

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)

Кафедра: 806 «Вычислительная математика и программирование»
Факультет: «Информационные технологии и прикладная математика»
Дисциплина: «Объектно-ориентированное программирование»

Лабораторная работа №6.

Группа: М8О – 104Б-16
Студент: Чекушкин Денис Игоревич
Преподаватель: Поповкин Александр Викторович
Вариант: №18

ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Целью лабораторной работы является:

- Закрепление навыков по работе с памятью в C++.
- Создание аллокаторов памяти для динамических структур данных.

ЗАДАНИЕ

Используя структуры данных, разработанные для предыдущей лабораторной работы (ЛР№5) спроектировать и разработать аллокатор памяти для динамической структуры данных.

Цель построения аллокатора – минимизация вызова операции malloc.

Аллокатор должен выделять большие блоки памяти для хранения фигур и при создании новых фигур-объектов выделять место под объекты в этой памяти.

Алокатор должен хранить списки использованных/свободных блоков. Для хранения списка свободных блоков нужно применять динамическую структуру данных (контейнер 2-го уровня, согласно варианта задания).

Для вызова аллокатора должны быть переопределены оператор new и delete у классов-фигур.

Листинг

figure.h

```
#ifndef FIGURE_H
#define FIGURE_H

#include "allocator.h"

class Figure
{
public:
    virtual ~Figure() {} //деструктор класса
    virtual void print() const = 0;
    virtual double area() const = 0;
    bool operator > (const Figure& rhs) const;
    bool operator < (const Figure& rhs) const;
    bool operator == (const Figure& rhs) const;
    friend std::ostream& operator << (std::ostream& os, const Figure& figure);
    static Allocator allocator;
};

#endif
```

figure.cpp

```
#include "figure.h"
```

```
Allocator Figure::allocator(32, 100);
```

square.h

```
#ifndef SQUARE_H
```

```
#define SQUARE_H
```

```
#include <iostream>
```

```
#include "figure.h"
```

```
class Square : public Figure
```

```
{
```

```
public:
```

```
    Square();
```

```
    Square(std::istream& is);
```

```
    Square(size_t i);
```

```
    void print() const override;
```

```
    double area() const override;
```

```
    Square& operator = (const Square& other);
```

```
    bool operator == (const Square& other) const;
```

```
    bool operator < (const Square& rhs) const;
```

```
    bool operator > (const Square& rhs) const;
```

```
    void* operator new (unsigned int size);
```

```
    void operator delete (void* p);
```

```
    friend std::ostream& operator << (std::ostream& os, const Square& square);
```

```
    friend std::istream& operator >> (std::istream& is, Square& square);
```

```
private:
```

```
    double m_side;
```

```
};
```

```
#endif
```

sqaure.cpp

```
#include "square.h"

Square::Square()
{
    m_side = 0.0;
}

Square::Square(std::istream& is)
{
    std::cout << "======" << std::endl;
    std::cout << "Enter side: ";
    is >> m_side;
}

Square::Square(size_t i) : m_side(i) ///
{
    std::cout << "Square passed to function. Side: " << m_side << std::endl;
}

void Square::print() const
{
    std::cout << "======" << std::endl;
    std::cout << "Figure type: square" << std::endl;
    std::cout << "Side size: " << m_side << std::endl;
}

double Square::area() const
{
    return m_side * m_side;
}

Square& Square::operator = (const Square& other)
{
    if (&other == this)
        return *this;

    m_side = other.m_side;

    return *this;
}
```

```

void* Square::operator new (unsigned int size)
{
    return Figure::allocator.allocate();
}

void Square::operator delete (void* p)
{
    Figure::allocator.deallocate(p);
}

bool Square::operator < (const Square& rhs) const
{
    return (this->area() < rhs.area());
}

bool Square::operator > (const Square& rhs) const
{
    return (this->area() > rhs.area());
}

bool Square::operator == (const Square& other) const
{
    return m_side == other.m_side;
}

bool Figure::operator > (const Figure& rhs) const
{
    return (this->area() > rhs.area());
}

bool Figure::operator < (const Figure& rhs) const
{
    return (this->area() < rhs.area());
}

bool Figure::operator == (const Figure& rhs) const
{
    return area() == rhs.area();
}

std::ostream& operator << (std::ostream& os, const Square& square)
{
    os << "======" << std::endl;
    os << "Figure type: square" << std::endl;
    os << "Side size: " << square.m_side << std::endl;
}

```

```

        return os;
    }

    std::istream& operator >> (std::istream& is, Square& square)
    {
        std::cout << "======" << std::endl;
        std::cout << "Enter side: ";
        is >> square.m_side;
        return is;
    }

    std::ostream& operator << (std::ostream& os, const Figure& figure)
    {
        figure.print();
        return os;
    }

```

allocator.h

```

#ifndef ALLOCATOR_H
#define ALLOCATOR_H

#include <cstdlib>
#include "stack.h"

class Allocator
{
public:
    Allocator(unsigned int blockSize, unsigned int count);
    ~Allocator();

    void* allocate();
    void deallocate(void* p);
    bool hasFreeBlocks() const;
private:
    size_t _size;
    size_t _count;
    char *_used_blocks;
    void **_free_blocks;
    size_t _free_count;

};

```

```
#endif
```

```
allocator.cpp
```

```
#include "allocator.h"
```

```
Allocator::Allocator(size_t size, size_t count):
```

```
    _size(size), _count(count) {
```

```
    _used_blocks = (char*)malloc(_size*_count);
```

```
    _free_blocks = (void**)malloc(sizeof(void*)*_count);
```

```
    for(size_t i=0; i<_count; i++) _free_blocks[i] = _used_blocks+i*_size;
```

```
    _free_count = _count;
```

```
    std::cout << "TAllocationBlock: Memory init" << std::endl;
```

```
}
```

```
Allocator::~Allocator()
```

```
{
```

```
    if(_free_count<_count) std::cout << "TAllocationBlock: Memory leak?" <<
```

```
std::endl;
```

```
    else std::cout << "TAllocationBlock: Memory freed" <<
```

```
std::endl;
```

```
    delete _free_blocks;
```

```
    delete _used_blocks;
```

```
}
```

```
void* Allocator::allocate()
```

```
{
```

```
    void *result = nullptr;
```

```
    if(_free_count>0){
```

```
        result = _free_blocks[_free_count-1];
```

```
        _free_count--;
```

```
        std::cout << "TAllocationBlock: Allocate " << (_count-_free_count) <<
```

```
        " of " << _count << std::endl;
```

```
    } else
```

```
    {
```

```
        std::cout << "TAllocationBlock: No memory exception :-)" <<
```

```
std::endl;
```

```
    }
```

```
    return result;
```

```
}
```

```
void Allocator::deallocate(void* p)
```

```
{
```

```
    std::cout << "TAllocationBlock: Deallocate block " << std::endl;
```

```

    _free_blocks[_free_count] = p;
    _free_count ++;
}

bool Allocator::hasFreeBlocks() const
{
    return _free_count>0;
}

```

stack.h

```

#ifndef STACK_H
#define STACK_H

#include <iostream>
#include "stack_item.h"
#include "iterator.h"

template <class T> class Stack
{
public:
    Stack();
    virtual ~Stack();
    void Push(const std::shared_ptr<T>& item);
    std::shared_ptr<T> Pop();
    unsigned int size() const;
    bool empty();
    Iterator<StackItem<T>, T> get(unsigned int index) const;
    Iterator<StackItem<T>, T> begin() const;
    Iterator<StackItem<T>, T> end() const;
    template <class K>
    friend std::ostream& operator << (std::ostream& os, const Stack<K>& stack);
private:
    std::shared_ptr<StackItem<T>> head;
    unsigned int m_size;
};

#include "stack.cpp"

#endif

```

stack.cpp

```

template <class T>
Stack<T>::Stack()
{

```



```

    head=nullptr;
}

template <class T>
Stack<T>::~~Stack()
{}

template <class T>
void Stack<T>::Push(const std::shared_ptr<T>& item)
{
    std::shared_ptr<StackItem<T>> other(new StackItem<T>(item));
    other->SetNext(head);
    head=other;
}

template <class T> std::shared_ptr<T> Stack<T>::Pop() {
    std::shared_ptr<T> result;
    if (head != nullptr) {
        result = head->GetValue();
        head = head->GetNext();
    }
    return result;
}

template <class T>
unsigned int Stack<T>::size() const
{
    return m_size;
}

template <class T>
Iterator<StackItem<T>, T> Stack<T>::get(unsigned int index) const
{
    if (index >= size())
        return end();
    Iterator<StackItem<T>, T> it = begin();
    while (index > 0)
    {
        ++it;
        --index;
    }
    return it;
}

```

```

template <class T>
Iterator<StackItem<T>, T> Stack<T>::begin() const
{
    return Iterator<StackItem<T>, T>(head);
}

template <class T>
Iterator<StackItem<T>, T> Stack<T>::end() const
{
    return Iterator<StackItem<T>, T>(nullptr);
}

template <class K>
std::ostream& operator << (std::ostream& os, const Stack<K>& stack)
{
    if (stack.size() == 0)
    {
        os << "======" << std::endl;
        os << "Stack is empty" << std::endl;
    }
    else
        for (std::shared_ptr<K> item : stack)
            item->print();

    return os;
}

```

stack_item.h

```

#ifndef STACK_ITEM_H
#define STACK_ITEM_H
#include <memory>

template <class T> class StackItem
{
public:
    StackItem(const std::shared_ptr<T>& item);
    std::shared_ptr<StackItem<T>> SetNext(std::shared_ptr<StackItem>& m_next);
    std::shared_ptr<StackItem<T>> GetNext();
    std::shared_ptr<T> GetValue() const;

private:
    std::shared_ptr<T> m_item;
}

```

```
std::shared_ptr<StackItem<T>> m_next;
};
```

```
#include "stack_item.cpp"
```

```
#endif
```

stack_item.cpp

```
template <class T>
StackItem<T>::StackItem(const std::shared_ptr<T>& item)
{
    m_item = item;
}

template <class T> std::shared_ptr<StackItem<T>>
StackItem<T>::SetNext(std::shared_ptr<StackItem<T>> &next) {
    std::shared_ptr<StackItem < T>> old = this->m_next;
    this->m_next = next;
    return old;
}

template <class T>
std::shared_ptr<StackItem<T>> StackItem<T>::GetNext()
{
    return this->m_next;
}

template <class T>
std::shared_ptr<T> StackItem<T>::GetValue() const
{
    return this->m_item;
}
```

Выводы: в данной лабораторной работе я закрепил навыки работы с памятью на языке C++, получил навыки содания алокаторов. Добавил алокатор и стек, в котором он должен хранить списки использованных/свободных блоков.

<https://github.com/israelcode/oop/tree/master/sem2/lab6>