ПЪРВИ СТЪПКИ С АРДУИНО

ЗАНЯТИЕ №5 УПРАВЛЕНИЕ НА "ТЕЖКИ ТОВАРИ" С АРДУИНО

ВЕНЦИСЛАВ НАЧЕВ



КАКВО ЩЕ ПРАВИМ ДНЕС?

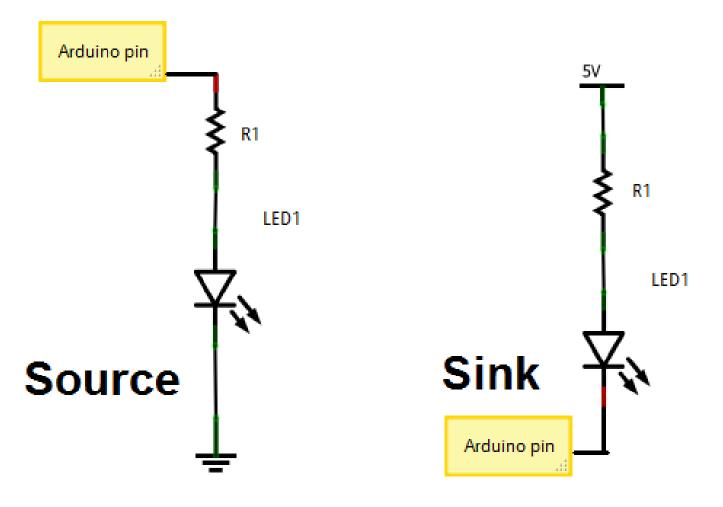
- ❖ "Тежки товари"
- Електромотор
- Транзистори
- Релета
- ♦ Н-мост
- Управление на светодиоди
- Управление на електродвигател с транзистор
- Управление на електродвигател с Н-мост

КАК ДА УПРАВЛЯВАМЕ ТОВА С АРДУИНО?

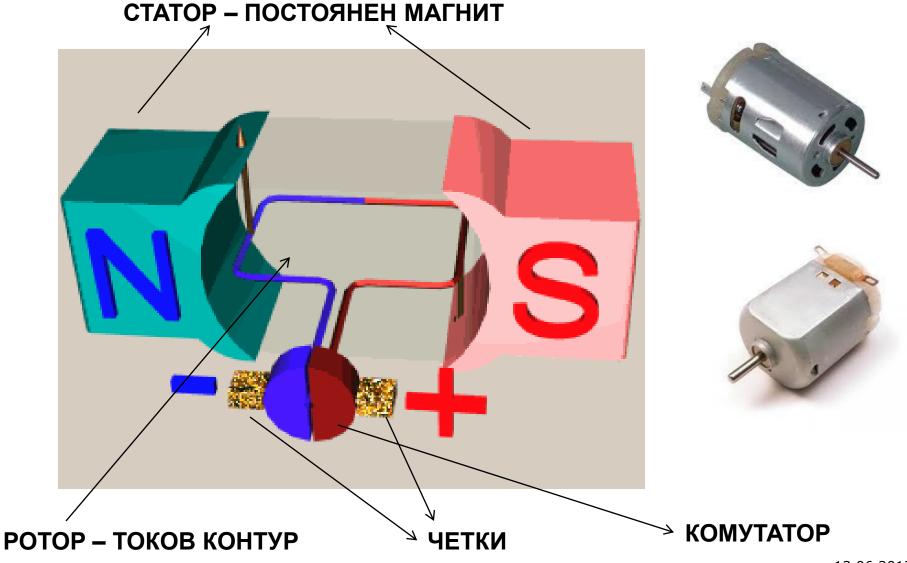


УПРАВЛЕНИЕ ПРЕЗ МИКРОКОНТРОЛЕРА

- ➤ Максимален ток за входно-изходен пин: 40mA
- ➤ Максимален общ ток за всички входно-изходни пинове: 200mA

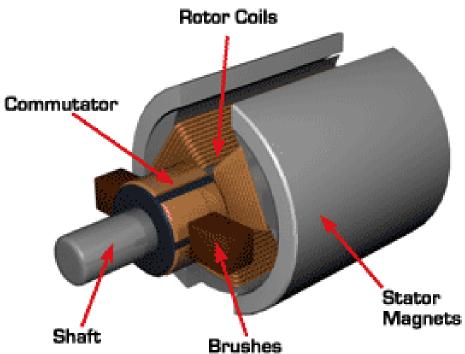


ПОСТОЯННОТОКОВ ЕЛЕКТРОМОТОР



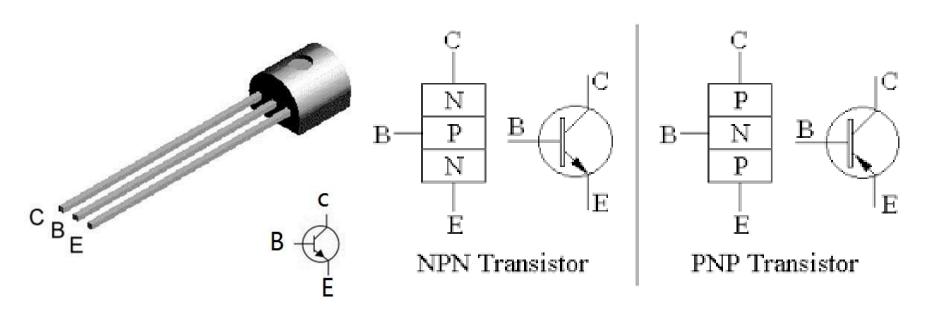
ПОСТОЯННОТОКОВ ЕЛЕКТРОМОТОР



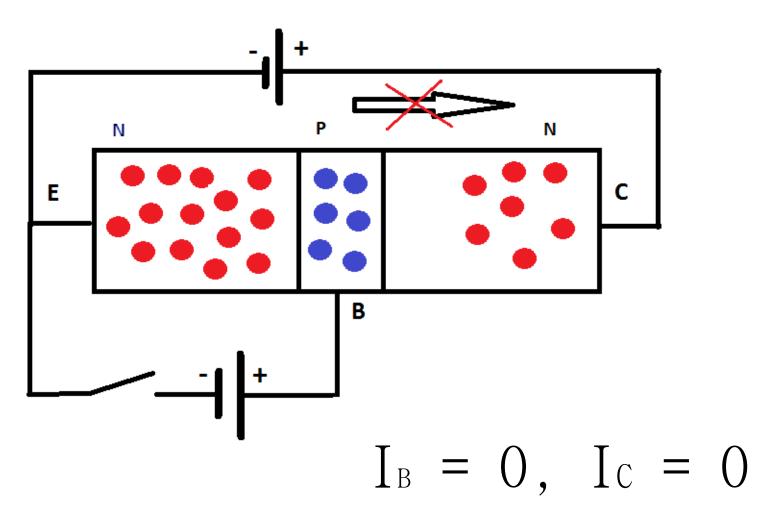


БИПОЛЯРЕН ТРАНЗИСТОР

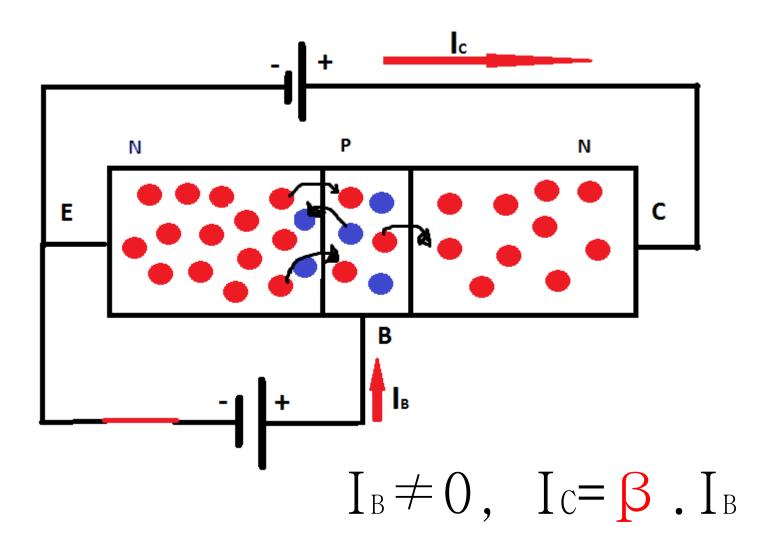
BJT - Bioplar Junction Transistor



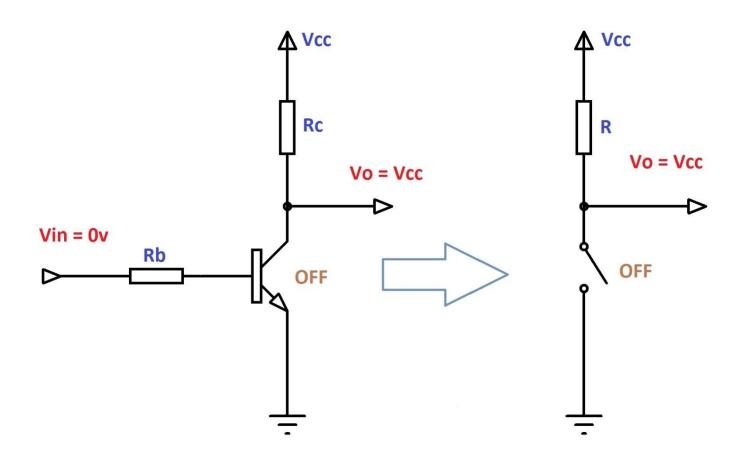
ПРИНЦИП НА ДЕЙСТИВИЕ



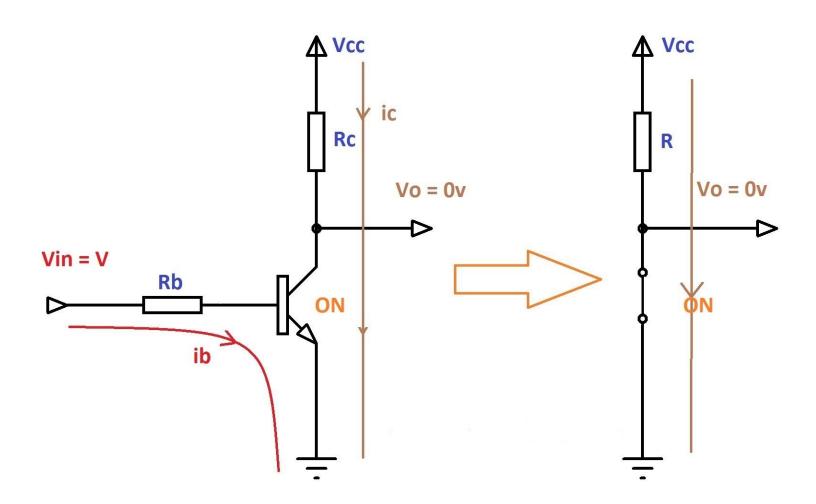
ПРИНЦИП НА ДЕЙСТИВИЕ



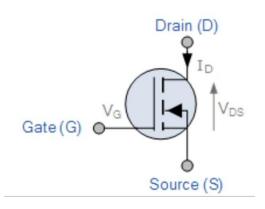
ОТВОРЕН КЛЮЧ



ЗАТВОРЕН КЛЮЧ

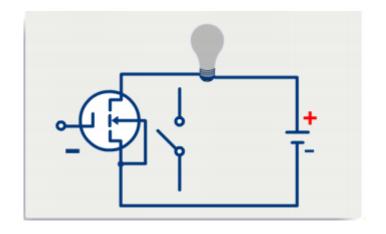


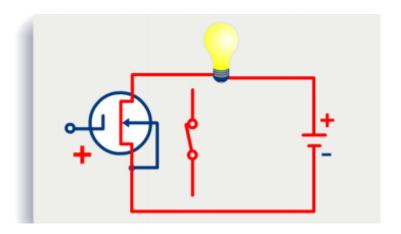
MOSFET



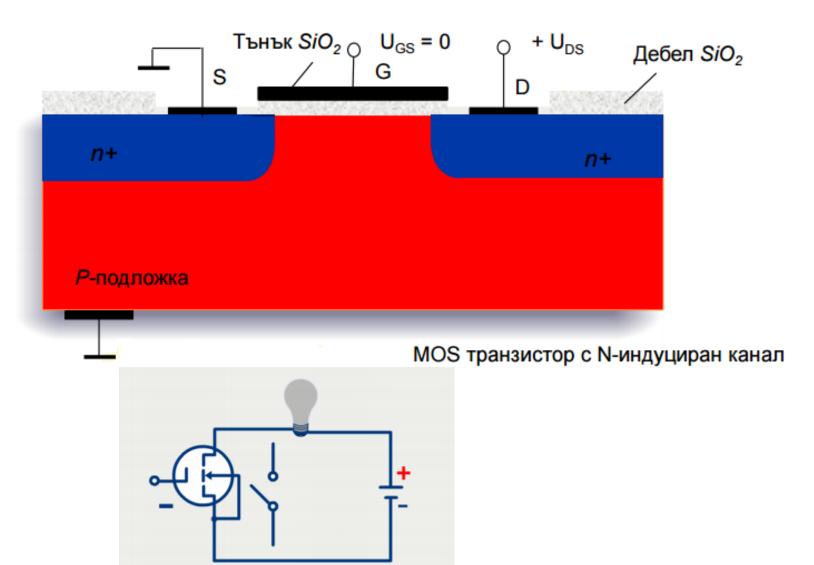


МОЅ транзисторът е в основата на съвременната електроника. Основен градивен елемент за 90% от съвременните интегрални схеми.

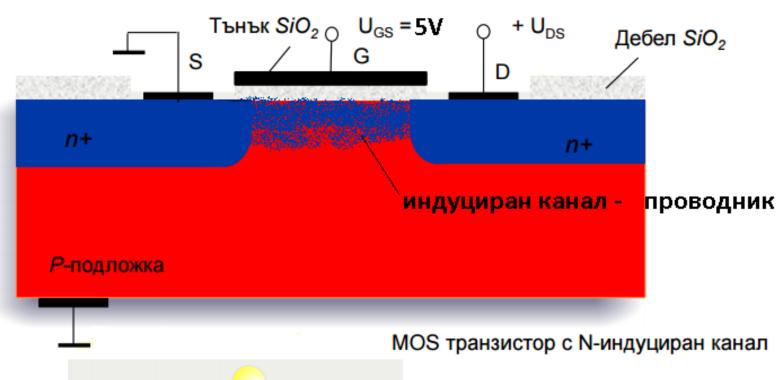


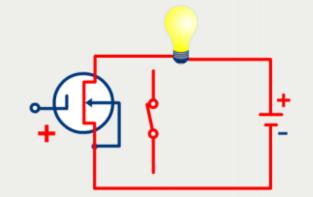


КОНСТРУКЦИЯ И ПРИНЦИП НА ДЕЙСТВИЕ

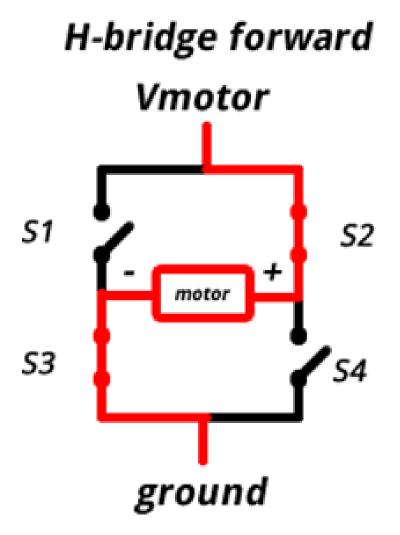


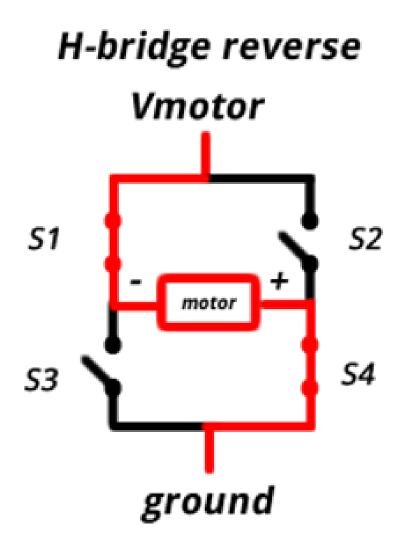
КОНСТРУКЦИЯ И ПРИНЦИП НА ДЕЙСТВИЕ



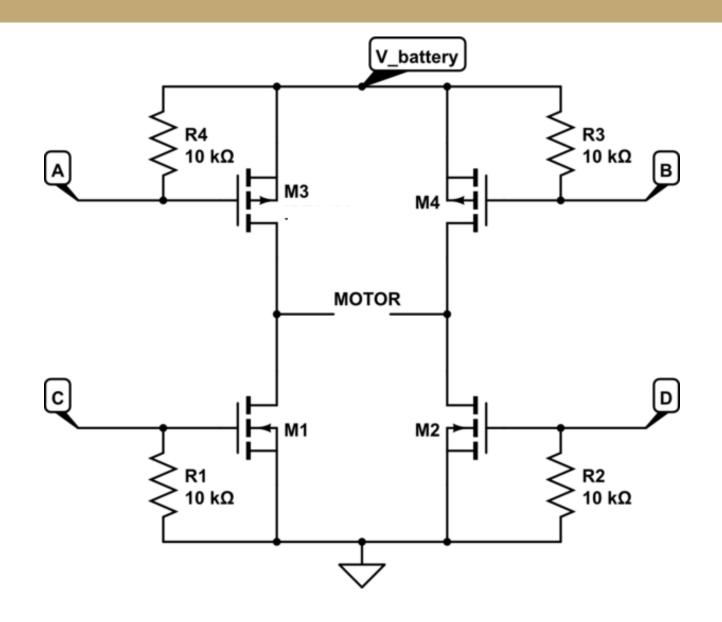


MOCTOBA CXEMA

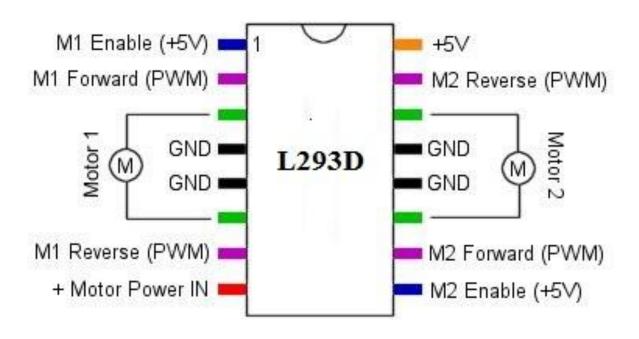


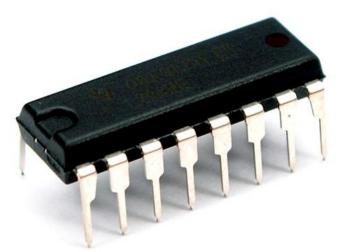


H-MOCTOBA CXEMA

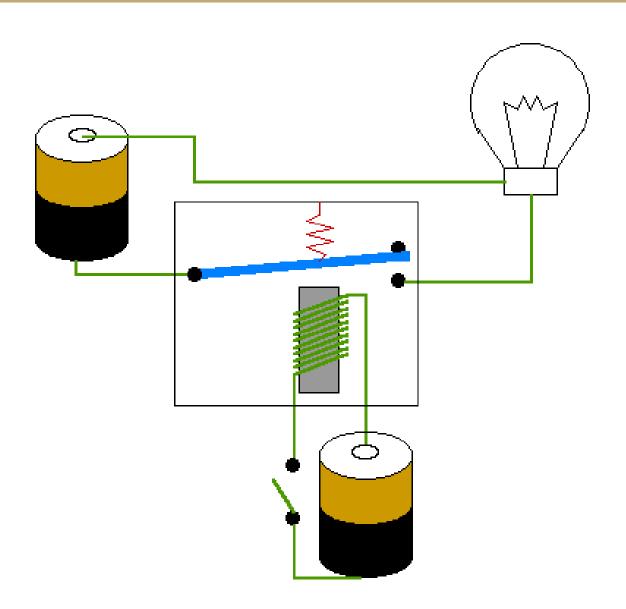


ИНТЕГРАЛНА СХЕМА L293B

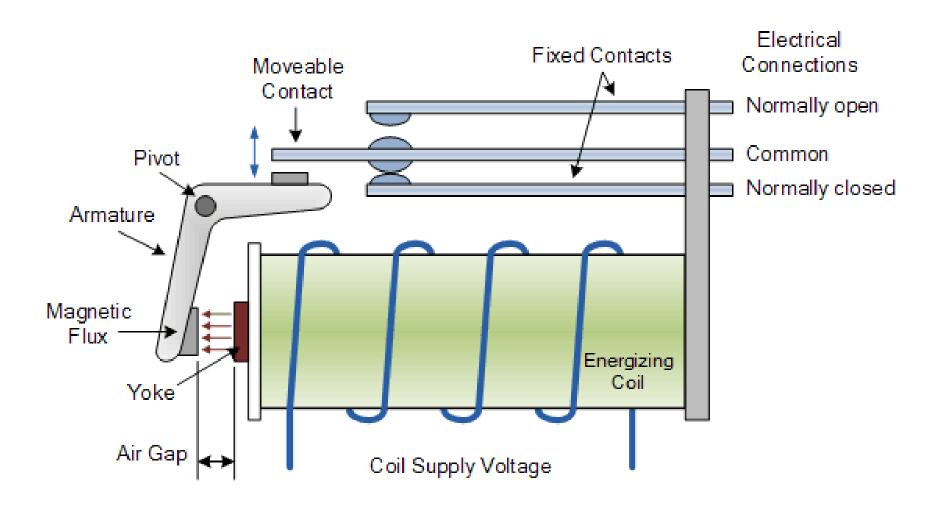




ЕЛЕКТРОМАГНИТНО РЕЛЕ

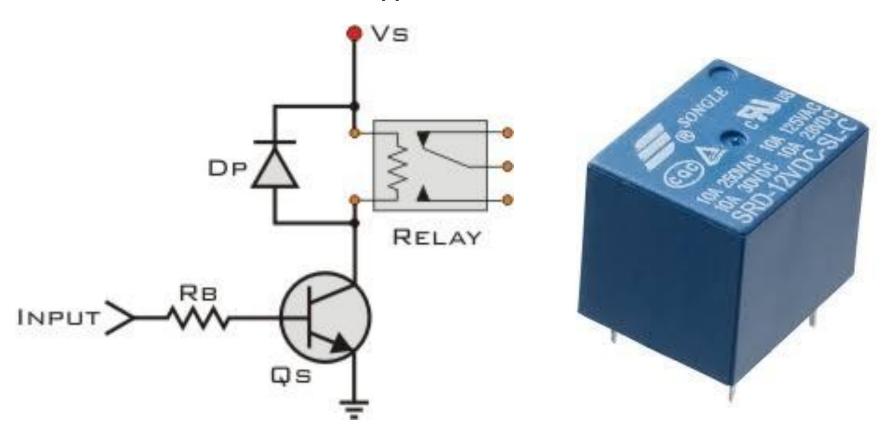


ЕЛЕКТРОМАГНИТНО РЕЛЕ



ЕЛЕКТРОМАГНИТНО РЕЛЕ

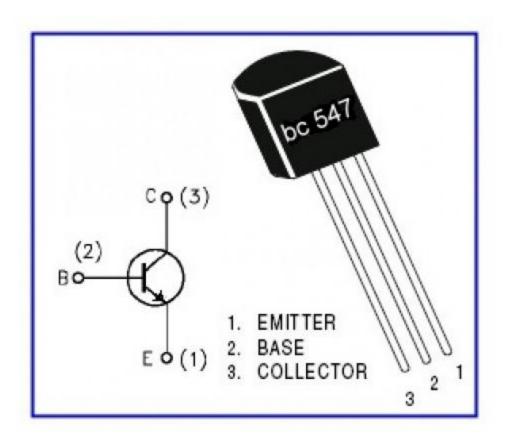
ЗА УПРАВЛЕНИЕ НА УРЕДИ НА МРЕЖОВО ЗАХРАНВАНЕ



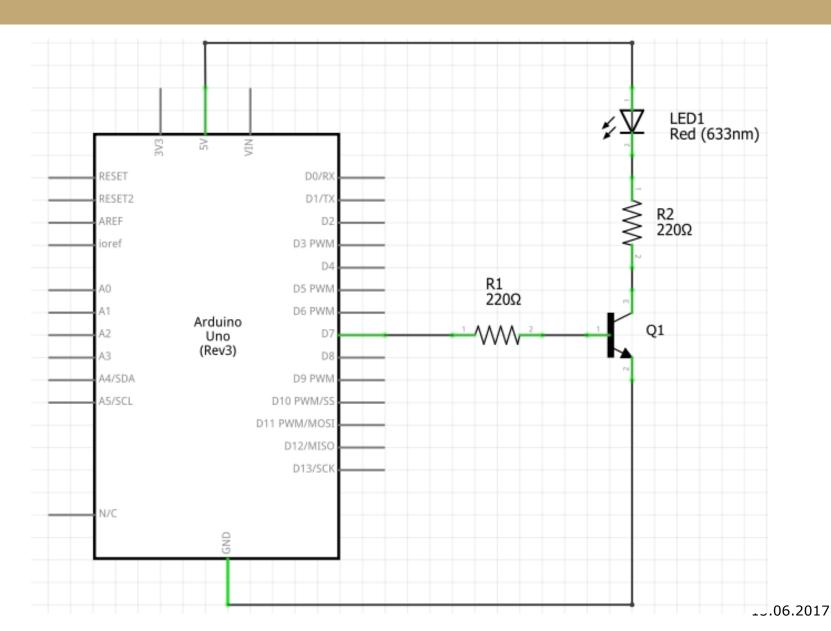
интерфейсна схема за микроконтролер

ЗАДАЧА 5.1

❖Управление на светодиод с транзистор



ЕЛЕКТРИЧЕСКА СХЕМА

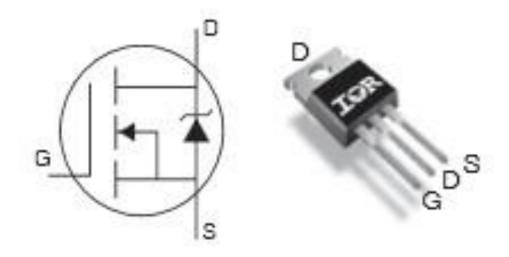


ПРОГРАМА

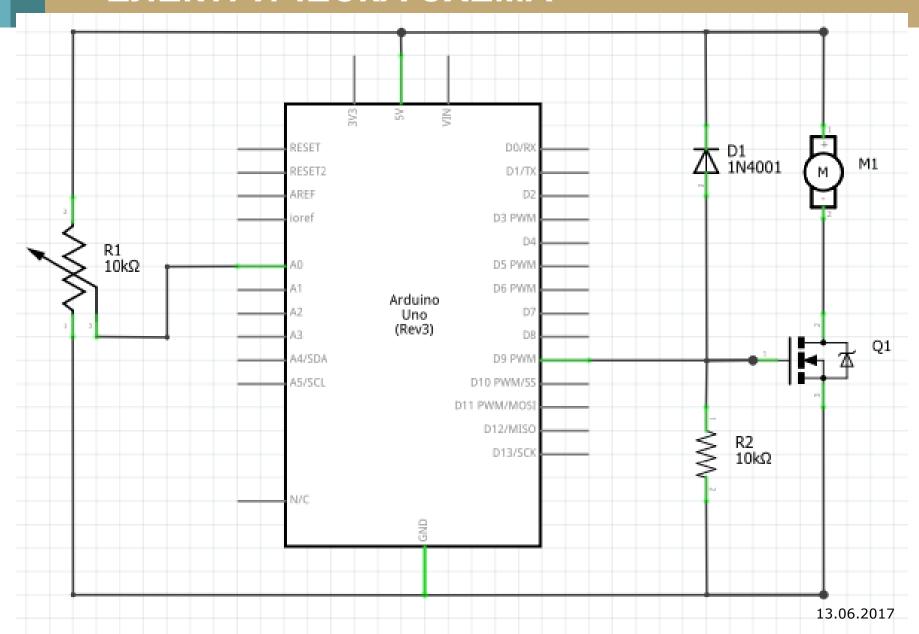
```
const int LED = 7;
void setup() {
 pinMode(LED, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite(LED, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(LED, LOW);
  delay(500);
```

ЗАДАЧА 5.2

❖Управление на електромотор с MOSFET



ЕЛЕКТРИЧЕСКА СХЕМА

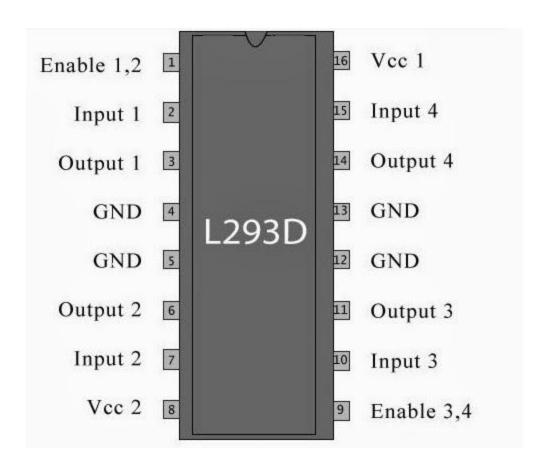


ПРОГРАМА

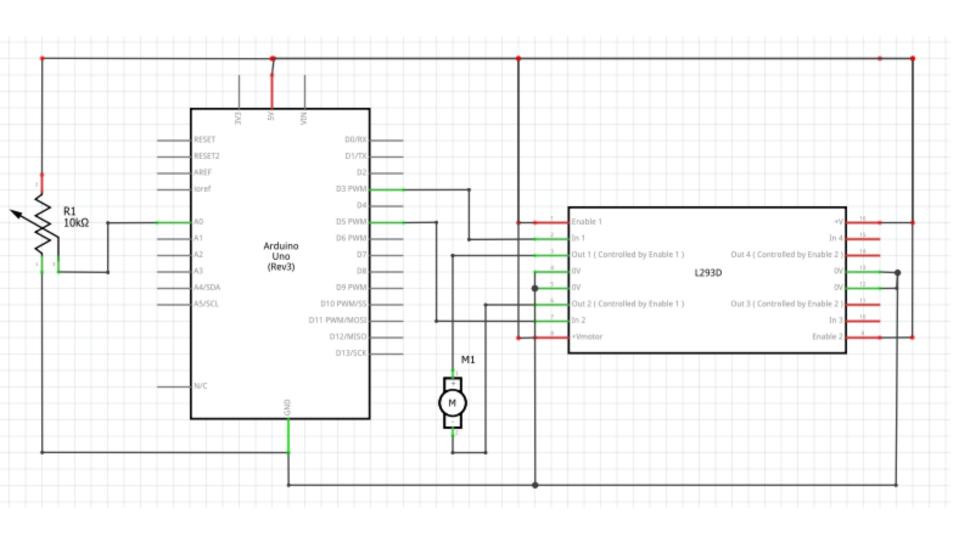
```
const int MOTOR = 9;
int pot, drive;
void setup() {
  pinMode(MOTOR, OUTPUT);
void loop() {
  pot = analogRead(A0);
  drive = map(pot, 0, 1023, 0, 255);
  analogWrite(MOTOR, drive);
```

ЗАДАЧА 5.3

❖ 5.3 Управление на мотор с Н-мост



ЕЛЕКТРИЧЕСКА СХЕМА



ПРОГРАМА

```
const int M1 = 3:
const int M2 = 5:
void setup() {
  pinMode(M1, OUTPUT);
  pinMode (M2, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite (M1, HIGH);
  digitalWrite (M2, LOW);
  delay(2000);
  digitalWrite (M1, LOW);
  digitalWrite (M2, LOW);
  delay(1000);
  digitalWrite(M1, LOW);
  digitalWrite (M2, HIGH);
  delay(2000);
  digitalWrite(M1, LOW);
  digitalWrite(M2, LOW);
  delay(1000);
```

БЛАГОДАРЯ ВИЗА ВНИМАНИЕТО!