P04: UNIX V6++中添加新的系统调用

2152118 史君宝

任务一、完成实验 4.1, 截图说明操作过程。

(1) 在系统调用子程序入口表中添加新的入口

```
dev
€ fs
                   /* 系统调用入口表的定义
 include
                    * 参照UNIX V6中sysent.c中对系统调用入口表sysent的定义@line 2910
minterrupt
  DiskInterrupt.cpp
                   SystemCallTableEntry SystemCall::m_SystemEntranceTable[SYSTEM_CALL_NUM] =
  Exception.cpp
                       { 0, &Sys NullSystemCall },
                                                   /* 0 = indir
  KeyboardInterrupt.
                                                  /* 1 = rexit
                       { 1, &Sys_Rexit },
  { 0, &Sys_Fork },
                                                  /* 2 = fork */
  TimeInterrupt.cpp
                      { 3, &Sys_Read },
                                                  /* 3 = read */
  Makefile
                                                  /* 4 = write
                      { 3, &Sys_Write },
 > kernel
                                                  /* 5 = open */
                       { 2, &Sys_Open },
  Kernel.cpp
                       { 1, &Sys_Close },
                                                  /* 6 = close
  № main.cpp
                                                  /* 7 = wait */
                       { 1, &Sys_Wait },
  Utility.cpp
                                                  /* 8 = creat
                       { 2, &Sys_Creat },
                                                  /* 9 = link */
  Video.cpp
                       { 2, &Sys_Link },
                                                   /* 10 = unlink */
  Makefile
                       { 1, &Sys_UnLink},
                                      /* 46 = setgid */
   { 1, &Sys Setgid},
   { 0, &Sys_Getgid},
                                      /* 47 = getgid
                                      /* 48 = sig */
   { 2, &Sys Ssig },
                                    /* 49 = Sys Getpppid
/* 49 = nosys */
   { 1, &Sys Getpppid },
   //{ 0, &Sys Nosys
                                      /* 50 = nosys
   { 0, &Sys Nosys },
                                      /* 51 = nosys
   { 0, &Sys Nosys },
   { 0, &Sys Nosys },
                                     /* 52 = nosys
                                    /* 53 = nosys */
{ 0, &Sys Nosys },
                                   /* 54 = nosys
   { 0, &Sys_Nosys },
   { 0, &Sys_Nosys },
                                      /* 55 = nosys
```

(2) 在 SystemCall 类中添加系统调用处理子程序的定义

(3) 在 SystemCall.cpp 中添加 Sys_Getppid 的定义

```
/* 49 = ssig    count = 1  */
int SystemCall::Sys_Ssig()
{
    ProcessManager& procMgr = Kernel::Instance().GetProcessManager;
    User& u = Kernel::Instance().GetUser();
    int i;
    int curpid = (int)u.u_arg[0];
    u.u_ar0[User::EAX] = -1;
    for (int i = 0; i<ProcessManager::NPROC; i++)
    {
        if (procMgr.process[i].p_pid == curpid)
        {
            u.u_ar0[User::EAX] = procMgr.process[i].p_ppid;
        }
    }
    return 0;    /* GCC likes it ! */
}</pre>
```

(4) 总结具体步骤:

添加系统调用的具体步骤:

步骤一: 在系统调用子程序入口表中添加新的入口。

步骤二:在 SystemCall 类中添加系统调用处理子程序的定义。

步骤三: 在 SystemCall.cpp 中添加 Sys_Getppid 的具体定义。

任务二、完成实验 4.2, 掌握在 UNIX V6++中添加库 函数的方法。

(1) 在 sys.h 文件中添加库函数的声明

```
lib
                   unsigned int getgid();
h file.h
                   unsigned int getuid();
  malloc.h
  a stddef.h
                   int setgid(short gid);
  h stdlib.h
                   int setuid(short uid);
  la string.h
  h sys.h
                   int getppid(int pid);
  li time.h
                   int gettime(struct tms* ptms); /* 读系统时钟 */
⊜ objs

⇒ src

                    /* 获取进程用户态、核心态CPU时间片数 */
  là ctype.h
                   int times(struct tms* ptms);
  double.c
```

(2) 在 sys.c 中添加库函数的定义

```
int setuid(short uid)
{
    int res;
    __asm__ volatile ( "int $0x80":"=a"(res):"a"(23),"b"(uid) );
    if ( res >= 0 )
        return res;
    return -1;
}

int getppid(int pid)
{
    int res;
    __asm__ volatile ( "int $0x80":"=a"(res):"a"(49),"b"(pid) );
    if ( res >= 0 )
        return res;
    return -1;
}
```

(3) 编译程序:

```
CDT Build Console [oos]

copy ..\targets\objs\boot.bin ..\tools\MakeImage\bin\Debug\boot.bin
已复制 1 个文件。
copy ..\targets\objs\kernel.bin ..\tools\MakeImage\bin\Debug\kernel.bin
已复制 1 个文件。
copy ..\targets\img\c.img ..\tools\MakeImage\bin\Debug\c.img
已复制 1 个文件。
cd ..\tools\MakeImage\bin\Debug && build.exe c.img boot.bin kernel.bin programs
copy ..\tools\MakeImage\bin\Debug\c.img "..\targets\UNIXV6++"\c.img
已复制 1 个文件。
```

成功编译。

(4) 总结具体步骤:

添加库函数的具体步骤:

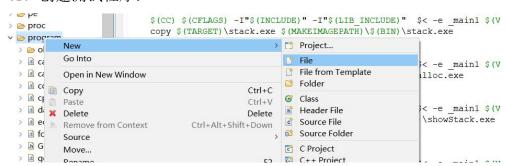
步骤一: 在 sys. h 文件中添加库函数的声明。

步骤二:在 sys.c 中添加库函数的定义。

步骤三:编译程序。

任务三、完成实验 4.3-4.4, 编写测试程序。

(1) 创建测试程序:



(2) 修改编译使用的 Makefile 文件:

```
$ (TARGET) \sigTest.exe \
$ (TARGET) \stack.exe \
$ (TARGET) \malloc.exe\
$ (TARGET) \showStack.exe\
$ (TARGET) \qetppid.exe
```

```
$(TARGET)\showStack.exe: showStack.c
$(CC) $(CFLAGS) -I"$(INCLUDE)" -I"$(LIB_INCLUDE)" $< -e _main1 $(V6++LIB) -o $@ copy $(TARGET)\showStack.exe $(MAKEIMAGEPATH)\$(BIN)\showStack.exe

$(TARGET)\getppid.exe: getppid.c
$(CC) $(CFLAGS) -I"$(INCLUDE)" -I"$(LIB_INCLUDE)" $< -e _main1 $(V6++LIB) -o $@ copy $(TARGET)\getppid.exe $(MAKEIMAGEPATH)\$(BIN)\getppid.exe
```

(3) 编译程序:

```
② Trasks ② Console ☑ □ Properties □ Progress

CDT Build Console [oos]

copy ..\targets\objs\boot.bin ..\tools\MakeImage\bin\Debug\boot.bin

已复制 1 个文件。

copy ..\targets\objs\kernel.bin ..\tools\MakeImage\bin\Debug\kernel.bin

已复制 1 个文件。

copy ..\targets\img\c.img ..\tools\MakeImage\bin\Debug\c.img

已复制 1 个文件。

cd ..\tools\MakeImage\bin\Debug\c.img "..\targets\UNIXV6++"\c.img

已复制 1 个文件。

***** Build Finished *****
```

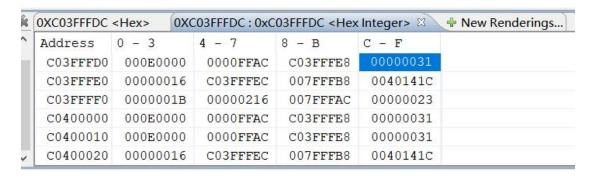
(4) 调试程序观察结果:

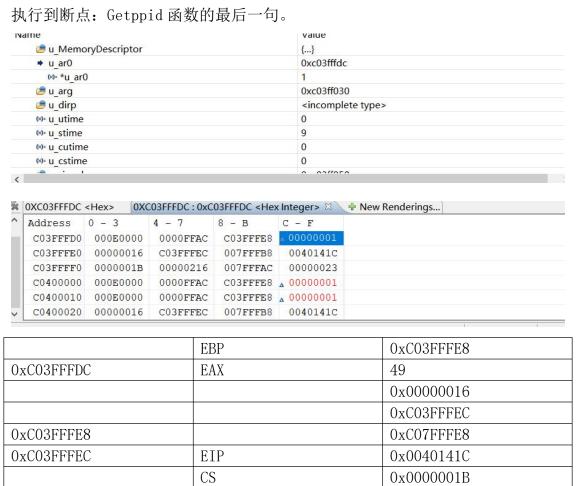
```
[/]#cd bin
[/bin]#ls
Directory '/bin':
        cat.exe cat1.exe
                                                    cpfile.exe
cat
                                           cp.exe
                                                                      date
                                                                               date.exe
                                   cp
                                  forks.exe
                                                    getppid.exe
                                                                               ls.exe
        echo
               echo.exe
                                                                      ls
        exe mkdir mkdir.exe
rm.exe showStack.exe shutdown
malloc.exe
                                                             perf
                                                                      perf.exe
                                           newsig.exe
                                                    shutdown.exe
                                                                      sig.exe sigTest
        stack.exe
                          test.exe
                                           trace
                                                    trace.exe
[/bin]#getppid.exe
This is Process 3# speaking...
My parent process ID is: 1
[/bin]#
```

(5) 设置断点,具体调试观察现象。

执行到断点: int curpid = (int)u.u arg[0];

Name	Value		
₽ u_procp	<incomplete type=""></incomplete>		
> @ u_MemoryDescriptor	{}		
v ⇒ u_ar0	0xc03fffdc		
(x)= *u_ar0	49		
> 🥭 u_arg	0xc03ff030		
<pre> // u_dirp // u_dirp</pre>	<incomplete type=""></incomplete>		
🕪 u_utime	0		
⋈- u_stime	9		
🕪 u_cutime	0		
< · · · · · ·			





0x00000216

0x007FFFAC

0x00000023

可以还原出核心栈应该为上面。

0xC03FFFFC

任务四、在完成 4.4 的基础上,设计调试方案,确定图 10 中黄色标注的几个地址单元分别是什么。

EFLAGS

ESP

SS

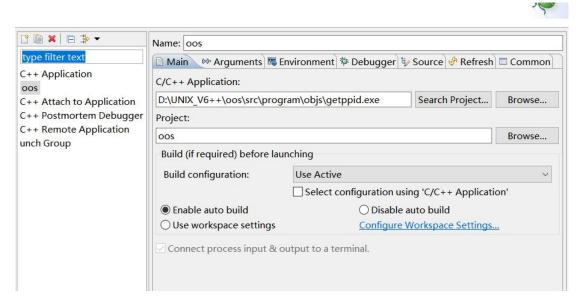
	EDI		
0xC03FFFDC	EBP	0xC03FFFE8	
	EAX	49	
		0x0000001D	
		0xC03FFFEC	
0xC03FFFE8		0x007FFFB8	
0xC03FFFEC	EIP	0x00401400	
	CS	0x0000001B	后两位为 11
	EFLAGS	0x00000202	
	ESP	0x007FFFB0	
0xC03FFFFC	SS	0x00000023	

图 10: 系统调用时的核心栈

- ebp 值是 getppid 函数栈帧的栈基址。
- esp 为指向 getppid 函数栈帧的栈顶。
- eip 寄存器的值为是下一指令的地址,执行现场保护后存入核心栈。

在 getppid 函数的

_ asm _ volatile("int\$0x80":"=a"(res):"a"(49), "b"(pid)); 语句 处设置断点,修改调试对象和调试入口。



```
int getppid(int pid)
{
   int res;
        asm_ volatile ( "int $0x80":"=a"(res):"a"(49),"b"(pid) );
   if ( res >= 0 )
        return res;
   return -1;
}
```

```
🗄 🔠 Outline 😅 Disassembly 🖾
                                                               Enter location here 🗸 🛍 🕻

♦ 00401412: mov $0x31, %eax

  00401417: mov 0x8(%ebp),%ebx
  0040141a: int $0x80
  0040141c: mov %eax, -0x8(%ebp)
 ∞152
               if ( res >= 0 )
  0040141f: cmpl $0x0,-0x8(%ebp)
  00401423: js 0x40142d <getppid+34>
                    return res;
  00401425: mov -0x8(%ebp), %eax
  00401428: mov %eax, -0xc(%ebp)
  0040142b: jmp 0x401434 <getppid+41>
  154
               return -1;
  0040142d: movl $0xfffffffff,-0xc(%ebp)
  155
           }
  00401434:
             mov -0xc(%ebp), %eax
             add $0x8.%esp
  00401437:
```

我们通过查看在 getppid 具体程序的执行过程时的 memory 和 disassemebly 可以发现,

第一个黄色地址单元中, esp 的值为 0x007FFFAC, 是执行系统调用前的用户栈的栈顶位置。

第二个黄色单元中, eip 的值为 0x0040141C, 表示执行完 int \$0x80 指令后的下一条指令的地址。

第三个黄色单元中,0xC03FFFE8 是指向 getppid 函数栈帧的 ebp, 即当前栈帧的基址指针。

第四个黄色单元中,ebp 的值为 0xC07FFFE8,表示指向 49 号系统调用入口程序的栈帧的地址。