

# 私の卒業研究（案）

河端 友之

## ・テーマ

ドローンによる急な障害物の回避

## ・研究の背景・動機

- ①近い将来、都市部でのドローンの自律飛行が考えられている
- ②ドローンの鳥との衝突による事故が起きている

## ・研究の有用性

- ①鳥との衝突を避け、人体への被害も防ぐことができる
- ②荷物を配送する際の意図的な障害物の回避

## ・研究の取り組み方

- ①使用するセンサの調査
- ②障害物を検知し回避する方法の検討
- ③プログラムの作成
- ④障害物を回避する実験

