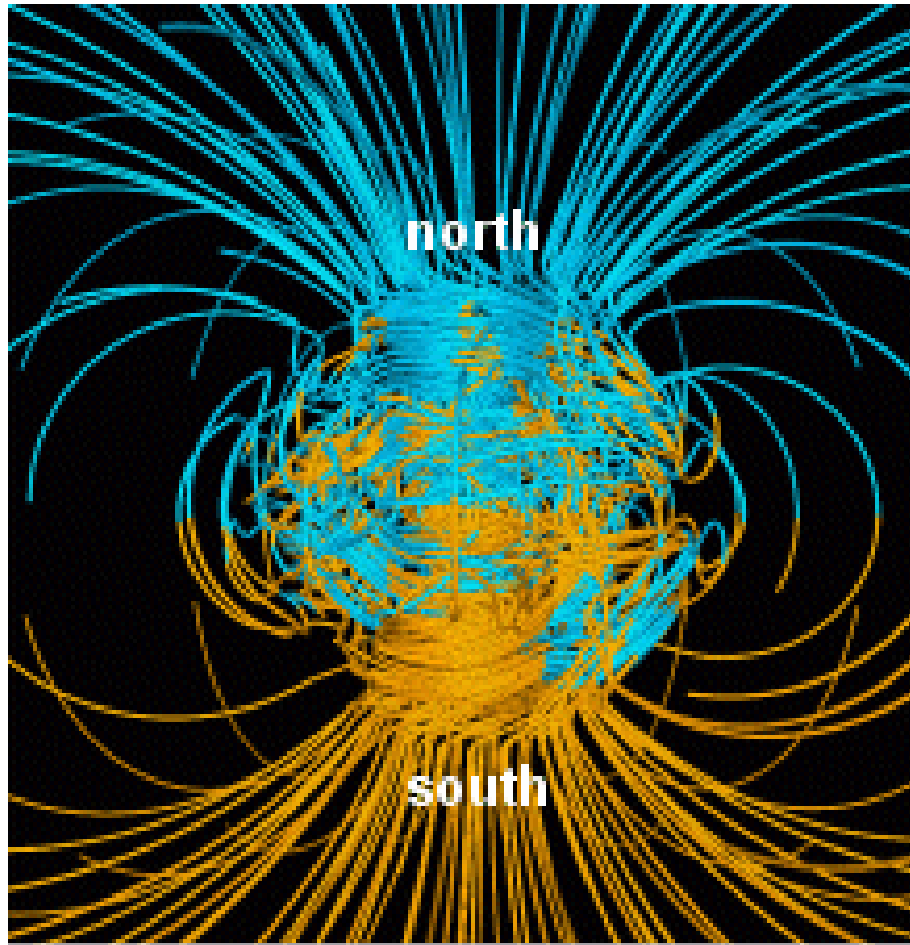
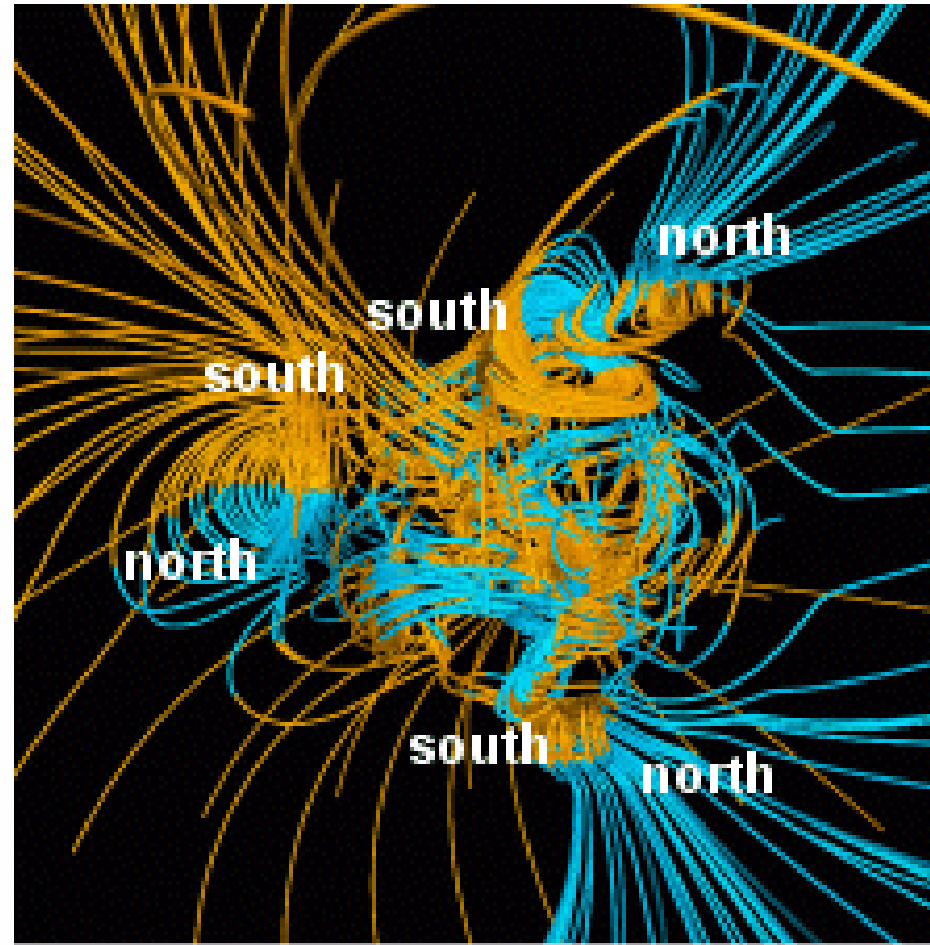


Pole magnetyczne



between reversals



during a reversal

Obserwacja

Ładunki elektryczne **w spoczynku** \Rightarrow oddziaływania elektrostatyczne; pole **E**

Ładunki elektryczne **w ruchu** \Rightarrow oddziaływania elektryczne i magnetyczne; pole **E** i **B**

Źródło pola magnetycznego :

elementarne: \Rightarrow elementarny ładunek elektryczny
poruszający się z prędkością **v**

praktyczne: \Rightarrow prąd elektryczny

pole **B** ?

Jakie pole **B** wytwarza poruszający się ładunek?

Argumenty logiki i symetrii

„złamanie” izotropowości przestrzeni – wyróżniony kierunek,

$$\mathbf{B} = f(q, \mathbf{v}, \mathbf{r})$$

Wnioski:

symetria osiowa pola **B**,

$$\mathbf{B} \sim q(\mathbf{v} \times \mathbf{r}), \quad B \sim 1/r^2$$

Najprostsza postać szukanej zależności :

$$\mathbf{B} = k (q \mathbf{v} \times \mathbf{r})/r^3$$

Wyniki doświadczenia ($v \ll c$)

(**ładunek q poruszający się z prędkością v**)

$$B = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{(q\vec{v} \times \vec{r})}{r^3}, \quad (\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \text{ H/m})$$

Uwaga 1

Wielkość **B** jest pseudowektorem

Uwaga 2

Wektor **B** podlega superpozycji: $\mathbf{B}_w = \Sigma \mathbf{B}_i$

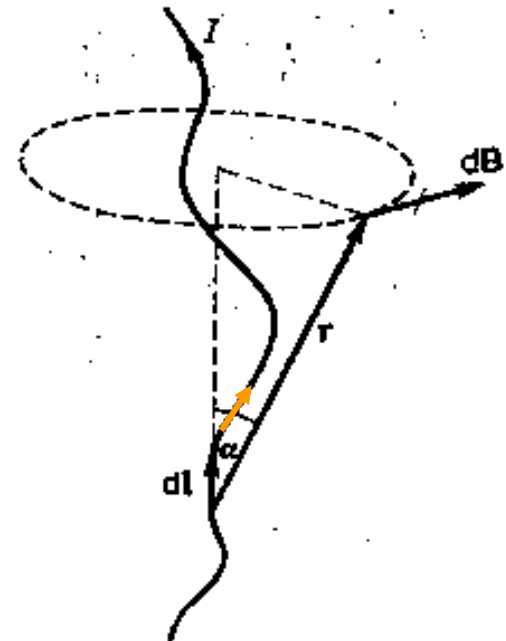
Pole B wytwarzane przez prąd I:

Prawo Biota-Savarta-Laplace'a

$(qv \longrightarrow Idl)$

Dla prądu o natężeniu I:

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_o}{4\pi} I \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3}$$



Obserwacja

Ładunki elektryczne w ruchu generują pole $\mathbf{B} \Rightarrow$ pole \mathbf{B} oddziałuje tylko na ładunki elektryczne w ruchu

Siła oddziaływania pola \mathbf{B} na poruszający się ładunek q :

$$\mathbf{F}_B = ?$$

Argumenty logiki i symetrii:

$$\mathbf{F}_B = f(q, \mathbf{v}, \mathbf{B})$$

Najprostsza postać szukanej zależności : $\mathbf{F}_B = k (q \mathbf{v} \times \mathbf{B})$

Wyniki doświadczenia ($v \ll c$)

Siła Lorentza: $\mathbf{F}_{q,B} = q \mathbf{v} \times \mathbf{B}$

Uwaga 3

Siła magnetyczna $\mathbf{F}_{q,B}$ nie wykonuje pracy nad ładunkiem, ponieważ $\mathbf{F}_{q,B} \perp \mathbf{v}$

Definicja 1

Indukcją magnetyczną \mathbf{B} nazywamy pseudowektor

$$\mathbf{B} = \mathbf{F}_{q,B} / q \mathbf{v}_\perp$$

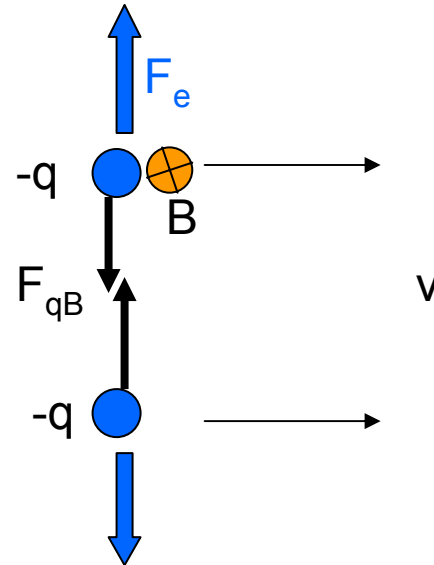
Wniosek 1

W przypadku, gdy naładowana cząstka porusza się z prędkością \mathbf{v} w polach \mathbf{B} i \mathbf{E} , doznaje działania siły

$$\mathbf{F} = q\mathbf{E} + q \mathbf{v} \times \mathbf{B}$$

Uwaga 4

$$F_{q,B} / F_e = (v^2 / c^2)$$

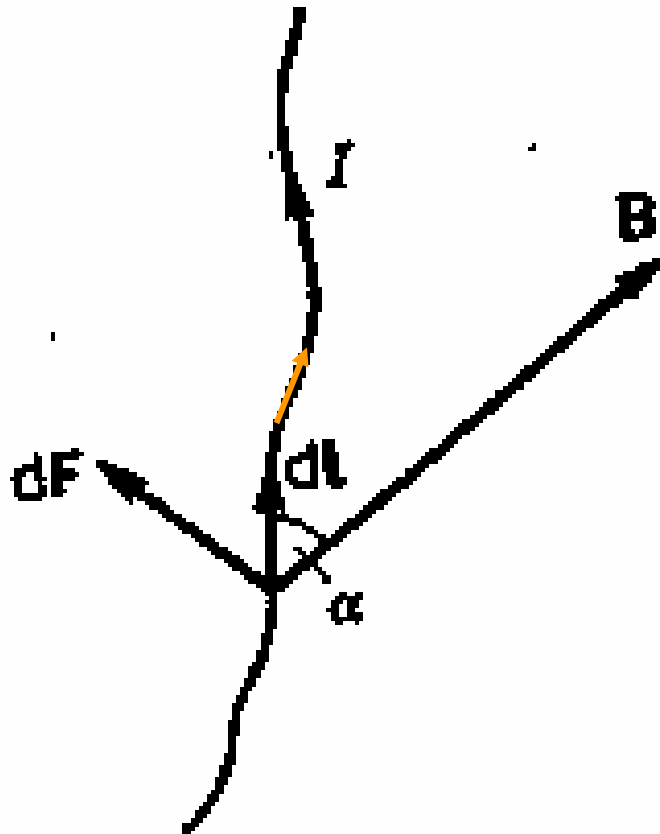


Wniosek 2 ($qv \longrightarrow Idl$):

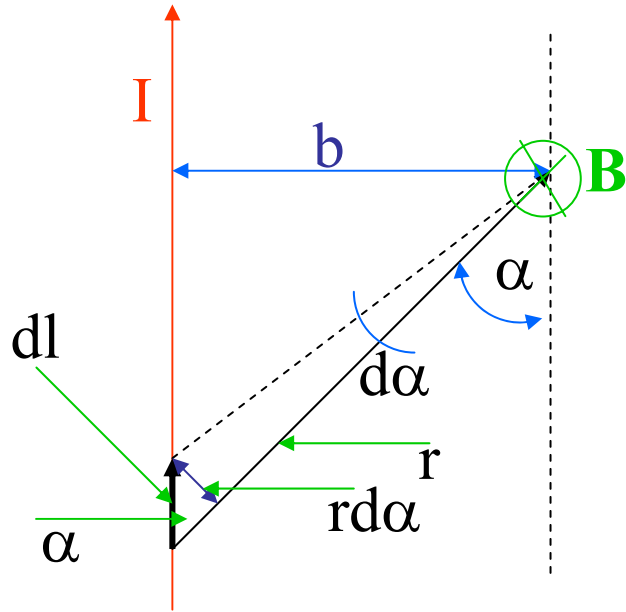
Siła oddziaływania pola B na prąd o natężeniu I

Prawo Ampere'a:

$$dF = I dl \times B$$



Pole magnetyczne generowane przez „prąd prosty” , tj. nieskończenie długi, cienki, prosty przewodnik, w którym płynie prąd o natężeniu I



Prawo B-S-L;

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_o}{4\pi} I \frac{d\vec{l} \otimes \vec{r}}{r^3}$$

$$dB = \frac{\mu_o}{4\pi} I \frac{dl \sin \alpha}{r^2}$$

$$dl = (r d\alpha) / \sin \alpha, \quad \sin \alpha = b/r; \quad r = b / (\sin \alpha),$$

$$dB = \frac{\mu_o}{4\pi} I \frac{\sin \alpha \cdot d\alpha}{b} \quad B = \frac{\mu_o I}{4\pi b} \int_0^\pi \sin \alpha d\alpha = \frac{\mu_o}{4\pi} \frac{2I}{b}$$

Uwaga 5

Pole magnetyczne może również być reprezentowane przez linie pola, np. **B**

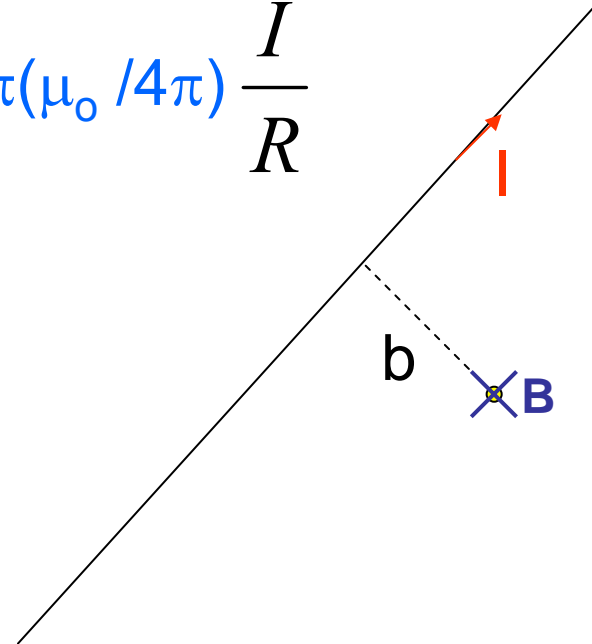
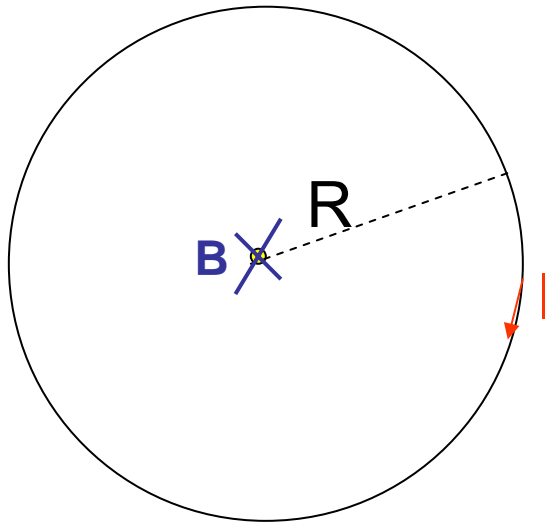
Przykłady źródeł pola magnetycznego

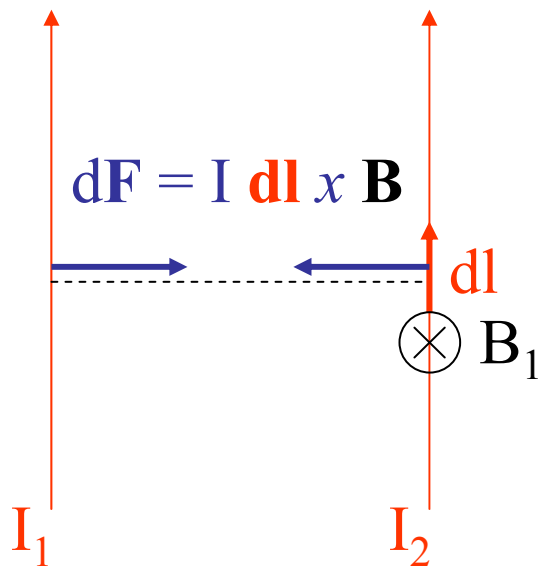
- prąd prosty

$$B = 2(\mu_0 / 4\pi) \frac{I}{b}$$

- prąd kołowy (w środku)

$$B = 2\pi(\mu_0 / 4\pi) \frac{I}{R}$$





$$B_1 = \frac{\mu_o I}{4\pi b} \int_0^\pi \sin \alpha d\alpha = \frac{\mu_o}{4\pi} \frac{2I}{b}$$

$$F = \int I_2 B_1 dl = \int_0^l \frac{2I_1 I_2}{b} dl = \frac{2I_1 I_2}{b}$$

Obwód z prądem w polu magnetycznym

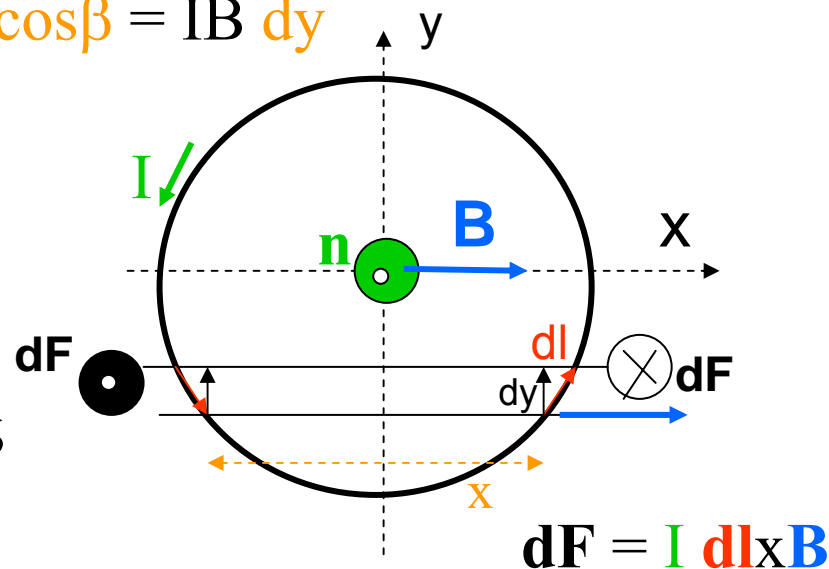
$$d\mathbf{F} = I \, d\mathbf{l} \times \mathbf{B}, \quad dF = IB \, dl \sin\alpha = IB \, dl \cos\beta = IB \, dy$$

Moment pary sił $d\mathbf{F}$:

$$d\mathbf{N} = \mathbf{r}_{FF} \times d\mathbf{F}, \quad dN = x \, dF = I(x \, dy)B$$

$$d\mathbf{N} = I \, d\mathbf{S} \times \mathbf{B}$$

$$\vec{N} = \int d\vec{N} = \int I d\vec{S} \times \vec{B} = I \int d\vec{S} \times \vec{B} = I \vec{S} \times \vec{B}$$



Ogólnie $\mathbf{N} = I \mathbf{S} \times \mathbf{B}$

Oznaczenie: $\mathbf{p}_m = I\mathbf{S} \Rightarrow$ **dipol magnetyczny**

więc

$$\mathbf{N} = \mathbf{p}_m \times \mathbf{B}$$

{w analogii do dipola elektrycznego $\mathbf{N} = \mu_e \times \mathbf{E}$ }

Wniosek 4

Jednostkowa siła F' oddziaływania 2 nieskończenie długich, cienkich, równoległych przewodników z prądami I_1, I_2 , (prądów prostych) umieszczonych w odległości b :

$$F' = (\mu_0 / 4\pi) \frac{2I_1 I_2}{b}$$

Definicja 3

Jednostka natężenia prądu - **1 Amper** - jest takim natężeniem prądu, który płynąc w dwóch jednakowych, nieskończenie długich, cienkich, równoległych przewodników umieszczonych w odległości 1m powoduje powstanie siły wzajemnego oddziaływania tych przewodników na jednostkę ich długości równej $2 \cdot 10^{-7} \text{ N/m}$

Prawo Gaussa dla pola B

(twierdzenie o strumieniu wektora B)

Strumień wektora indukcji magnetycznej przez dowolną powierzchnię zamkniętą jest równy zeru:

$$\phi_B = \oiint_S \vec{B} d\vec{S} = 0$$

korzystając z Tw. O-G uzyskuje się

$$\operatorname{div} \mathbf{B} (= \nabla \mathbf{B}) = 0$$

Twierdzenie o cyrkulacji wektora **B** :

Cyrkulacja wektora indukcji magnetycznej po dowolnym konturze zamkniętym jest równa - z dokładnością do stałej - prądowi obejmowanemu przez ten kontur:

$$\oint_{\Gamma} \mathbf{B} \, d\mathbf{l} = \mu_0 I$$

korzystając z Tw. S uzyskuje się:

$$\text{rot } \mathbf{B} (= \nabla \times \mathbf{B}) = \mu_0 \mathbf{j}$$

Wniosek 5

Pole magnetyczne \mathbf{B} jest polem wirowym bezźródłowym

Pole magnetyczne \mathbf{B} nie jest polem zachowawczym

$$\oint_{\Gamma}$$

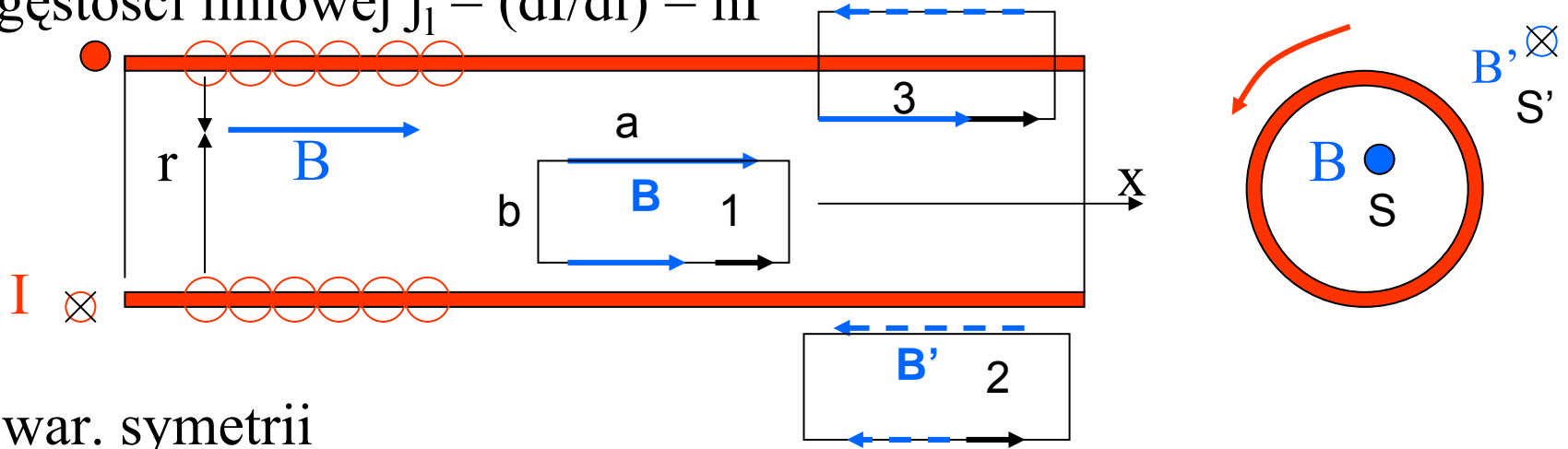
Uwaga 6

Ze względu na *Wniosek 5* nie istnieje funkcja potencjału* pola magnetycznego

Przykłady stosowania twierdzeń o strumieniu i o cyrkulacji wektora \mathbf{B} do wyznaczania wielkości indukcji magnetycznej od szczególnych źródeł – pole solenoidu

Przykład1: pole idealnego solenoidu

Nieskończenie długi, cienki cylinder z prądem opływowym
o gęstości liniowej $j_l = (dI/dl) = nI$



Z war. symetrii

(również z prawa B-S): pole B jest osiowe, $B \neq f(x)$,

Prawo o cyrkulacji B: $\Rightarrow C_L = \oint_L \vec{B} d\vec{l} = \mu_o I$

dla konturu 1: $C_L = \oint_L \vec{B} d\vec{l} = 0 = \int_a B_I dl + \int_a -B_{II} dl \Rightarrow B_I = B_{II}$,

podobnie dla konturu 2, $\Rightarrow B'_I = B'_{II}$,

Lecz dla konturu 3 : $B a + B' a = \mu_o j_l a \Rightarrow B + B' = \mu_o n I_{zw}$,

oraz z tw. o strumieniu:

$$\oint \vec{B} d\vec{S} = 0 \Rightarrow B S = B' S' \Rightarrow B' = 0 \text{ i } \boxed{B = \mu_o n I_{zw}}$$

Pole magnetyczne w materii

Namagnesowanie

Założenie Ampere'a:

molekularne prądy kołowe I_{cz} o gęstości j_{cz} ;

pod wpływem **zewnętrznego pola B** proces:

chaos \Rightarrow orientacja,

od prądów I_{cz} powstaje pole **B'** (wewnętrzne)

Zatem całkowite pole wewnątrz materii: $\mathbf{B} = \mathbf{B}_0 + \mathbf{B}'$

Pole \mathbf{B}' (wewnętrzne) ma charakter pola magnetycznego (jest polem magnetycznym), więc:

$$\operatorname{div} \mathbf{B} = \operatorname{div} \mathbf{B}_0 + \operatorname{div} \mathbf{B}' = 0,$$

oraz

$$\operatorname{rot} \mathbf{B}' = \mu_0 \mathbf{j}_{cz}$$

stąd

$$\operatorname{rot} \mathbf{B} = \mu_0 (\mathbf{j} + \mathbf{j}_{cz})$$

Definicja 2

Momentem magnetycznym \mathbf{p}_m płaskiego obwodu zamkniętego z prądem I nazywa się wielkość wektorową

$$\mathbf{p}_m = I \mathbf{dS}, \quad (\mathbf{dS} = \mathbf{n}_+ dS)$$

Definicja 4

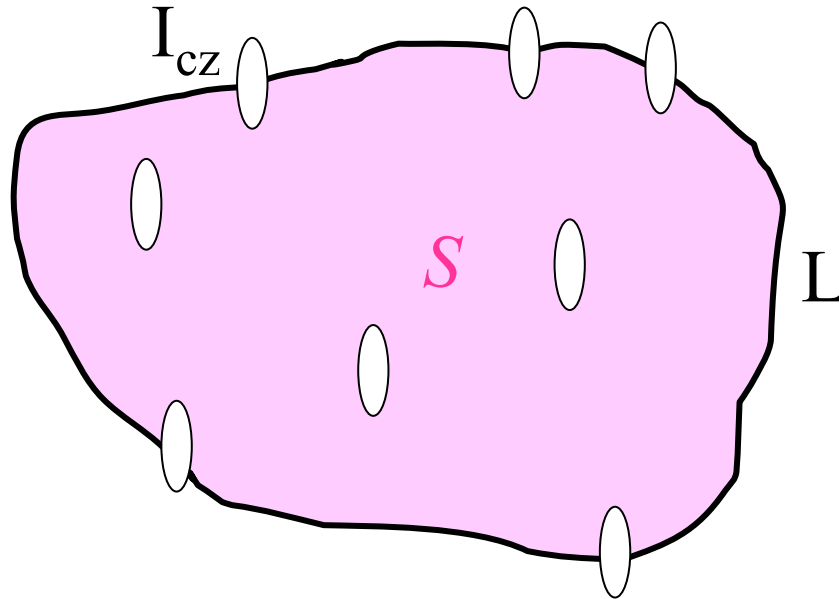
Namagnesowanie \mathbf{J} jest sumą momentów magnetycznych jednostki objętości materiału

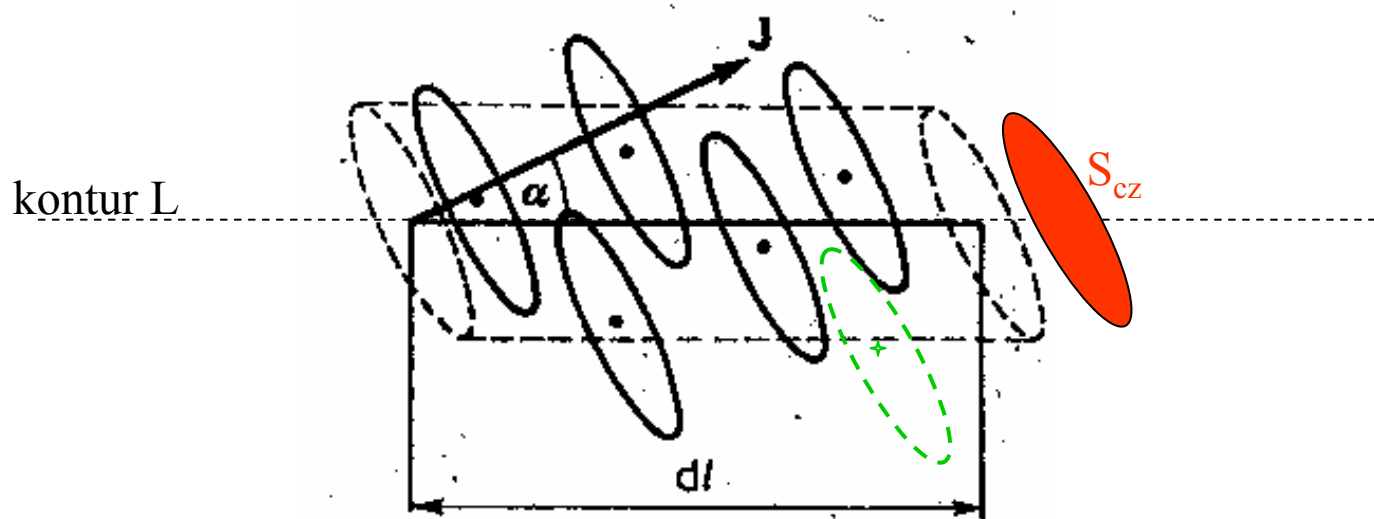
$$\mathbf{J} = (1/V) \sum \Delta V \mathbf{p}_m$$

Niech L jest dowolnym konturem w materii (magnetyku);
kontur L obejmuje pewną ilość (n) prądów molekularnych I_{cz}
o sumarycznej wartości

$$\int_S \vec{j}_{cz} d\vec{S}$$

(j_{cz} -gęstość prądów molekularnych I_{cz} , S - powierzchnia z konturem
 L)





Ale też:

suma prądów molekularnych obejmowanych przez odcinek dl tego konturu

$$n (S_{cz} \cos \alpha dl) I_{cz} = (n p_m) dl \cos \alpha = (J) dl \cos \alpha = \mathbf{J} d\mathbf{l}$$

suma prądów molekularnych płynących przez powierzchnię S objętą całym konturem L

$$\oint_L \vec{J} d\vec{l} = \int_S \vec{j}_{cz} d\vec{S}$$

Na podstawie Tw. S:

$$\text{rot } \mathbf{J} = \mathbf{j}_{cz}$$

więc

$$\text{rot } \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{j} + \mu_0 \text{rot } \mathbf{J}$$

lub

$$\text{rot } (\mathbf{B} - \mu_0 \mathbf{J}) = \mu_0 \mathbf{j}$$

Uwaga 6

$$\mu_0 j_{cz} = \text{rot } \mathbf{B}' = \mu_0 \text{rot } \mathbf{J}$$

$$\Rightarrow \mathbf{B}' = \mu_0 \mathbf{J}$$

Definicja 5

Natężeniem pola magnetycznego nazywamy wielkość:

$$\mathbf{H} = (\mathbf{B}/\mu_0) - \mathbf{J}$$

stąd

$$\text{rot } \mathbf{H} = \mathbf{j}$$

lub (tw.S)

$$\oint_L \mathbf{H} \, d\mathbf{l} = \sum_k I_k$$

Twierdzenie o cyrkulacji wektora natężenia pola magnetycznego \mathbf{H}

Cyrkulacja wektora natężenia pola magnetycznego po dowolnym

konturze zamkniętym jest równa algebraicznej sumie

prądów makroskopowych obejmowanych przez ten kontur

Założenie

$$\mathbf{J} = \chi \mathbf{H},$$

χ - podatność magnetyczna

stąd

$$\mathbf{H} = \mathbf{B}/\mu_0 - \chi \mathbf{H},$$

lub

$$\mathbf{H} (1 + \chi) = \mathbf{B}/\mu_0$$

$$\Rightarrow \mathbf{B} = \mu_0 (1 + \chi) \mathbf{H}$$

Definicja 6

Bezwymiarową wielkość $\mu = (1 + \chi)$ nazywa się względną przenikalnością magnetyczną (przenikalnością magnetyczną) substancji

$$\Rightarrow \mathbf{B} = \mu \mu_0 \mathbf{H}$$

Uwaga 7

Podatność magnetyczna χ może być liczbą dodatnią lub ujemną, wobec tego przenikalność magnetyczna μ może być większa lub mniejsza od jedności

Twierdzenie o cyrkulacji wektora natężenia pola magnetycznego \mathbf{H}

Cyrkulacja wektora natężenia pola magnetycznego \mathbf{H} po dowolnym konturze zamkniętym jest równa algebraicznej sumie **prądów** (makroskopowych) obejmowanych przez ten kontur :

$$\oint_L \mathbf{H} d\mathbf{l} = I$$

lub (tw.S):

$$\text{rot } \mathbf{H} = \mathbf{j}$$

Stąd

Cyrkulacja wektora indukcji magnetycznej \mathbf{B} po dowolnym konturze zamkniętym w próżni jest równa :

$$\oint_{\Gamma} \mathbf{B} d\mathbf{l} = \mu_0 I \quad (\text{ponieważ } \mathbf{H} = \mathbf{B} / \mu \mu_0 \text{ oraz } \mu=1)$$

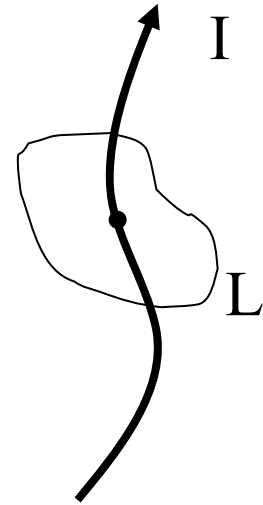
oraz

$$\oint_{\Gamma} \mathbf{B} d\mathbf{l} = \mu_0 I$$

korzystając z Tw. S

uzyskuje się:

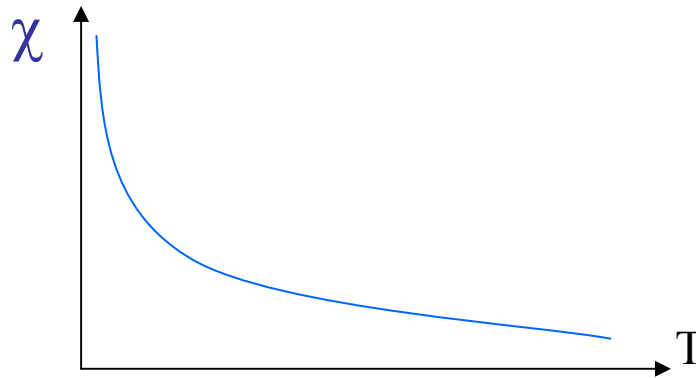
$$\text{rot } \mathbf{B} (= \nabla \times \mathbf{B}) = \mu_0 \mathbf{j}$$



Rodzaje magnetyków

1. diamagnetyki $\Rightarrow \chi < 0, \quad \chi \approx 10^{-10} \text{ m}^3 / \text{mol}, \quad (\mu \leq \approx 1),$

2. paramagnetyki $\Rightarrow \chi > 0, \quad \chi \approx 10^{-10} \text{ m}^3 / \text{mol}, \quad (\mu \geq \approx 1),$



Prawo Curie

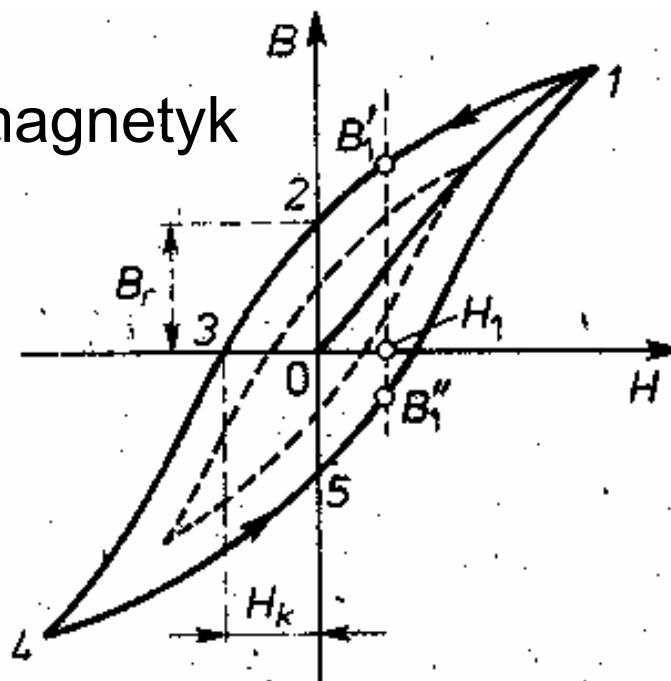
$$\chi = C/T \quad (C - \text{stała Curie})$$

3. Ferromagnetyki $\Rightarrow \chi \approx 1 \text{ m}^3 / \text{mol}$,

- wysoka przenikalność μ (kilka tysięcy),
- $\mu(H)$, t.zn. $J(H)$, $B(H)$, jest funkcją nieliniową,
- histereza $J(H)$, $B(H)$.

Prawo Curie-Weissa $\chi = C/(T-T_c)$, (T_c - temperatura Curie)

ferromagnetyk



4. antyferromagnetyki

Indukcja elektromagnetyczna

Michael Faraday (1831)

$$\text{SEM}_{\text{ind}} (=V_{\text{ind}}) = - \frac{d\Phi_B}{dt} \text{ [volt]}, \quad \Phi_B = \iint_S \vec{B} d\vec{S} \text{ [Wb/m}^2\text{]}$$

Uwaga 10

$$V_{\text{ind}} = \oint_L \vec{E}_{\text{ind}} d\vec{l}$$

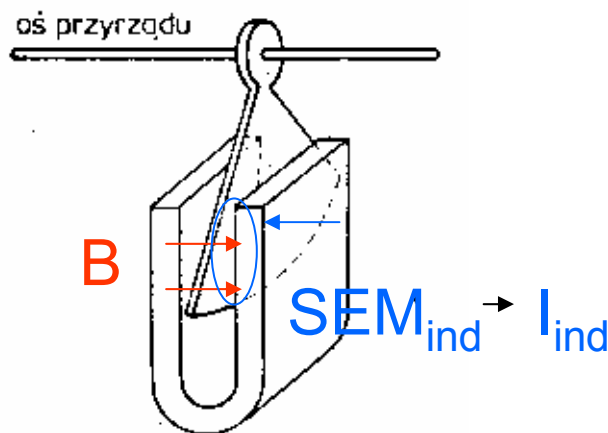
SEM_{ind} nie jest pochodzenia elektrostatycznego

i nie tworzy pola potencjalnego

$$\oint_L \vec{E}_{\text{ind}} d\vec{l} \neq 0 = - \frac{d\Phi_B}{dt}$$

Reguła Lenza

Prąd indukcyjny jest zawsze skierowany tak, aby przeciwdziałać przyczynie, która go wywołuje \Rightarrow prądy Foucaulta



Zjawisko samoindukcji

$$d\mathbf{I} \Rightarrow d\mathbf{B} \Rightarrow d\phi \Rightarrow \text{SEM}_{\text{ind}} \Rightarrow - d\mathbf{I}_{\text{ind}}$$

ponieważ (*dla nie-ferromagnetyków*):

$$B \sim I \Rightarrow \phi = L \bullet I, \quad L \text{ [H-henr]} - \text{indukcyjność obwodu}$$

$L = \text{const}(I)$, zależy od kształtu prądu, tj. obwodu,

$$\Rightarrow \text{SEM}_{\text{samoind}} = - L \frac{dI}{dt}$$

Uwaga 11

Indukcyjność L zależy od geometrii obwodu (*kształtu i rozmiarów*);

Energia pola magnetycznego

Praca włączenia prądu I w obwodzie

$$dW = \text{SEM}_{\text{ind}} I dt$$

$$dW = - I d\phi$$

dla solenoidu idealnego

$$\phi = n (B S_s) = n' l (\mu \mu_o n' I S_s),$$

$$d\phi = \mu \mu_o (n')^2 (l S_s) dI$$

stąd

$$dW = - \mu \mu_o V_s (n')^2 I dI,$$

$$W = \frac{1}{2} \mu \mu_o V_s (n'I)^2 = \frac{1}{2} \mu \mu_o V_s (H \bullet l)^2$$

gęstość energii

$$w = \frac{1}{2} \mu \mu_o (H)^2 = \frac{1}{2} \frac{HB}{2}$$