

שלב ראשון של המימוש:

1. ליצור קובץ בשם GraphNode.java ובו יש מחלקה פומבית בשם GraphNode. מחלקה זו

מייצגת צומת $v \in V$ ולה המתודות הפומביות הבאות:

1. **public int getOutDegree()** - מתודה המחזירה את דרגת היציאה של צומת v

כלומר, מספר הקשתות היוצאות מצומת v .

סיבוכיות נדרשת $O(\deg_{out}(v))$.

2. **public int getInDegree()** - מתודה המחזירה את דרגת הכניסה של צומת v

כלומר, את מספר הקשתות הנכנסות לצומת v .

סיבוכיות נדרשת $O(\deg_{in}(v))$.

3. **public int getKey()** - המתודה מחזירה את המזהה של הצומת.

סיבוכיות זמן נדרשת - $O(1)$.

2. ליצור קובץ בשם GraphEdge.java ובו יש מחלקה פומבית בשם GraphEdge. מחלקה זו

מייצגת קשת $e \in E$.

3. ליצור קובץ בשם RootedTree.java ובו יש מחלקה פומבית בשם RootedTree. מחלקה

זו מייצגת עץ מושרש ולה המתודות הפומביות הבאות:

1. **public RootedTree()** - בונה ברירת מחדל (default constructor) למחלקה

RootedTree היוצר עץ מושרש ריק, ללא צמתים.

סיבוכיות נדרשת - $O(1)$.

2. **public void printByLayer(DataOutputStream out)**

המתודה מקבלת רפרנס לאובייקט מסוג DataOutputStream ומדפיסה ל

stream את המזהים הייחודיים של הצמתים תחת הדרישות הבאות:

1. מזהים של צמתים השייכים לרמה i בעץ (צמתים בעומק i)

יודפסו בשורה ה $i+1$ של stream.

2. הדפסות של מזהים באותה הרמה יופרדו רק באמצעות פסיקים.

3. הדפסה של מזהים של צמתים באותה הרמה מתבצעת משמאל

לימין. פורמלית, לכל שני צמתים u ו v עם הורה משותף כך ש u הוא

אח שמאלי (לאו דווקא ישיר) של v מתקיים:

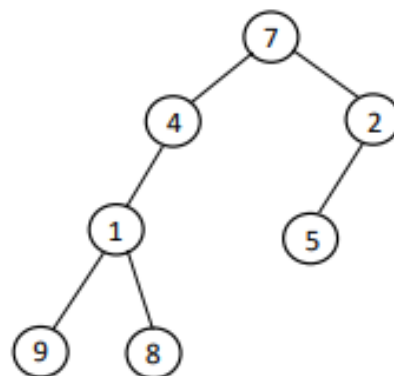
המזהה של u יודפס לפני המזהה של v . אם u' ו v' הם צאצאים של

u ו v , בהתאמה ונמצאים באותה רמה בעץ, אז המזהה של u' יודפס

לפני המזהה של v' .

סיבוכיות זמן נדרשת - $O(k)$, כאשר k מייצג את מספר הצמתים בעץ.

לדוגמא, הפעלת המתודה הנ"ל על הייצוג של העץ המושרש



צריכה להדפיס:

7
4,2
1,5
9,8

שימו לב כי אין פסיק בסוף השורה. ניתן לראות דוגמאות נוספות בפלט החוקי שקיבלתם.

3. - **public void preorderPrint(DataOutputStream out)**

המתודה מקבלת רפרנס לאובייקט מסוג `DataOutputStream` ומדפיסה ל `stream` את המזהים של צמתי העץ בסדר `preorder` (כפי שנלמד בתרגול 3) תחת הדרישה שהדפסת תתי העצים של צומת מתבצעת מהילד השמאלי ביותר לימני ביותר. ההדפסה מתבצעת בשורה אחת כאשר בין מזהים מפריד רק פסיק (אין פסיק בסוף השורה).

שלב שני של המימוש:

כעת אנו יכולים להגדיר את המחלקה `DynamicGraph`.

עליכם ליצור קובץ בשם `DynamicGraph.java` ובו יש מחלקה פומבית בשם `DynamicGraph`. המחלקה `DynamicGraph` משתמשת במחלקות `GraphNode`, `GraphEdge` ו-`RootedTree` על מנת לממש את המתודות הפומביות הבאות:

1. **`public DynamicGraph()`** - בונה ברירת מחדל (default constructor) למחלקה `DynamicGraph` היוצר גרף דינמי חדש ריק, ללא קשתות וללא צמתים.
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(1)$.
2. **`public GraphNode insertNode(int nodeKey)`** - מתודה זו מכניסה צומת חדש לגרף עם מזהה ייחודי `nodeKey` ומחזירה רפרנס לאובייקט מסוג `GraphNode` המייצג את הצומת שהוכנס. הצומת החדש מתווסף לגרף ללא קשתות נכנסות או יוצאות.
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(1)$.
3. **`public void deleteNode(GraphNode node)`** - המתודה מקבלת רפרנס בשם `node` לצומת שנמצא בגרף. אם לצומת `node` יש קשתות יוצאות או נכנסות המתודה לא עושה כלום. אחרת, המתודה מוחקת את הצומת `node` מהגרף.
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(1)$.
4. **`public GraphEdge insertEdge(GraphNode src, GraphNode dst)`** - המתודה מקבלת שני רפרנסים לצמתים בגרף `src` ו-`dst`. המתודה מוסיפה לגרף קשת מהצומת `src` לצומת `dst` ומחזירה רפרנס לאובייקט המייצג את הקשת שהוכנסה.
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(1)$.
5. **`public void deleteEdge(GraphEdge edge)`** - בשם `edge`. המתודה מוחקת את הקשת `edge` מהגרף.
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(1)$.
6. **`public RootedTree scc()`** - המתודה מחשבת רכיבים קשירים היטב בגרף $G = (V, E)$. המתודה מחזירה רפרנס לאובייקט מסוג `RootedTree`. מבנה ה-`RootedTree` הוא בדלקמן:
השורש הוא צומת וירטואלי (שלא קיים בגרף) עם מזהה ייחודי 0. קבוצת הצאצאים של כל ילד של השורש מהווה רכיב קשיר היטב בגרף G .
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(n + m)$.
(שימו לב לדרישות הנוספות המצורפות למטה).
7. **`public RootedTree bfs(GraphNode source)`** - `source`, ומחזירה עץ מסלולים קצרים מהצומת `source`.
סיבוכיות זמן נדרשת - $O(n + m)$.
(שימו לב לדרישות הנוספות המצורפות למטה).