

I/O devices

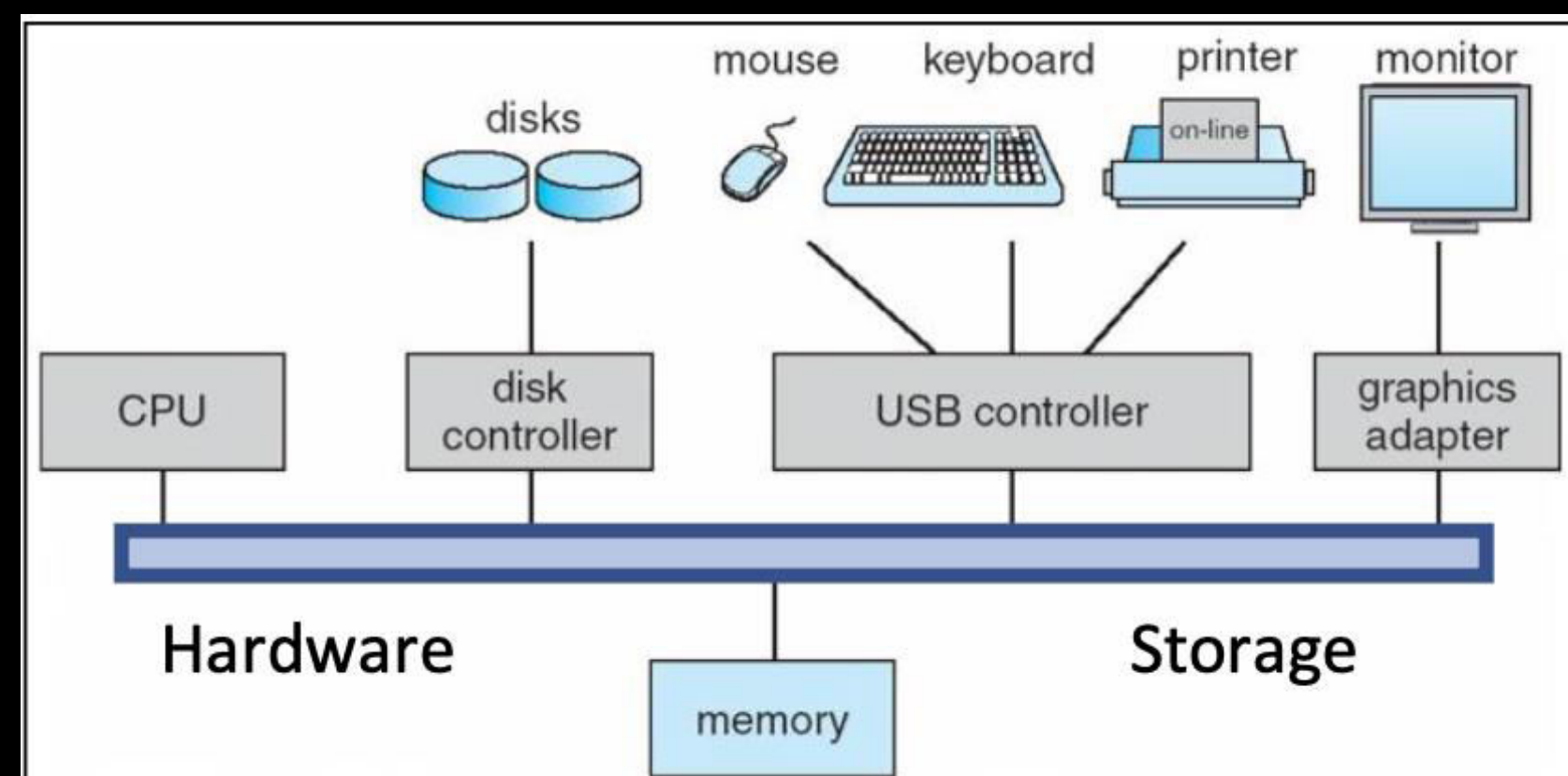
מהם התקני I/O?

- מכשירים המספקים קלט בלבד (מקלדת, עכבר, שלט)
- מכשירים המספקים רק פלט (מסך, רמקולים)
- מכשירים שמספקים גם וגם (הדיסק, כרטיס הרשת)

התמשקות התקנים

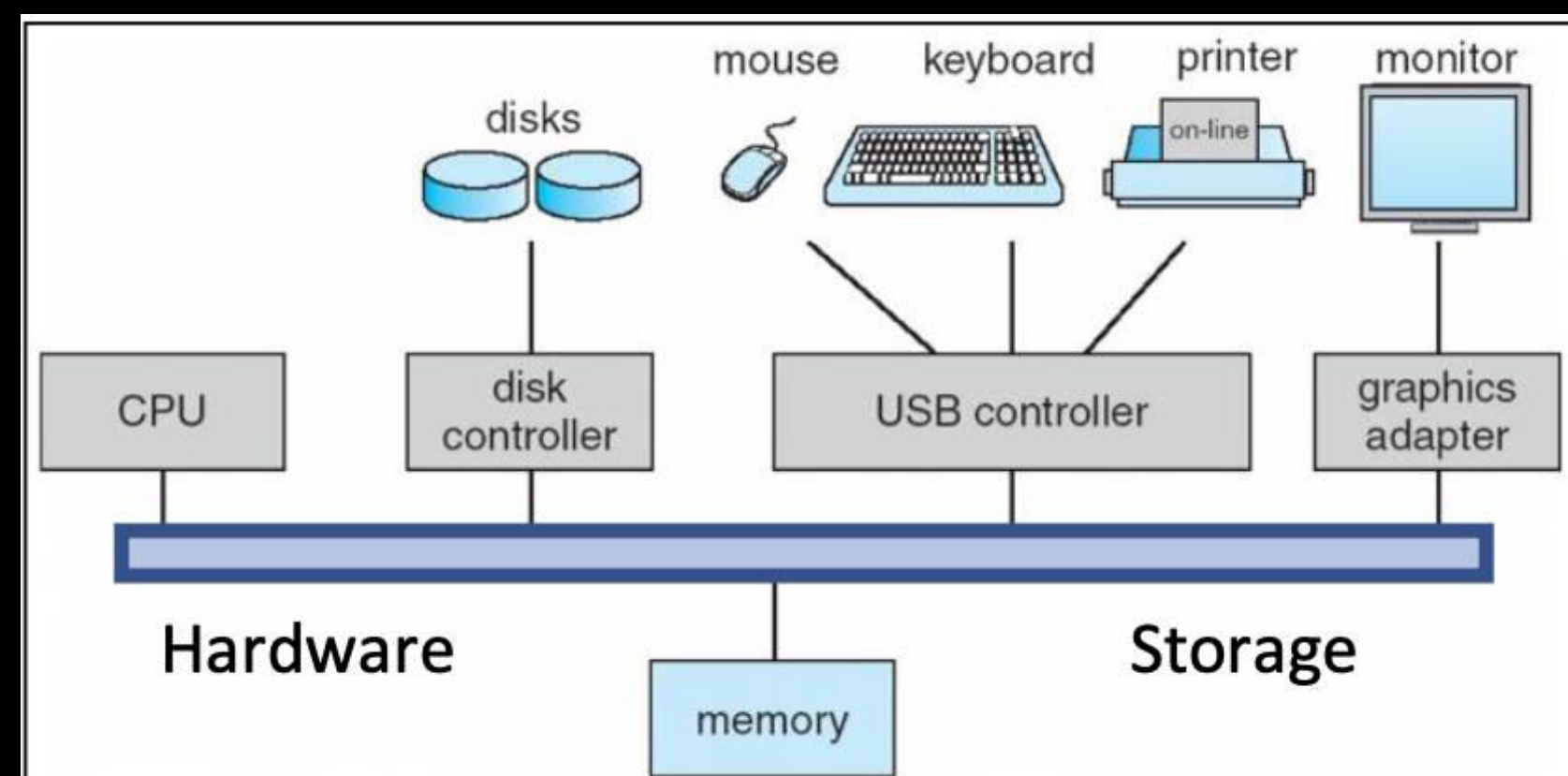
BUS

- קו התקשורת המחבר התקנים למערכת
- מחבר רכיבים שונים במחשב
- דרכו עובר מידע.



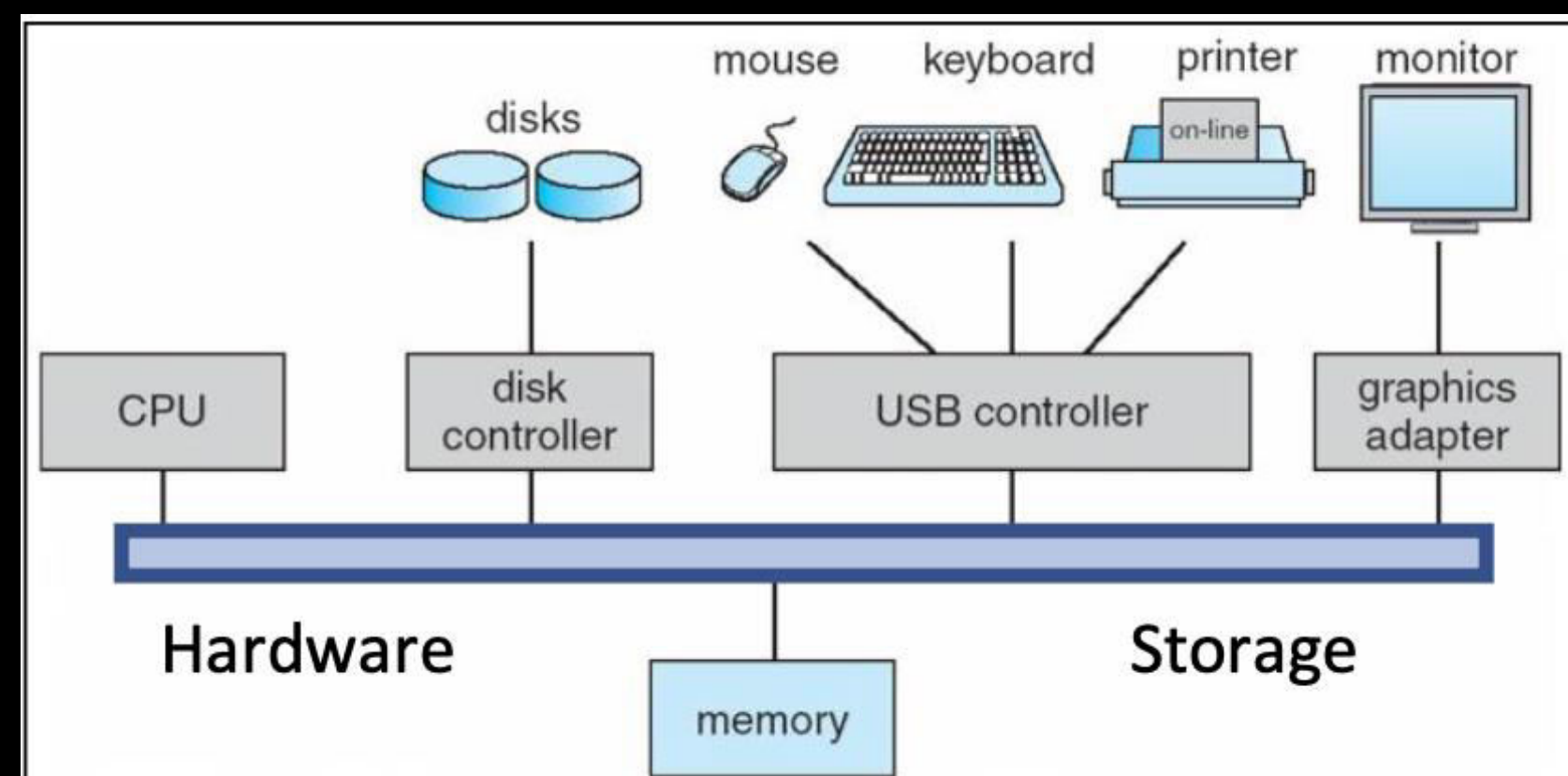
יתרונות ב-BUS

- קל להוסיף רכיבים חדשים
- מעבר בין מחשבים הוא קל אם לכולם משתמשים באתו סטנדרט BUS
- זול למימוש

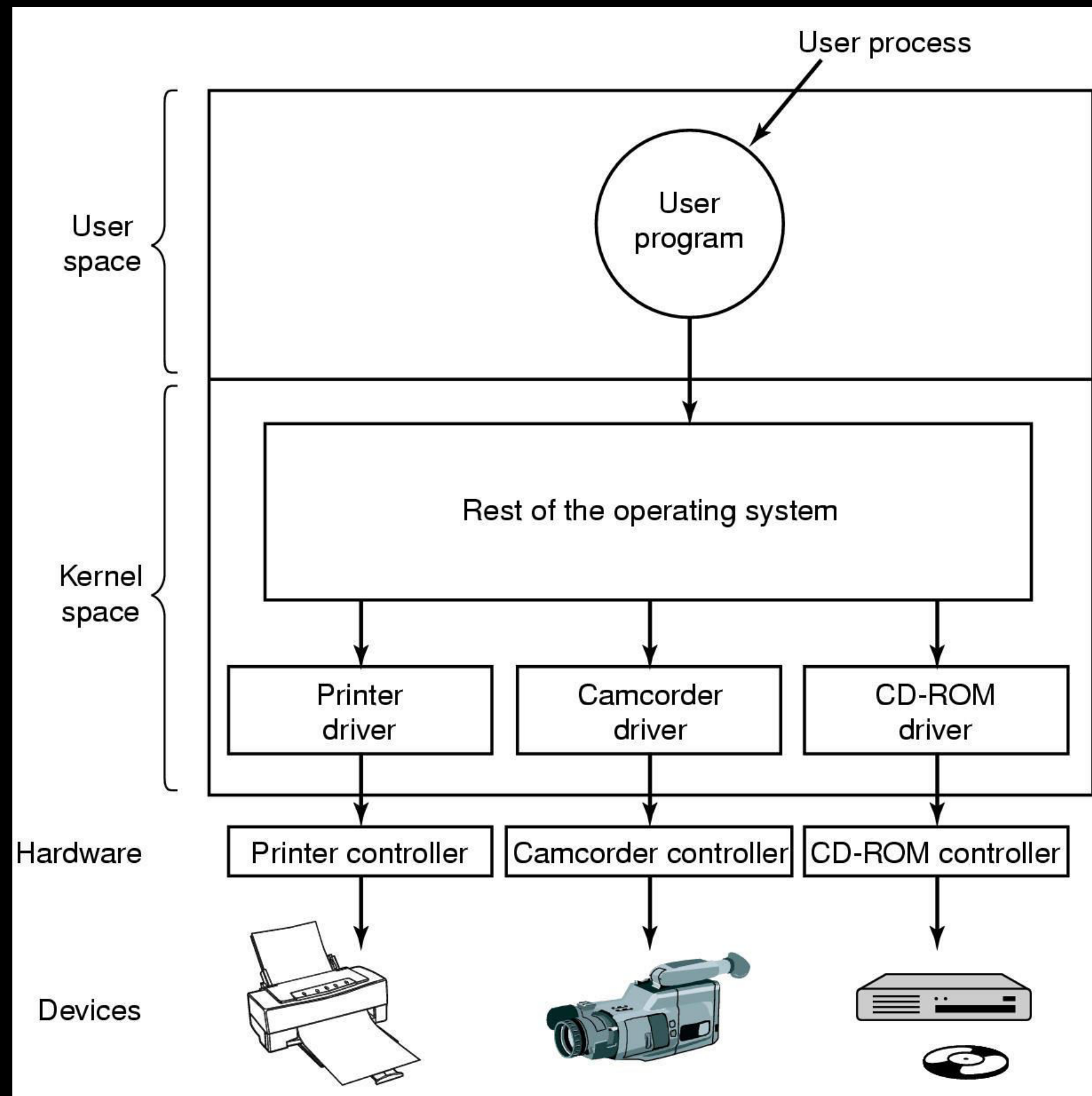


חסרונות ב-BUS

- צוואר בקבוק במערכת
- אמור להתאים לכל סוגי ההתקנים - גנרי



תפקיד מערכת ההפעלה ביחס לIO



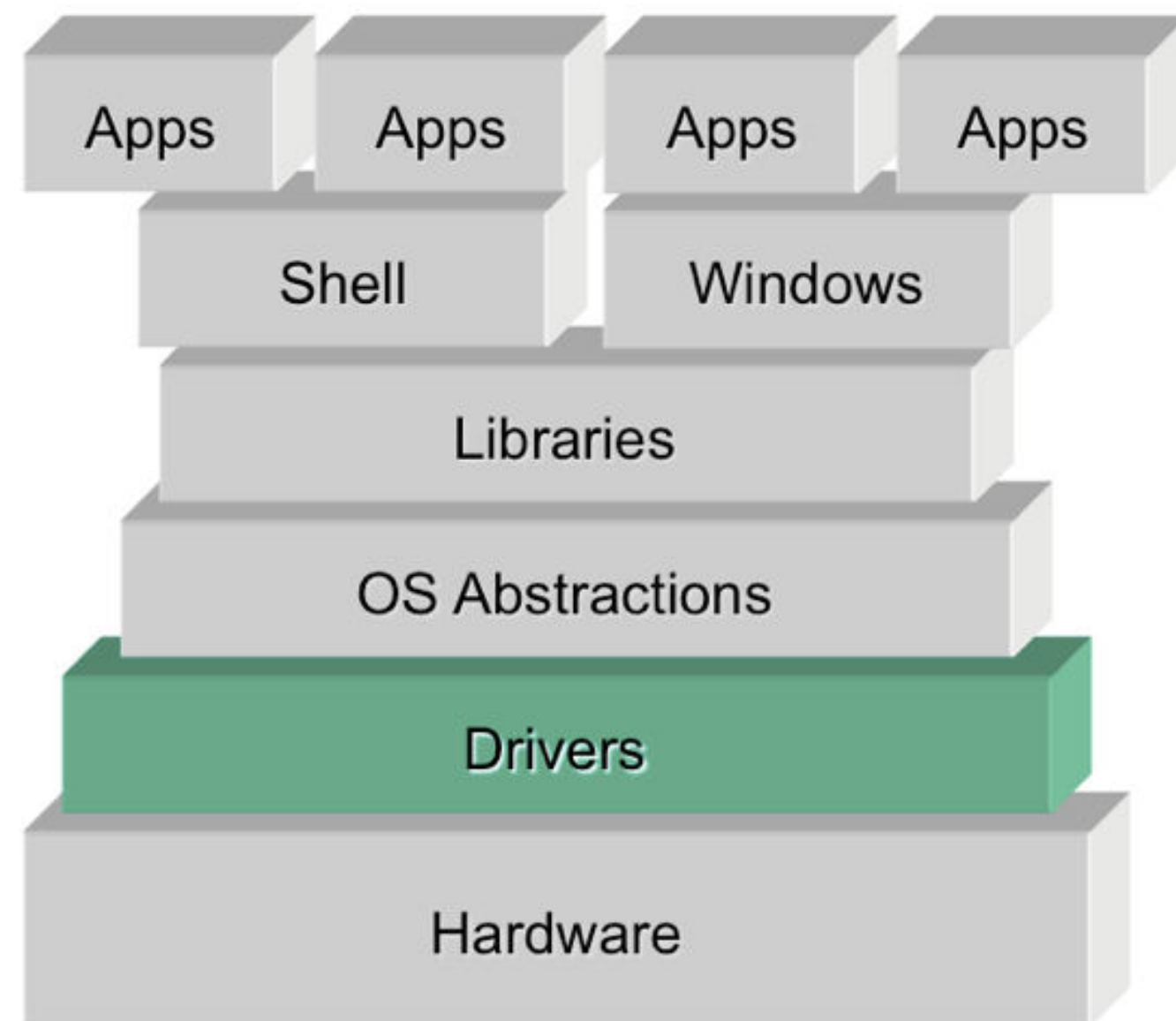
- להציג אבסטרקציה לוגית להתקנים
- החבאת תוכן ההתקן והמימוש שלו מהמשתמש
- החבאת טיפול בשגיאות
- לאפשר הפעלת IO ותוך כדי לנצל את המעבד
- לאפשר גישה להתקן במקביל ולהגן על הגישה אליו

Controllers

- התקן לרוב מורכב מרכיבים פיזיים מכאניים, ואלקטרוניים
- בין ה controller להתקן יש ממשק low-level
- למשל בדיסק קשיח ה controller צריך לדעת:
- לקבל כתובת, אוסף של בתים שייצג מידע, ובתים לתיקון שגיאות
- לתקן את השגיאות
- להמיר את המידע לבלוק
- להכניס בלוק לפי כתובת (מספר צילינדר, וגזרה)

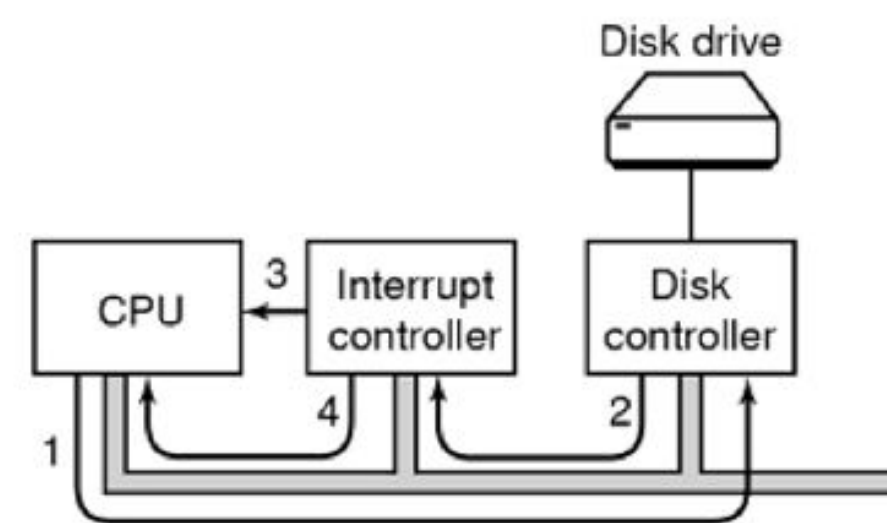
Drivers

- לאחר חיבור ההתקנים באופן חומרתי יש צורך לדעת לתקשר איתם
- ה driver מהווה את הדרך של מערכת ההפעלה ליצור קשר עם ההתקן



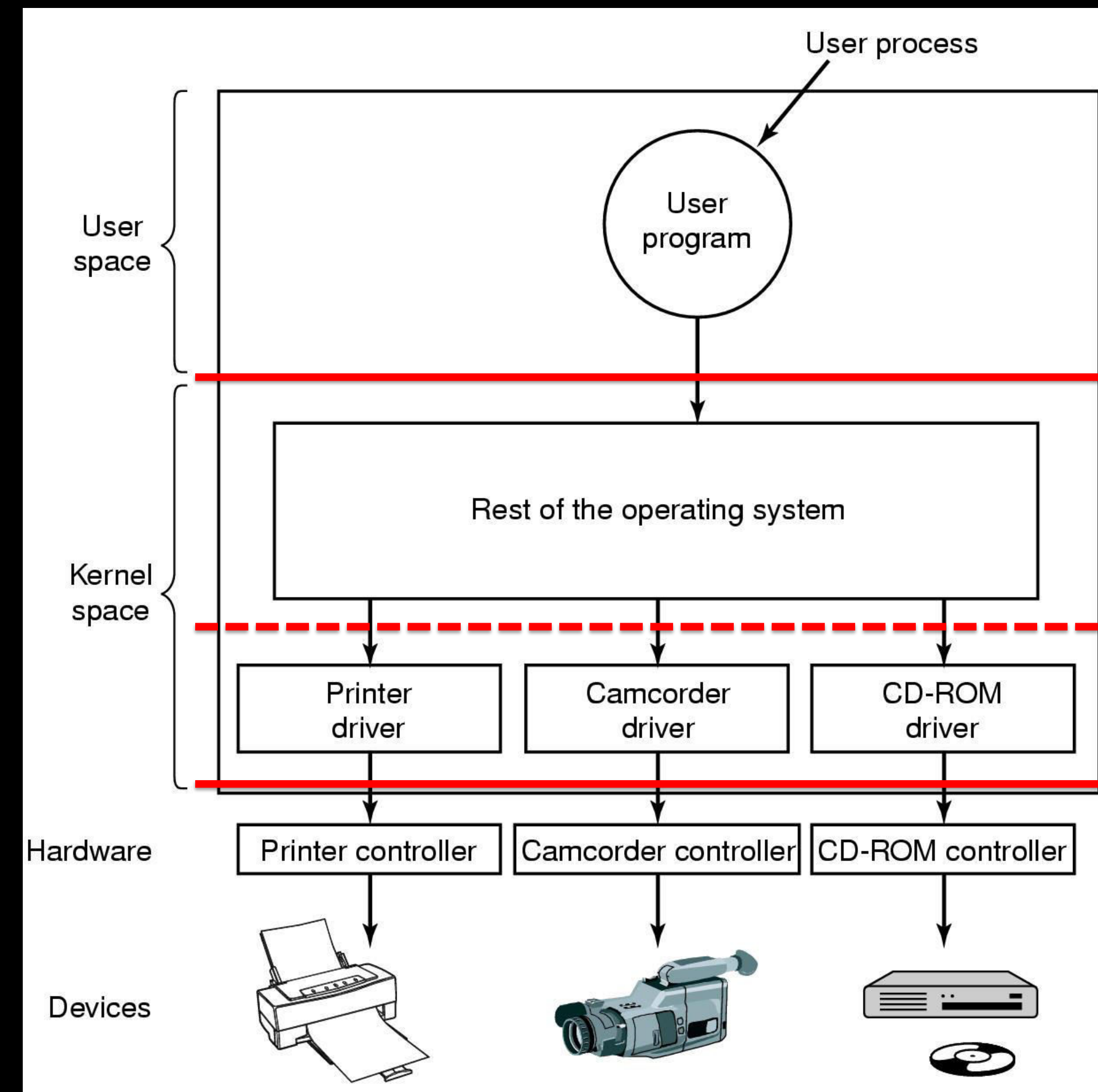
Hardware drivers

- provide usable interface to hardware

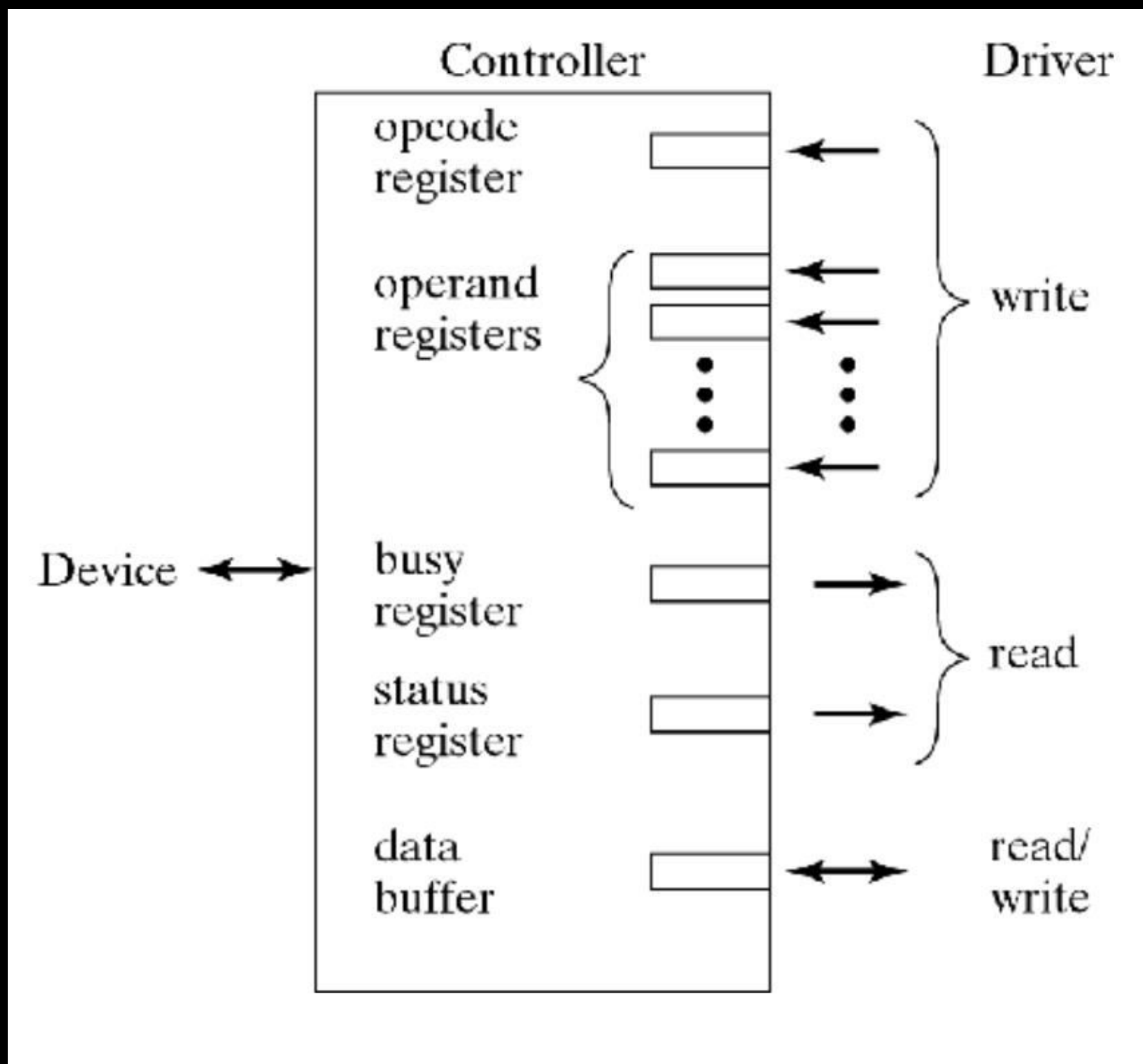


Drivers

- הקוד של ה Driver רץ על גבי ה CPU ב kernel mode.
- לרוב נכתב על ידי הייצרן של ההתקן
- יש להם API מוגדר וקבוע, open, close, read, write, seek, flush :



Drivers



- התקשורת בין ה driver אל ההתקן עוברת דרך ה bus
- כשמתקבלת פקודה כמו read/ write block מתקשר עם ה controller כדי לבצע
- כאשר ה CPU מריץ קוד של driver הוא יכול לבצע
 - פקודות רגילות כמו lw,sw
 - לכתובות שבפועל ימופו ל controller ל ram.
- פקודת OMIיוחדת

דוגמה Parallel Port

ממשק לשלוח או לקבל מידע על כבל

- Simple hardware has three control registers:

D_7	D_6	D_5	D_4	D_3	D_2	D_1	D_0
-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------

read/write data register (port 0x378)

\overline{BSY}	\overline{ACK}	PAP	OFON	\overline{ERR}	-	-	-
------------------	------------------	-----	------	------------------	---	---	---

read-only status register (port 0x379)

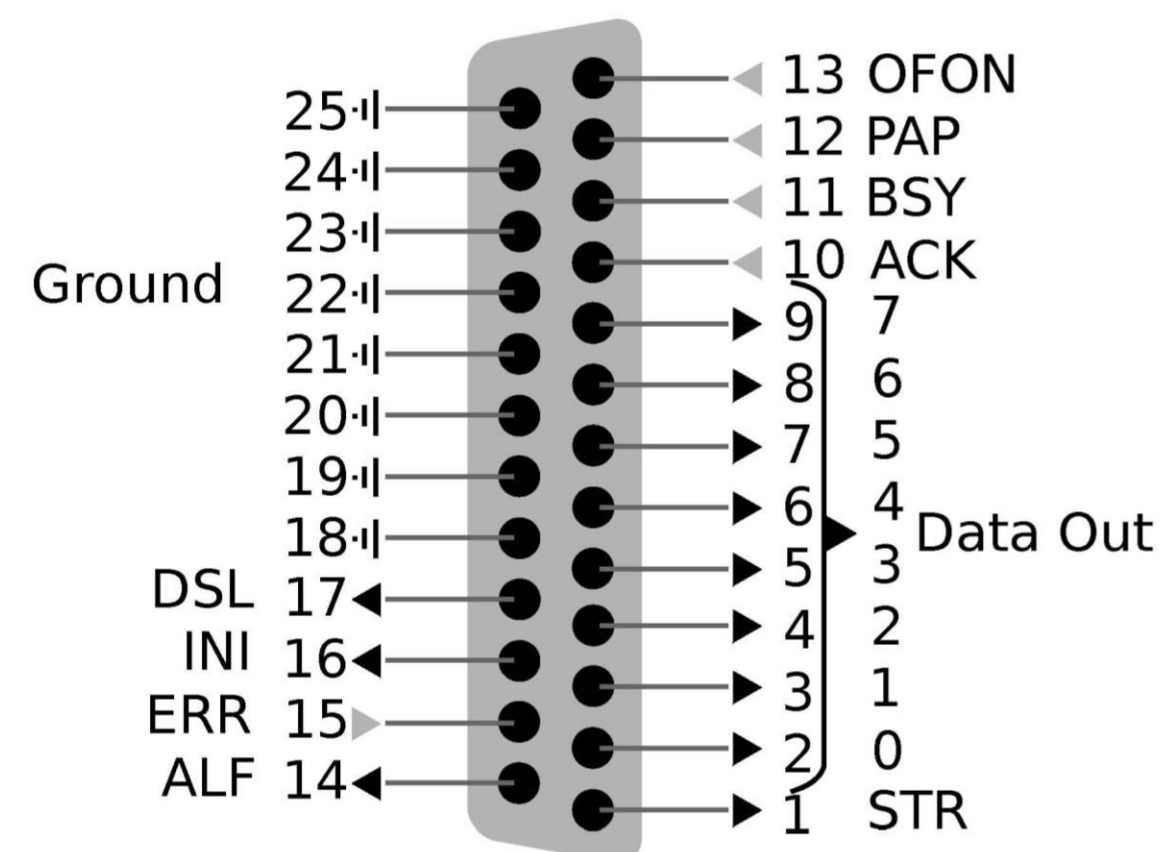
-	-	-	IRQ	DSL	\overline{INI}	ALF	STR
---	---	---	-----	-----	------------------	-----	-----

read/write control register (port 0x37a) [\[Messmer\]](#)

- Every bit except IRQ corresponds to a pin on 25-pin connector:



[image credits: Wikipedia]



- לרוב משמש במדפסות
- ניתן להעביר מידע בכבל על ידי מספר קווים יעודים

דוגמה Parallel Port

ממשק לשלוח או לקבל מידע על כבל

```
void
sendbyte(uint8_t byte)
{
    /* Wait until  $\overline{BSY}$  bit is 1. */
    while ((inb (0x379) & 0x80) == 0)
        delay ();

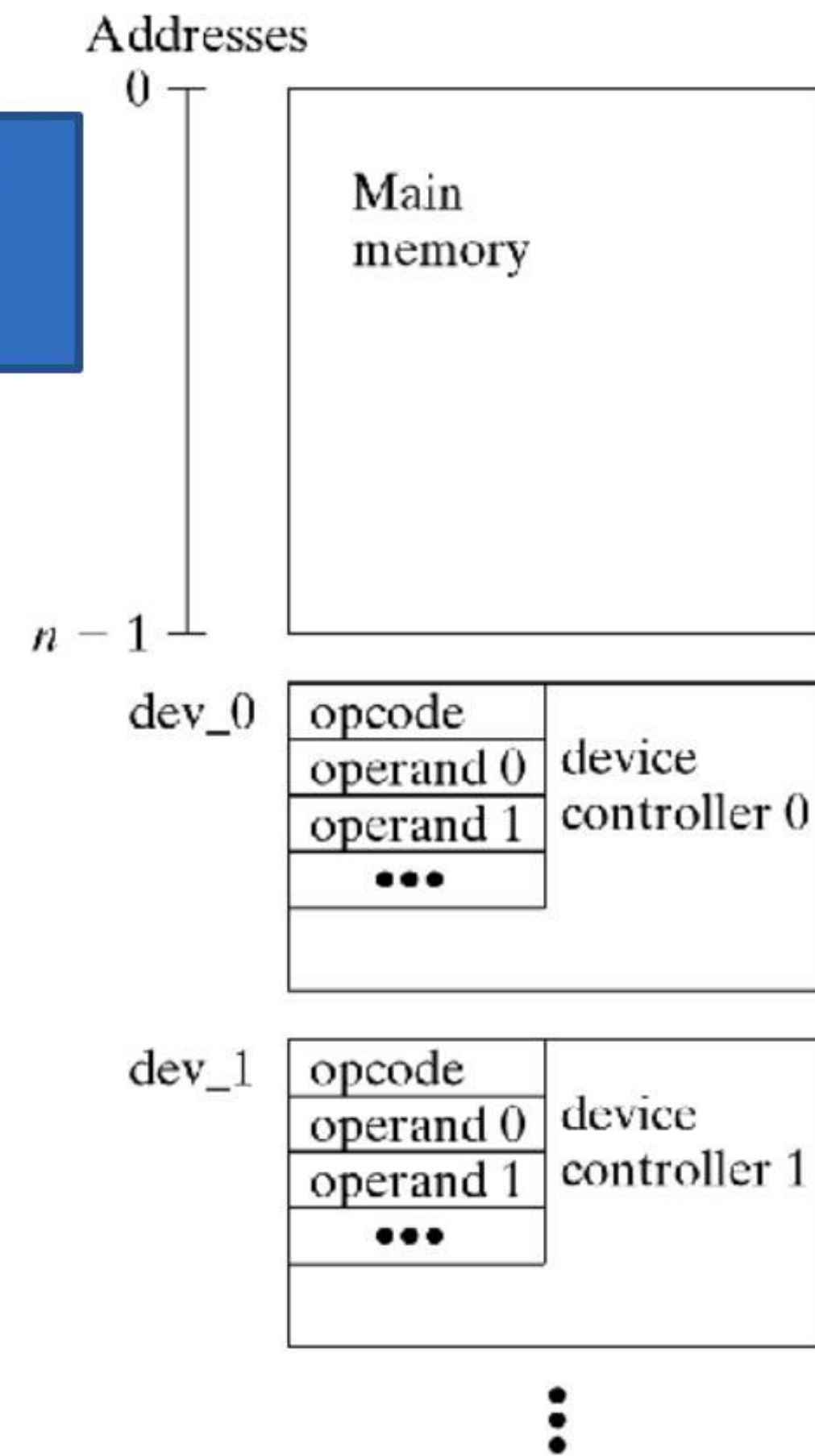
    /* Put the byte we wish to send on pins D7-0. */
    outb (0x378, byte);

    /* Pulse STR (strobe) line to inform the printer
       * that a byte is available */
    uint8_t ctrlval = inb (0x37a);
    outb (0x37a, ctrlval | 0x01);
    delay ();
    outb (0x37a, ctrlval);
}
```

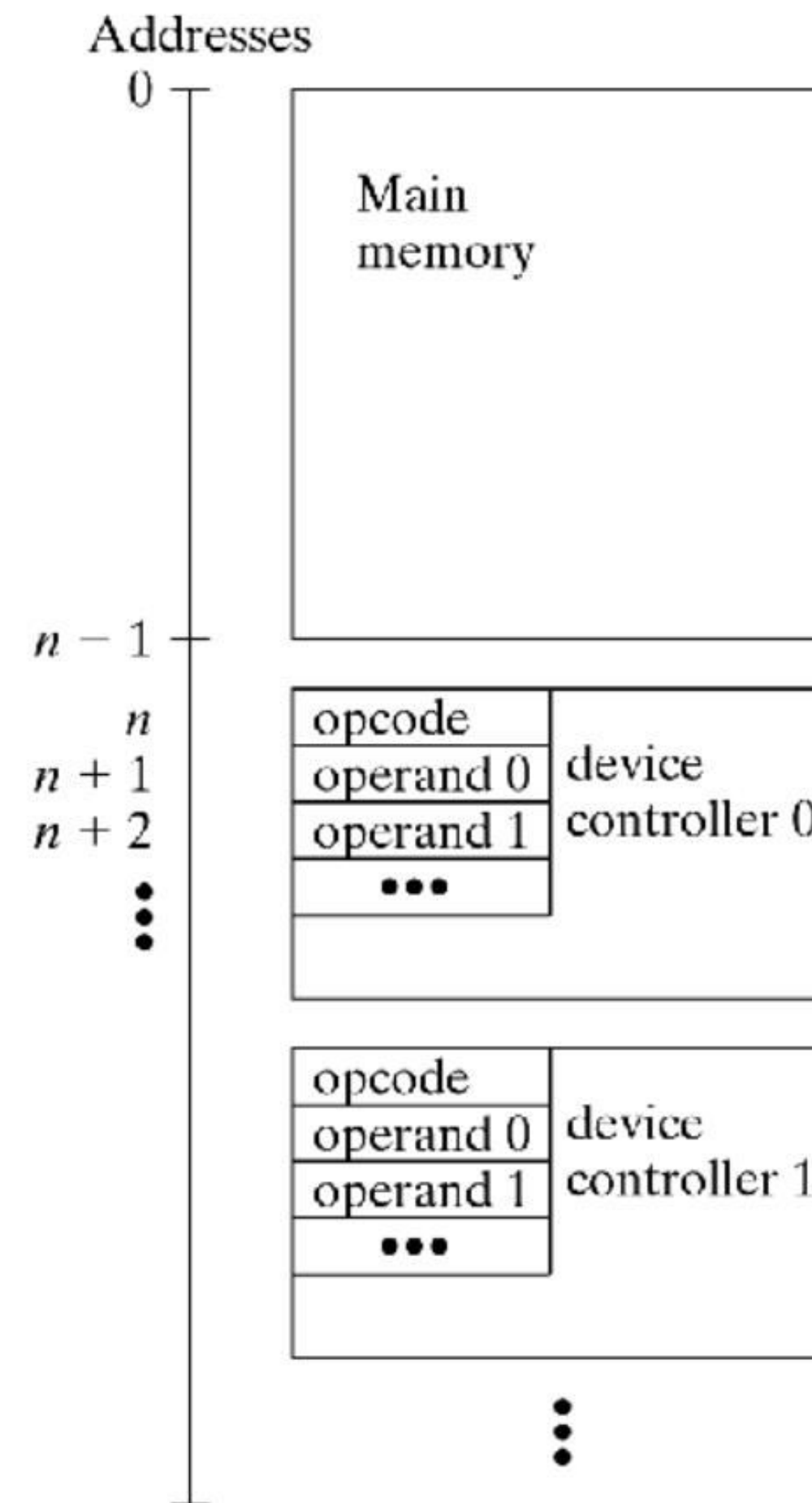
- כל עוד busy bit מעמוס - המתן
- רשום ביט בעזרת d7עד d0
- שדר pulse על 0x37a (strobe) שרשמת משהו חדש

מאינטרפייס לcontroller

Issue **explicit** I/O command



(a)



(b)

Main memory mapped to device controller

פעולות USB

- בעבר לכל התקן היה חיבור מיוחד
- USB החליף את החיבורים השונים תחת סטנדרט אחיד
- זהו פרוטוקול לזיהוי ההתקן שמחובר
- 104וגי תקשורת:
- Interrupt: מעט דאטה שנשלח ע"י ההתקן המחובר
- Bulk: 64בתים עם תיקון שגיאות
- Isochronous: טררים של דאטה בלי תיקון שגיאות
- Control: לקנפג ולשלוט בהתקן

Polling vs Interrupts

- מי אחרי על העברת המידע?
- איך ה driver יודע שההתקן מוכן? ראינו גישה אחת לזה)

Polling vs Interrupts

Polling

- ה CPU אחראי על
- העברת כל תו ותו מ /אל הבאפר של ה controller
- אחראי לזהות מתי פעולת I/O הסתיימה
- עושה זאת על ידי תשאול של הרגיסטרים המתאימים אצל ה controller (כמו שראינו ב parallel ports)

Polling vs Interrupts

Polling

1. מלא רגיסטרים מתאימים לבקשה בצד הקונטרולר.

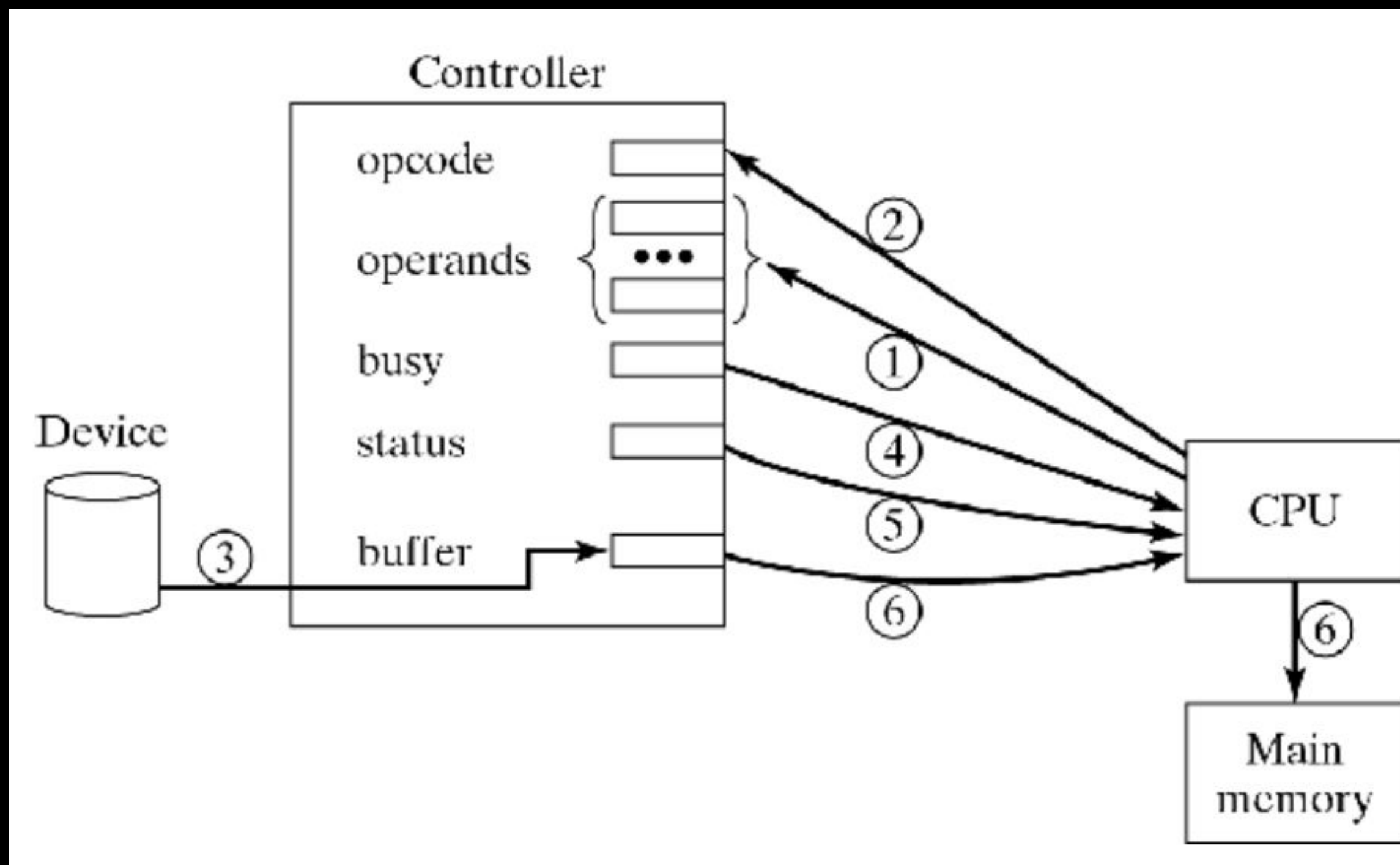
2. שלח פקודה לקונטרולר

3. ההתקן מבצע את מה שצריך

4. המעבד בזמן הזה ממתין בלולאה ושואל האם הפעולה הסתיימה

5. בדוק שהכל תקין

6. שמור את התוצאה בזיכרון



Polling vs Interrupts

Interrupts

- הגישה הנפוצה
- ה CPU עדיין אחראי על העברת המידע
- מקבל סיגנל אינטרפט כדי לדעת שהפעולת IO הסתיימה

Polling vs Interrupts

Interrupts

1. מלא רגיסטרים מתאימים לבקשה בצד הקונטרולר.

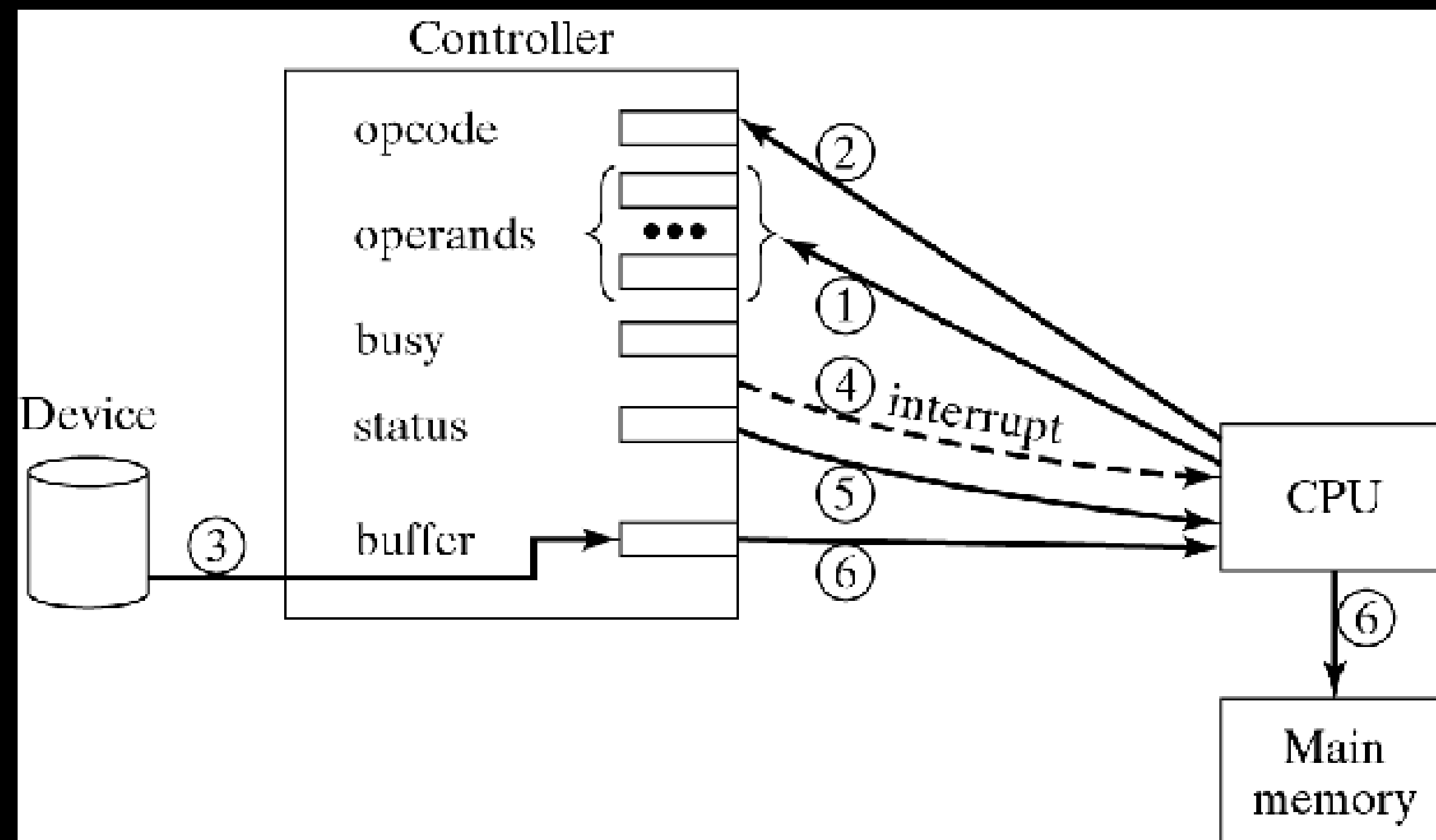
2. שלח פקודה לקונטרולר

3. ההתקן מבצע את מה שצריך

4. המעבד ממשיך הלאה עד שמקבל סיגנל סיום מההתקן

5. בדוק שהכל תקין

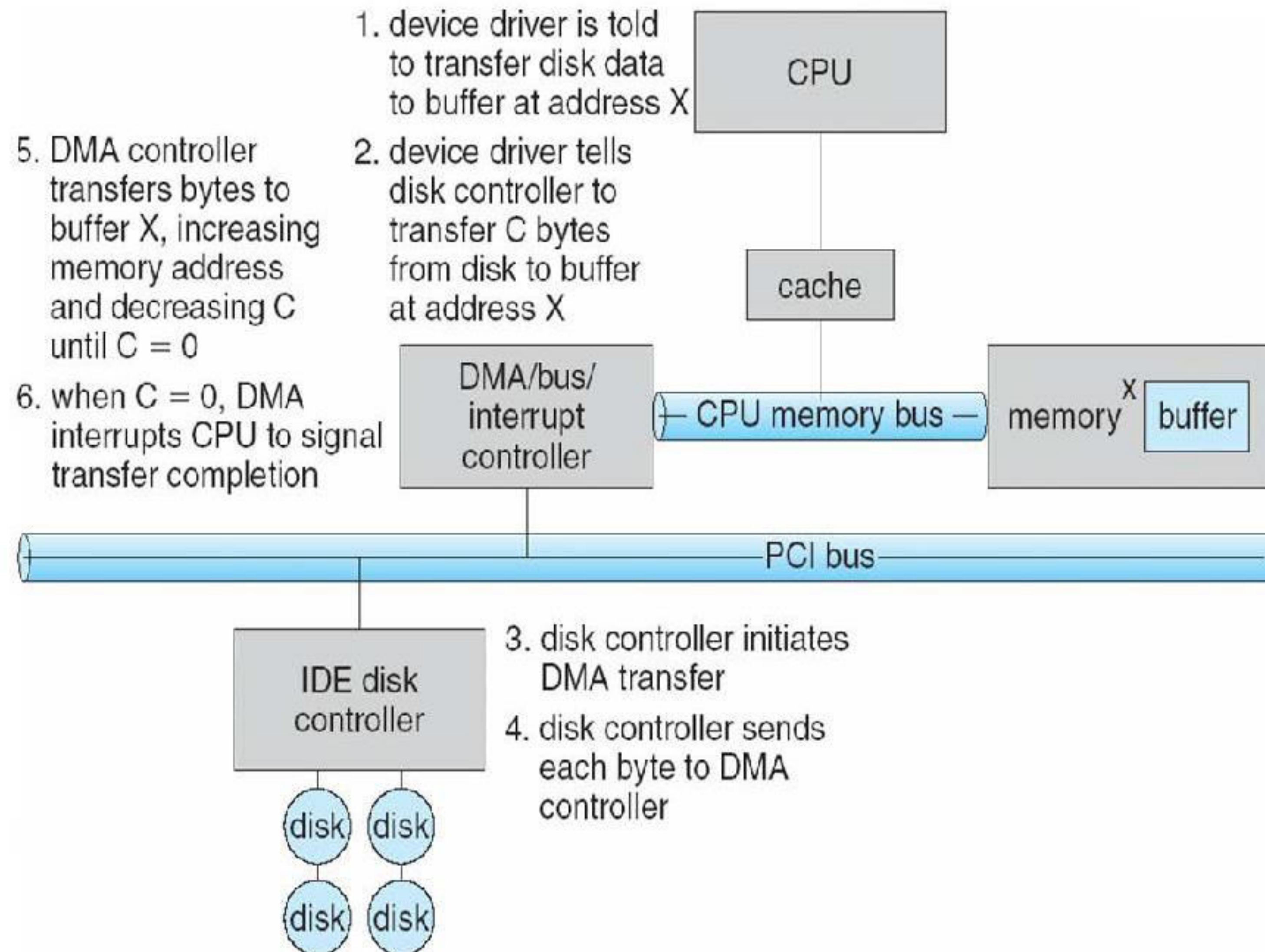
6. שמור את התוצאה בזיכרון



DMA: Direct Memory Access

- רכיב המבצע בפועל את ההעברה של מידע בין הזיכרון לבין התקן

DMA: Direct Memory Access



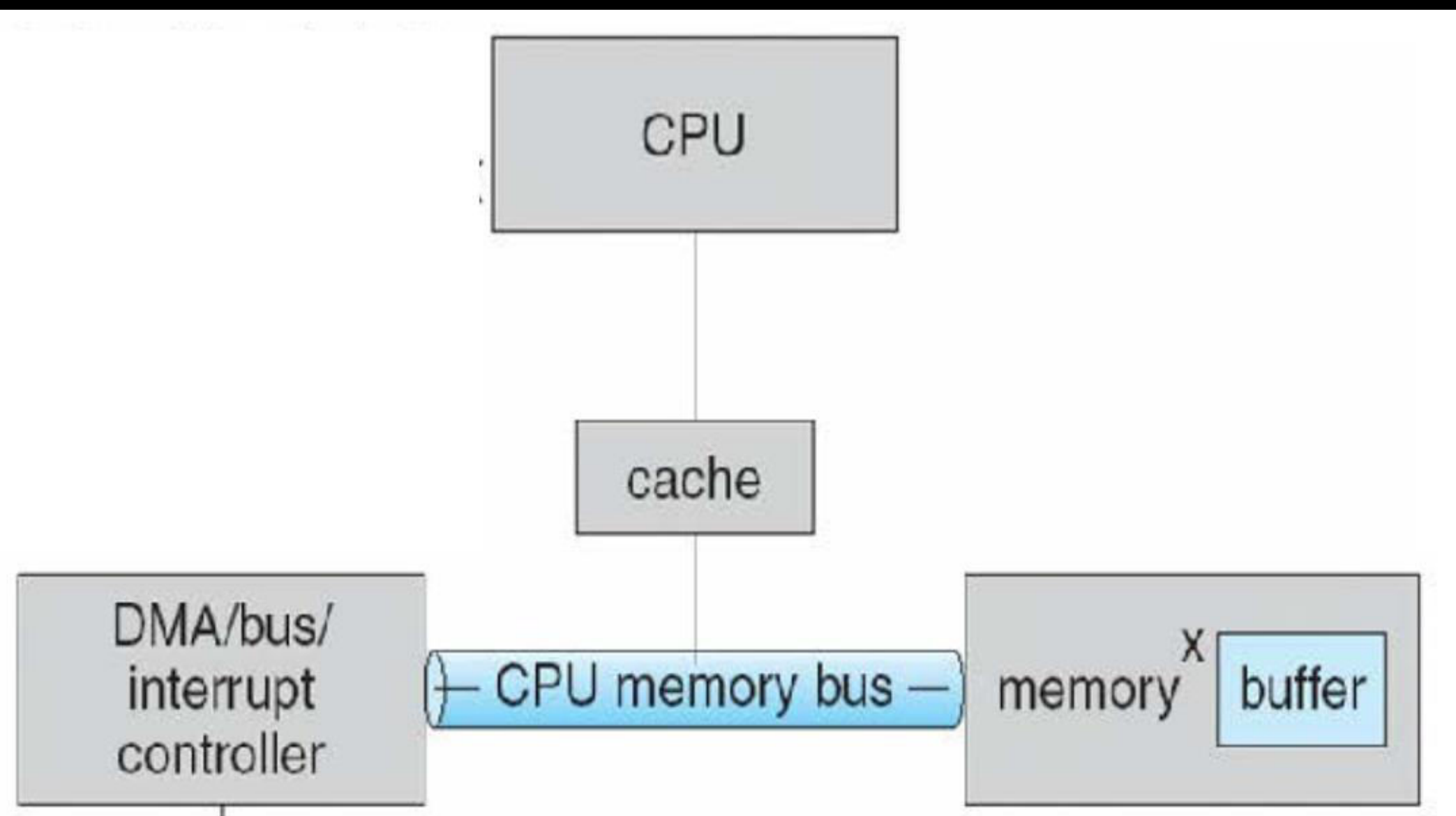
DMA: Direct Memory Access

Cycle stealing

- יש תחרות בין המעבד לבין ה DMA על גישה לזיכרון

- אם ה CPU מנסה לגשת לזיכרון בזמן שה DMA משתמש בזיכרון אז ה CPU יצטרך להמתין.

- זו לא בעיה בגלל שלרוב ה CPU ינצל ויפנה ל cache.



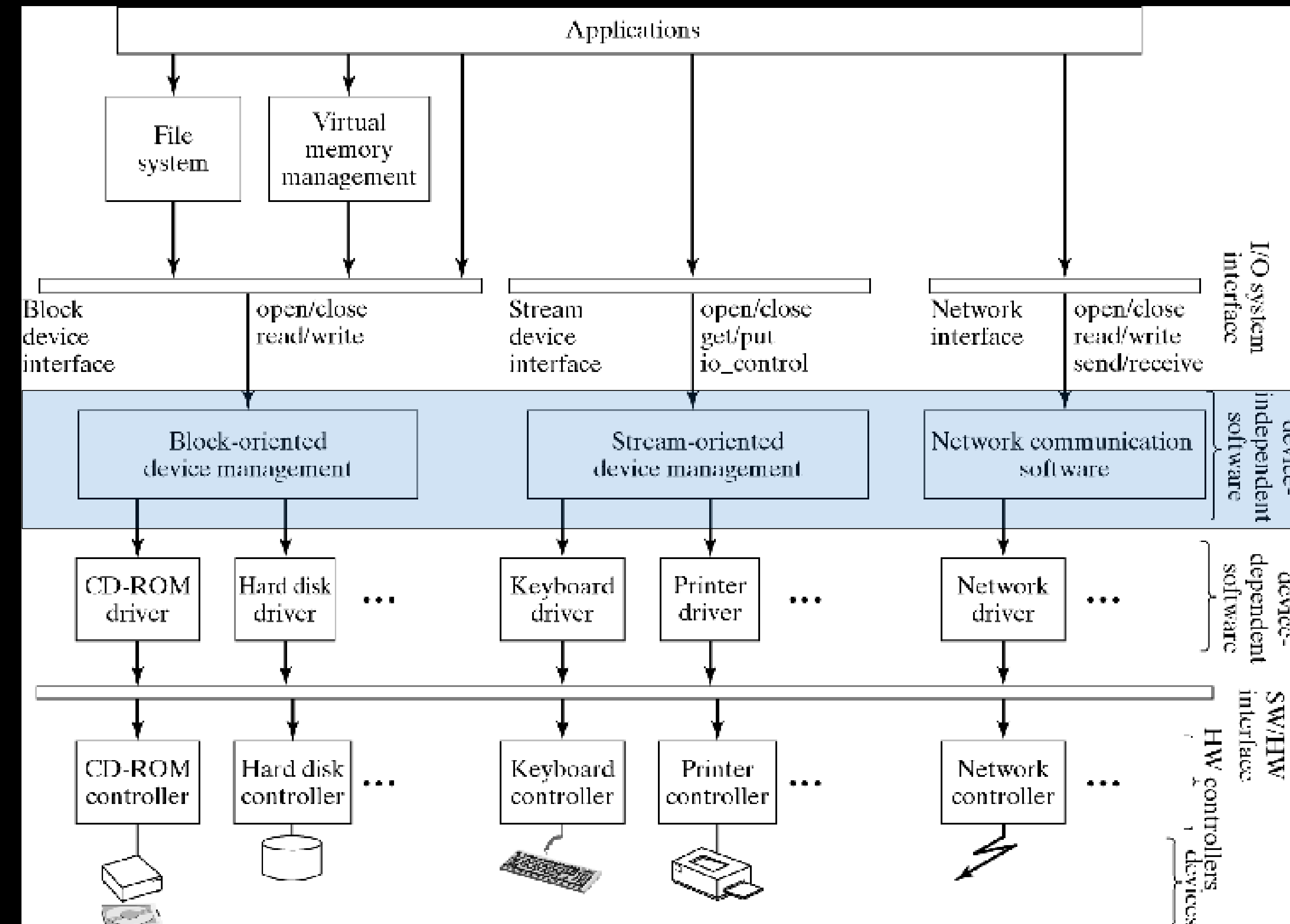
התייחסות להתקנים במערכת ההפעלה

- מערכת ההפעלה מחלקת דרייברים ל 3 סוגים:

- עובדים לפי בלוקים

- עובדים לפי streams (בית אחרי בית)

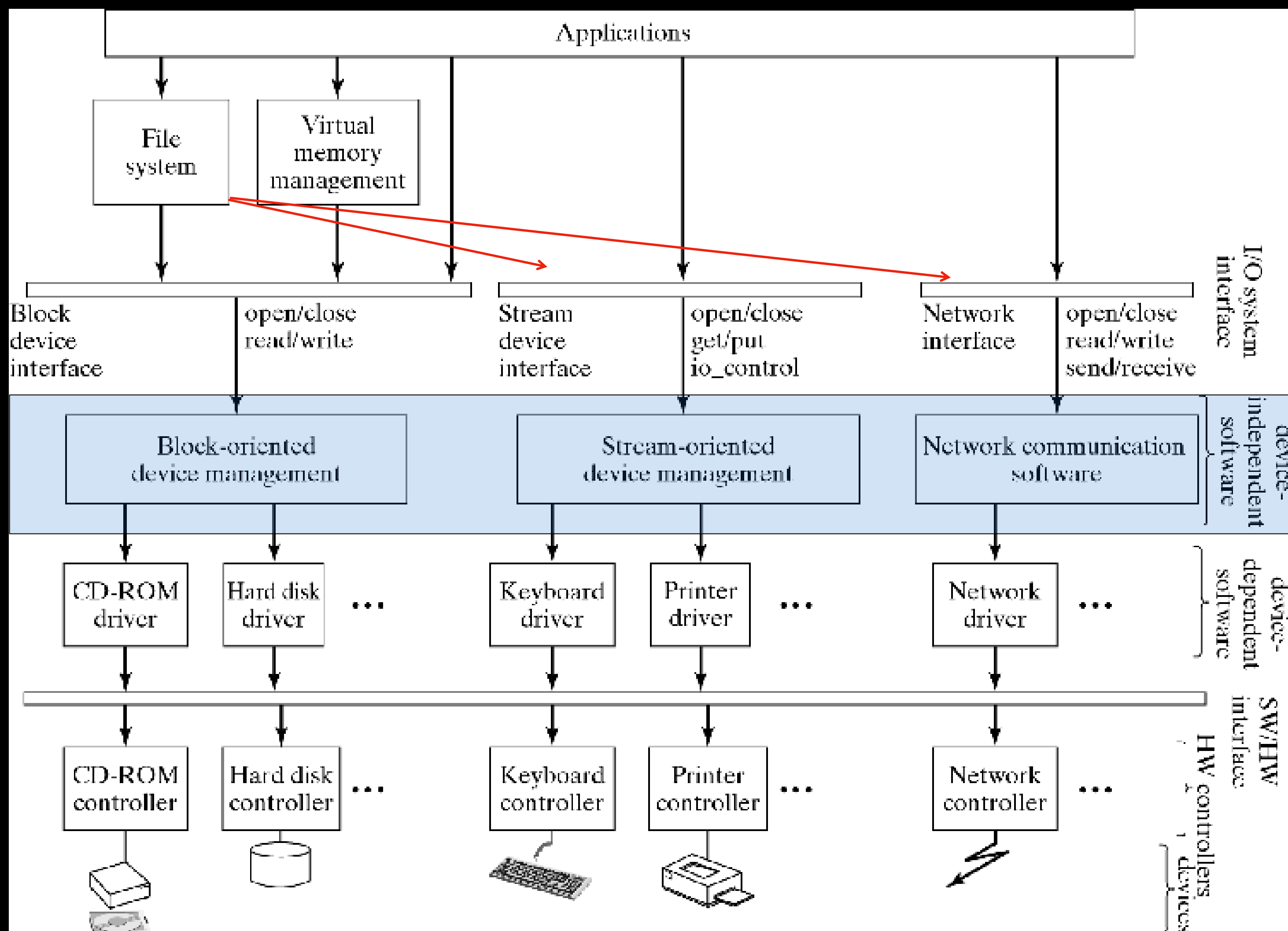
- עובדים לפי פקטות



מערכת הקבצים כאינטרפייס

- אינטרפייס אחיד הוא נוח
- מערכת הקבצים מהווה אינטרפייס לרוב ההתקנים שנשתמש בהם

- למשל ב sockets משתמשים בעזרת פעולות של כתיבה וקריאה מקובץ



ניהול התקנים

- למערכת ההפעלה מספר שיטות שונות להתנהל עם התקנים
- Buffering
- מיזעור שגיאות \טיפול בשגיאות
- תזמון גישה להתקן

ניהול התקנים

Buffering

- מאפשר פעילות אסנכרונית של consumer וproducer
- מאפשר חסכון בגישה למשאב יקר

ניהול התקנים

שגיאות

- מספר סוגי שגיאות: עקבית, רגעית
- לרוב בעיה בהשגת משאב, או תוכן שנפגע בזמן שינוע להתקן
- ניתן לנסות שוב (לנסות לגשת שוב להתקן)
- ניתן למנוע בעזרת קודים לתיקון שגיאות

ניהול התקנים

תזמון

- מערכת ההפעלה צריכה להבטיח גישה מסודרת להתקן
- יכולה לתזמן את הגישות להתקן כדי לנצל את מבנה ההתקן (למשל גישה לדיסק לפי המיקום שמבקשים לקרוא או לכתוב)