

私の卒業研究（案）

西嶋惟旺

・ テーマ

AIドローンレースのゲートを既存の画像認識を行えるAIを用いて学習させ、ゲートを識別する。また、シミュレーションでのドローンレースを走破できるようにする。

・ 研究の背景・動機

- ①画像認識の技術は自動運転の発展に不可欠。
- ②飛行中に画像認識の難しさ。
- ③認識したものにに向かって進むむずかしさ。



・ 研究の有用性

- ①小型カメラを用いたドローンの小型化
- ②カメラを乗せるだけでいいので追加できる機能が増える。
- ③監視カメラとしての運用可能性

・ 研究の取り組み方

- ①機械学習の仕組みを理解する。
- ②ゲートを学習させる。
- ③unityでシミュレートする