# Trabajo Práctico N°2 Electrónica III - 2019

## Grupo 1:

Farall, Facundo David Gaytan, Joaquín Oscar Kammann, Lucas Agustín Maselli, Carlos Javier

Profesores:

Dewald, Kevin Wundes, Pablo Aguirre, Miguel

10 de octubre de 2019

# Índice

Tecnologías TTL, RTL, NMOS y CMOS	3
Análisis teórico	3
Niveles de tensión	4
Proceso de medición	4
Análisis de resultados	4
Tiempos de operación	5
Proceso de medición	5
Análisis de resultados	6
Corrientes máximas	6
Proceso de medición	6
Análisis de resultados	7
Diseño de PCB	8
Observaciones	8
Resistencia de pull-down	8
Tiempos de transición	8
Mediciones	9
Conclusiones	9
Comparación de compuertas discretas con tecnología TTL y CMOS  Marco teórico	10 10 11
Resultados experimentales	12
Conclusiones	13
Ejercicio 3: Implementación de una tabla de verdad	14
Ejercicio 4: Tiempos de propagación en compuerta CMOS	15
Ejercicio 5: Comparación TTL y CMOS de compuertas con entradas desconectadas	16
Ejercicio 6: Diseño e implementación multivibradores	17
Ejercicio 7: Diseño de contadores sincrónicos y asincrónicos de 3 bits	18
Ejercicio 8: Diseño de controlador para un Joystick Analógico	19

# Tecnologías TTL, RTL, NMOS y CMOS

Es de interés estudiar los parámetros que establecen los límites físicos al modelo conceptual de las compuertas lógicas para diferentes tecnologías y topologías, diseñando con diferentes tecnologías una compuerta NOT y se asume que el lector tiene un conocimiento del funcionamiento de los dispositivos empleados en este estudio.

#### Análisis teórico

En los análisis realizados para reproducir los circuitos ilustrados en la Fig. 1, se emplean transistores NPN BC547 con un  $hFE_{min}=110$ , una  $V_{CE_{SAT}}\approx 0.3V$ . Luego para los MOSFET se emplea un par complementario IRFZ44N y IRF9530. Se alimenta con  $V_{CC}=V_{DD}=5V$ .

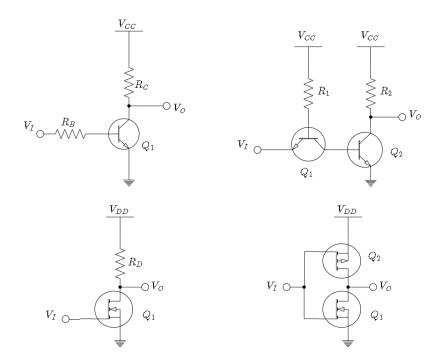


Figura 1: Implementación en diversas tecnologías y topologías de Compuerta NOT

Tecnología RTL: Se opera un transistor  $Q_1$  en conmutación con modos de saturación y corte, para ello se define arbitrariamente una resistencia  $R_C=10k\Omega$ , se asume  $Q_1$  en saturación y luego la corriente de colector se establece como  $I_{C_{SAT}}=\frac{V_{CC}-V_{CE_{SAT}}}{R_C}\approx 480\mu A$ , con lo cual con una resistencia de base  $R_B=470k\Omega$  se cumple la condición de saturación.

**Tecnología TTL:** Opera de igual forma que el caso RTL, en principio se asumen valores de resistencias iguales donde  $R_1 = 470k\Omega$  y  $R_2 = 10k\Omega$ . La diferencia principal es que la corriente de base del transistor de salida  $Q_2$  es controlada por la de colector del transistor de entrada  $Q_1$ , con lo cual los tiempos de recuperación se ven reducidos ya que se enciende y apaga con mucha más corriente que antes, debiendose esperar menor tiempo de propagación o transición.

**Tecnología MOS:** Se opera un MOSFET de canal N en conmutación en modo de corte y lineal, para ello se garantiza que la resistencia  $R_D$  sea lo suficientemente grande para no saturar el canal. Se propone una  $R_D = 10k\Omega$ . Se tiene en cuenta que el  $V_{TH_{MAX}} = 4V < 5V$ .

**Tecnología CMOS:** Se evita usar una resistencia en el Drain usando redes de pull-up y pull-down con transistores MOS complementarios cuya  $|V_{TH}| = 4V$ .

#### Niveles de tensión

La sintetización de circuitos lógicos implica la interconexión de compuertas integradas que según su tecnología y topología maneja niveles de tensión para los estados lógicos que puede diferir con el resto, para esto es de interés analizar tales magnitudes en la implementación de los cuatro circuitos ilustrados previamente.

#### Proceso de medición

Se genera una señal de entrada triangular con una simetría del  $50\,\%$  desde 0V hasta 5V, con frecuencia a convenir menor a f=100Hz. Luego, con un osciloscopio se miden la entrada y la salida, utilizando puntas de prueba x10 con la menor capacidad parásita posible para no introducir transitorios superiores. Finalmente, se descargan y procesan las mediciones, para localizar los puntos donde la derivada con -1. Además, se calculan los margenes de ruido como las diferencias correspondientes estados altos y bajos de entrada y salida.

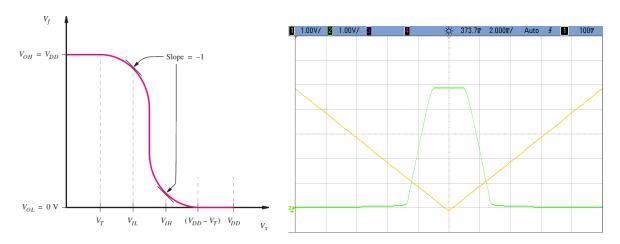


Figura 2:  $V_o(V_i)$  y medición entrada(amarilla) y salida(verde).

Circuito	VIH	VIL	VOH	VOL	NMH	NML
RTL	$1{,}33V$	$0,\!28V$	$4,\!89V$	$0,\!11V$	$3,\!55V$	$0,\!16V$
$\mathrm{TTL}$	$0,\!56V$	0,3V	$4,\!89V$	$0,\!01V$	$4,\!32V$	$0,\!29V$
MOS	2,7V	1,94V	$4,\!89V$	0,04V	$2,\!19V$	$1,\!89V$
CMOS	$2,\!89V$	1,7V	4,94V	0,04V	2,04V	$1,\!66V$

Tabla 1: Resultados de los niveles de tensión

Circuito	VIH	VIL	VOH	VOL	NMH	NML
D. (17)						
RTL	$1,\!31V$	$0,\!25V$	$4,\!89V$	$0,\!13V$	$3,\!58V$	$0,\!12V$
$\mathrm{TTL}$	$0,\!55V$	$0,\!31V$	$4,\!89V$	$0,\!01V$	$4,\!33V$	$0,\!29V$
MOS	$2,\!53V$	2,1V	$4,\!88V$	$0,\!01V$	$2,\!34V$	$2,\!09V$
CMOS	$2,\!83V$	$1,\!44V$	$4{,}94V$	$0,\!04V$	$2,\!12V$	$1,\!40V$

Tabla 2: Resultados de los niveles de tensión con carga de C=1nF

#### Análisis de resultados

De RTL a TTL disminuye el valor de VIH ya que, en TTL, se apaga el transistor de salida con la corriente de colector del primero. Por otro lado, es de esperar que los valores de VOH entre tales tecnologías no

difieran, dado que en presentan la misma malla de salida, no obstante se asume que la diferencia entre valores de VOL es causada por el incremento en la condición de saturación en el caso de TTL, puesto que al estar elevando la corriente de colector el punto de polarización se desplaza a una menor tensión. En segundo lugar, entre las topologías MOS y CMOS, los valores de VOL no difieren ya que depende del transistor NMOS que ambas tienen, mientras que la diferencia de uno a otro es el pull-up, lo cual puede denotarse en el incremento de VOH para CMOS.

En términos generales, puede observarse que los niveles de salida mas fuertes son entregados por el caso CMOS, con un márgen de ruido para ambos casos mayor en cuanto a la distribución.

Desde otro punto de vista, en la Tabla. 2 se puede observar que en el resultado de las mediciones habiendo cargado las compuertas, es notable destacar que la que mayor mantiene sus valores es la compuerta CMOS.

#### Tiempos de operación

De la expresión lógica ideal a la implementación en dispositivos físicos existen limitaciones que acarrean inconvenientes y pueden provocar que el comportamiento resultante no sea el esperado, entre estas características se encuentran los tiempos de transición que describen el retardo del dispositivo en pasar una salida del estado bajo al alto y viceversa, así como también los tiempos de propagación que requiere el dispositivo para reflejar los cambios de la entrada en la salida.

#### Proceso de medición

Se genera una señal de entrada cuadrada con duty 50% con un valor de tensión  $5V_{PP}$  y una tensión de offset 2.5V, con una frecuencia según convenga inferior a f=100Hz, luego se mide con dos canales la señal de entrada y de salida, configurando el trigger para dos escenarios alternativos de rise y fall. Finalmente, se descargan y procesan los datos de entrada y salida determinando el tiempo de transición de la salida entre el 10% y el 90% y el tiempo de propagación entre la entrada y salida al 50%.

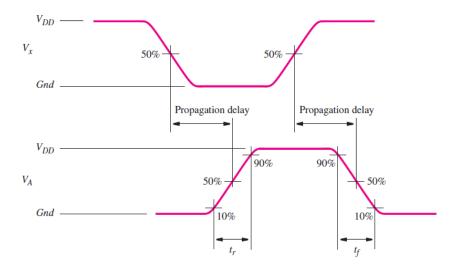


Figura 3: Definición teórica de los tiempos a medir

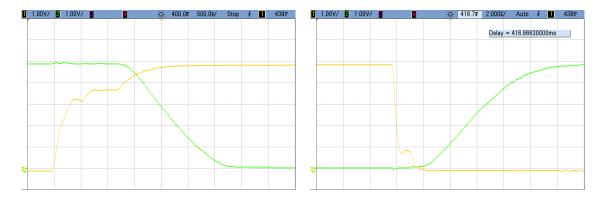


Figura 4: Casos ejemplo de medición de los tiempos. Entrada: amarilla, Salida: verde

Circuito	Prop. de alto a bajo	Prop. de bajo a alto	Trans. de alto a bajo	Trans. de bajo a alto
RTL	$5{,}49\mu s$	$1,\!88\mu s$	$1,\!37\mu s$	$6{,}12\mu s$
$\mathrm{TTL}$	$2,\!81\mu s$	55ns	$57,\!2ns$	57ns
MOS	$15,3\mu s$	185ns	177ns	$27,4\mu s$
CMOS	710ns	720ns	412ns	504ns

Tabla 3: Medición de los tiempos de operación sin carga

Circuito	Prop. de alto a bajo	Prop. de bajo a alto	Trans. de alto a bajo	Trans. de bajo a alto
RTL	$11,2\mu s$	$2{,}75\mu s$	$2.8 \mu s$	$29,2\mu s$
$\mathrm{TTL}$	$9,68 \mu s$	72ns	206ns	$27,\!8\mu s$
MOS	$23,4\mu s$	210ns	182ns	$51,2\mu s$
CMOS	750ns	745ns	434ns	532ns

Tabla 4: Medición de los tiempos de operación con C = 1nF

#### Análisis de resultados

Las cargas capacitivas agregadas a las salidas de las compuertas incrementan los tiempos medidos. En primer lugar, entre las tecnologías RTL y TTL, se puede observar una diferencia atribuida a que el mismo transistor empleado en RTL tiene una etapa previa en TTL que reduce los tiempos con corrientes mayores para los procesos de apagado y encendido de la juntura del transistor de salida.

Por otro lado, al momento de cargar con una determinada capacidad las compuertas, la que menos variación presenta es la CMOS.

#### Corrientes máximas

La interconexión de compuertas lógicas requiere un consumo de corriente para lo que es necesario conocer las máximas corrientes de estado alto y estado bajo que pueden soportar tales compuertas.

#### Proceso de medición

En la Fig. 5 se ilustra el proceso de medición en el cual se emplea una carga variable para determinar a qué corriente los niveles de tensión exceden los límites determinados por las secciones anteriores.

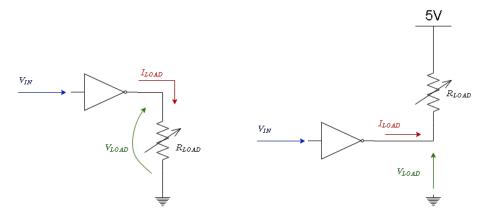


Figura 5: Proceso de medición de máxima corriente

Circuito	IOH	IOL
RTL	$14,4\mu A$	$488\mu A$
$\mathrm{TTL}$	$14,6\mu A$	$13,1\mu A$
MOS	$11,5\mu A$	$249\mu A$
CMOS	15,2mA	$135\mu A$

Tabla 5: Mediciones de corriente máxima sin carga

Circuito	IOH	IOL
RTL	$11,1\mu A$	1,13mA
TTL	$10,2\mu A$	$49,5\mu A$
MOS	$12,4\mu A$	$37,7\mu A$
CMOS	21,3mA	$102\mu A$

Tabla 6: Mediciones de corriente máxima con carga C=1nF

#### Análisis de resultados

Las compuertas RTL, TTL, MOS tienen una corriente similar de IOH por la resistencia de pull-up de aproximadamente  $R=10k\Omega.$ 

A pesar de esto último, cada una de tales tecnologías difiere de las demás en la corriente IOL justamente porque está definida por el control de la condición de saturación en los BJT, y la zona óhmica en el caso Las pequeñas diferencias se dan por los procesos de transición entre estados de los dispositivos empleados, sean BJT o MOSFET. No obstante, dado que en el circuito CMOS los MOSFETS son complementarios, no se encontró razonamiento por el cual la corriente IOH sea tan diferente con respecto de IOL, se asume que es por las condiciones en las que pudieran encontrarse los modelos usados.

### Diseño de PCB

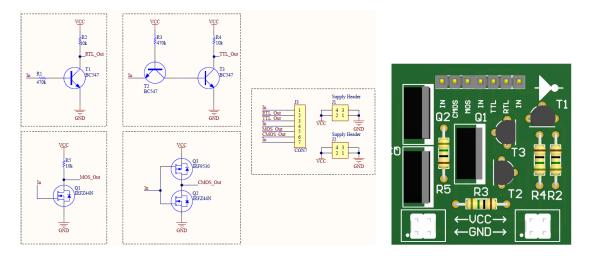


Figura 6: Diseño del PCB en Altium Designer

#### Observaciones

#### Resistencia de pull-down

En la Fig. 7 se observa la salida de la compuerta RTL con entrada al aire con y sin resistencia de pull-down en la entrada. Puede observarse que al no quedar bien definido el estado, la salida no está bien definida según las mediciones obtenidas de los niveles de tensión.

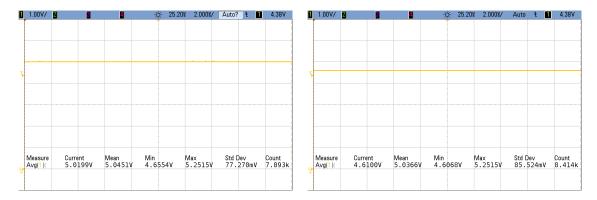


Figura 7: Medición de la salida de un RTL con entrada al aire

#### Tiempos de transición

En la Fig. 8 se ilustran los tiempos de transición de la salida de una compuerta RTL modificando la resistencia de base del transistor. Puede observarse que a pesar de que diversas resistencias son posibles para alcanzar las condiciones de saturación y corte, no todas producen la misma corriente de encendido y apagado, con lo cual esto puede producir que diferentes alternativas sean más rápidas que otras, a expensas de un mayor consumo de corriente. El circuito no tiene capacitor de desacople, esto permite observar que en el caso de mayor corriente y menor tiempo, se producen mayores distorsiones en la señal de entrada.

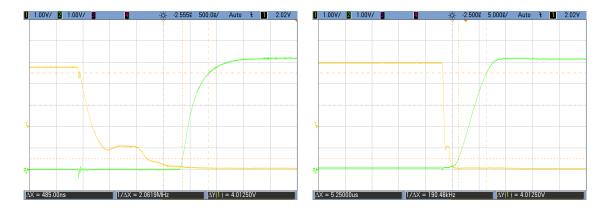


Figura 8: Medición de tiempo de transición en RTL. Entrada: amarilla, Salida: verde

#### Mediciones

En la Fig. 9 se puede observar que en la transición de la compuerta MOS se produjeron algunas distorsiones en las señales de entrada y de salida. Luego de analizar diferentes puntos de vista, se concluyó que el problema inicial está dado por el hecho de que las cuatro compuertas lógicas implementadas están funcionando en forma simultánea y conectadas en paralelo a la salida, lo cual provoca que en las mediciones de la MOS se introduzcan perturbaciones del transitorio de los BJT. Además, el funcionamiento conjunto en las transiciones implica un consumo de corriente que en un intervalo de tiempo pequeño produce una caída de tensión que pudo ser corregida con capacitores de desacople.

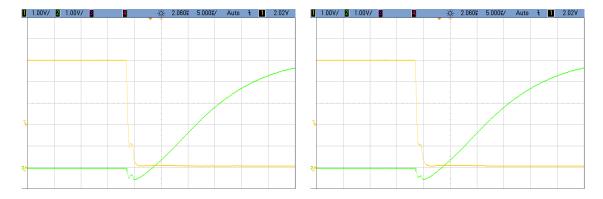


Figura 9: Transición de estados en la compuerta MOS. Entrada: amarilla, Salida: verde

#### Conclusiones

En términos generales todas las compuertas implementadas presentan estados lógicas de salida bien definidos, no obstante destaca por sus márgenes de ruido uniformes la compuerta MOS. Luego, comparando los tiempos de operación, sin carga la de mayor velocidad es la TTL, aunque se puede observar que la MOS y la CMOS son las que logran mantener mejor sus características frente a las cargas capacitivas, esto implica que la velocidad superior de la TTL se mantiene según la carga, no obstante las propiedades de una MOS se mantiene con pequeñas variaciones. Finalmente, en este aspecto, RTL queda claramente en desventaja frente a las demás, difiriendo en varios órdenes de magnitud. Por último, sin considerar la corriente IOH del caso CMOS, se puede concluir que las compuertas MOS y CMOS tuvieron una mayor capacidad de entregar corriente, en parte resulta razonable considerando que poseían un mayor margen de ruido.

En conclusión, en diversos aspectos las compuertas CMOS y MOS destacan por sus características. Las compuertas TTL tienen una mejor performance en términos de velocidad según la carga. Es importante mencionar que las características temporales de las compuertas pudieron haber sido mejoradas incrementando los consumos de corrientes al reducir las resistencias que las controlan.

# Comparación de compuertas discretas con tecnología TTL y CMOS

Se plantea estudiar la compatibilidad de compuertas de tecnología TTL (a base de transistores BJT) con CMOS (transistores MOSFET), enfocando la problemática desde el estudio de sus características de márgen de ruido, y haciendo también mención al fanout. Se abordará este análisis mediante el estudio de caso de los integrados 74HC02, 74HCT02 y 74LS02, los cuales contienen 4 compuertas NOR cada uno, implementados mediante distintas tecnologías.

#### Marco teórico

Las letras LS en 74LS02 refieren "Low-power Schottky", una tecnología del tipo TTL que alcanza mejores rendimientos y velocidad gracias a la implementación de transistores Schottky, los cuales difieren de los clásicos BJT únicamente en el agregado de un diodo Schottky entre sus terminales Base y Colector. Por otro lado, HC y HCT refieren a "High-speed CMOS", distinguiéndose HCT por ser compatible con las tecnologías TTL.

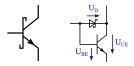


Figura 10: Símbolo y circuito de transistor Schottky.

Tal y como fue mencionado en el inicio de esta sección, en este trabajo se estudiará la compatibilidad entre las tecnologías a través de sus márgenes de ruido. Esto significa que, en términos de interconexión, una compuerta solo será compatible con otra de otra tecnología, si el rango de valores de salida de la primera está incluido en el rango de entrada de la segunda.

En las figuras 11 y 12 pueden apreciarse los casos que pueden presentarse que significarán la compatibilidad o no entre las compuertas. De ellos se extrae que las compuertas serán compatibles solo en el caso en que  $V_{OH} \ge V_{IH}$  y  $V_{OL} \le V_{IL}$ .

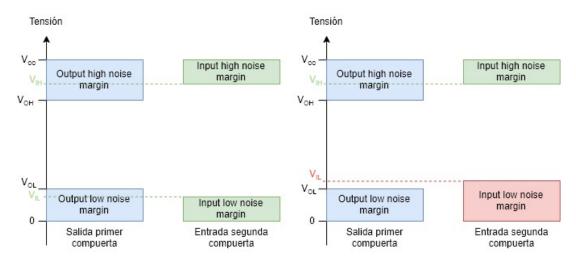


Figura 11: Compatibilidad de compuertas.

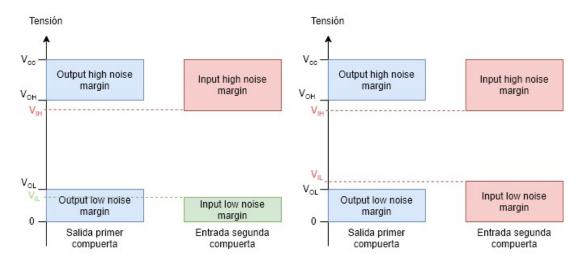


Figura 12: Compatibilidad de compuertas.

Con respecto al fanout, el mismo es una limitación para la cantidad de compuertas que se pueden colocar a la salida de otra, que viene dada por las corrientes de entrada y salida, respectivamente.

$$fanout = min\left(\frac{I_{OH}}{I_{IH}}; \frac{I_{OL}}{I_{IL}}\right) \tag{1}$$

# Análisis mediante hojas de datos

Se estudia la compatibilidad de la interconexión de las compuertas mediante la observación de las hojas de datos de los integrados  $74 \text{HC} 102^2$ ,  $74 \text{HC} 102^2$  y  $74 \text{LS} 102^3$ , y se exponen los datos utilizados en la tabla 7. Cabe mencionar que las condiciones de prueba de estos parámetros no son las mismas para las compuertas de tecnología CMOS que para las de TTL, de modo que se decide tomar el caso más desfavorable para cada una de las comparaciones. En todos los casos, este terminó siendo que para las compuertas HC y HCT, la alimentación es de 4,5V, mientras que para las LS es de 5V.

${f Integrado}$	$V_{OH}$	$V_{OL}$	$V_{IH}$	$V_{IL}$	$I_{OH}$	$I_{OL}$	$I_{IH}$	$I_{IL}$
74HC02	4,4V	0,1V	3,15V	1,35V	$\pm 25mA$	$\pm 25mA$	$\pm 0, 1\mu A$	$\pm 0,1\mu A$
74HCT02	4,4V	0, 1V	2V	0,8V	$\pm 25mA$	$\pm 25mA$	$\pm 0, 1\mu A$	$\pm 0, 1\mu A$
74LS02	2,7V	0,5V	2V	0,8V	-0,4mA	8mA	$20\mu A$	-0,4mA

Tabla 7: Parámetros de compatibilidad obtenidos de datasheet.

Se desprende de los datos expuestos y de la teoría explicada en el marco teórico, que son compatibles las conexiones de una compuerta HC a LS, de una HCT a LS, y de una LS a una HCT, ya que en todos estos casos se cumple que  $V_{OH} \geq V_{IH}$  y  $V_{OL} \leq V_{IL}$ . También es este el caso entre HCT y HC, y viceversa, resultado que es de esperar ya que comparten el tipo de tecnología. Sin embargo, no sucede esto al ir de una LS a una HC ya que para esta combinación  $V_{OH} < V_{IH}$ , quedando una zona de indeterminación entre los valores de tensión 2, 7V y 3, 15V. Esta incompatibilidad es lógicamente salvada al usar tecnología HCT, la cual está diseñada con el propósito de lograr la compatibilidad que carecen las compuertas HC entre tecnologías TTL y CMOS.

En lo que respecta al fanout, los resultados son los expuestos en la tabla 8

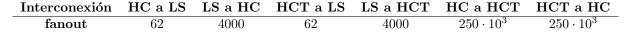


Tabla 8: Fanout para distintas conexiones.

 $<sup>^{1} \</sup>rm http://pdf.data sheet catalog.com/data sheet/NXP\_Semiconductors/74HC\_HCT02.pdf$ 

 $<sup>^2</sup> http://pdf. data sheet catalog. com/data sheet/NXP\_Semiconductors/74HC\_HCT02.pdf$ 

 $<sup>^3</sup>$ http://www.sycelectronica.com.ar/semiconductores/74LS02.pdf

### Resultados experimentales

Para el caso donde las hojas de datos no aseguran el correcto funcionamiento de la interconexión de compuertas, es decir, de una LS a una HC, se procede a estudiar su respuesta de forma experimental. Se alimenta una compuerta del 74LS02 utilizada como NOT (cortocircuitando sus dos entradas) con una función rampa de 0 a 5V, y a su salida se conecta una del 74HC02, también como NOT. Se miden las salidas de ambas y los resultados son los expuestos en las figuras 13 y 14.

Luego se realiza el mismo procedimiento pero en el lugar del 74HC02 se coloca el 74HCT02, cuyos resultados son los de las figuras 15 y 16. Se esperan observar indeterminaciones para la primer interconexión, y que tales problemas se vean resueltos al cambiar la tecnología HC por HCT.

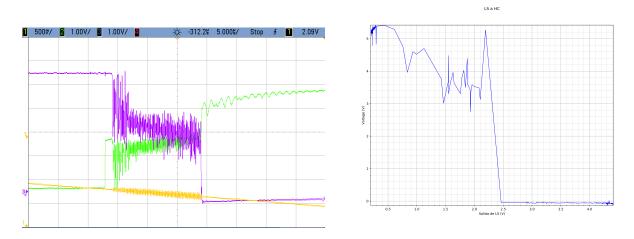


Figura 13: LS a HC, con LS pasando de 0 a 1, y HC de 1 a 0.

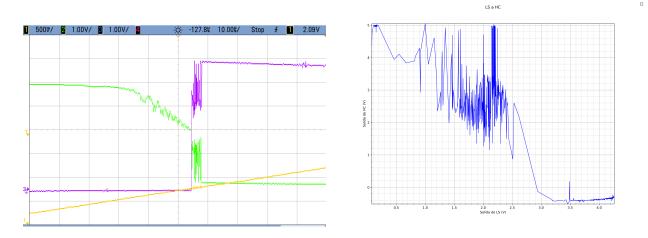


Figura 14: LS a HC, con LS pasando de 1 a 0, y HC de 0 a 1.

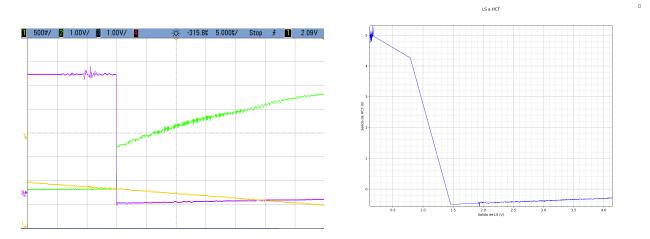


Figura 15: LS a HCT, con LS pasando de 0 a 1, y HCT de 1 a 0.

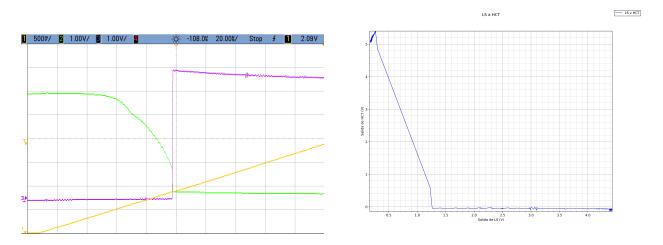


Figura 16: LS a HCT, con LS pasando de 1 a 0, y HCT de 0 a 1.

Efectivamente lo esperado es lo que se obtiene en las mediciones, donde se puede apreciar una zona de indeterminación y oscilación en las transiciones de la configuración LS a HC. Estos fenómenos no se observan luego en la configuración LS a HCT, en concordancia con lo estudiado de las hojas de datos, donde se aseguraba su compatibilidad.

#### Conclusiones

A modo de cierre, se llega a la conclusión que la compatibilidad de tecnologías es un factor a tener en cuenta a la hora de realizar un diseño con compuertas lógicas de más de un tipo, si se quieren evitar estados indeterminados o glitches producto de transiciones con oscilaciones, causadas por incompatibilidades. Se debe prestar especial atención al paso de tecnologías TTL a CMOS, y de ser necesario implementarlo, debe hacerse uso de compuertas CMOS especialmente diseñadas para esa aplicación, como lo son las de tipo HCT.

Ejercicio 3: Implementación de una tabla de verdad

Ejercicio 4: Tiempos de propagación en compuerta CMOS

Ejercicio 5: Comparación TTL y CMOS de compuertas con entradas desconectadas  $\,$ 

Ejercicio 6: Diseño e implementación multivibradores

Ejercicio 7: Diseño de contadores sincrónicos y asincrónicos de 3 bits

Ejercicio 8: Diseño de controlador para un Joystick Analógico