

AGV智能小车业务流程

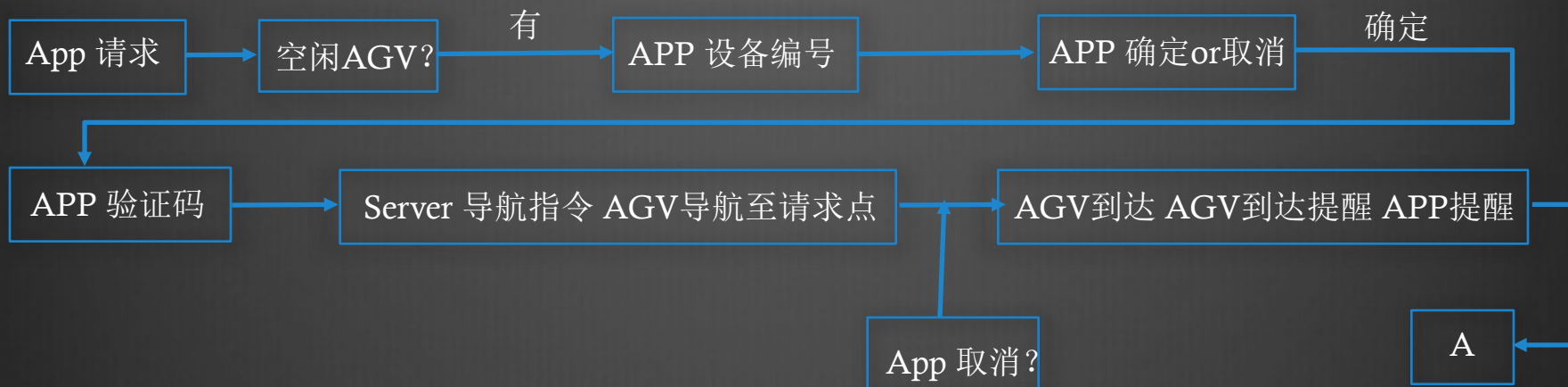
——郑传余

组成：手机APP + AGV智能小车 + 云端服务器

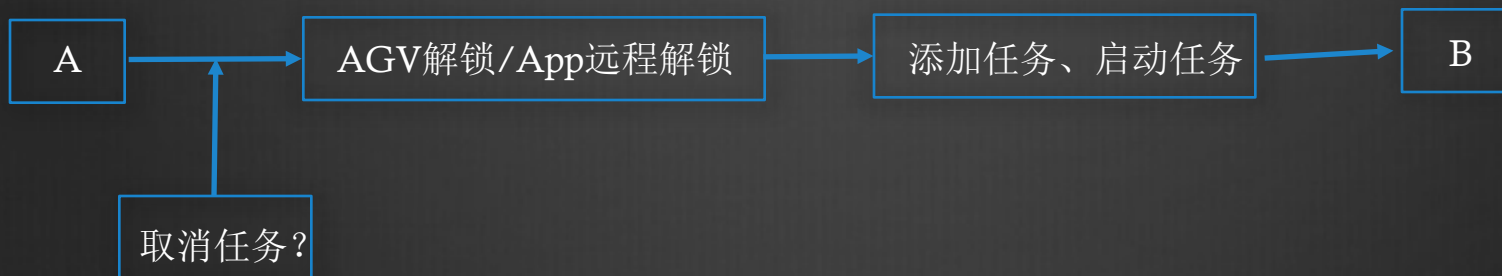
前置条件：

1. 设备激光仪器一定得放正
2. AGV启动前一定得放置原点
3. AGV靠障碍物位置至少得有自身椭圆斜对角线一半长
4. 电量阈值 $< x$ ，不接收请求

step1:用户请求AGV



step2:解锁 并 添加站点 启动任务



step3:收件B 接收 AGV执行下一个站点 或 一次任务结束

