

# Задача 6

Масленников Андрей

28.11.2016

**Принцип причинности.** Первая часть конспекта посвящена нарушению принципа причинности.

В квантовой физике для изменения амплитуды вероятности с течением времени под действием некоего возмущения  $U(t_1, t_2)$  имеем линейное дифференциальное уравнение 1-го порядка:

$$\dot{A}(t) = K(t)A(t) \quad (1)$$

$$U(t, t + dt) = 1 + K(t)dt \quad (2)$$

Подставляя  $K(t) = i\delta(t)$  получаем уравнение:

$$\dot{A}(t) = \delta(t)A(t) \quad (3)$$

Решение:

$$A(t) = A_0 e^{i\theta(t)} \quad (4)$$

Таким образом данная функция не может иметь нулей, кроме случая, когда она тождественно равна нулю. Что и означает расхождение с принципом причинности.

В целом для любого возмущения данное уравнение (1) даст решение для которого выполняется нарушение:

$$A(t) = A_0 e^{\int K(t)dt} \quad (5)$$

Легко видеть, что решение (5) обладает аналогичными свойствами, что и решение (4).

**Матрицы поворота.** В этом разделе мы хотим выяснить что означает "стандартный вид" матрицы поворота.

Если у нас есть композиция двух поворотов, то она тоже является некоторым поворотом, поэтому матрицы поворота будут связаны соотношением (равны вероятности):

$$e^{i\phi} R^{31} = R^{32} R^{21} \quad (6)$$

Чтобы избавиться от произвольного фазового множителя можно поделить обе части на их определитель. Отсюда:

$$\frac{R^{31}}{\text{Det} R^{31}} = \frac{R^{32}}{\text{Det} R^{32}} \frac{R^{21}}{\text{Det} R^{21}} \quad (7)$$

Таким образом мы всегда можем привести матрицу поворота к стандартному виду:

$$R_{st} = \frac{R}{\sqrt{\text{Det} R}} \quad (8)$$