

Снимок экрана из программы Mathcad – профилирование лопасти рабочего колеса

ПРОФИЛИРОВАНИЕ ЛОПАСТИ РАБОЧЕГО КОЛЕСА

$$R_0 := 0.5-0.165$$

$$R_1 := 0.5-0.1485 \quad b_1 := 0.0392 \quad \beta_1 := 20 \quad \delta_1 := 0.005 \quad Q := \frac{650}{3600} \quad \eta_{ob} := 0.971 \quad n := 2900$$

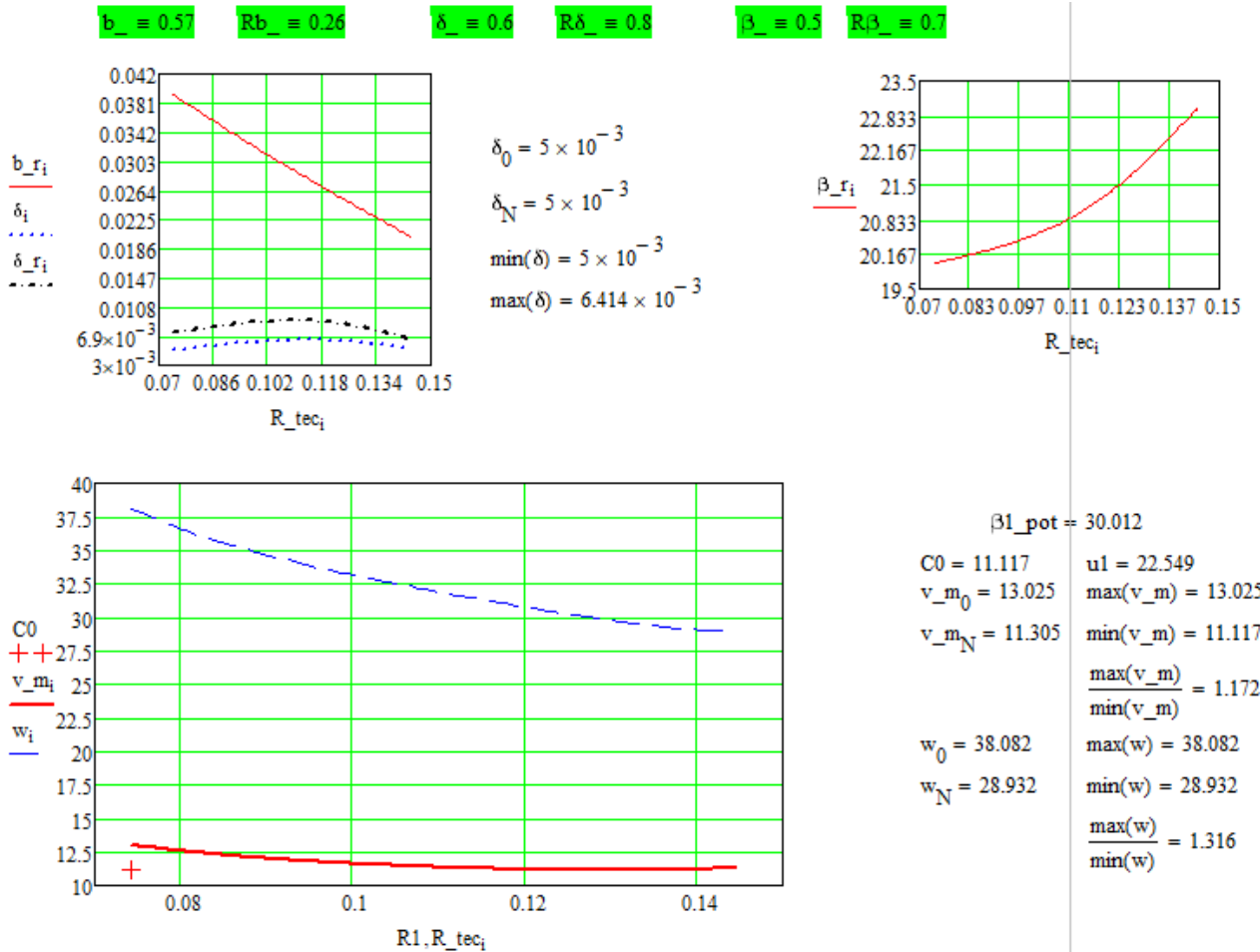
$$R_{vt} := 0.5-0.077$$

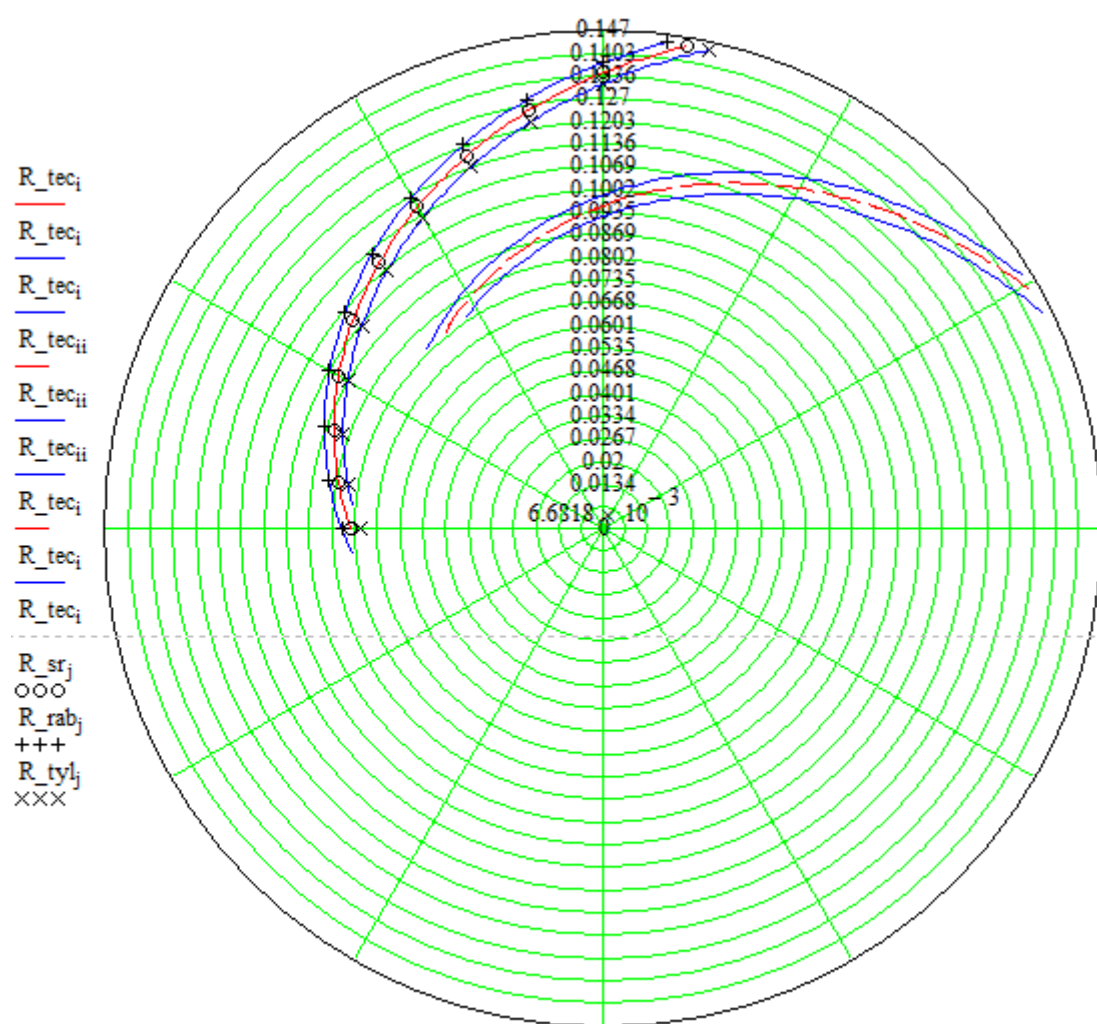
$$R_2 := 0.5-0.289 \quad b_2 := 0.0201 \quad \beta_2 := 23 \quad \delta_2 := 0.005 \quad Z_1 := 7$$

$$R_{1_kor_lop} := 1-0$$

$$k_Z := 1 \quad Z_2 := k_Z \cdot Z_1$$

($k_Z=1$ - коротких лопаток нет)





$\theta_{1_i}, \theta_{1_{rab_i}}, \theta_{1_{tyl_i}}, \theta_{2_{ii}}, \theta_{2_{rab_{ii}}}, \theta_{2_{tyl_{ii}}}, \theta_{3_i}, \theta_{3_{rab_i}}, \theta_{3_{tyl_i}}, \phi_j, \phi_{rab_j}, \phi_{tyl_j}$

