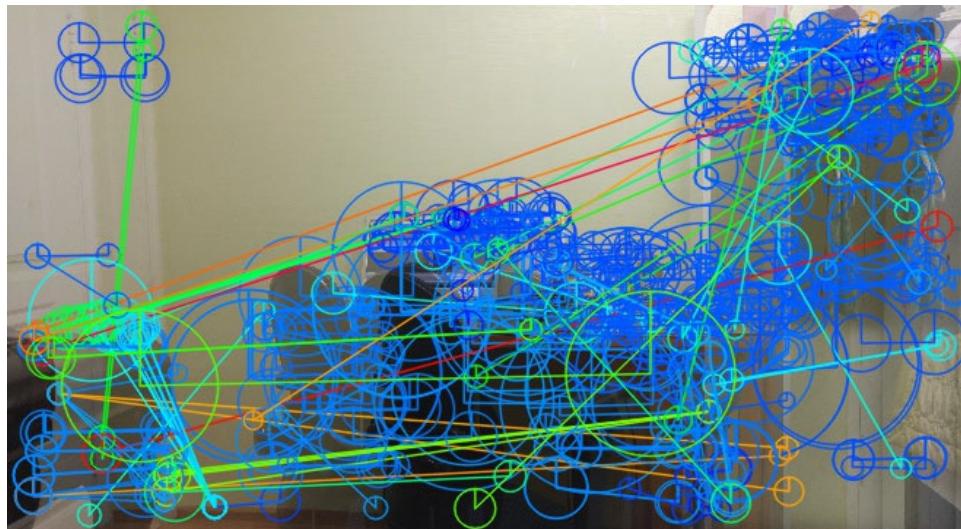
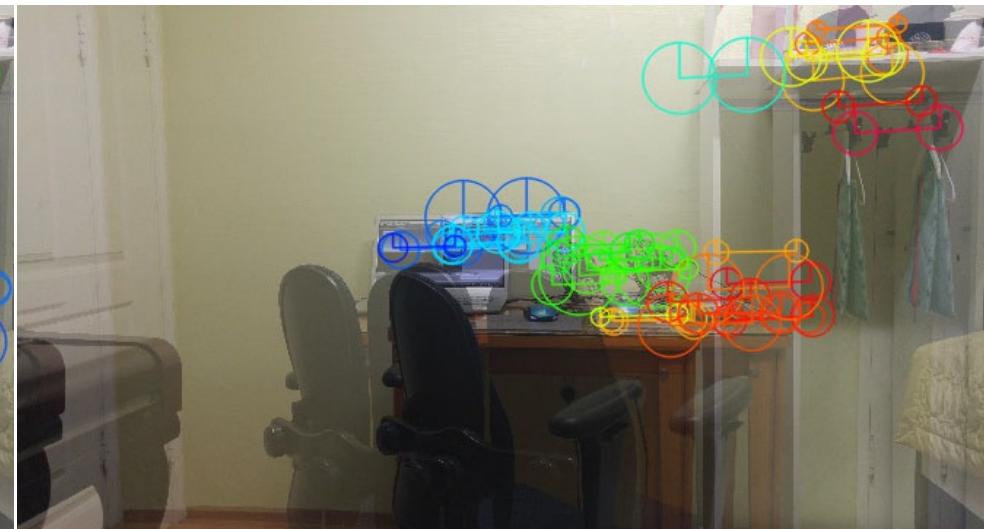


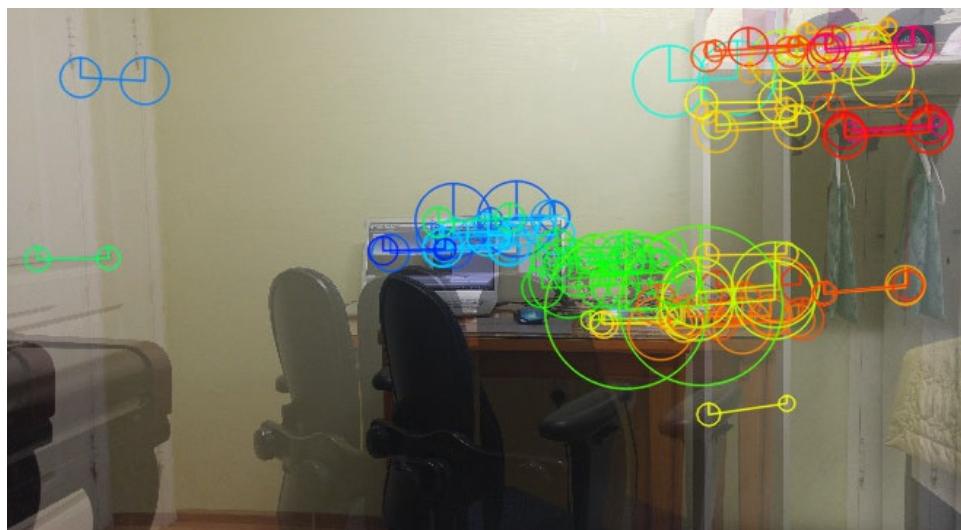
RANSAC 횟수에 따른 매치의 변화 ①



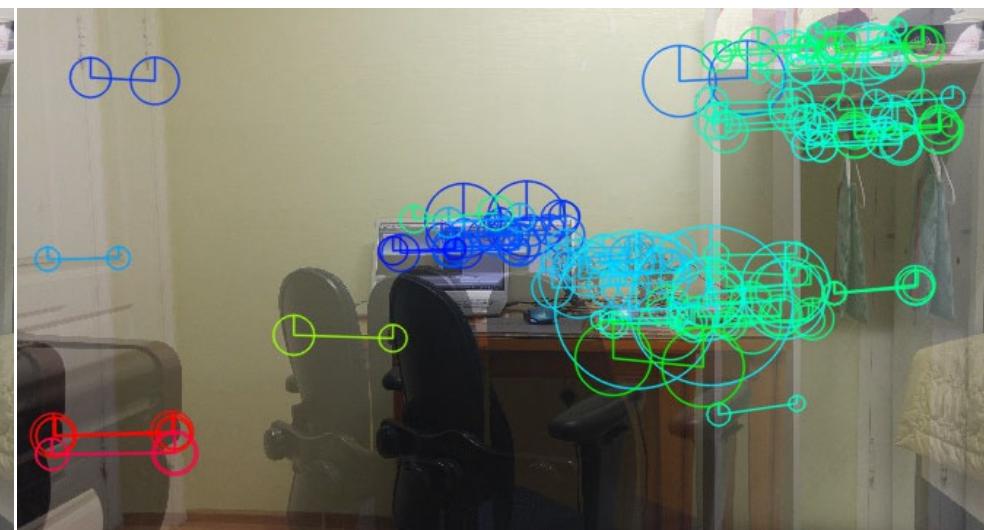
RANSAC 적용 전



RANSAC 1회

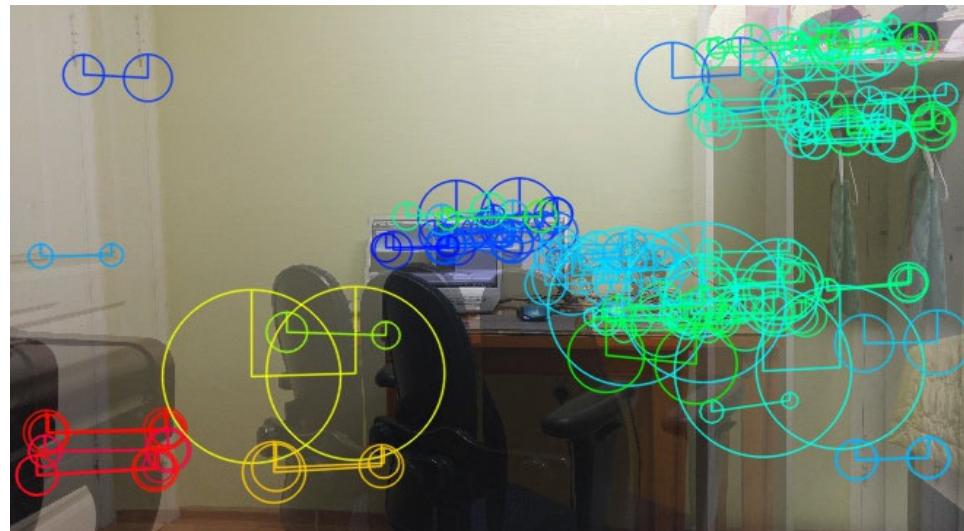


RANSAC 2회

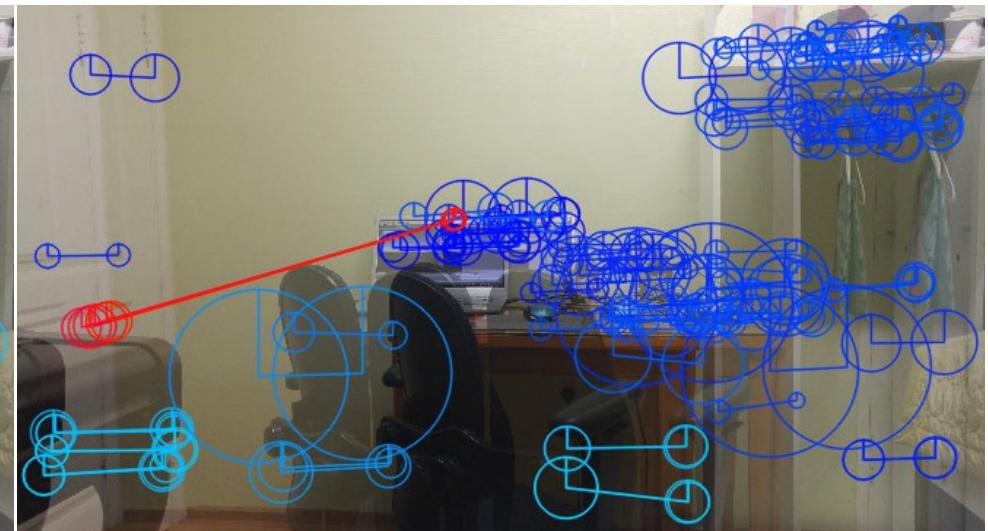


RANSAC 3회

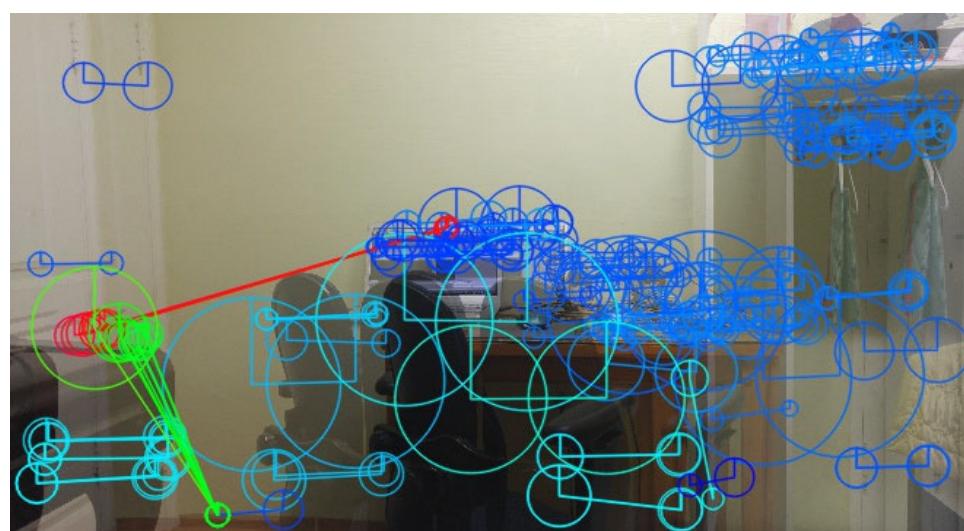
RANSAC 횟수에 따른 매치의 변화 ②



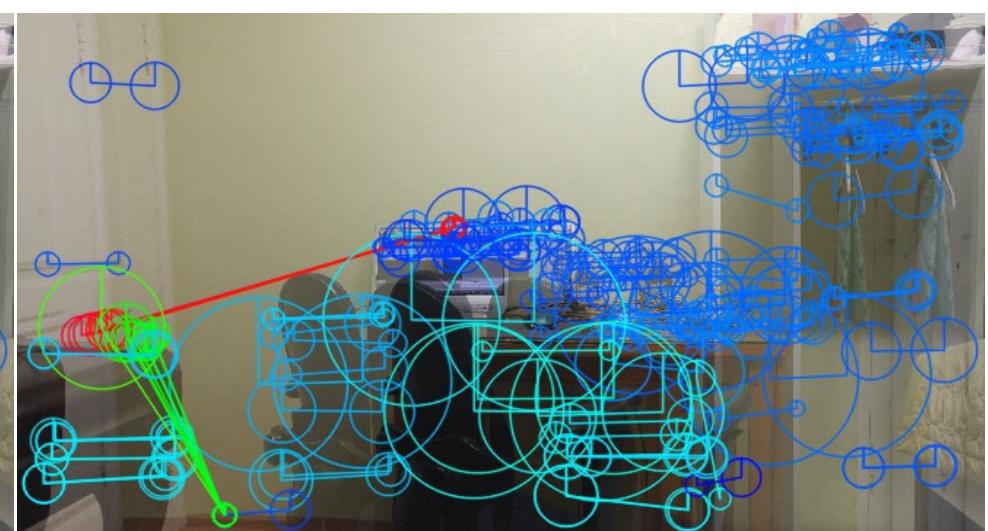
RANSAC 4회



RANSAC 5회

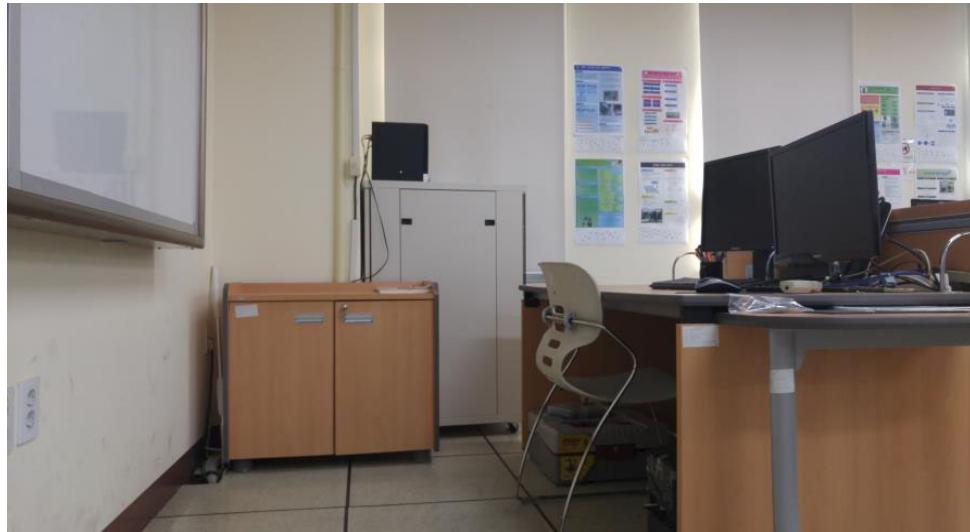


RANSAC 7회

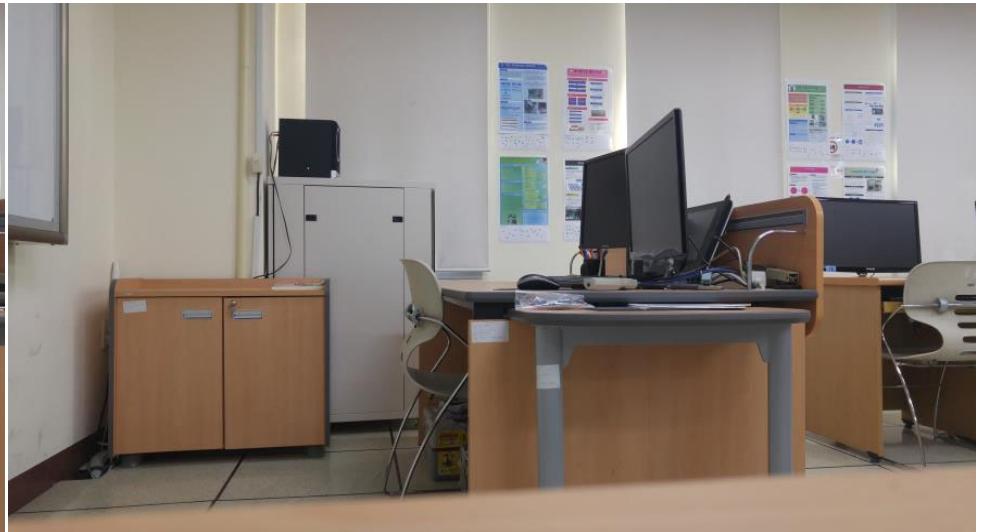


RANSAC 9회

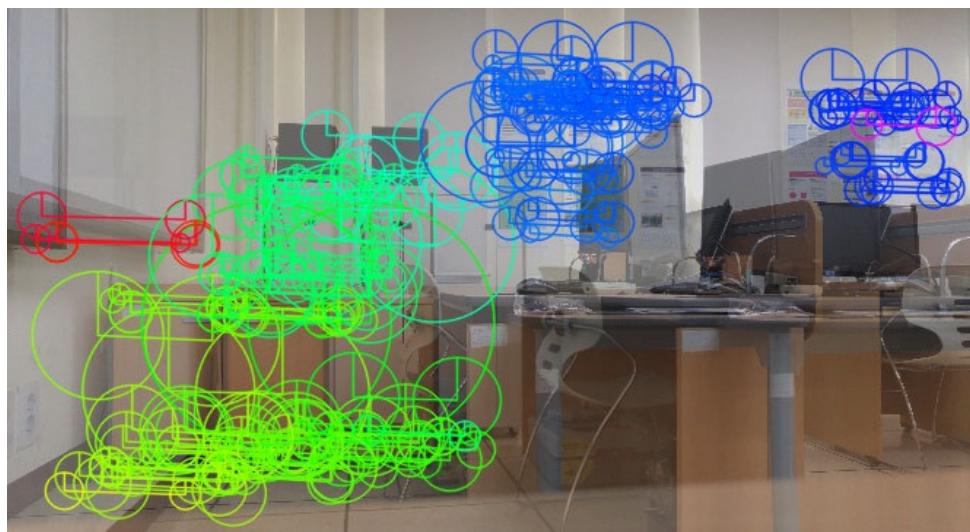
평행이동한 두 사진을 이용한 공간 인식 1 ①



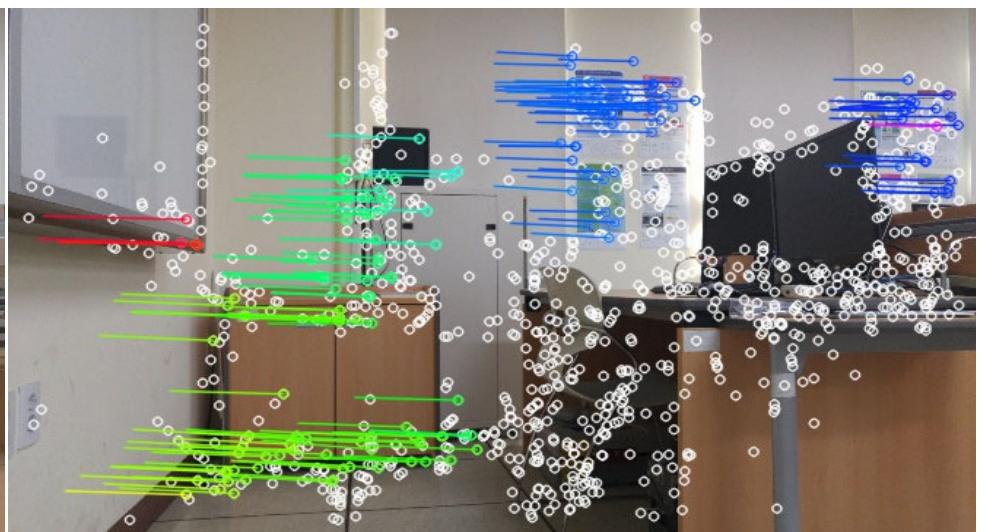
왼쪽 사진



오른쪽 사진

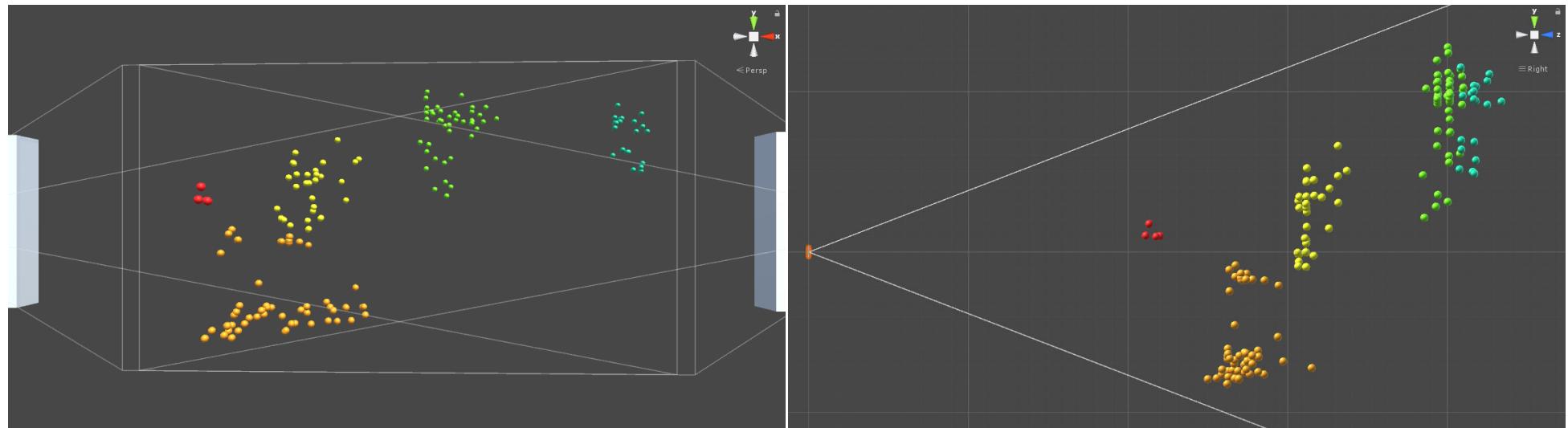


RANSAC 3회 결과



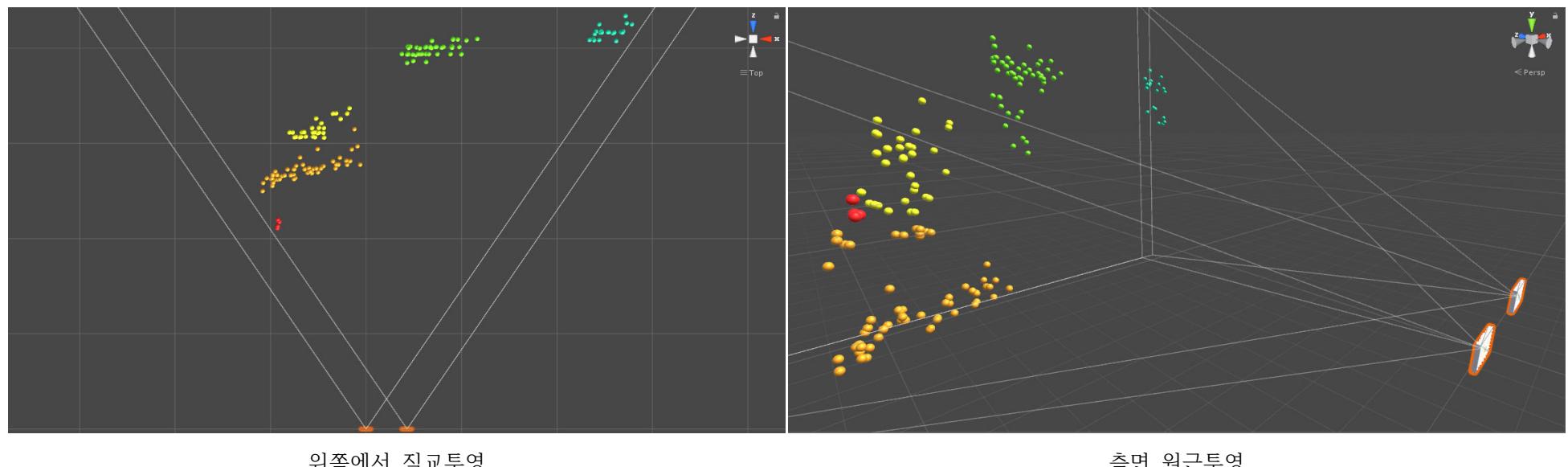
왼쪽 사진의 모든 특징점

평행이동한 두 사진을 이용한 공간 인식 1 ②



카메라 위치에서 본 결과

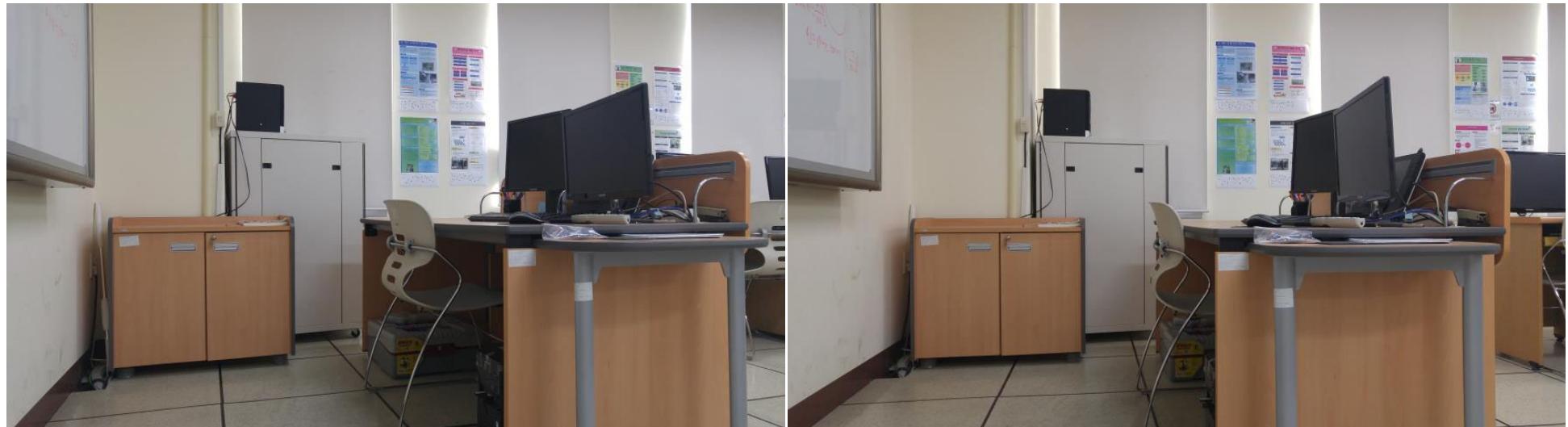
오른쪽에서 직교투영



위쪽에서 직교투영

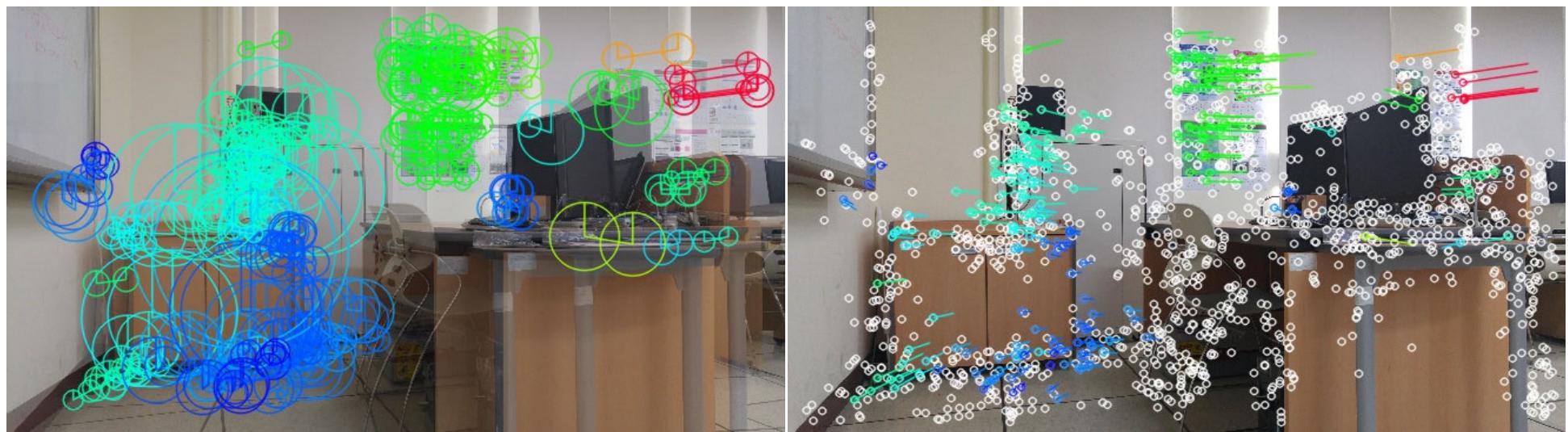
측면 원근투영

이동, 회전한 두 사진을 이용한 공간 인식 1 ①



왼쪽 사진

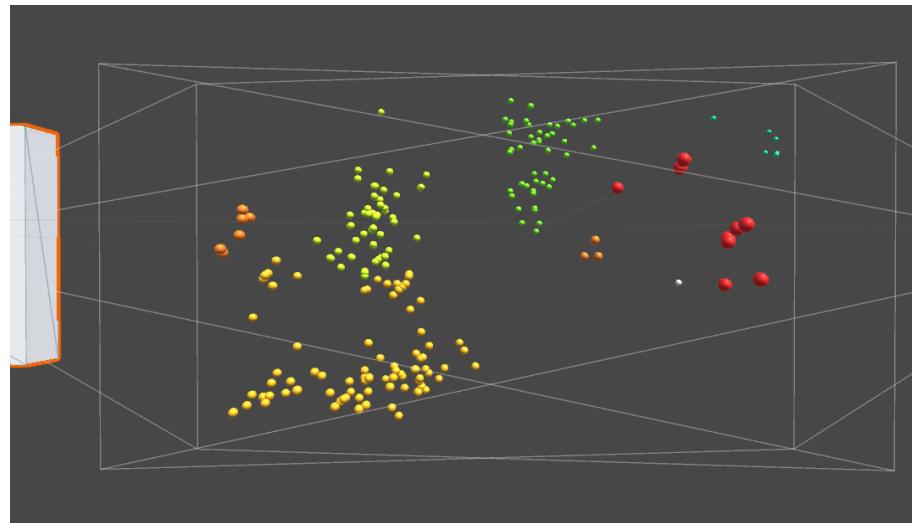
오른쪽 사진



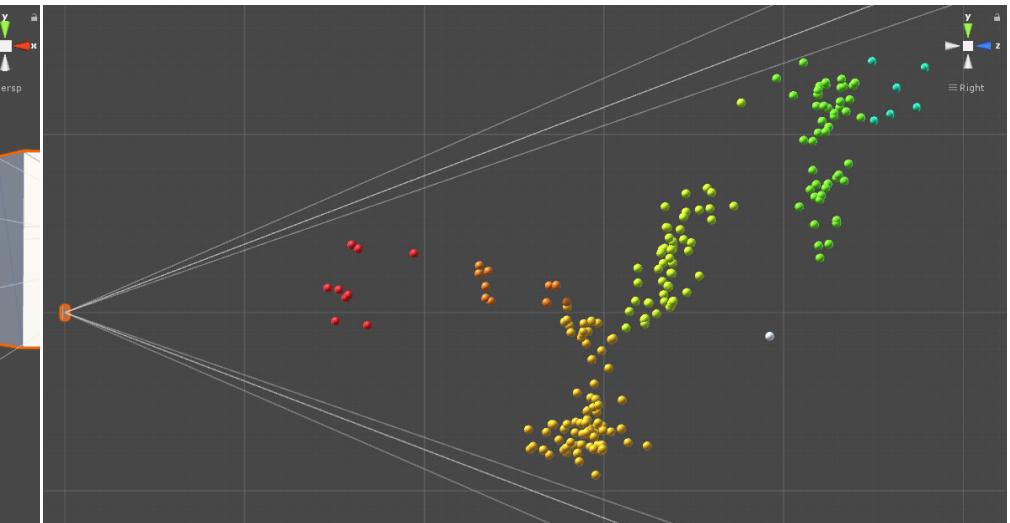
RANSAC 6회 결과

왼쪽 사진의 모든 특징점

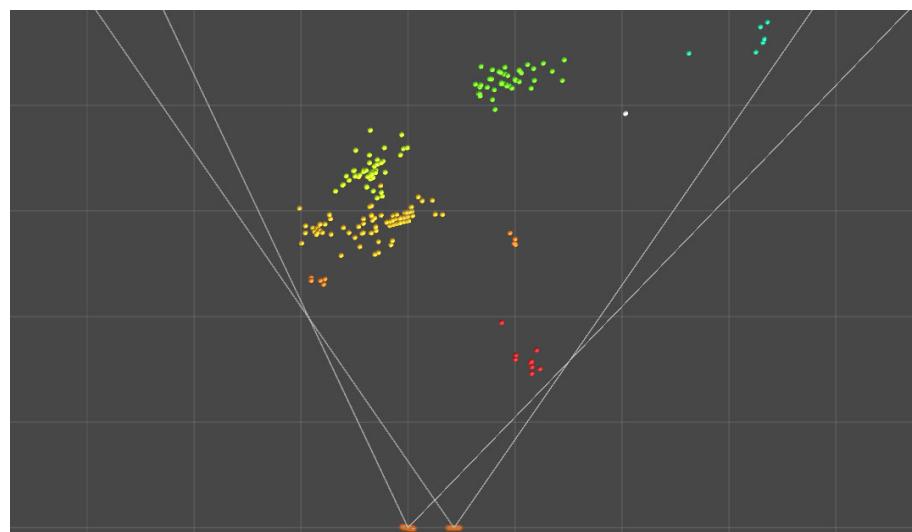
이동, 회전한 두 사진을 이용한 공간 인식 1 ②



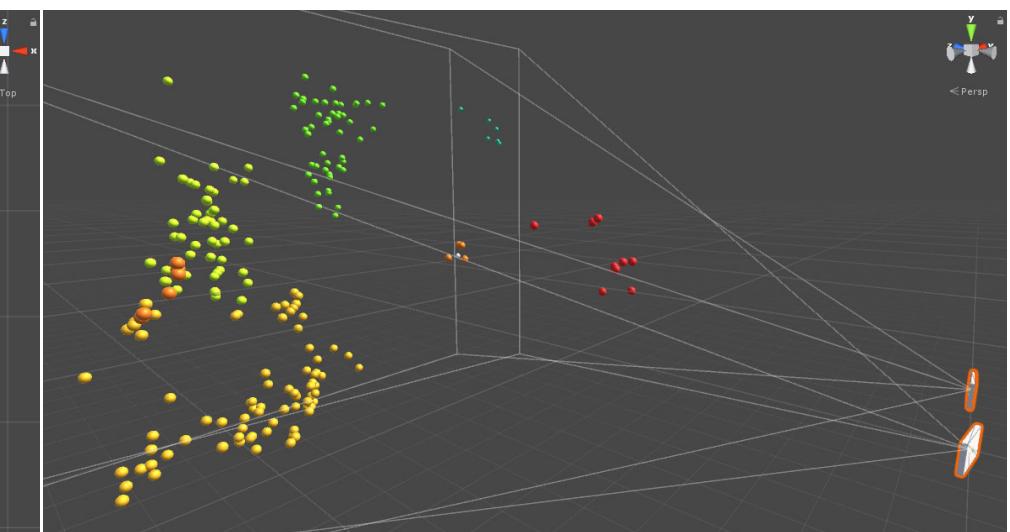
카메라 위치에서 본 결과



오른쪽에서 직교투영



위에서 직교투영



측면 원근투영

사진을 2장 사용하는 방법과 3장 사용하는 방법의 비교 1 ①



사진 1 (맨 왼쪽 사진)



사진 3 (맨 오른쪽 사진)

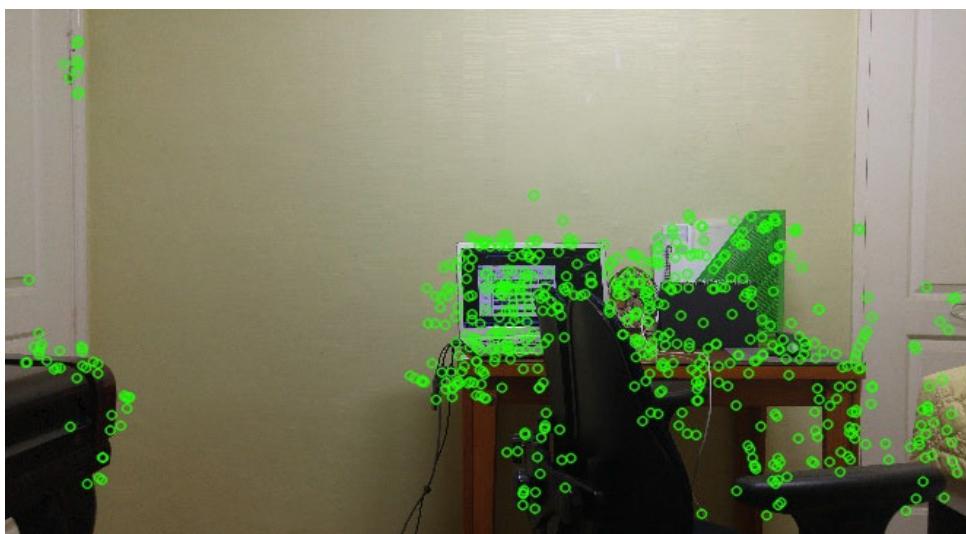


사진 2 특징점 (가운데 사진)

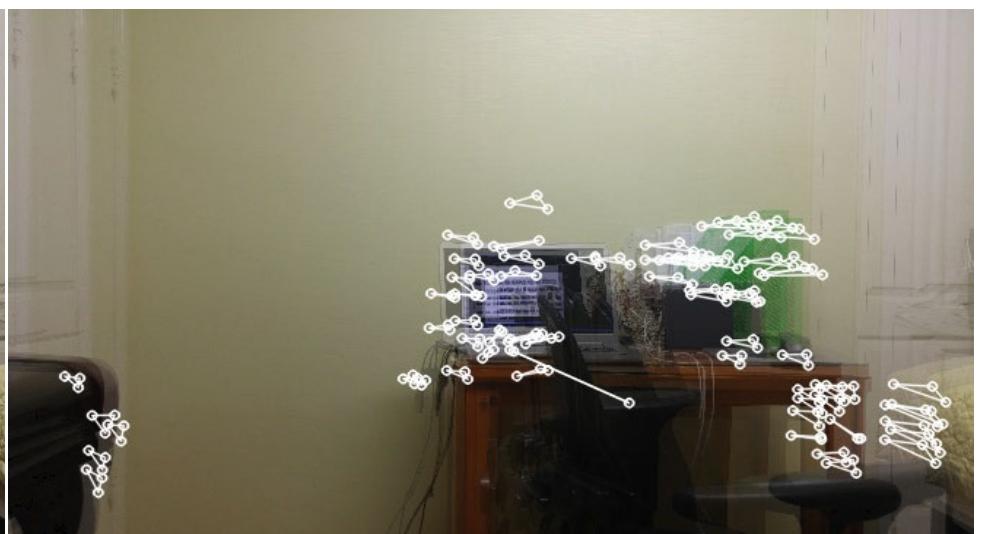


사진 3장 RANSAC 7회 선별된 매치쌍

사진을 2장 사용하는 방법과 3장 사용하는 방법의 비교 1 ②

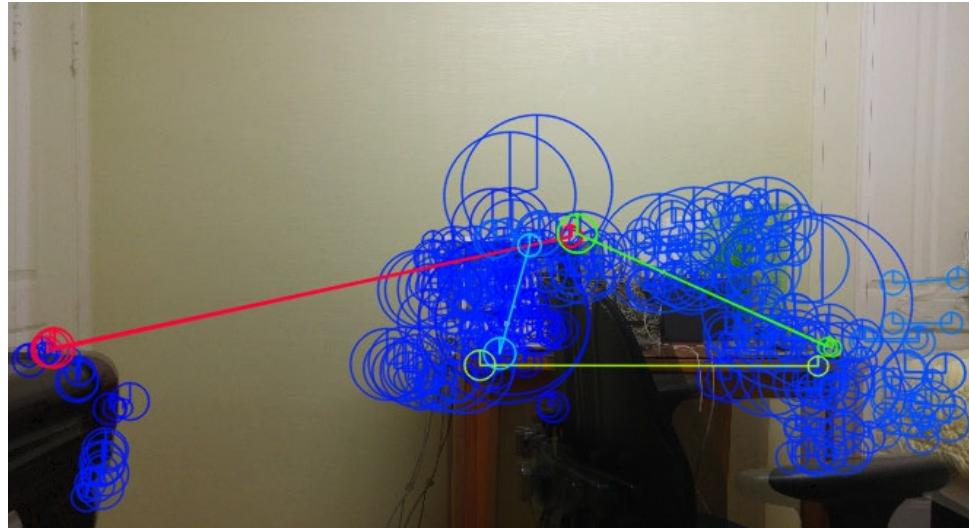


사진 2장 RANSAC 7회 결과



사진 3장 카메라 2 위치에서 (가운데 사진) 본 결과

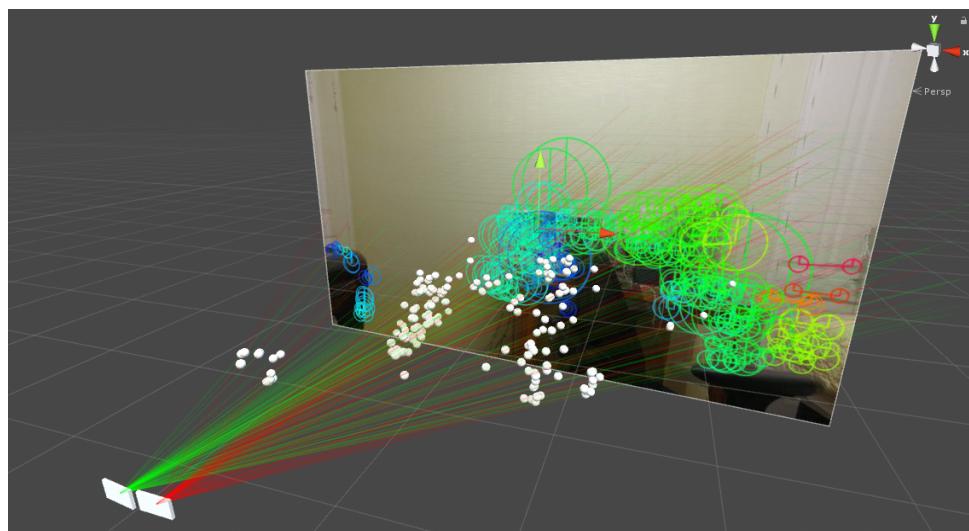


사진 2장 3차원 가시화

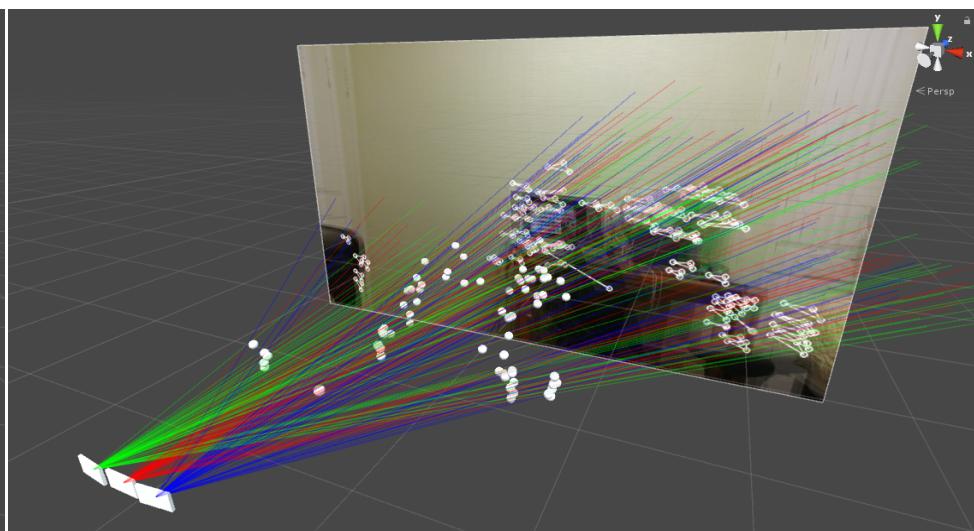


사진 3장 3차원 가시화

사진을 2장 사용하는 방법과 3장 사용하는 방법의 비교 1 ③

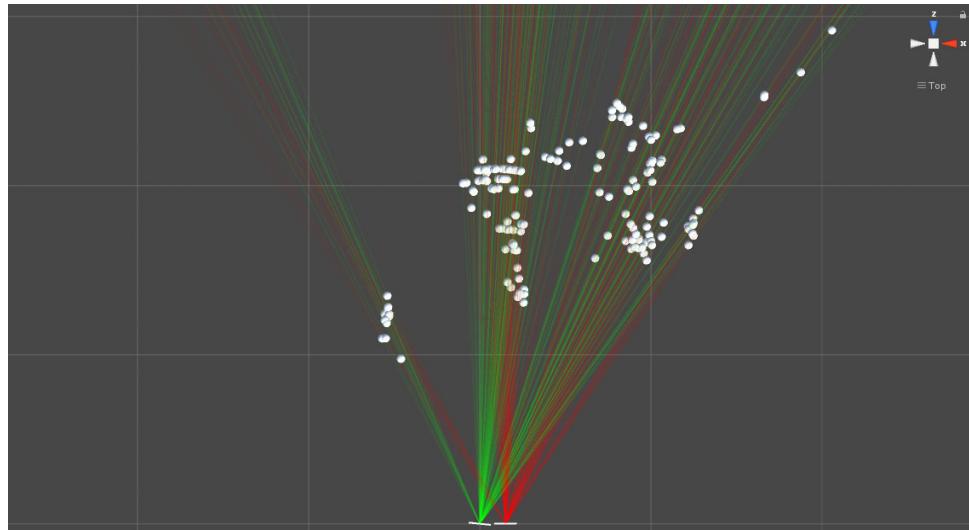


사진 2장 위에서 직교투영

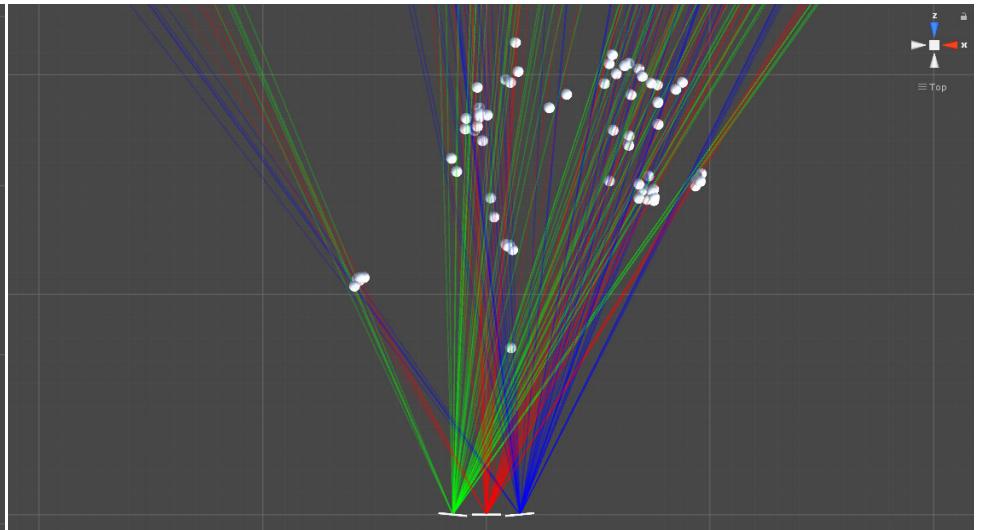


사진 3장 위에서 직교투영

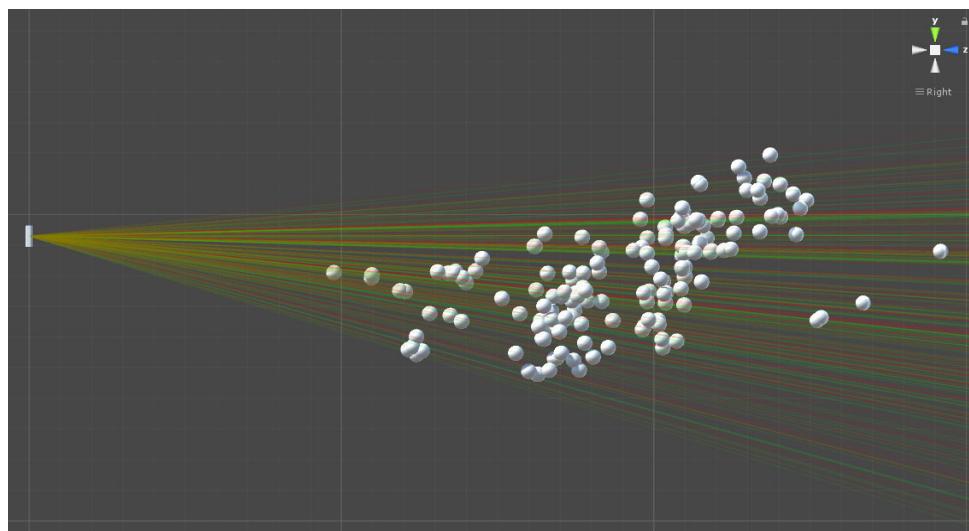


사진 2장 옆에서 직교투영

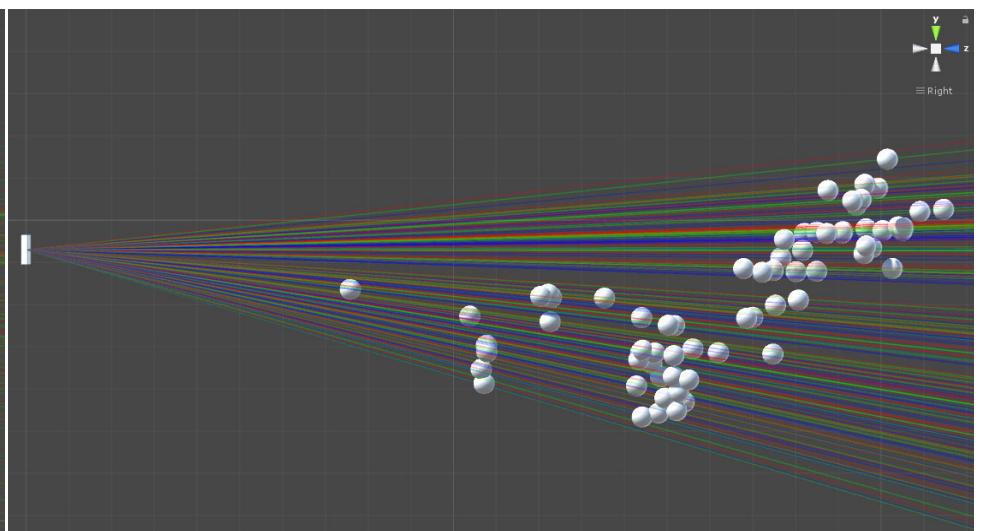


사진 3장 옆에서 직교투영

사진을 2장 사용하는 방법과 3장 사용하는 방법의 비교 2 ①



사진 1 (맨 왼쪽 사진)

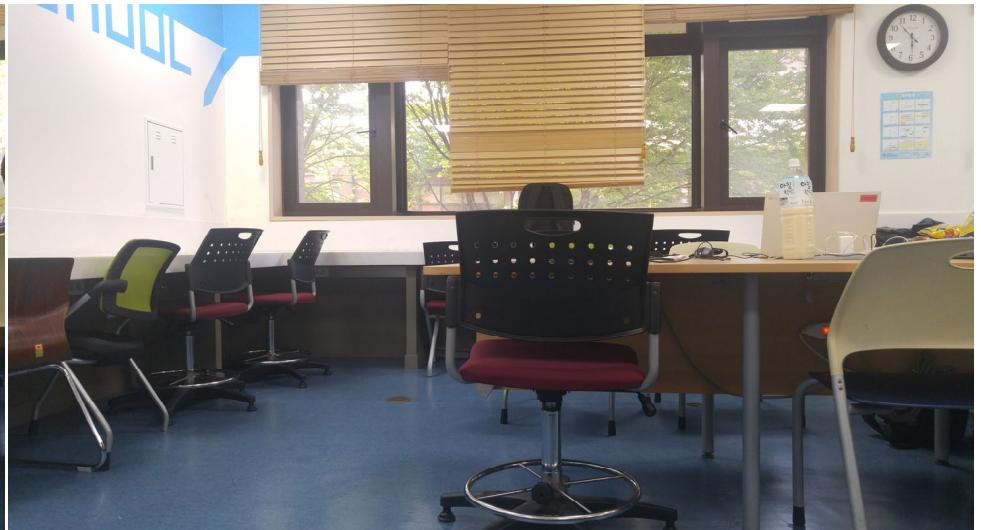


사진 3 (맨 오른쪽 사진)

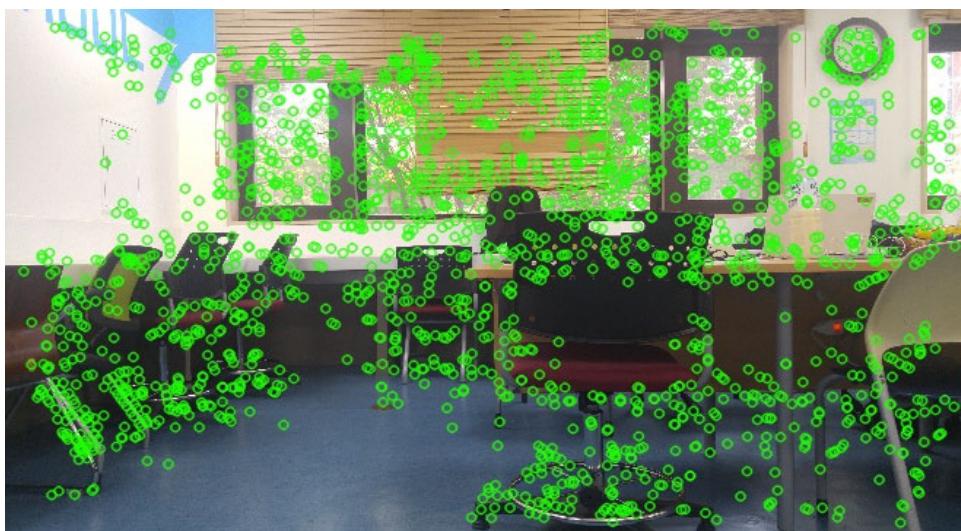


사진 2 특징점 (가운데 사진)



사진 3장 RANSAC 7회 선별된 매치쌍

사진을 2장 사용하는 방법과 3장 사용하는 방법의 비교 2 ②

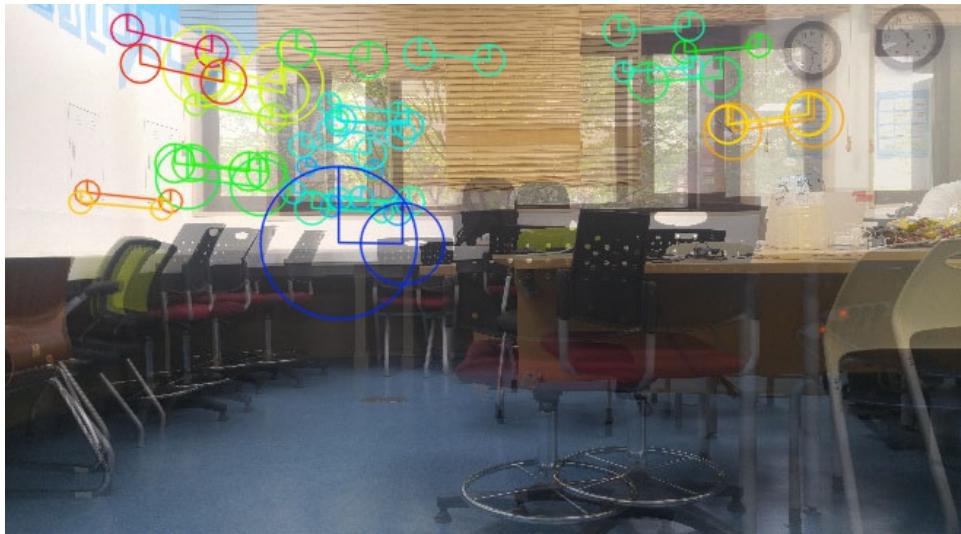


사진 2장 RANSAC 1회 결과

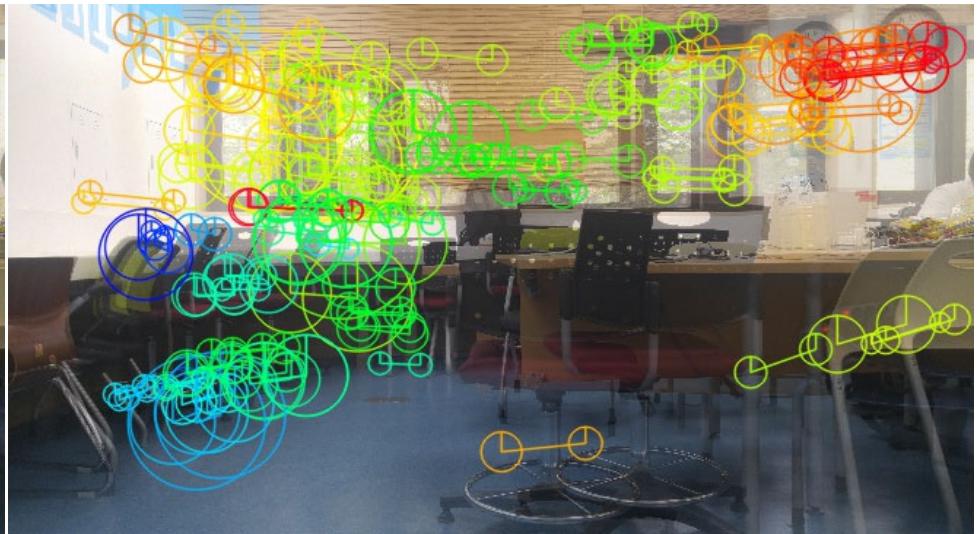


사진 2장 RANSAC 6회 결과

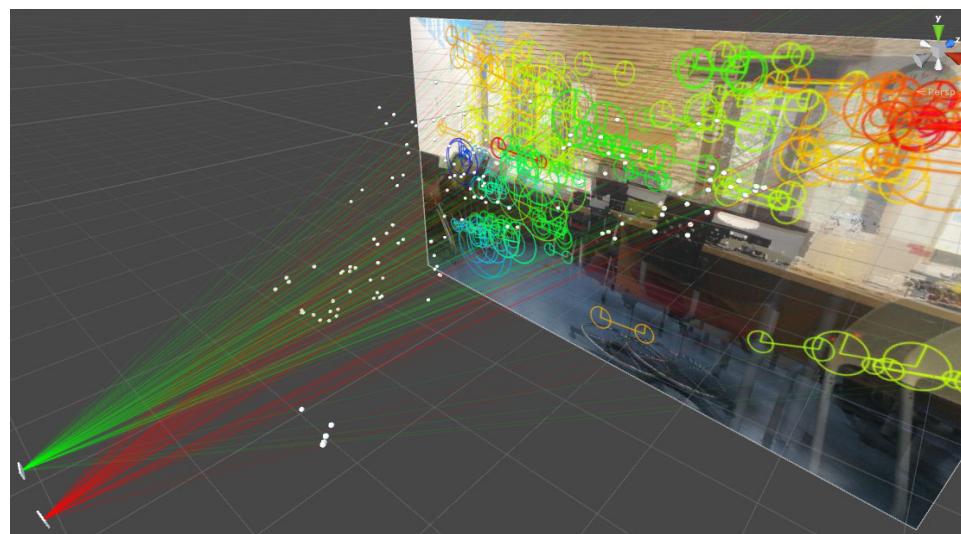


사진 2장 3차원 가시화

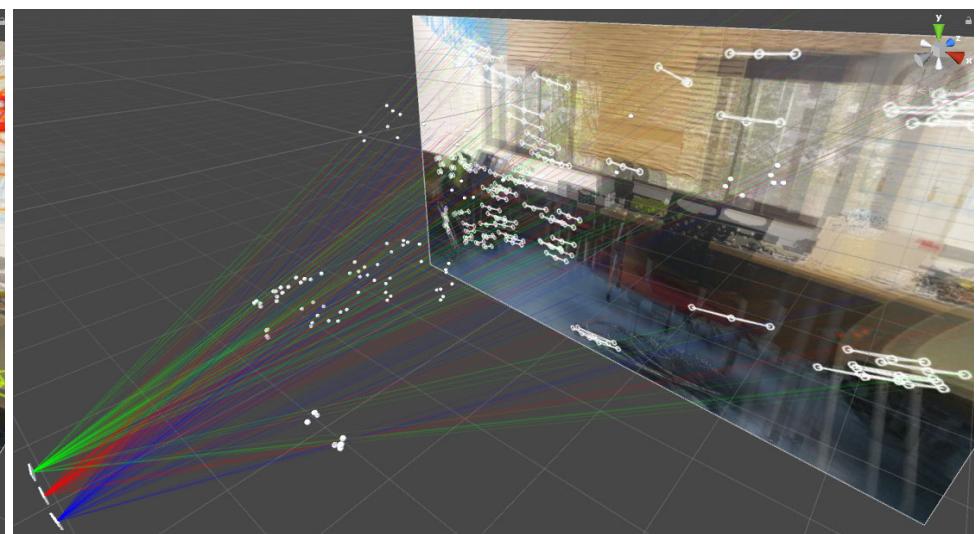


사진 3장 3차원 가시화

사진을 2장 사용하는 방법과 3장 사용하는 방법의 비교 2 ③

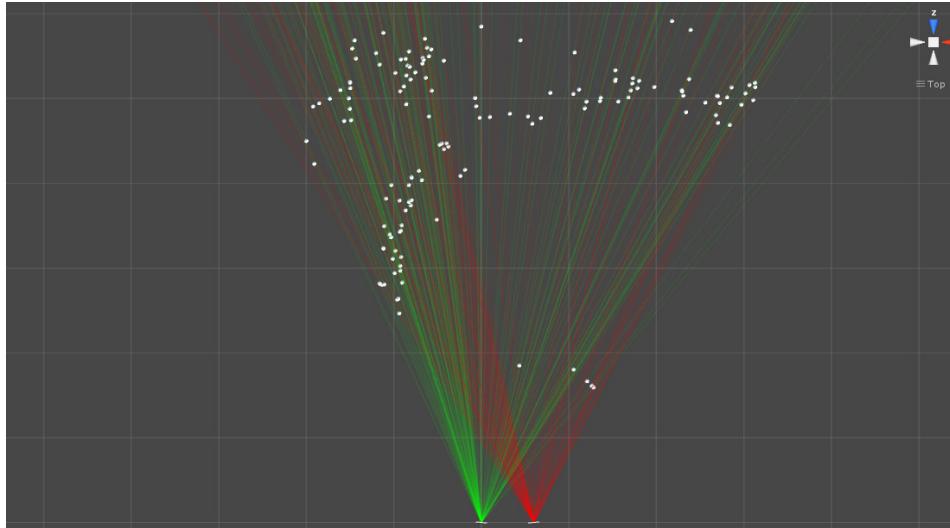


사진 2장 위에서 직교투영

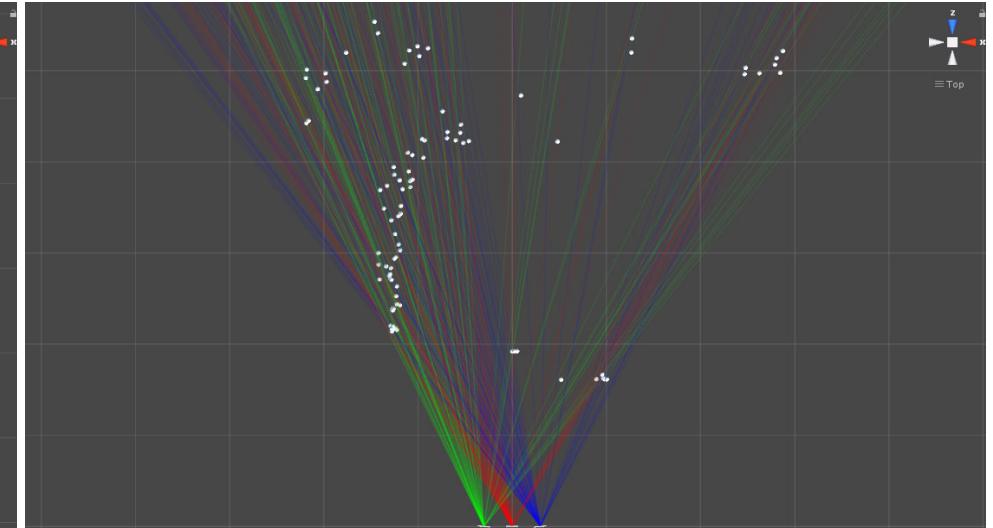


사진 3장 위에서 직교투영

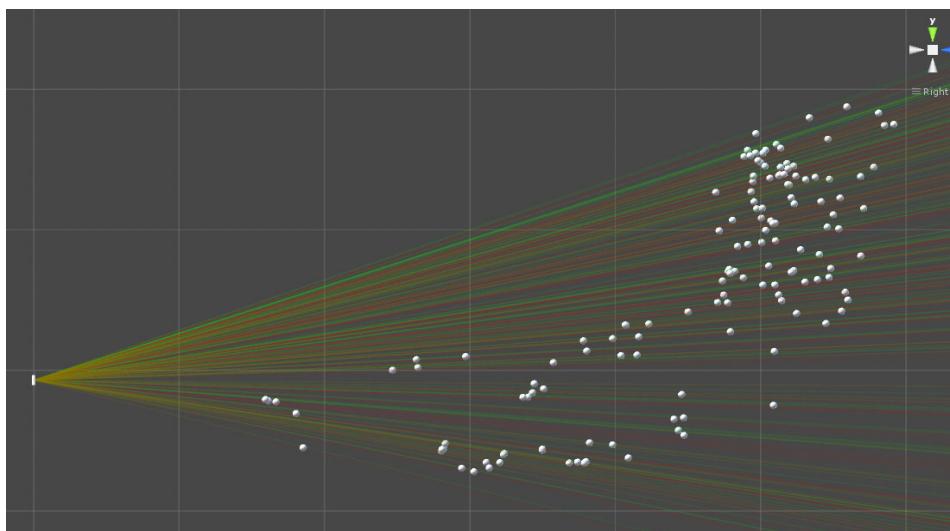


사진 2장 옆에서 직교투영

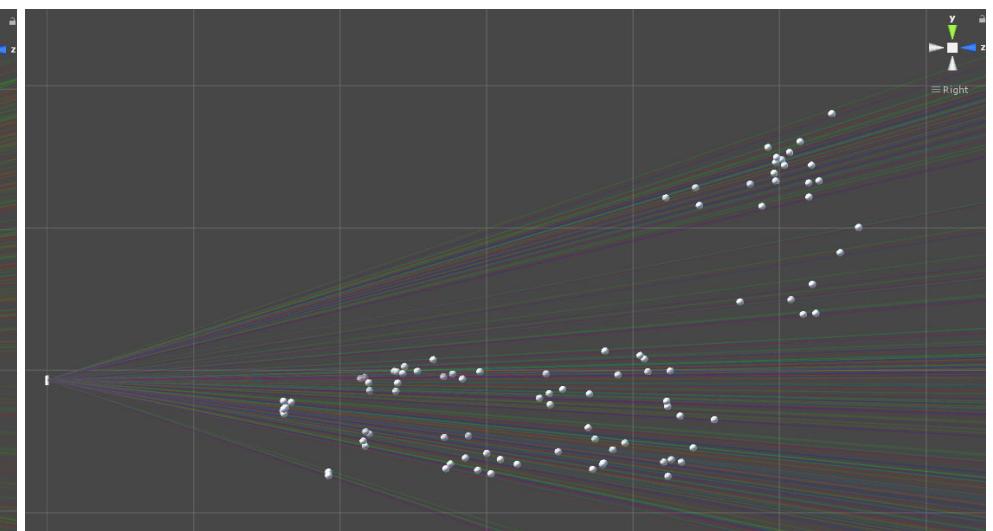


사진 3장 옆에서 직교투영