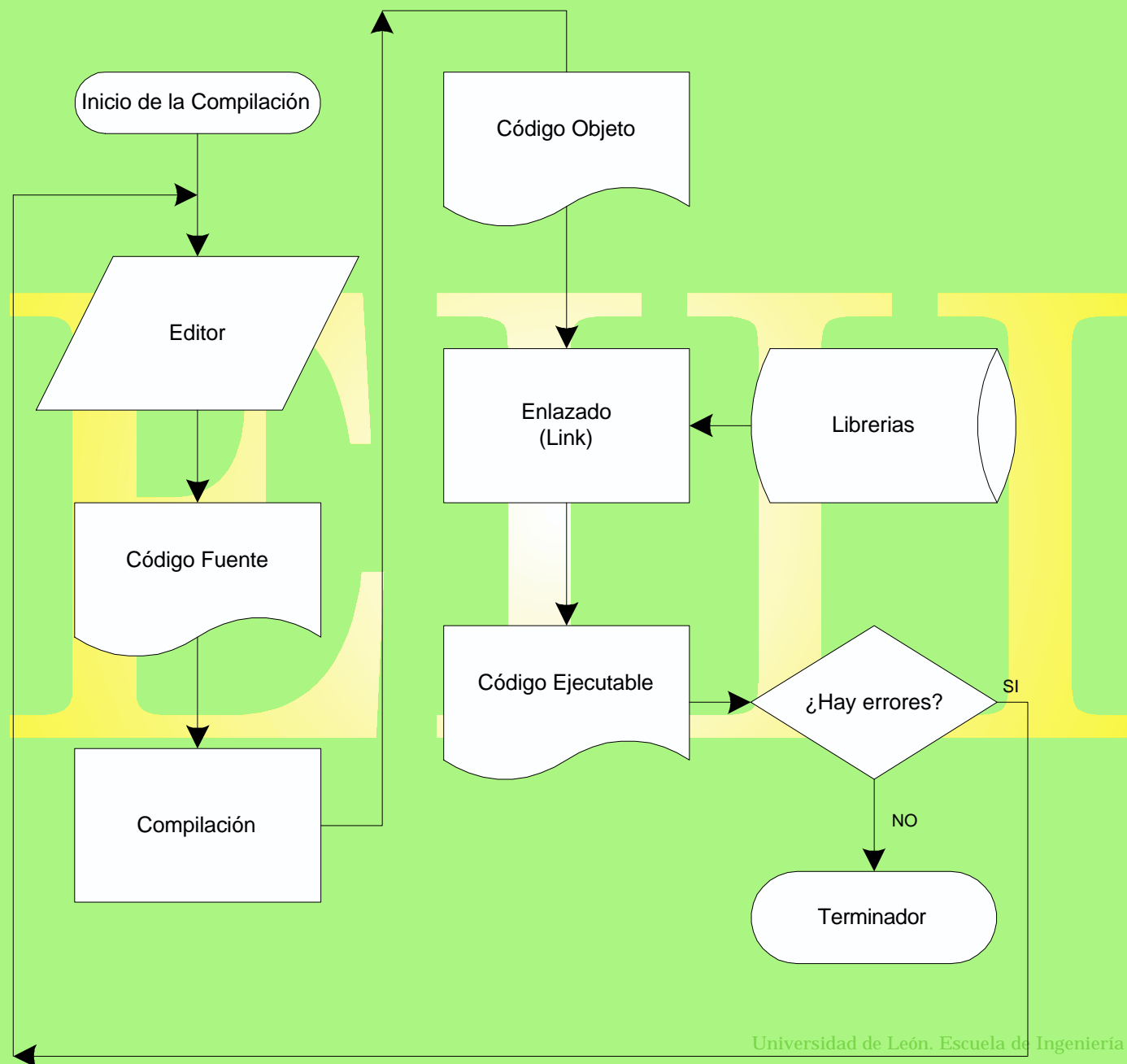
Ventajas: comodidad en el desarrollo.

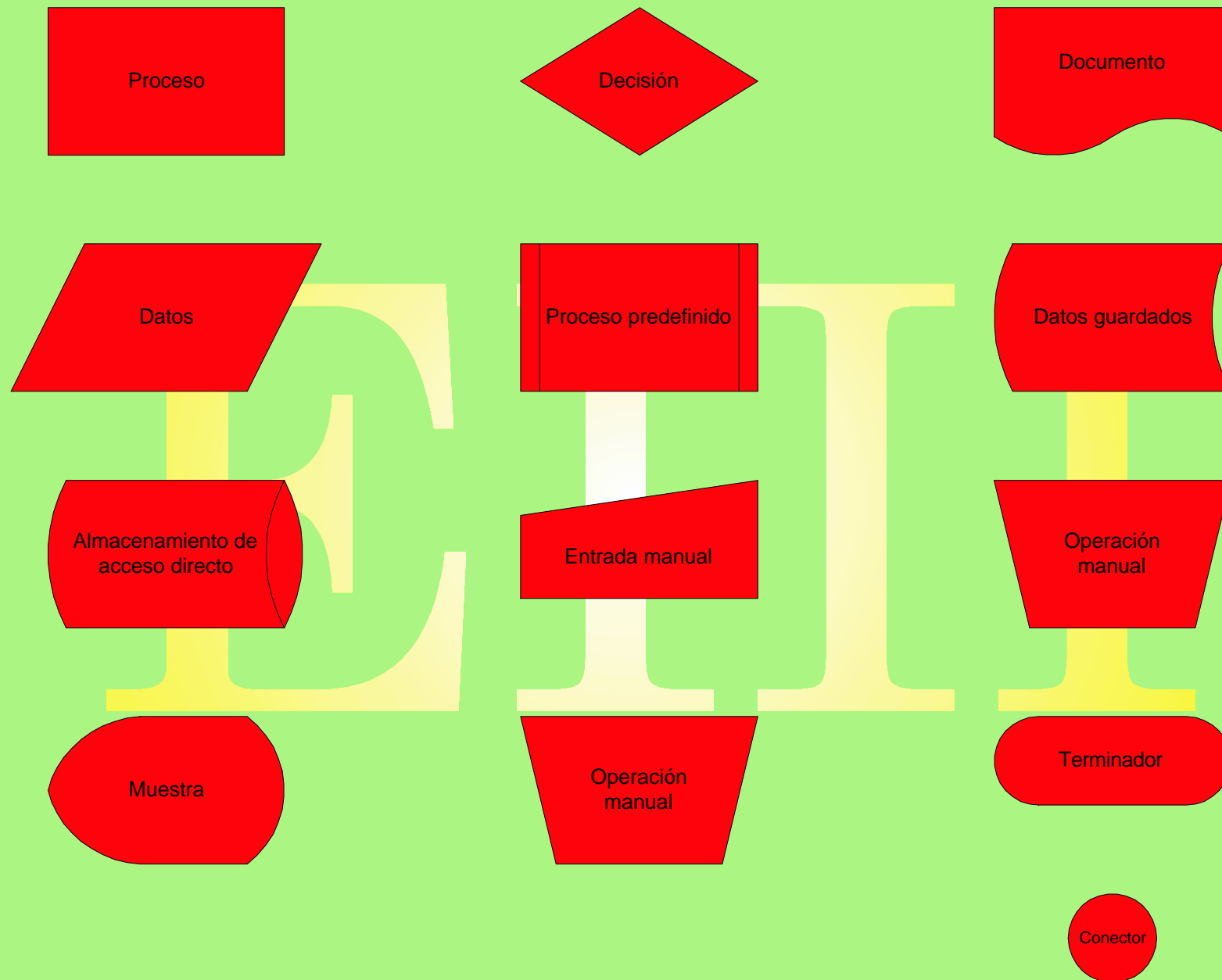
Inconvenientes: no optimiza el tiempo de ejecución ni genera un programa ejecutable..

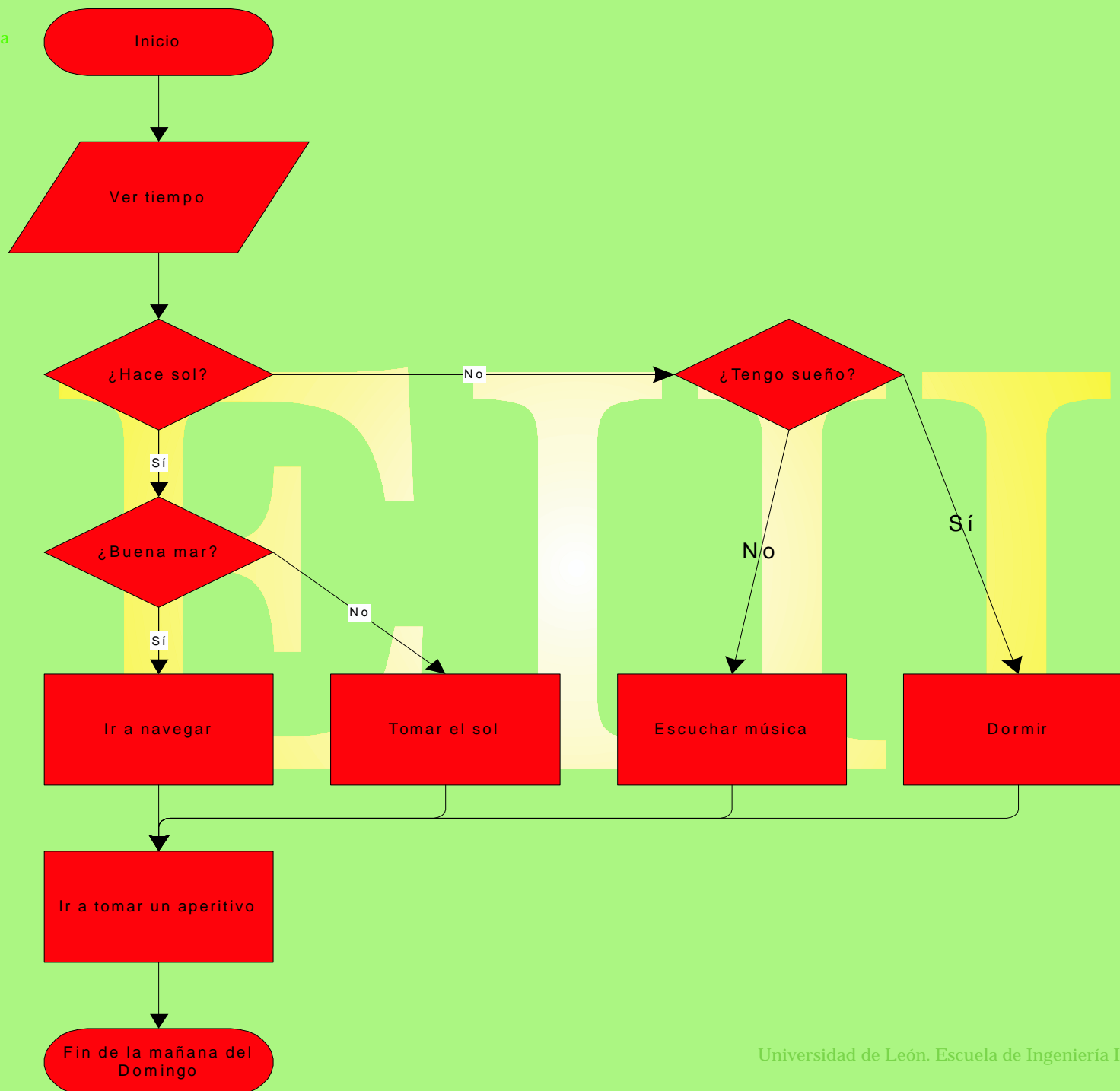
Compilador.

Ventajas: optimización en la ejecución. Potencia. Portabilidad.

Inconvenientes: desarrollo engorroso salvo en los nuevos entornos gráficos integrados.







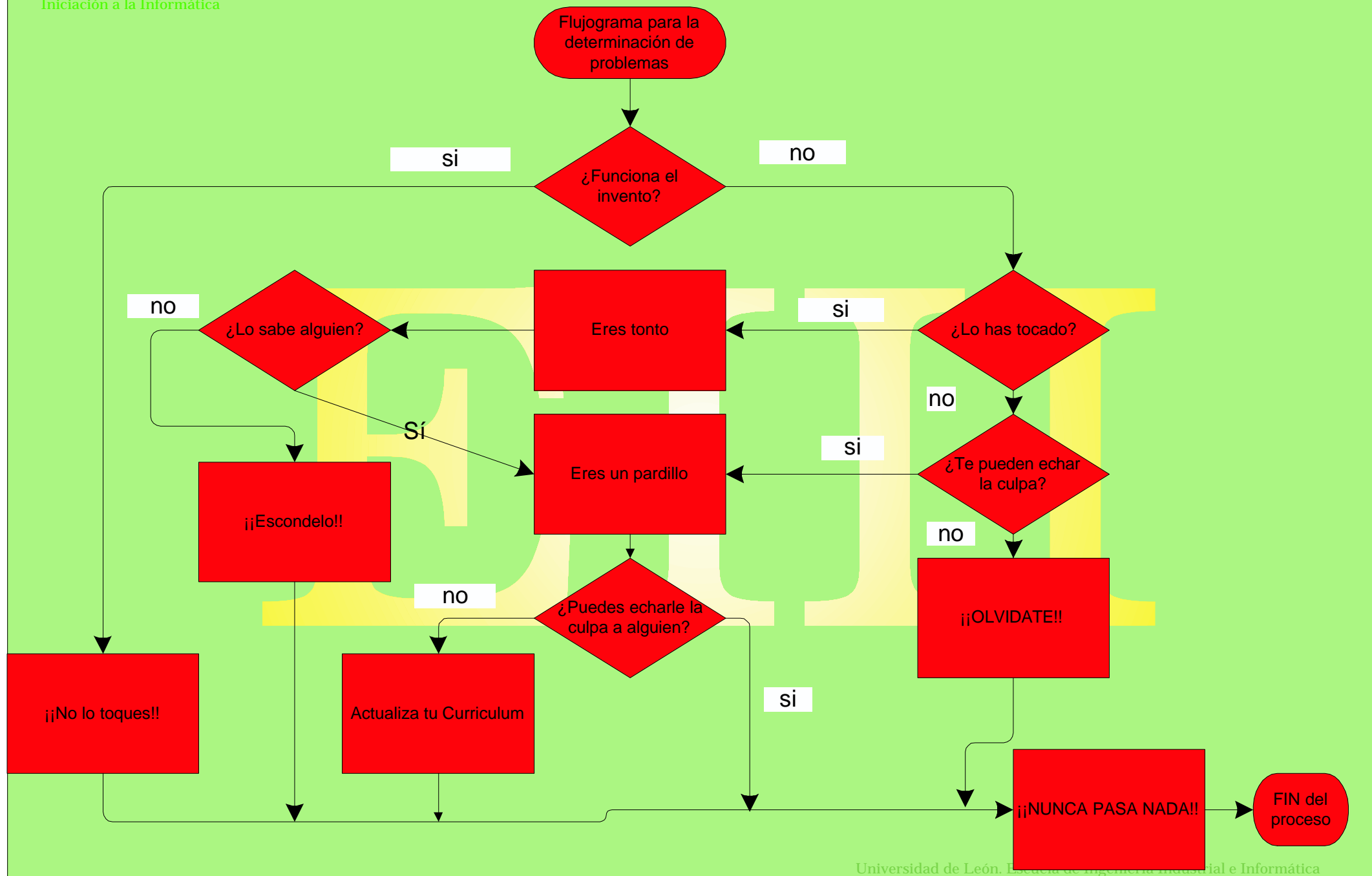


Diagrama de flujo del
algoritmo para calcular
el factorial de un N°

$F = 1$

Introducción de N

$I = N$

$I > 0$

$F = F * I$
 $I = I - 1$

Mostrar el valor de
 F (factorial de N)

Fin del algoritmo

Elementos de un programa.

A cada una de las ordenes de un programa que engloban constantes, variables, operadores y expresiones se las denominan **sentencias o instrucciones**.

Sentencias de entrada/salida: permiten establecer la comunicación entre los periféricos y la memoria principal.

Sentencias de asignación: permiten asignar valores a las variables.

Sentencias de control: permiten romper la secuencia de órdenes de un programa. Utilizan bifurcaciones condicionales basadas en una pregunta que sólo admite dos respuestas.

Sentencias de declaración de tipos de variables: permiten reservar zonas de memoria para alojar datos.

Procedimientos: de esta forma se define por el programador un conjunto de sentencias agrupadas en una unidad.

Tipos de sentencias de control.

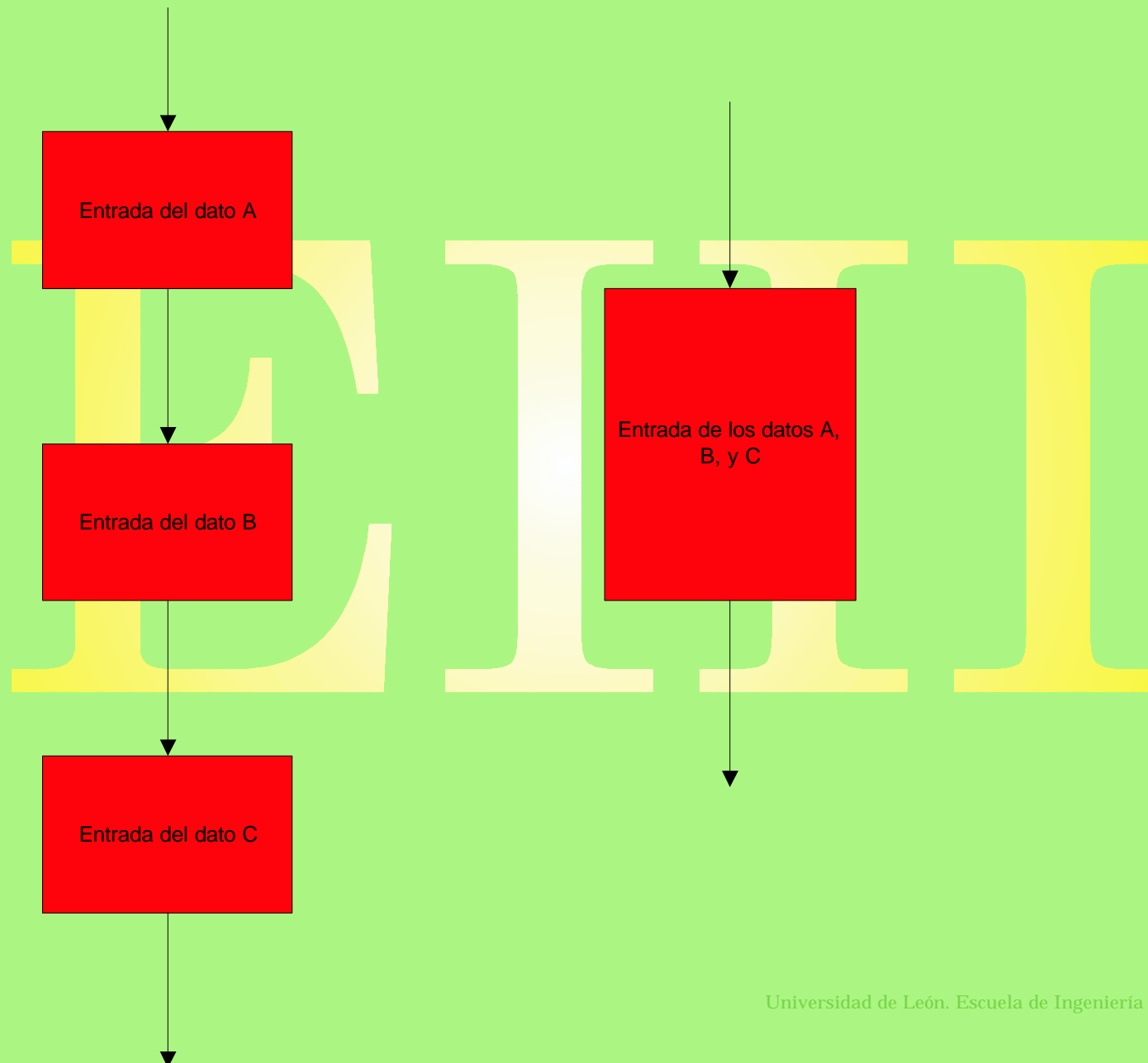
Secuencia: consiste en disponer dos o más sentencias una a continuación de otra.

Selección o alternativa: puede ejecutar una u otra sentencia según al valor que tome una condición.

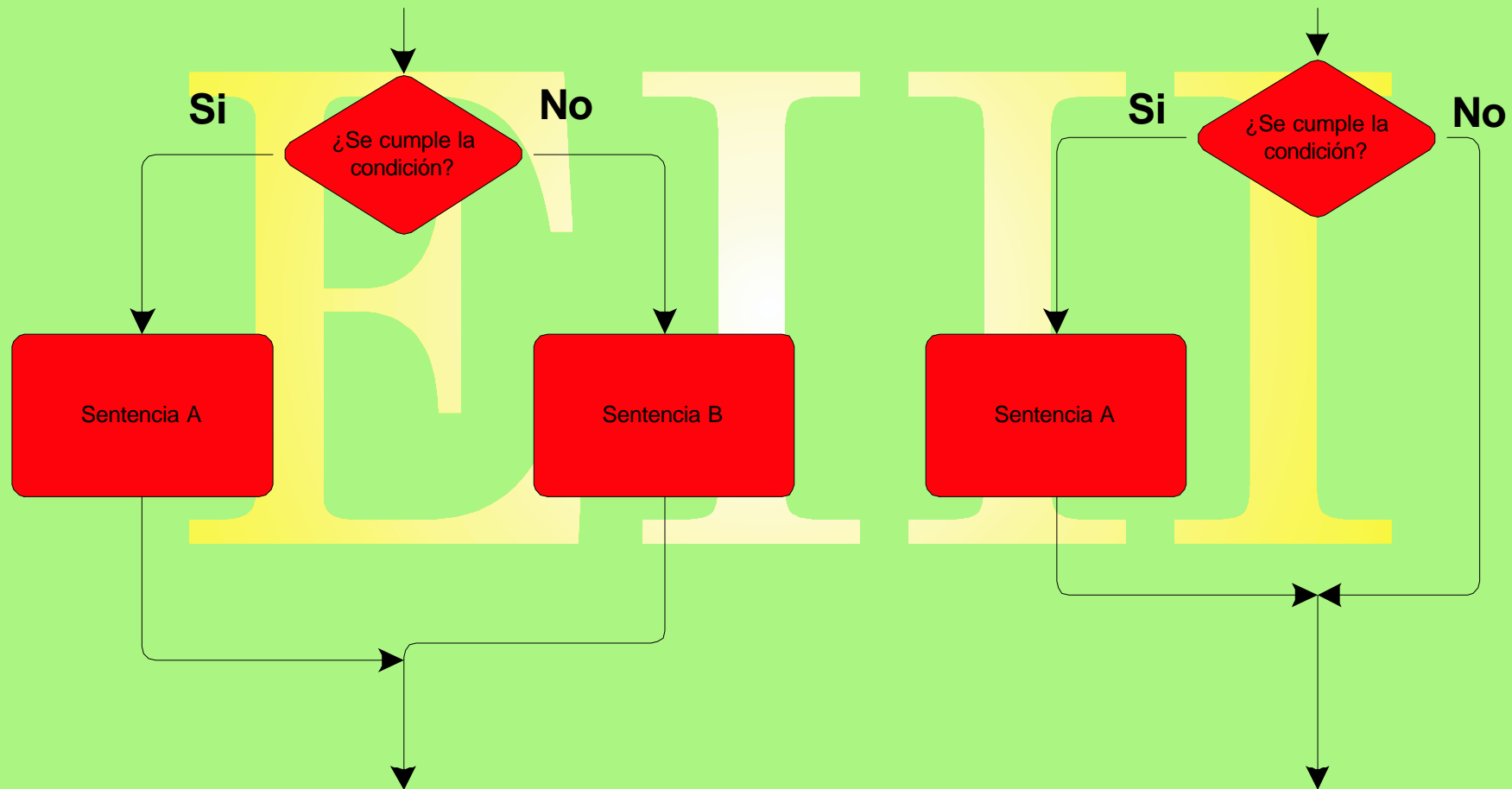
Iteración: consiste en la repetición de una o varias sentencias un determinado número de veces.

FIN

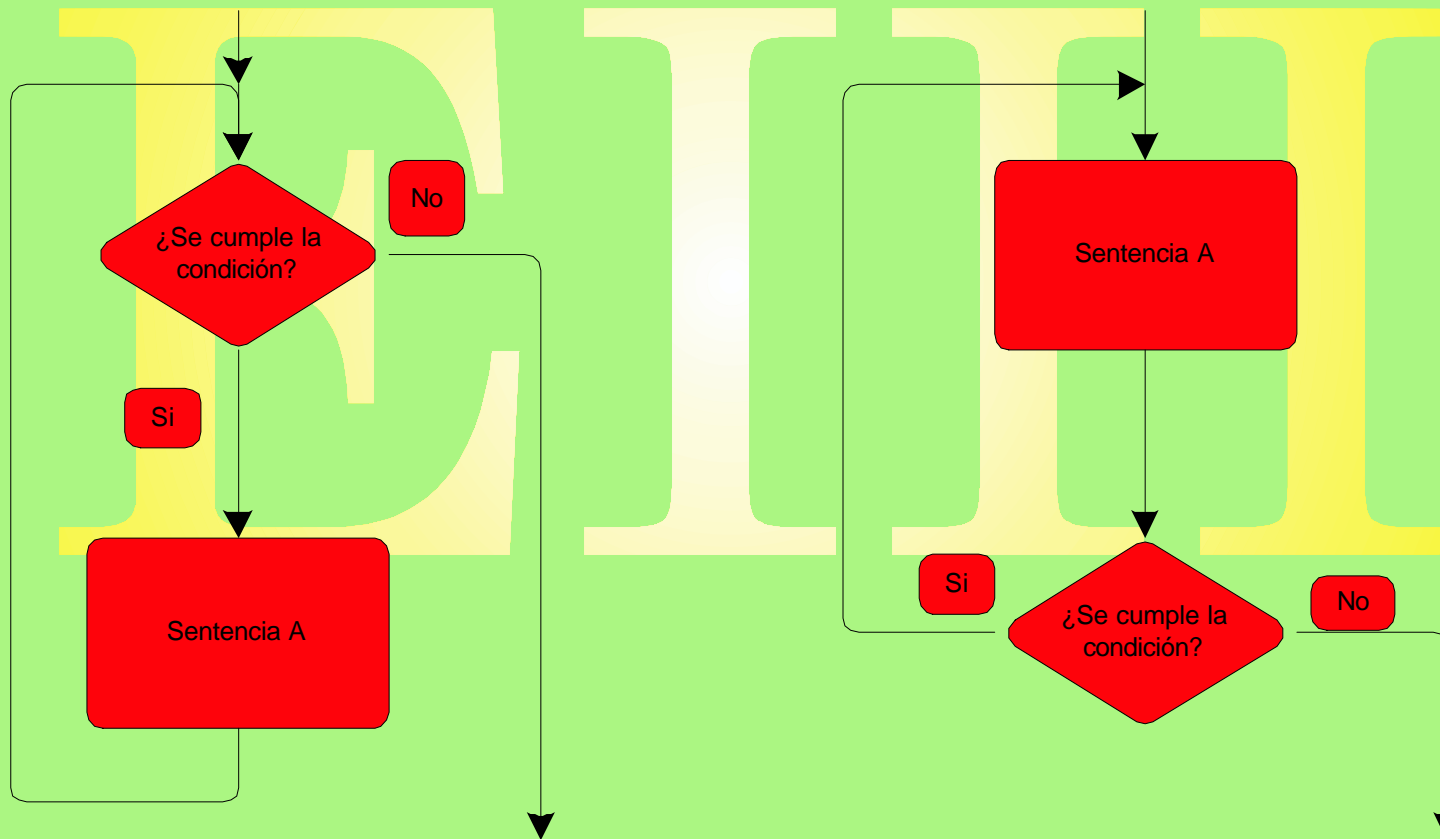
Sentencias en secuencia.



Sentencias selectivas o alternativas.



Sentencias iterativas.



Evolución histórica de los métodos de programación.

Con ayuda de los ordinogramas podemos describir los algoritmos y procedimientos de complejidad media y baja, pero en el caso de que sea alta el **aumento del tamaño físico y la maraña de relaciones** en el diagrama de flujo hará que sea difícil de manipular. Para evitar este inconveniente se utilizan dos métodos de programación complementarios:

- Programación modular que es un método de diseño que tiende a dividir el problema total en partes perfectamente diferenciadas que pueden ser analizadas, programadas y probadas por separado.
- Programación estructurada que se basa en limitar el conjunto de estructuras disponibles (privilegiadas) para solucionar un problema, tendiendo a estructurar el programa evitando el uso de saltos incondicionales (GOTO).

Definición de módulo.

Características:

- a) Está formado por una o varias instrucciones (sentencias) que están físicamente juntas.
- b) Se puede hacer referencia a él mediante un nombre.
- c) Se le puede llamar desde diferentes puntos de un programa.

Puede ser: un programa, una función o una subrutina.

Fases del diseño modular:

- 1) Diseño descendente (Top-Down) de la red de módulos.
- 2) Análisis de cada relación (parámetros de entrada y salida).
- 3) Diseño de cada módulo (puede hacerse de forma independiente.)
- 4) Montaje ascendente (Bottom- Up).

Definición de módulo (II).

Criterios:

- a) Un módulo debe corresponder a una función lógica perfectamente diferenciada.
- b) Es necesario que el módulo sea pequeño para que sea claro (no más de una página de extensión).
- c) No conviene utilizar demasiados niveles de módulos (hay que buscar un equilibrio entre el punto anterior y este).
- d) La salida debe ser exclusivamente función de la entrada (caja negra).
- e) Punto de entrada y punto de salida únicos.

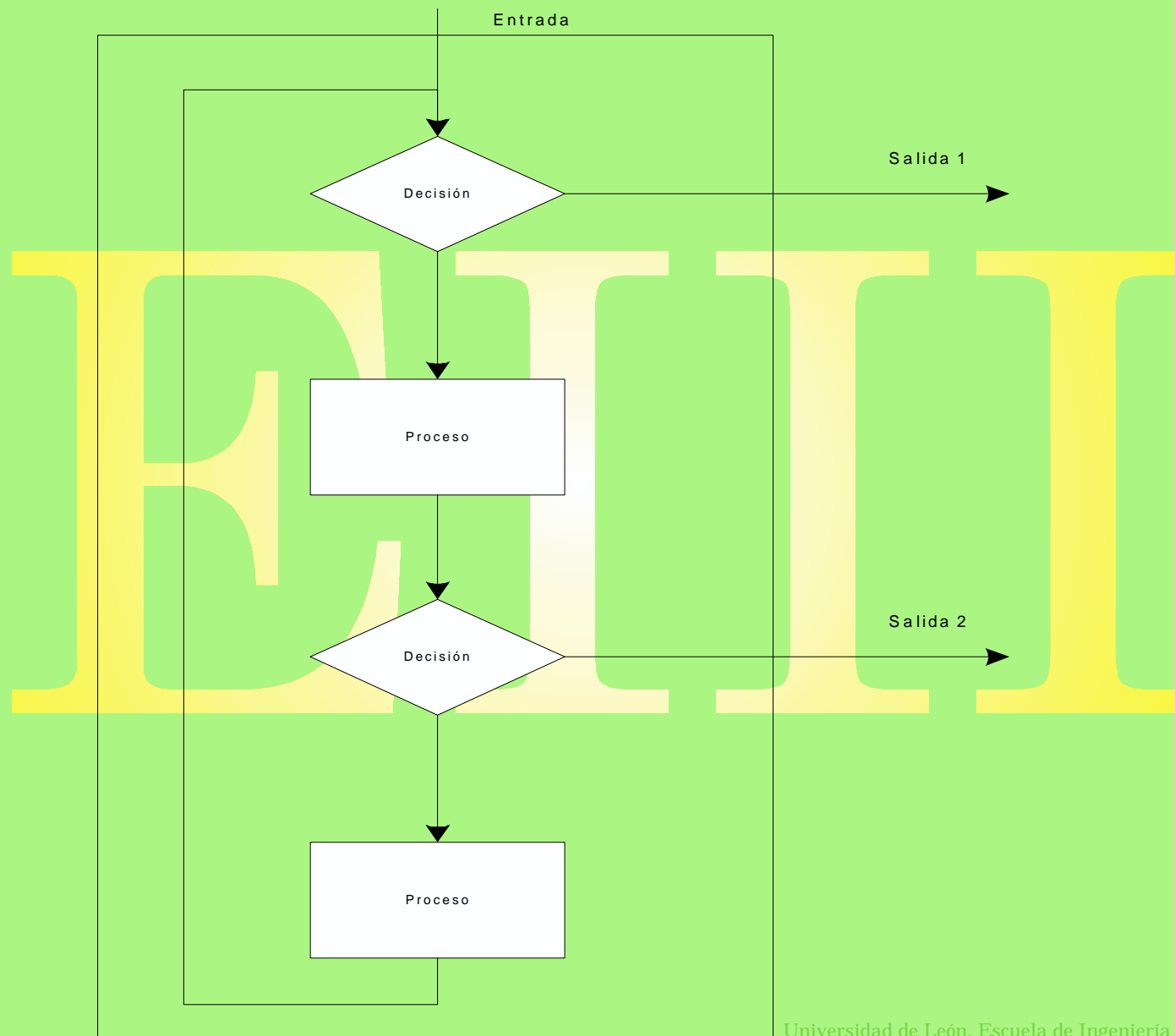
Programación estructurada.

"Cualquier programa o algoritmo, si es resoluble, se puede siempre resolver utilizando las tres estructuras básicas o privilegiadas: secuencial, selectiva e iterativa" o bien

"Todo algoritmo debe resolverse utilizando las estructuras privilegiadas".

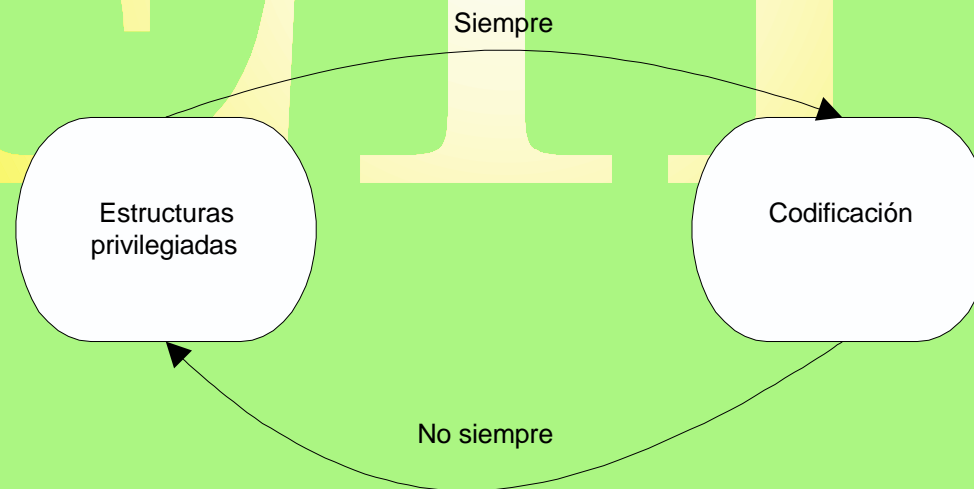
La importancia de la programación estructurada no está en lo que recomienda si no en lo que prohíbe: los saltos incondicionales (Goto), que imposibilitan un seguimiento cómodo del flujo del programa.

Ejemplo de estructura básica de control no admitida



Fases de una programación estructurada.

- 1º) Establecer una arquitectura modular (nº de módulos y sus interconexiones) en diseño de arriba - abajo (Top - Down).
- 2º) Especificar la transferencia de datos entre los módulos de manera que sean mínimos.
- 3º) Especificar lo que hace cada módulo mediante diagrama de flujo, utilizando sólo estructuras privilegiadas.
- 4º) Si el grado de complejidad de un módulo es demasiado alto, fraccionarlo o descomponerlo en varios y volver al punto 2º.



Pseudocódigo.

Estructura secuencial:

Inicio_secuencia

{S1};{S2};...{Sn};

siendo {Si} una subacción.

Fin_secuencia

Estructura alternativa simple:

SI {condición}

ENTONCES {SQ}

Fin_SI

Estructura alternativa doble:

SI {condición}

ENTONCES {SQ1}

SI_NO {SQ2}

Fin_SI

Estructuras iterativas:

a) MIENTRAS {condición}

HACER {SQ}

Fin_MIENTRAS

b) REPETIR {SQ}

HASTA_QUE {condición}

Fin_REPETIR

Inicio_secuencia_principal
SI {P1} ENTONCES ACCIÓN_A
SI_NO ACCIÓN_B
Fin_SI
Fin_secuencia_principal

Desglose acción_A
Inicio_secuencia_A
 {EJECUTAR ACCIÓN_C};
 {EJECUTAR ACCIÓN_D};
Fin_secuencia_A

Desglose acción_B
Inicio_secuencia_B
 {EJECUTAR ACCIÓN_G};
 {EJECUTAR ACCIÓN_H};
Fin_secuencia_B

Desglose acción_C
MIENTRAS {P2} HACER {SQ1}
Fin_MIENTRAS

Desglose acción_D
SI {P3} ENTONCES {SQ2}
SI_NO {SQ3}
Fin_SI

Desglose acción_G
 {SQ4}

Desglose acción_H
 REPETIR {SQ5} HASTA_QUE {P4}

Inicio_secuencia_principal

SI{P1} ENTONCES

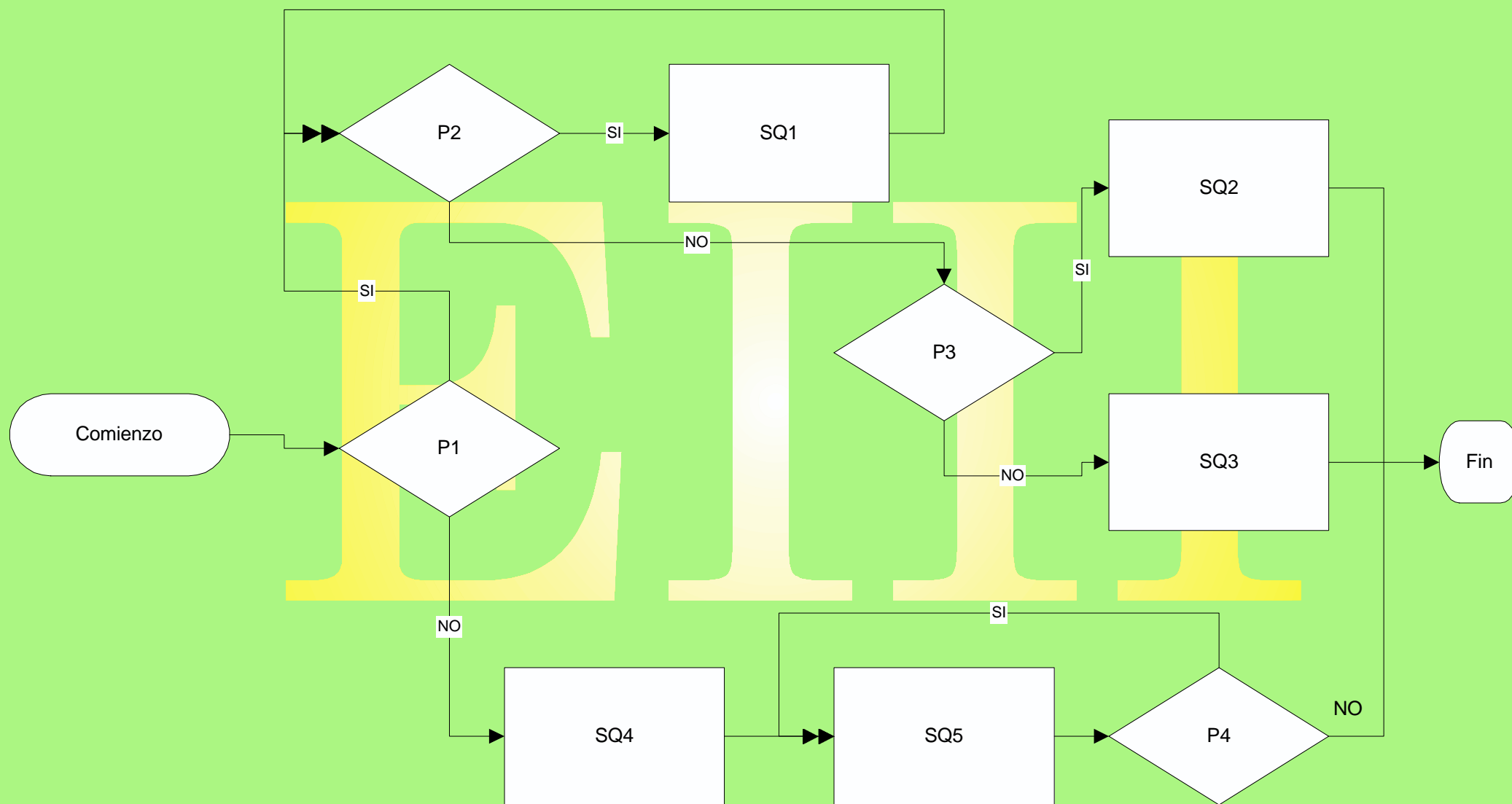
MIENTRAS {P2} HACER {SQ1}
Fin_MIENTRAS

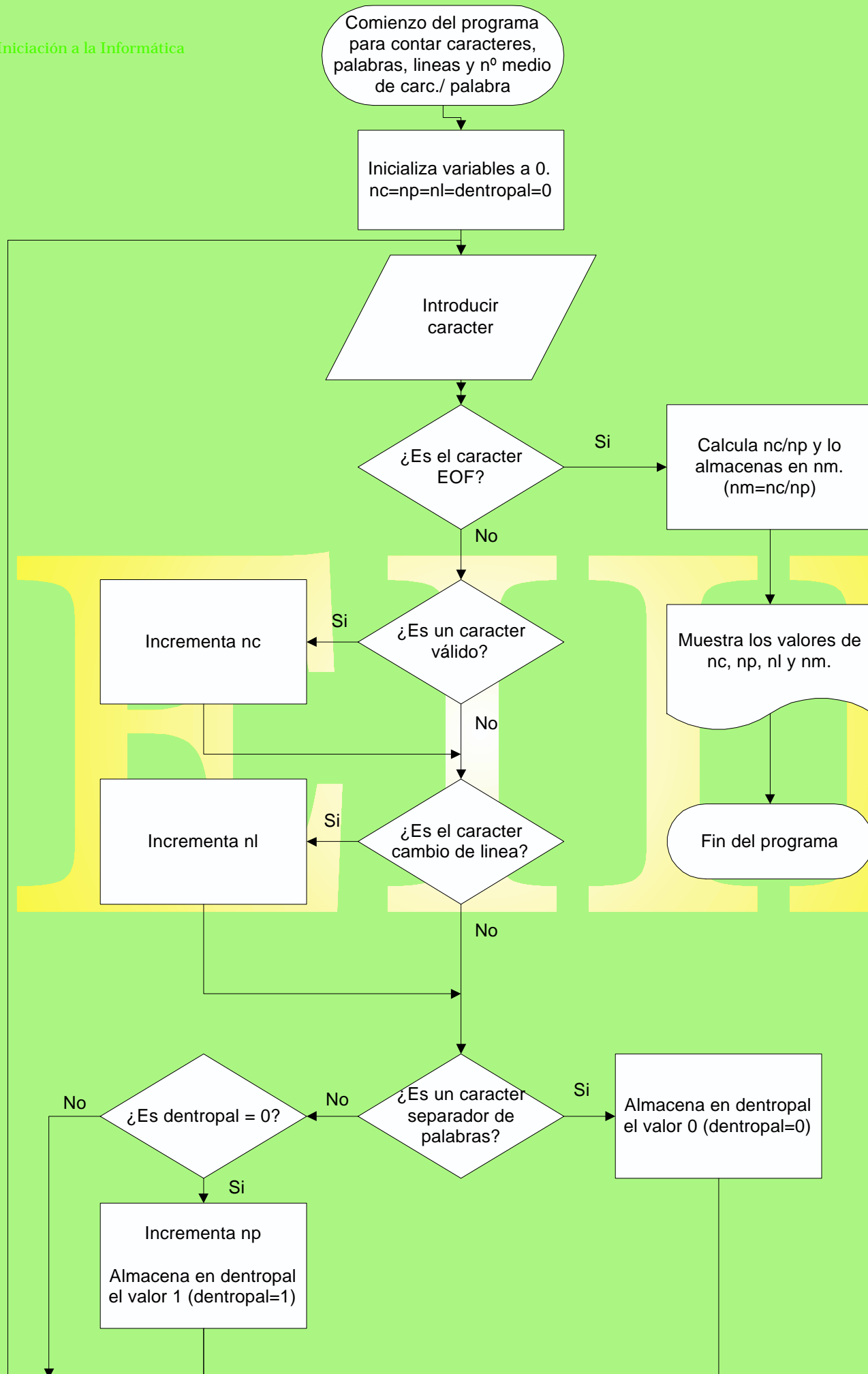
SI {P3} ENTONCES {SQ2}
SI_NO {SQ3}
Fin_SI

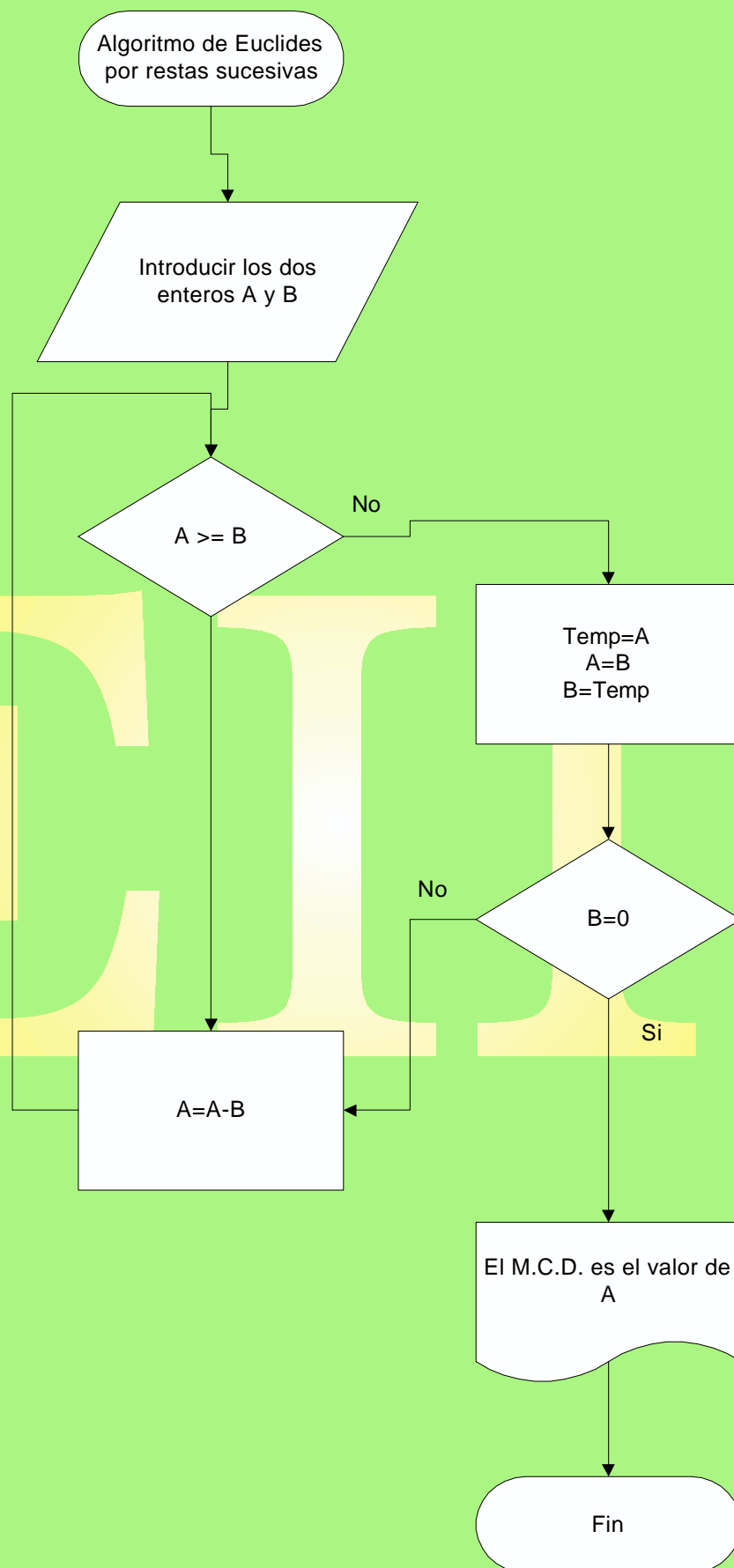
SI_NO {SQ4}
REPETIR {SQ5} HASTA_QUE {P4}

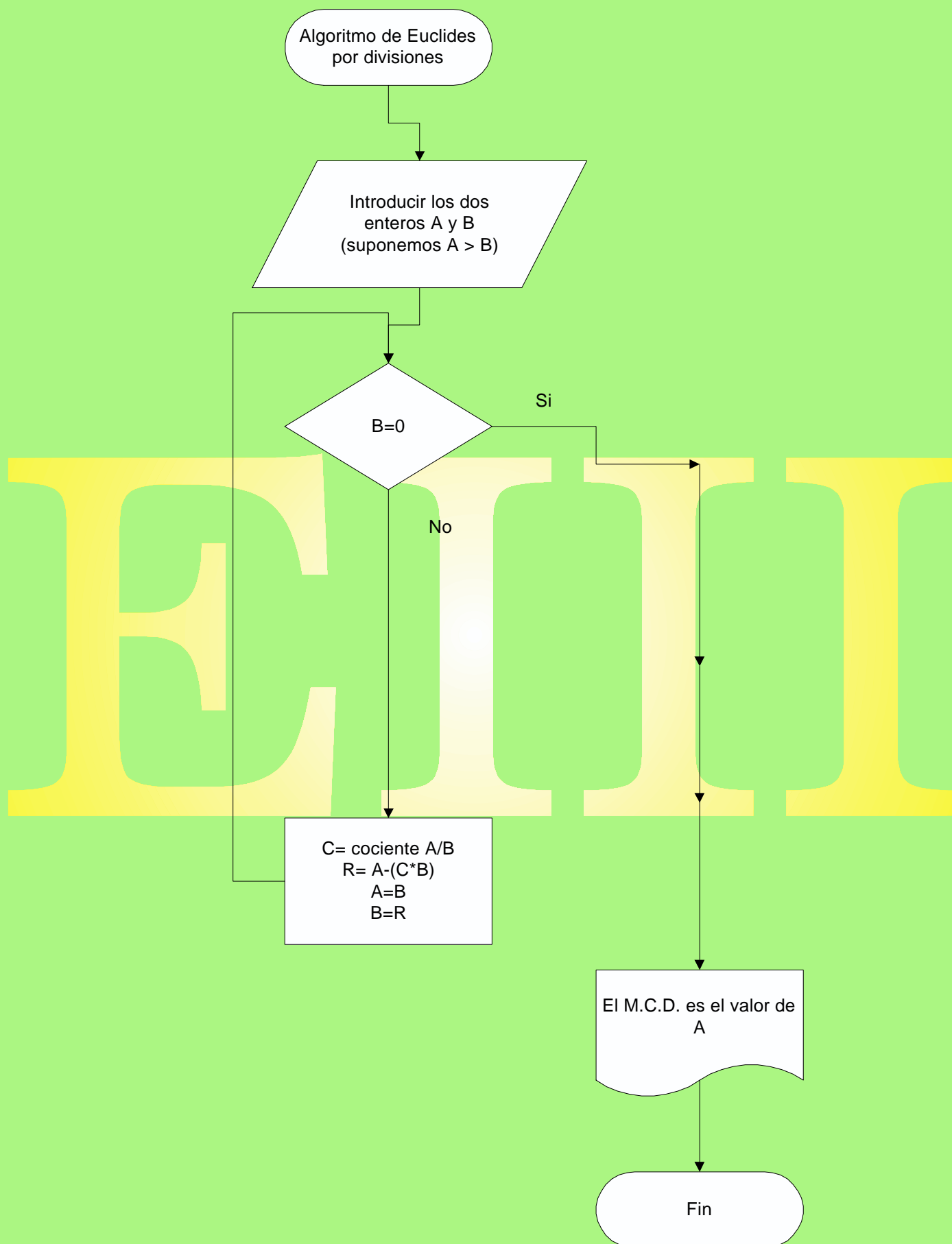
Fin_secuencia_principal

Ejemplo nº 1.







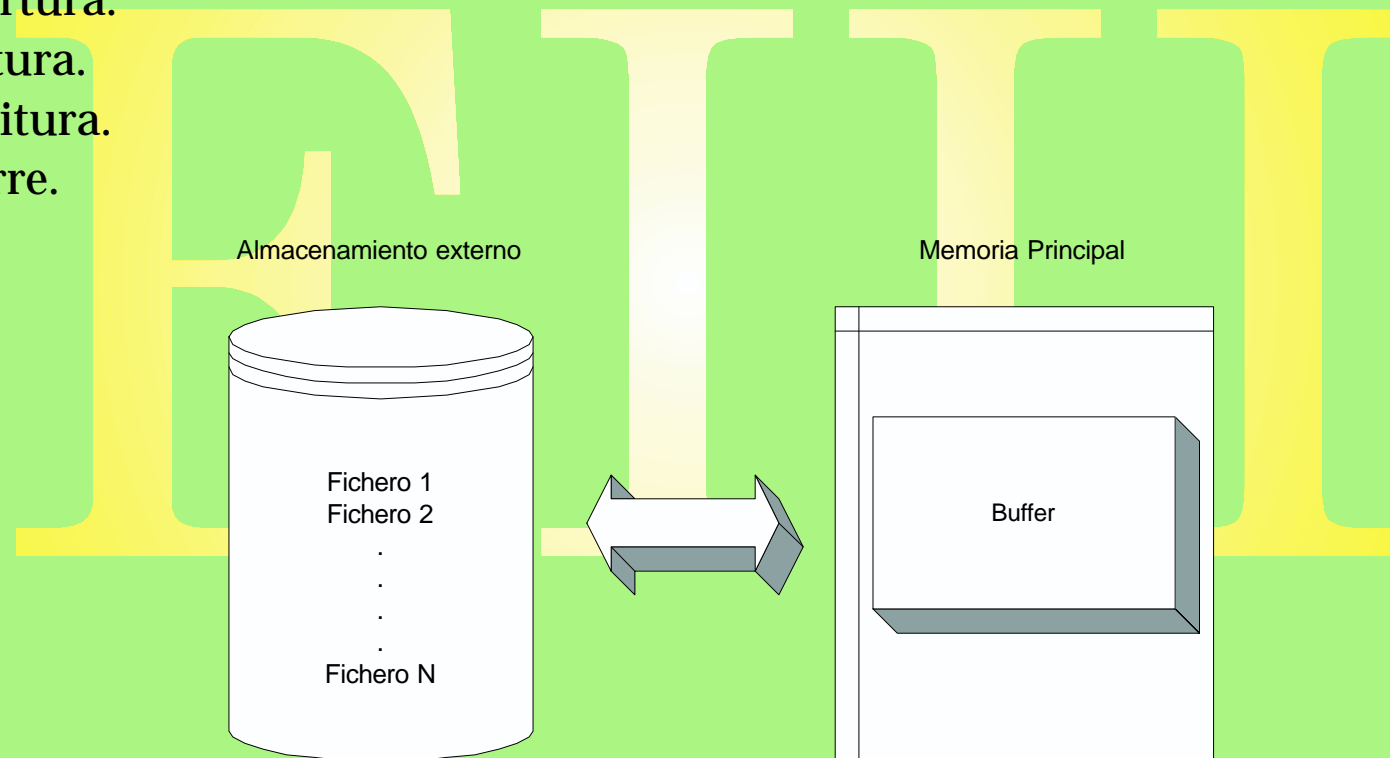


Estructuras externas: Ficheros.

Para poder trabajar con información depositada en las memorias externas del ordenador necesitamos la presencia en la memoria principal de un espacio denominado **BUFFER** (Memoria intermedia) que realice la adaptación.

Las operaciones básicas con ficheros son:

- a) Apertura.
- b) Lectura.
- c) Escritura.
- d) Cierre.



Apertura de un fichero.

Necesitamos conocer la posición y el nombre del fichero para poder abrirlo y también una dirección de memoria que nos indique a partir de donde se va a ubicar esa información.

De esta forma se establece una relación entre los datos almacenados en el exterior y una dirección interna de la memoria principal.

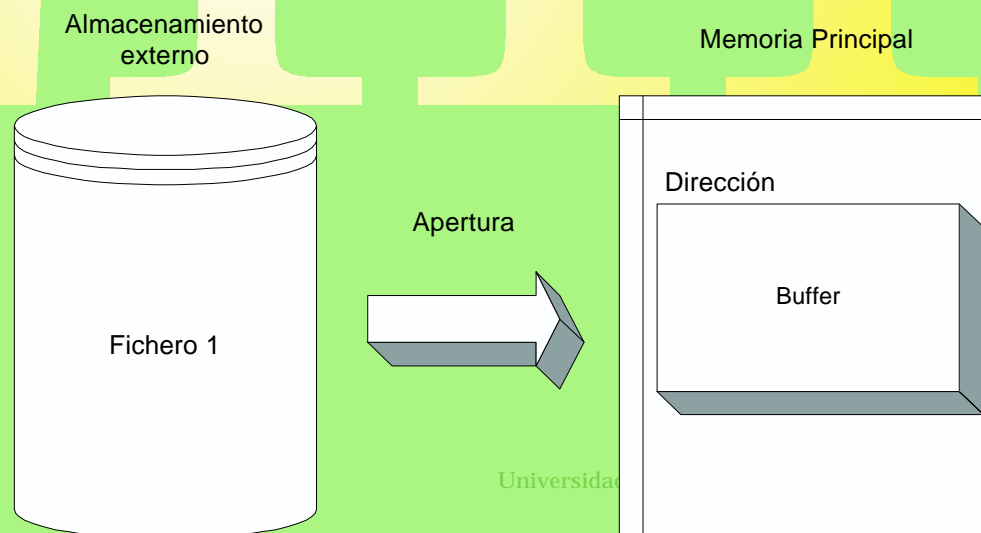
Además hay que indicar el **modo** de apertura:

- a) Sólo lectura
- b) Escritura (que crea o sobrescribe)
- c) Añadir (que crea o añade)

Se pueden mezclar los modos.

Puede ocurrir que al intentar abrir un fichero se produzca un error, entonces la dirección de memoria será NULL.

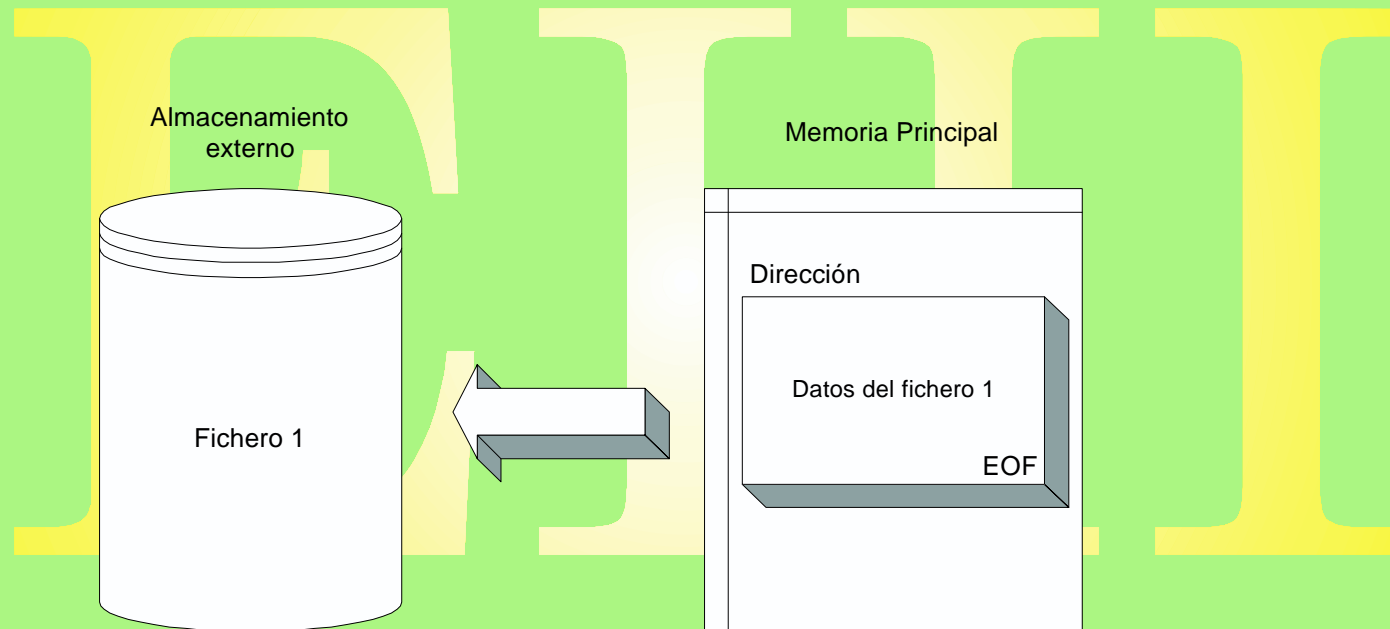
La información es depositada en parte o totalmente en la Memoria Principal para su posterior manipulación.



PHH

Escritura en un fichero.

La información se deposita en parte o totalmente en la Memoria Principal ,
añadiendo la marca EOF al final.



Cierre de un fichero.

Equivale a sobrescribir, en la memoria externa, toda la información que está en el buffer y liberar la dirección de memoria.

Siempre que se abra un fichero se está obligado a cerrarlo si no queremos perder datos. Un error en esta operación puede suponer pérdida de información.

