

## 系统环境：

ubuntu 20.04 + ROS noetic

## 遇到的问题：

### 问题 1：

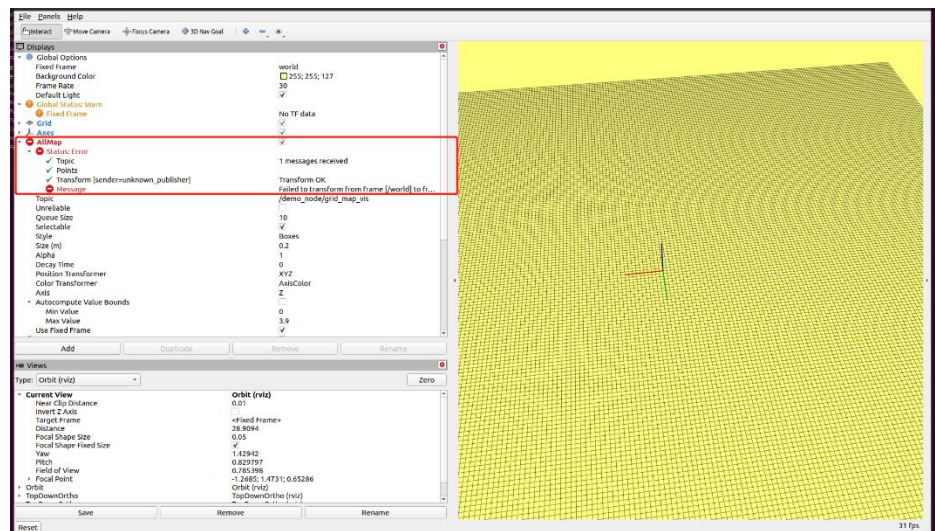
catkin\_make 编译阶段出现 **error: #error PCL requires C++14 or above**

### 解决办法：

在 catkin\_ws/src/grid\_path\_searcher/cmakelist.txt 中添加 `set(CMAKE_CXX_STANDARD 14)`即可成功编译

### 问题 2：

执行 `roslaunch grid_path_seacher demo.launch` 无法显示点云地图



### 解决办法：

Fixed Frame 里的 world 改为 //world，原因是 noetic 对 / 非常敏感，所以需要改成 //

## 最后结果：

