Московский Авиационный Институт (Национальный Исследовательский Университет)

Кафедра: 806 «Вычислительная математика и программирование» Факультет: «Информационные технологии и прикладная математика»

Дисциплина: «Объектно-ориентированное программирование»

Лабораторная работа №8.

Группа: М8О – 104Б-16

Студент: Чекушкин Денис Игоревич Преподаватель: Поповкин Александр Викторович

Вариант: №18

ИЕЛЬ РАБОТЫ

Целью лабораторной работы является:

• Знакомство с параллельным программированием в С++.

ЗАДАНИЕ

Используя структуры данных, разработанные для лабораторной работы No6 (контейнер первого уровня и классы-фигуры) разработать алгоритм быстрой сортировки для класса-контейнера.

Необходимо разработать два вида алгоритма:

- Обычный, без параллельных вызовов.
- Сиспользованием параллельных вызовов. В этом случае, каждый рекурсивный вызов сортировки должен создаваться в отдельном потоке.

Для создания потоков использовать механизмы:

- future
- packaged task/async

Для обеспечения потоко-безопасности структур данных использовать:

- mutex
- · lock guard

Теория

Параллельные вычисления — способ организации компьютерных вычислений, при котором программы разрабатываются как набор взаимодействующих вычислительных процессов, работающих параллельно (одновременно). Термин охватывает совокупность вопросов параллелизма в программировании, а также создание эффективно действующих аппаратных реализаций. Теория параллельных вычислений составляет раздел прикладной теории алгоритмов.

Существуют различные способы реализации параллельных вычислений. Например, каждый вычислительный процесс может быть реализован в виде процесса операционной системы, либо же вычислительные процессы могут представлять собой набор потоков выполнения внутри одного процесса ОС. Параллельные программы могут физически исполняться либо последовательно на единственном процессоре — перемежая по очереди шаги выполнения каждого вычислительного процесса, либо параллельно — выделяя каждому вычислительному процессу один или несколько процессоров (находящихся рядом или распределённых в компьютерную сеть).

Быстрая сортировка относится к алгоритмам «разделяй и властвуй».

Алгоритм состоит из трёх шагов:

- 1. Выбрать элемент из массива. Назовём его опорным.
- 2. Разбиение: перераспределение элементов в массиве таким образом, что элементы

меньше опорного помещаются перед ним, а больше или равные после.

3. Рекурсивно применить первые два шага к двум подмассивам слева и справа от опорного элемента. Рекурсия не применяется к массиву, в котором только один или отсутствуют элементы.

```
btree.cpp
   template <class T>
   Btree<T>::Btree()
   m root=nullptr;
   m_size=0;
   }
   template <class T>
   Iterator<BTreeItem<T>, T> Btree<T>::begin() const
   {
       return Iterator<BTreeItem<T>, T>(m root);
   template <class T>
   Iterator<BTreeItem<T>, T> Btree<T>::end() const
   {
       std::shared_ptr<T> cur=m_root;
       return Iterator<BTreeItem<T>, T>(cur);
   template <class T>
   std::shared_ptr<T> Btree<T>::front() const
   {
   return m root->getFigure();
   template <class T>
   unsigned int Btree<T>::size() const
   return m_size;
   template <class T>
   void insert_helper(std::shared_ptr<BTreeItem<T>> m_root,const std::shared_ptr<T>&
figure)
   {
    std::shared_ptr<BTreeItem<T>> node = m_root;
```

```
if(*figure == *(node->getFigure())){ std::cout<<*figure<<"\n"; std::cout<<* (node-</pre>
>getFigure())<<"\n"; std::cout<<"B\ሀገ0"<<"\n";}
      if(*figure < *(node->getFigure())) {
            if(node->getLeft() ==nullptr)
                   std::shared ptr<BTreeItem<T>>
newl=std::make shared<BTreeItem<T>>(figure);
                   node->setLeft(newl);
            else
                   {
   if(*figure == *(node->getFigure())){ std::cout<<*figure<<"\n"; std::cout<<*(node-</pre>
>getFigure())<<"\n"; std::cout<<"БЫЛО"<<"\n";return;}
                   std::shared_ptr<BTreeItem<T>> left = node->getLeft();
                   insert_helper(left,figure);
      else if(*figure > *(node->getFigure())) {
            if(node->getRight() ==nullptr)
                   std::shared ptr<BTreeItem<T>>
newr=std::make shared<BTreeItem<T>>(figure);
                   node->setRight(newr);
            else
   if(*figure == *(node->getFigure())){ std::cout<<*figure<<"\n"; std::cout<<* (node-</pre>
std::shared_ptr<BTreeItem<T>> right = node->getRight();
                   insert_helper(right, figure);
      }
   }
   template <class T>
   void Btree<T>::bstInsert(const std::shared_ptr<T>& figure)
   m size++;
```

```
if(m root==nullptr)
    m_root = std::make_shared<BTreeItem<T>>(figure);
    }
   else
   {insert_helper(m_root, figure);
   template <class T>
   void rinsert_helper(std::shared_ptr<BTreeItem<T>> m_root,const std::shared_ptr<T>&
figure)
    std::shared ptr<BTreeItem<T>> node = m root;
      if(*figure < *(node->getFigure())) {
             if(node->getRight() ==nullptr)
                    std::shared ptr<BTreeItem<T>>
newr=std::make_shared<BTreeItem<T>>(figure);
                   node->setRight(newr);
             else
                    std::shared ptr<BTreeItem<T>> right = node->getRight();
                    rinsert helper(right, figure);
      else if(*figure > *(node->getFigure())) {
             if(node->getLeft() ==nullptr)
                    {
                    std::shared_ptr<BTreeItem<T>>
newl=std::make_shared<BTreeItem<T>>(figure);
                    node->setLeft(newl);
             else
                    std::shared ptr<BTreeItem<T>> left = node->getLeft();
                    rinsert helper(left, figure);
```

```
}
   template <class T>
   void Btree<T>::bstRInsert(const std::shared_ptr<T>& figure)
  m_size++;
   if(m_root==nullptr)
   m root = std::make shared<BTreeItem<T>>(figure);
   else
   {rinsert_helper(m_root, figure);
   }
   template <class T>
  void remove helper(std::shared ptr<BTreeItem<T>> & item, const std::shared ptr<T>&
figure)
   {
       std::shared_ptr<BTreeItem<T>> repl = nullptr, parent = nullptr, tmp = item;
       while (tmp != nullptr && !(*(tmp->getFigure()) == *figure))
           parent = tmp;
           if (*figure < *(tmp->getFigure()))
              tmp = tmp->getLeft();
           }
           else
               tmp = tmp->getRight();
           }
       if (tmp == nullptr)
          return;
       }
```

```
if (tmp->getLeft() != nullptr && tmp->getRight() == nullptr)
{
   if (parent != nullptr)
    {
       if (parent->getLeft() == tmp)
           parent->setLeft(tmp->getLeft());
       else
          parent->setRight(tmp->getRight());
   else
       item = tmp->getLeft();
else if (tmp->getLeft() == nullptr && tmp->getRight() != nullptr)
   if (parent != nullptr)
    {
       if (parent->getLeft() == tmp)
           parent->setLeft(tmp->getLeft());
       else
           parent->setRight(tmp->getRight());
    }
   else
       item = tmp->getRight();
}
else if (tmp->getLeft() != nullptr && tmp->getRight() != nullptr)
   repl = tmp->getRight();
   if (repl->getLeft() == nullptr) {
       tmp->setRight(repl->getRight());}
   else
       while (repl->getLeft() != nullptr)
```

```
{
                parent = repl;
                repl = repl->getLeft();
            }
            parent->setLeft(repl->getRight());
 tmp->setRoot(repl->getFigure());
    }
    else
    {
        if (parent != nullptr)
            if (parent->getLeft() == tmp)
               parent->setLeft(nullptr);
            else
                parent->setRight(nullptr);
        }
        else
           item = nullptr;
   return;
}
template <class T>
void Btree<T>::bstRemove(const std::shared_ptr<T>& figure)
m size--;
    remove_helper(m_root, figure);
}
template <class T>
void print2(const std::shared_ptr<BTreeItem<T>> &node)
{
    if(node == nullptr) return;
    print2(node->getLeft());
    std::cout << *(node->getFigure())<< std::endl;</pre>
    print2(node->getRight());
```

```
}
template <class B>
std::ostream& operator<<(std::ostream& os, const Btree<B> &btree)
{
std::shared ptr<BTreeItem<B>> item=btree.m root;
print2(item);
return os;
template <class T>
void Btree<T>::sort()
{
std::cout<<"Not par"<<std::endl;</pre>
sortHelper(*this, false);
template <class T>
void Btree<T>::sortParallel()
std::cout<<"par"<<std::endl;</pre>
sortHelper(*this, true);
template <class T>
void Btree<T>::sortHelper(Btree<T>& b, bool isParallel)
if (b.size() <= 1){
return;
Btree<T> left;
 Btree<T> right;
 std::shared ptr<T> mid = b.front();
 b.bstRemove(b.front());
 while (b.size() > 0)
   std::shared_ptr<T> item = b.front();
   b.bstRemove(b.front());
   if (item->area() < mid->area()){
         left.bstInsert(item);
   }
   else{
```

```
right.bstInsert(item);
   }
}
if (isParallel)
   std::future<void> leftFu = sortParallelHelper(left);
   std::future<void> rightFu = sortParallelHelper(right);
   leftFu.get();
  rightFu.get();
}
else
   sortHelper(left, isParallel);
   sortHelper(right, isParallel);
b.bstInsert(mid);
while (left.size() > 0)
   b.bstRInsert(left.front());
   left.bstRemove(left.front());
while (right.size() > 0)
 b.bstRInsert(right.front());
  right.bstRemove(right.front());
}
template <class T>
std::future<void> Btree<T>::sortParallelHelper(Btree<T>& q)
auto funcObj = std::bind(&Btree<T>::sortHelper, this, std::ref(q), true);
std::packaged_task<void()> task(funcObj);
std::future<void> res(task.get_future());
std::thread th(std::move(task));
th.detach();
```

```
std::cout<<"thread_id:"<<std::this_thread::get_id()<<std::endl;
return res;
}</pre>
```

Выводы: в данной лабораторной работе я получил навыки работы с параллельным программированием. Добавил два алгоритма быстрой сортировки — обычная и с параллельными вызовами.

https://github.com/israelcode/oop/tree/master/sem2/lab8