



Московский государственный
технический университет
имени Н.Э. Баумана



Кафедра ИУ5
«Системы обработки информации
и управления»

Мастер-класс

Веб-приложение классификации изображений с помощью нейронной сети

Терехов Валерий Игоревич
Канев Антон Игоревич
кафедра ИУ5

lu5.bmstu.ru

Кафедра ИУ5

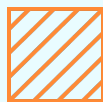


iu5.bmstu.ru

VK

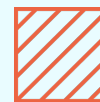
Telegram

YouTube



Одна из крупнейших
кафедр университета

150 бакалавров и
80 магистров каждый
год



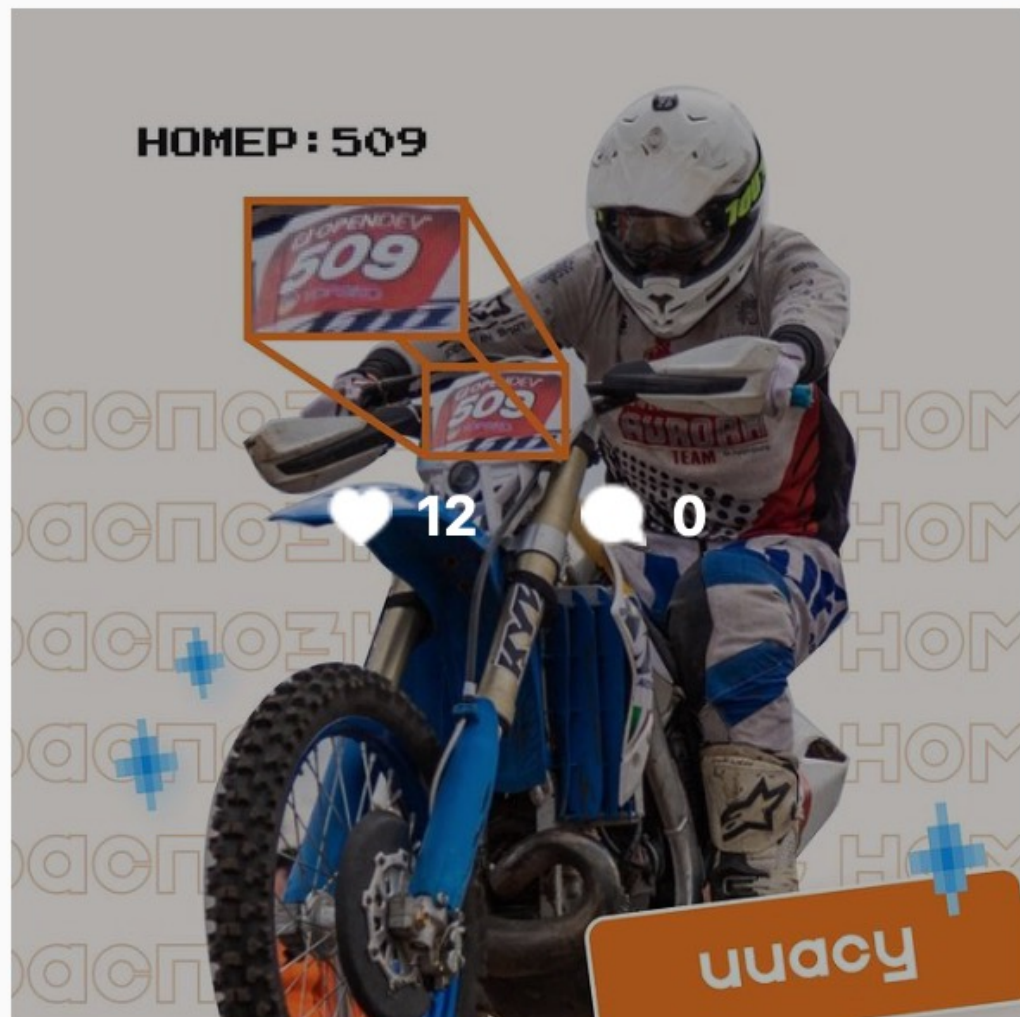
Системная и бизнес
аналитика

Аналитики данных и
Data Science

Web разработка
DevOps/SRE

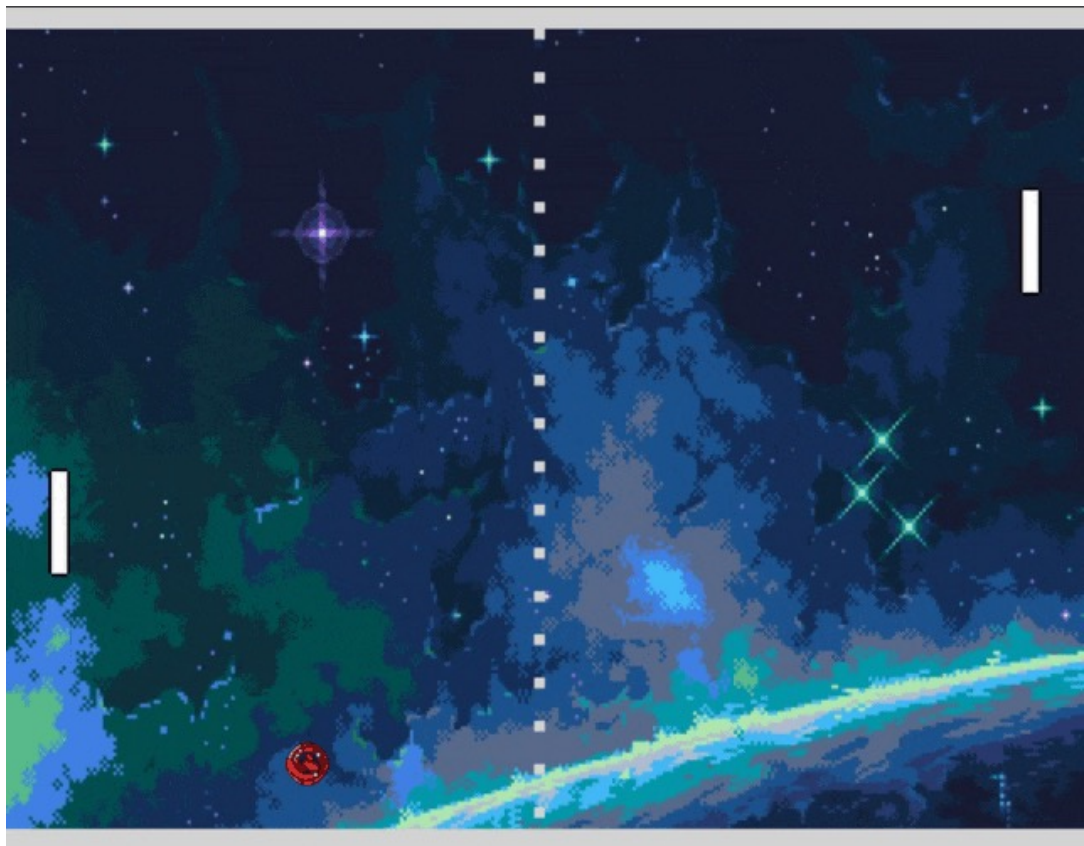


Конференция ИИАСУ



<http://iiasu23.bmstu.ru/>

Компьютерные игры



<https://github.com/iu5git/ai-bot-games-in-js>

- Пример интеллектуального агента ping-pong с обучением нейронной сети

Обучение с учителем

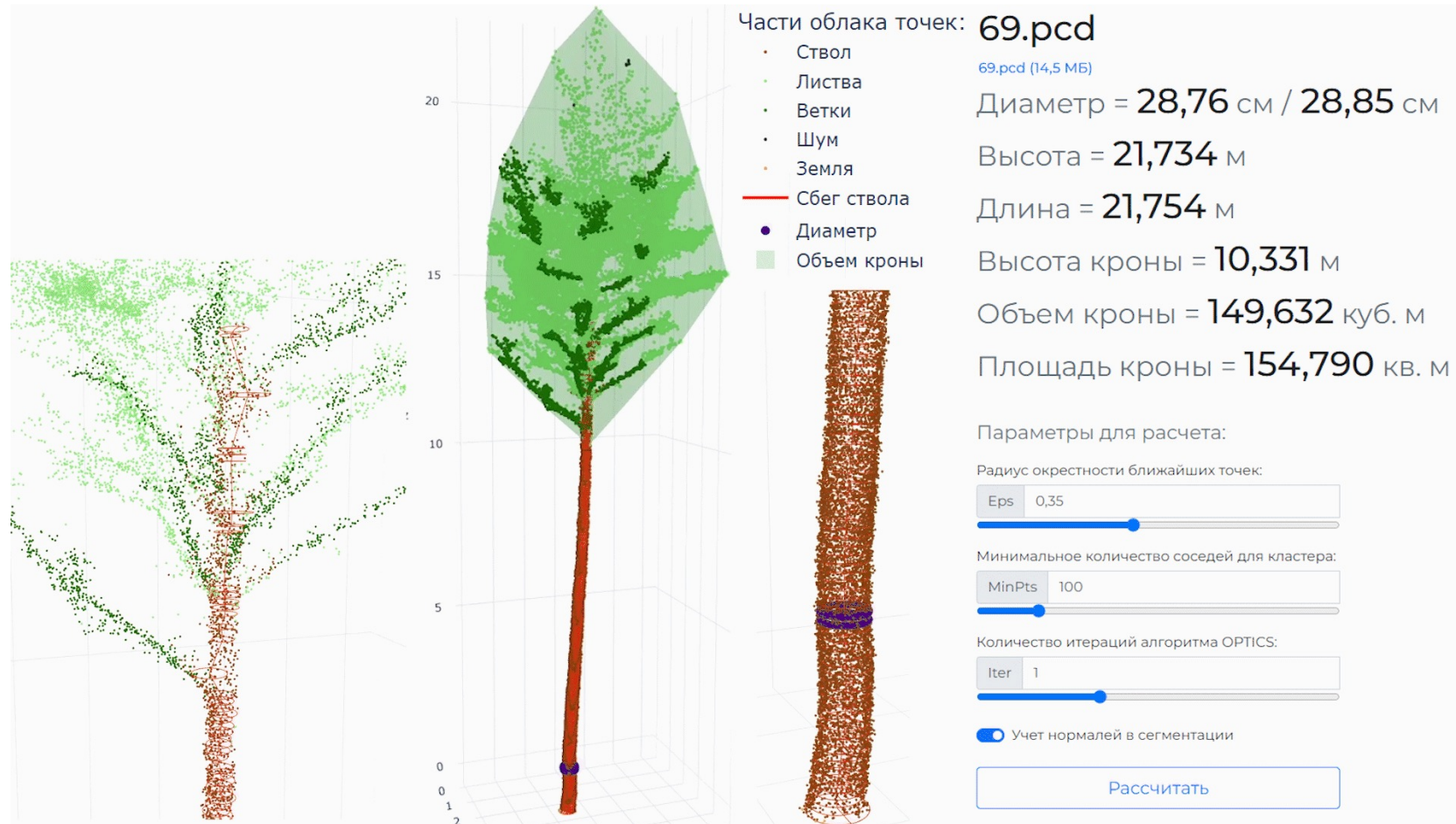


Обучающие данные
предварительно разместили

Пример - распознавание и
локализация с помощью
моделей yolo:

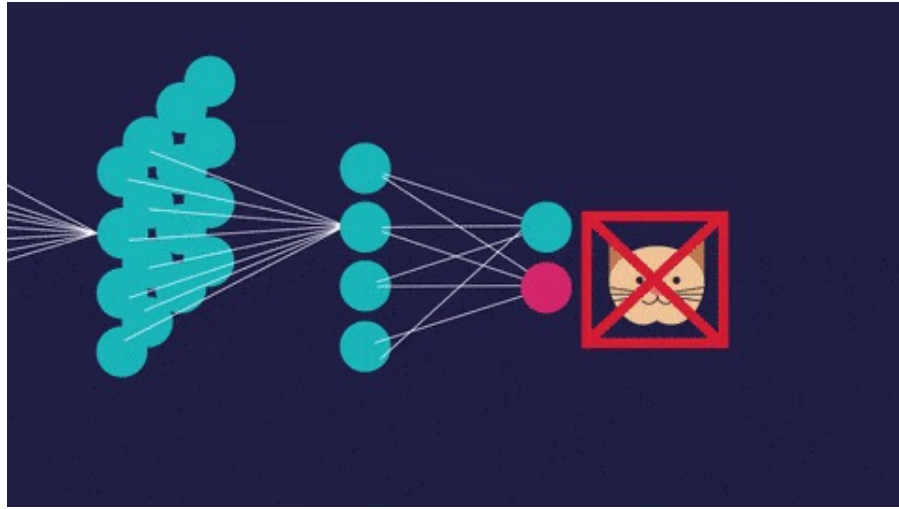
- Оружия
- Масок и тд

Обучение без учителя - Lidar



- Обучающие данные не размечены
- Объединяем в группы близкие точки

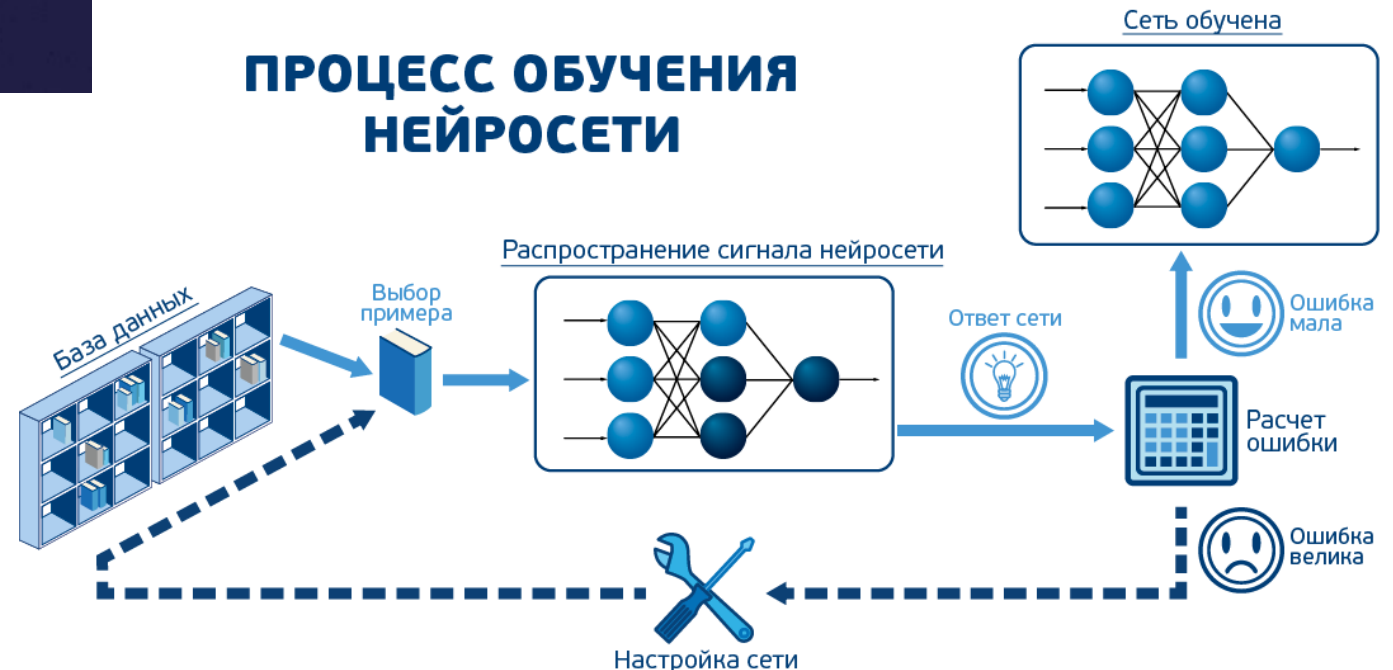
Обучение нейросети



- Определите вклад каждого нейрона в ошибку
- Изменить веса нейронной сети для минимизации ошибки

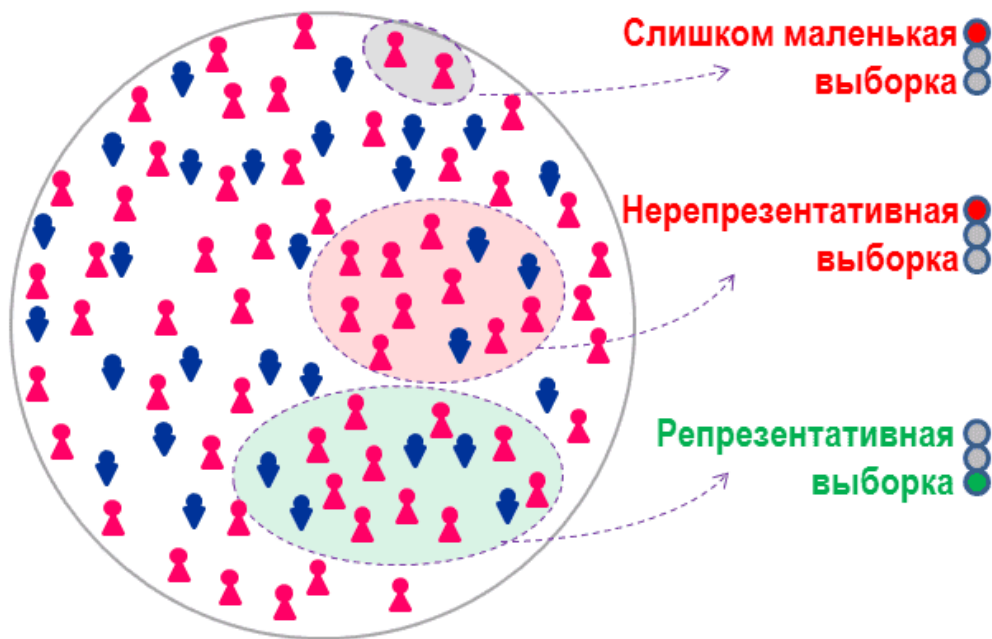
- Произвести инференс на обучающем наборе
- Вычислить ошибку между спрогнозированными значениями и истинными значениями на обучающем наборе

ПРОЦЕСС ОБУЧЕНИЯ НЕЙРОСЕТИ



Тестовая и обучающая выборки

Генеральная совокупность включает  - 1/3 и  - 2/3

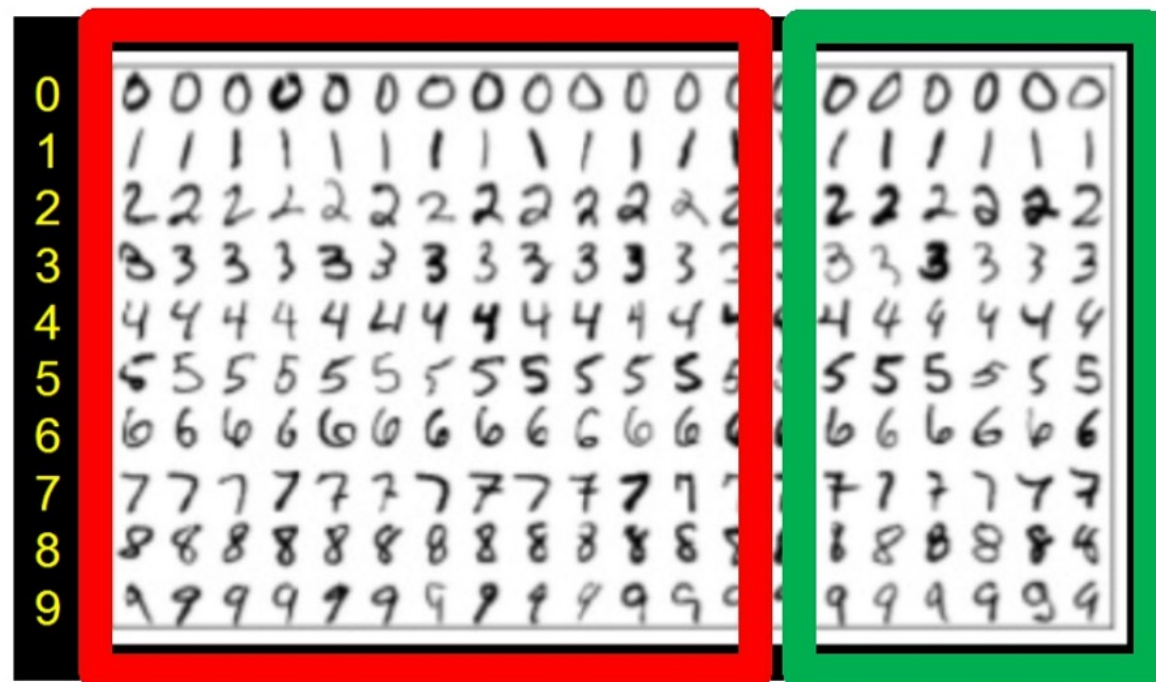


- Входные данные и метки
- Тестовая и обучающая части набора данных

```
with open('cifar-100-python/train', 'rb') as f:
    data_train = pickle.load(f, encoding='latin1')
with open('cifar-100-python/test', 'rb') as f:
    data_test = pickle.load(f, encoding='latin1')
```

Обучающая выборка

Тестовая выборка



Метрики для классификации

Прогноз:	+	-	-	+	-	+
Картинка:						
	Истинно Положительное (TP)	Истинно Отрицательное (TN)	Ложно Отрицательное (FP)	Ложно Положительное (FN)		

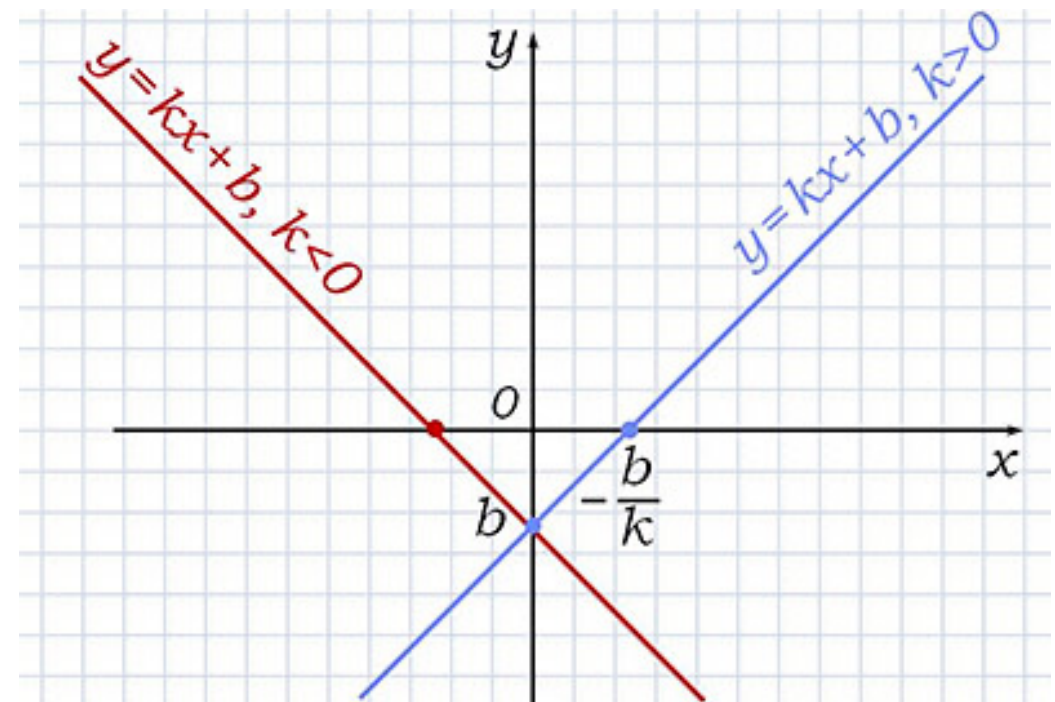
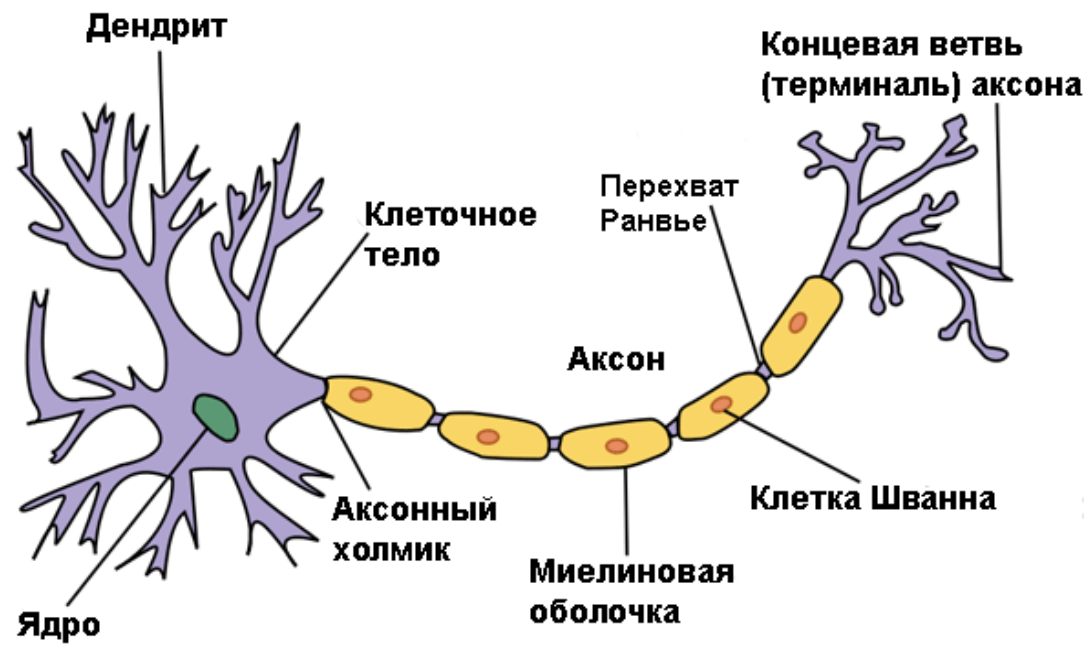
$\text{Precision} = \text{TP} / (\text{TP} + \text{FP})$

$\text{Recall} = \text{TP} / (\text{TP} + \text{FN})$

$\text{Accuracy} = (\text{TP} + \text{TN}) / (\text{количество ответов})$

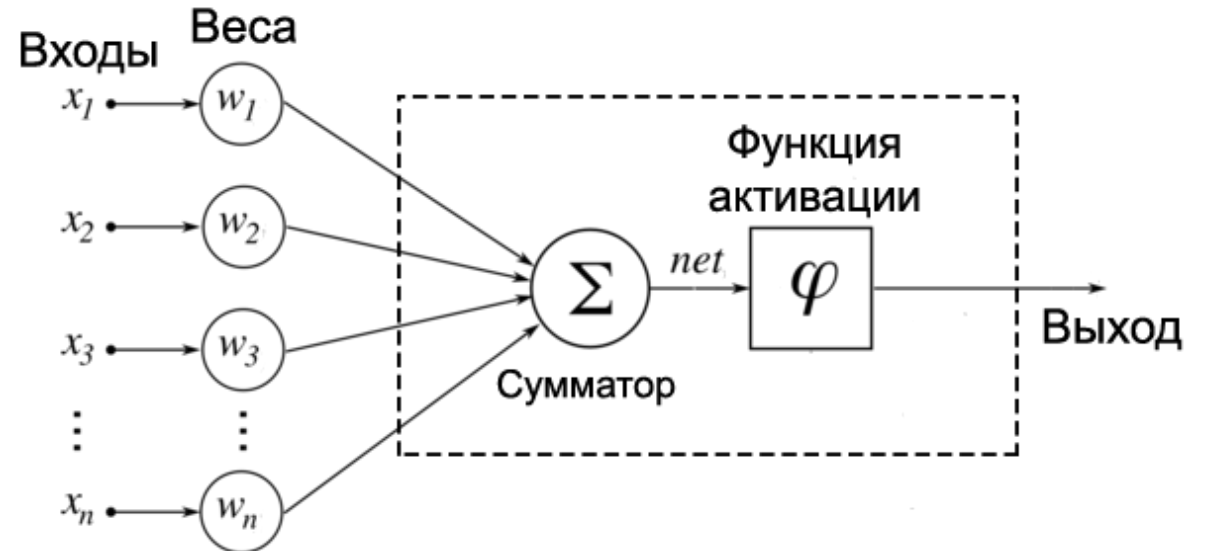
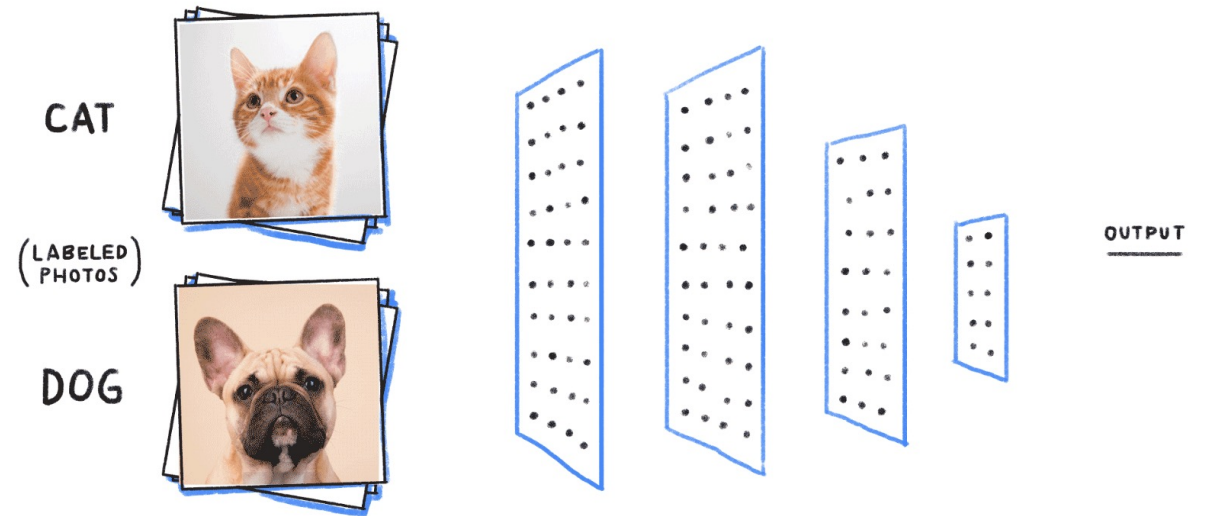
не открывать телефон другому
найти болезнь
общий % правильных

Биология и математика

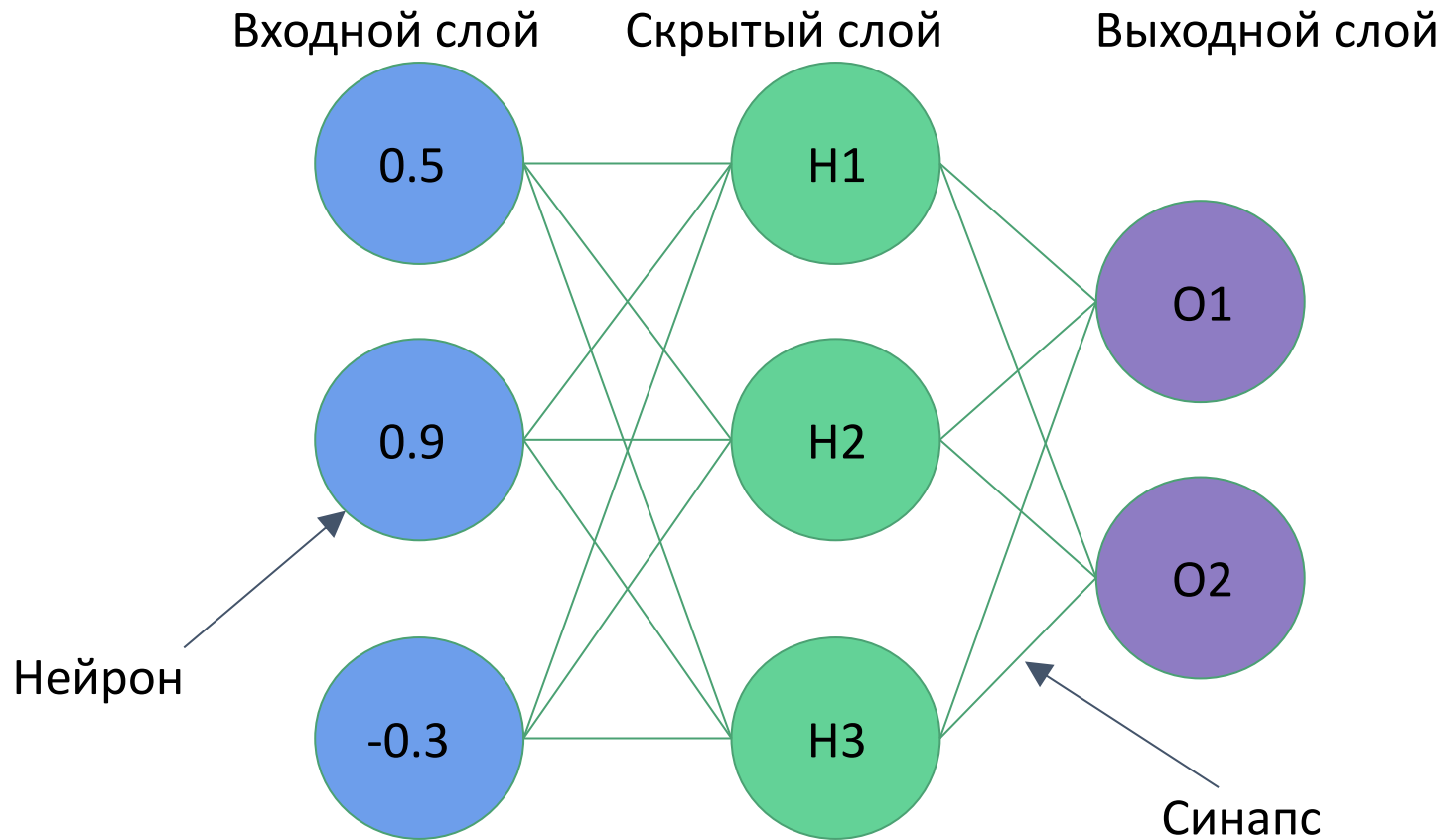


Нейронная сеть

- Сеть состоит из слоев нейронов
- Каждый нейрон – сумматор
- Обучение – вычисление весов w нейрона
- После каждого нейрона – активационная функция, без нее все превращается в линейное уравнение



Вычисление прогноза (инференс)



Веса – коэффициенты на связях между нейронами

Синие нейроны – наши входные данные

Веса H1 = (1.0, -2.0, 2.0)

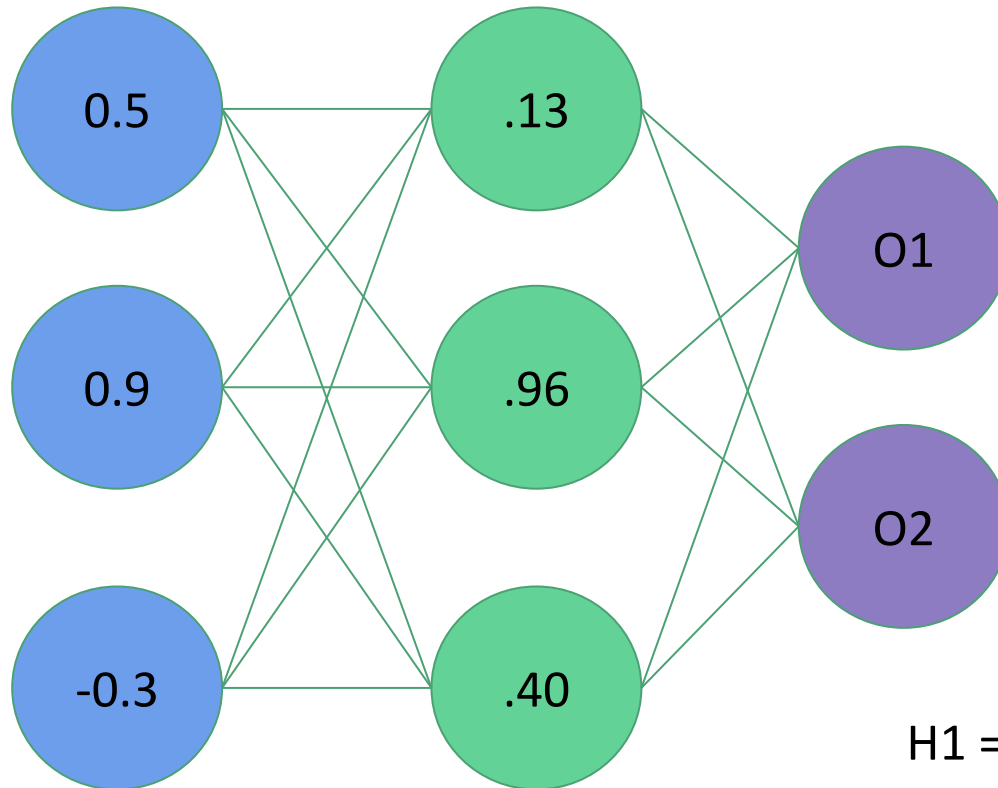
Веса H2 = (2.0, 1.0, -4.0)

Веса H3 = (1.0, -1.0, 0.0)

Веса O1 = (-3.0, 1.0, -3.0)

Веса O2 = (0.0, 1.0, 2.0)

Вычисление прогноза (инференс)



Веса H1 = (1.0, -2.0, 2.0)

Веса H2 = (2.0, 1.0, -4.0)

Веса H3 = (1.0, -1.0, 0.0)

Веса O1 = (-3.0, 1.0, -3.0)

Веса O2 = (0.0, 1.0, 2.0)

Используем входы и веса нейронов,
чтобы посчитать следующие нейроны:

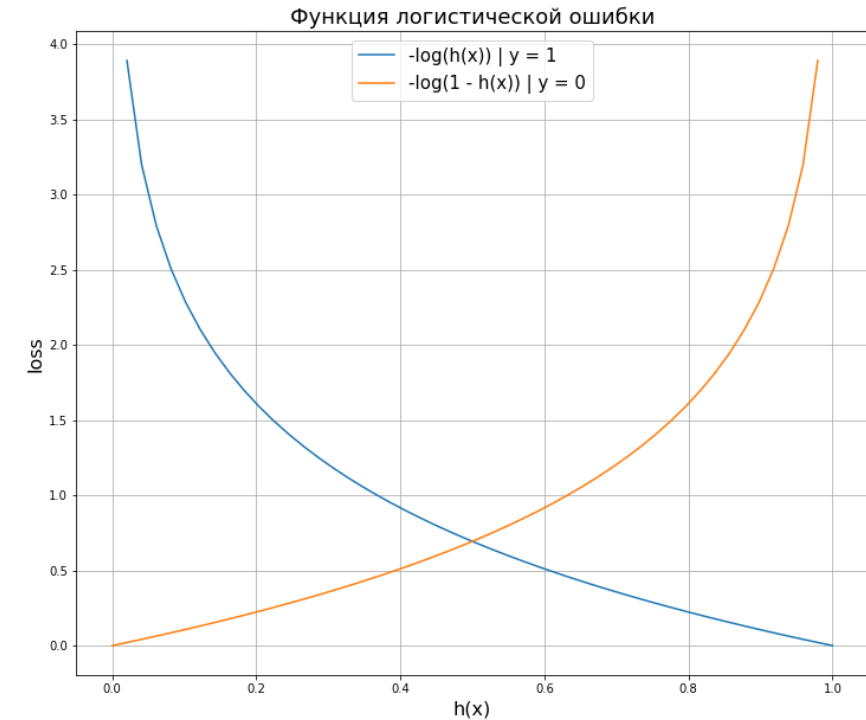
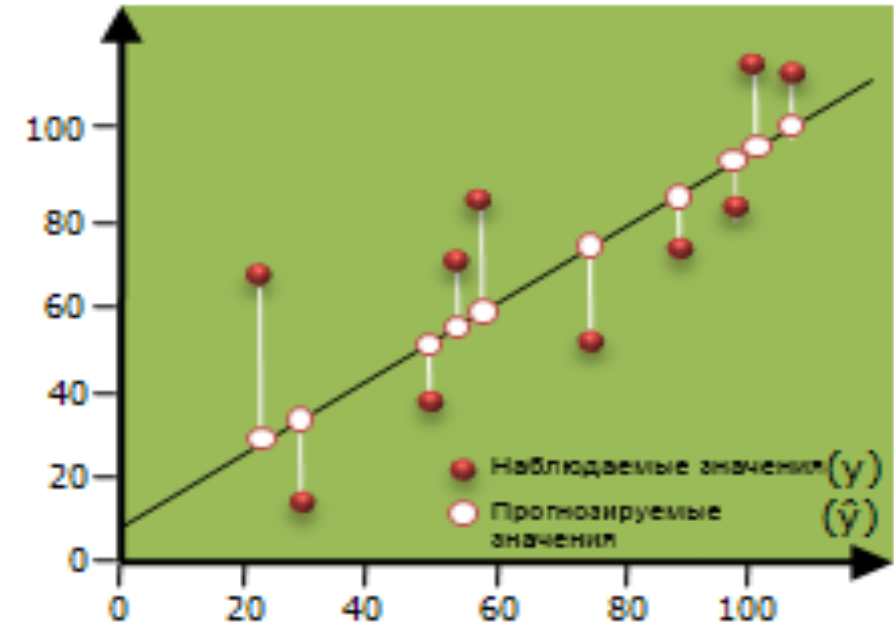
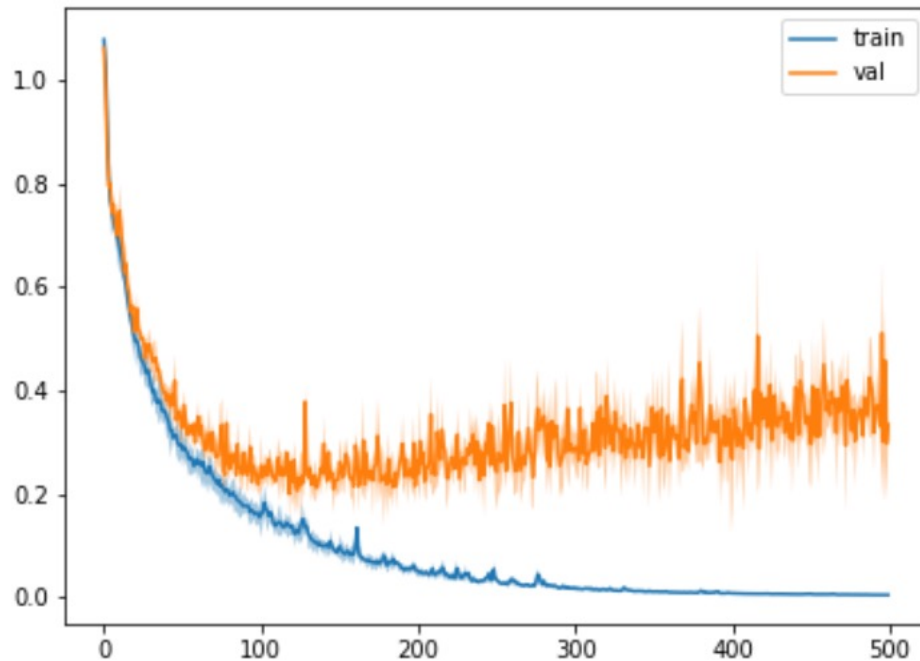
$$H1 = S(0.5 * 1.0 + 0.9 * -2.0 + -0.3 * 2.0) = S(-1.9) = .13$$

$$H2 = S(0.5 * 2.0 + 0.9 * 1.0 + -0.3 * -4.0) = S(3.1) = .96$$

$$H3 = S(0.5 * 1.0 + 0.9 * -1.0 + -0.3 * 0.0) = S(-0.4) = .40$$

Функции потерь

- Нам нужен минимум функции потерь (**ошибки**)
- Метод наименьших квадратов (сверху)
- Кроссэнтропия (справа)
- График функции потерь от количества шагов (снизу)



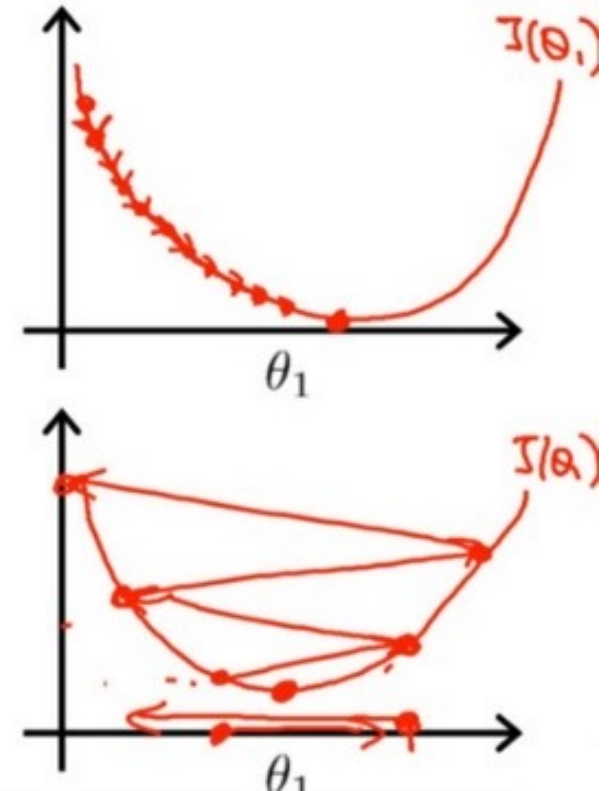
Градиентный спуск

- Параметры (веса) сети меняются при обучении
- Гиперпараметры – нет. Управляем обучением
- Скорость обучения позволяет регулировать, насколько длинными будут наши шаги

$$\theta_1 := \theta_1 - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_1} J(\theta_1)$$

Если α слишком маленькая, то градиентный спуск может быть слишком медленным.

Если α слишком большая, то градиентный спуск может не попасть в точку минимума. Кроме того, сходимость может быть не достигнута.

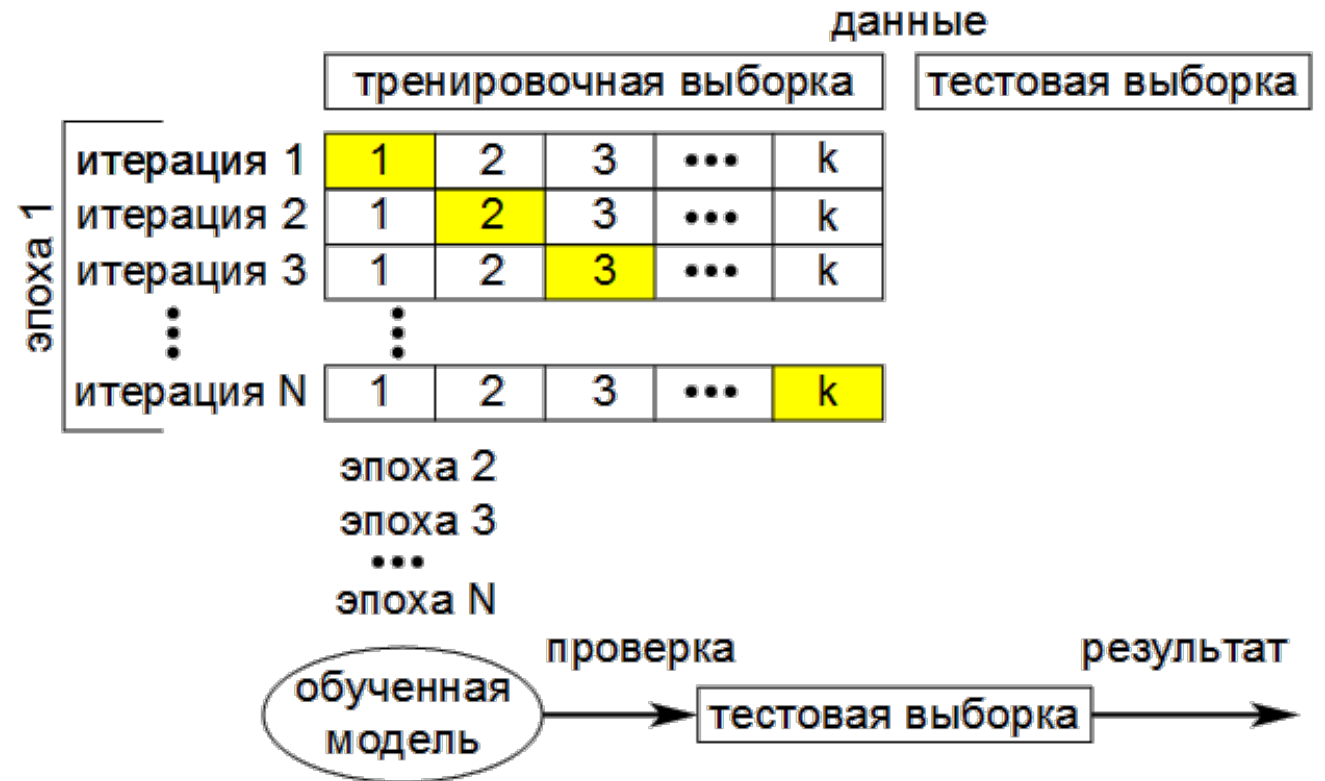


lr - шаг обучения. Данный параметр можно изменять.

```
optimizer = optim.SGD(model.parameters(), lr=0.005)
```

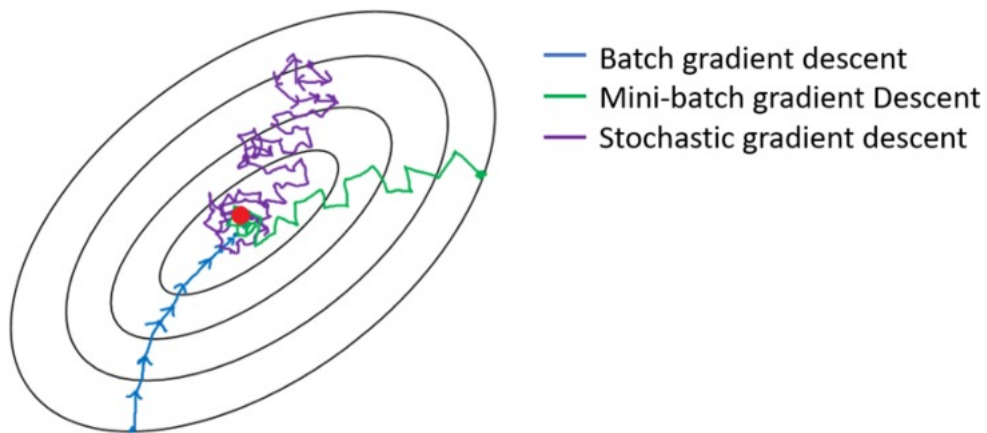
Итерации и эпохи

- Итерации – один шаг обучения
- Эпоха – обход всех экземпляров набора данных

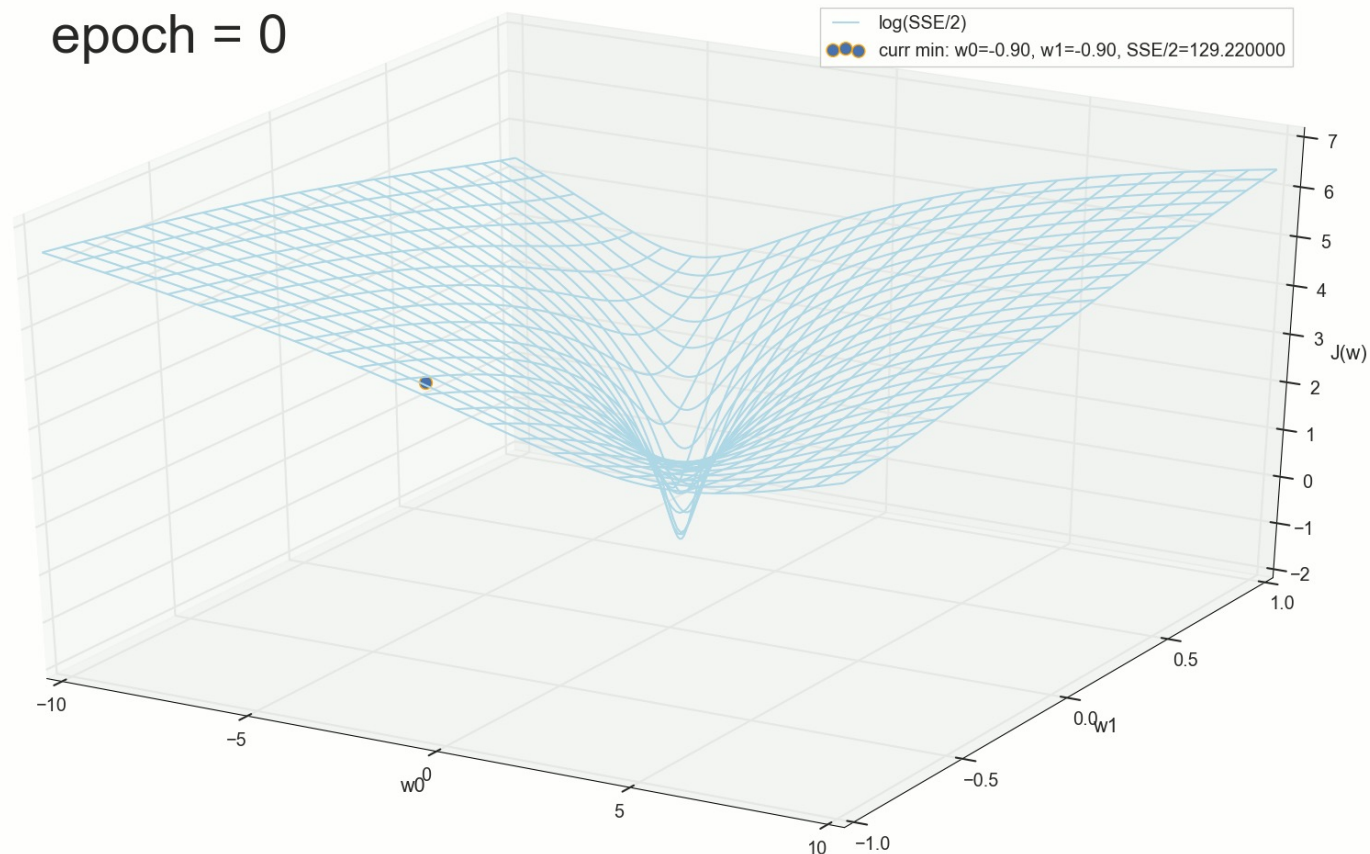


Батчи

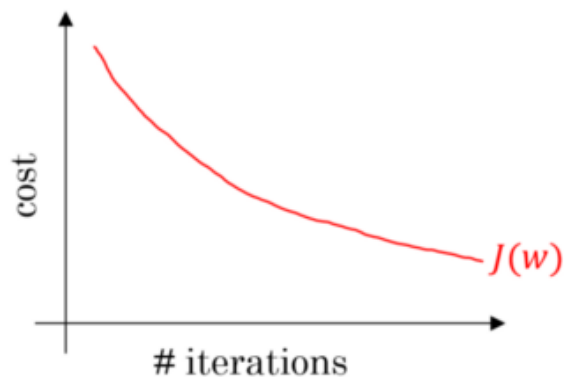
- Функцию потерь считаем по одному примеру, но потом их складываем в одну
- Обучать на всем датасете — долго. Каждый раз берем небольшую порцию данных
- Но обучение становится хаотичнее



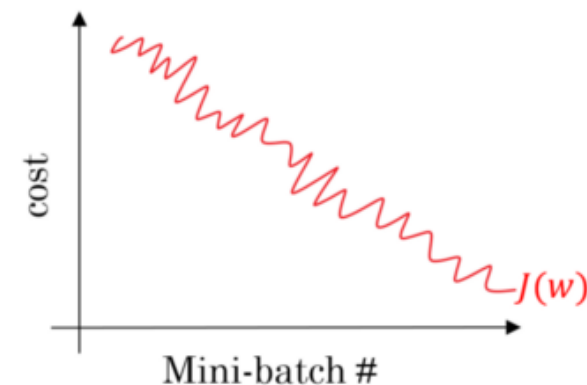
epoch = 0



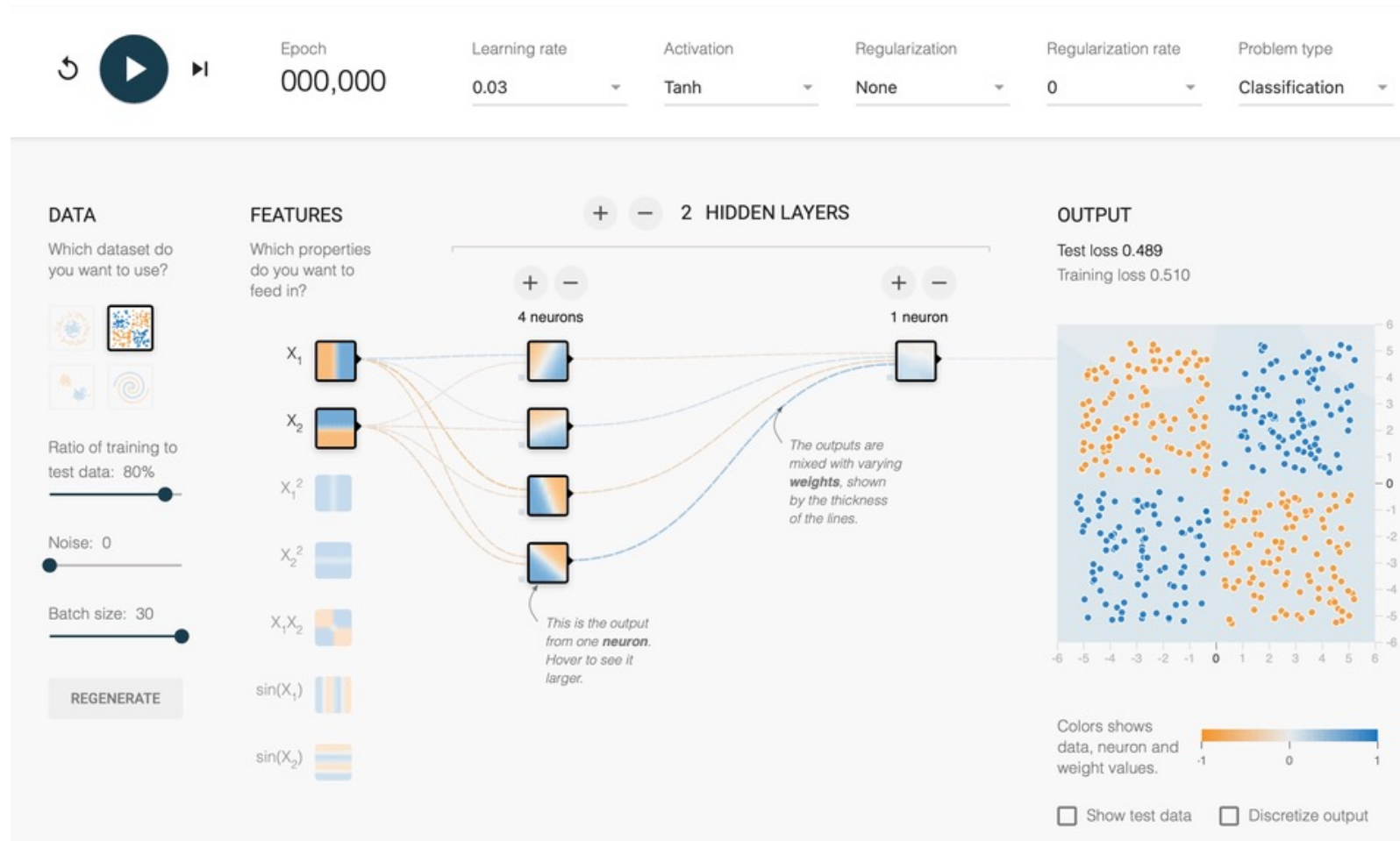
Batch gradient descent



Mini-batch gradient descent

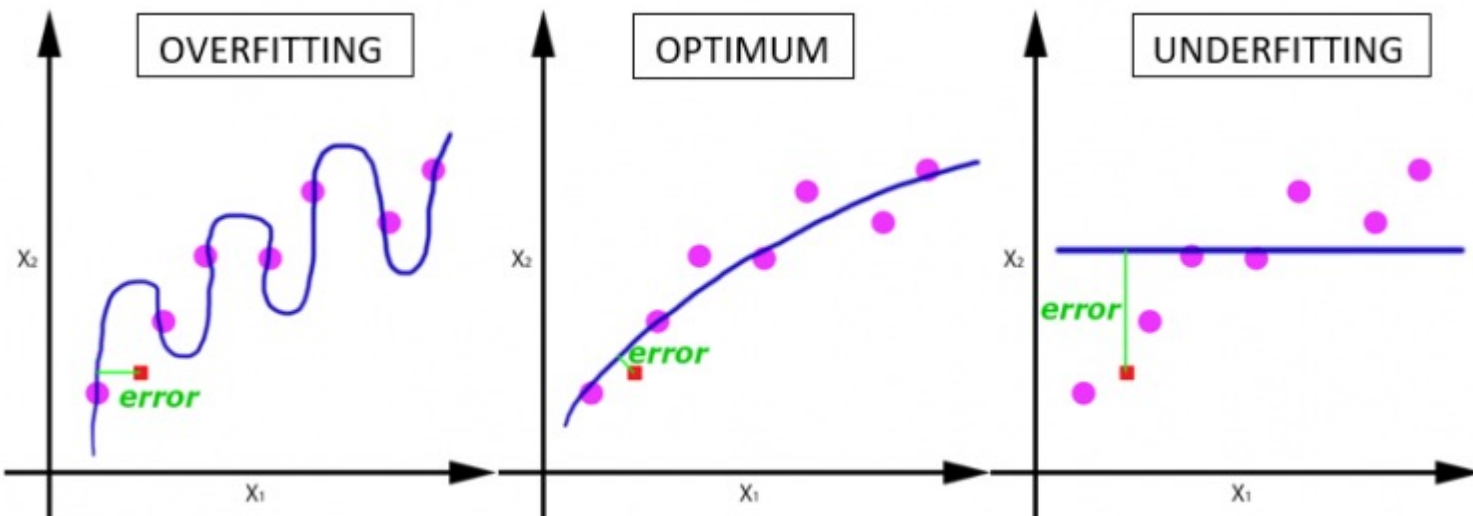


Визуализация обучения

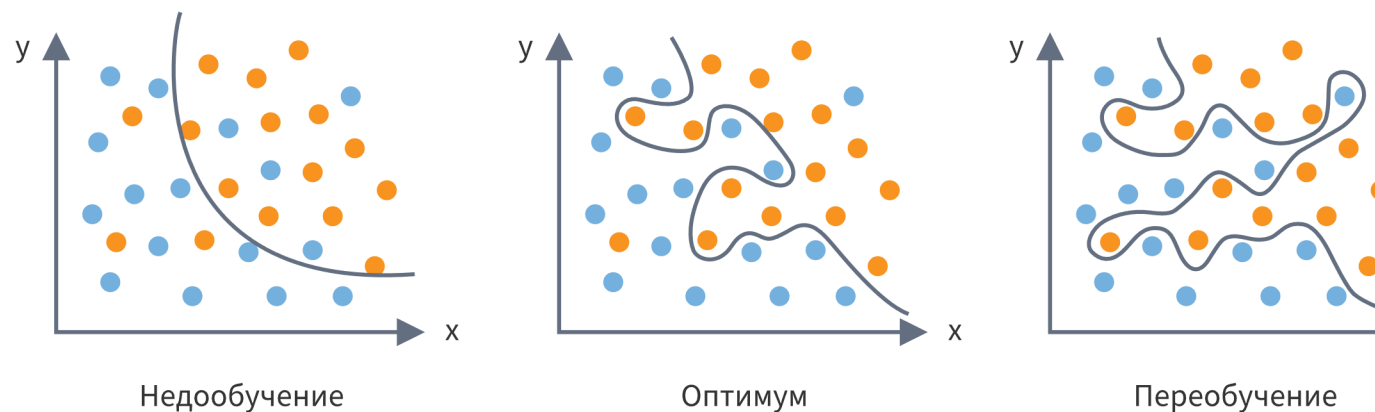
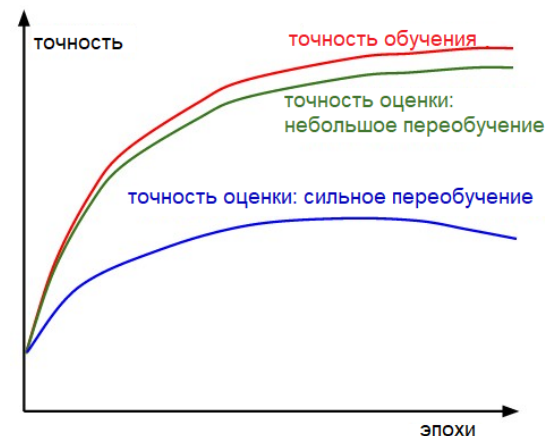


<https://playground.tensorflow.org>

Точность, переобучение



- Переобучение при долгом обучении слишком сложной модели



Cifar100

- Набор данных, состоящий из цветных изображений 100 классов
- Размер 32 на 32 пикселя
- 3 цвета

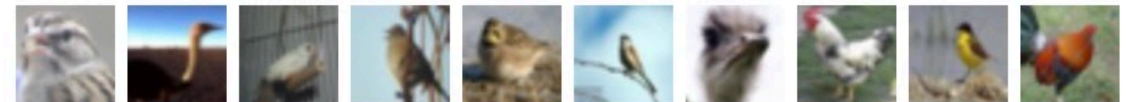
airplane



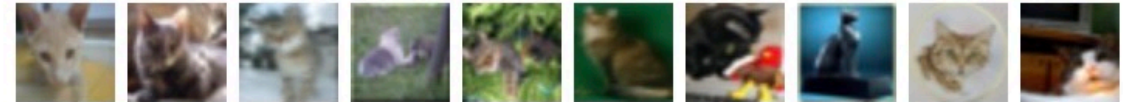
automobile



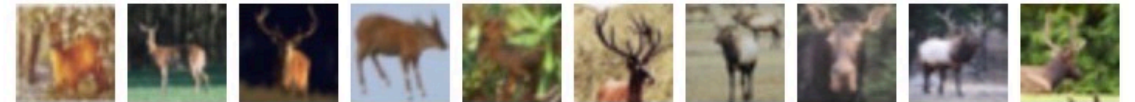
bird



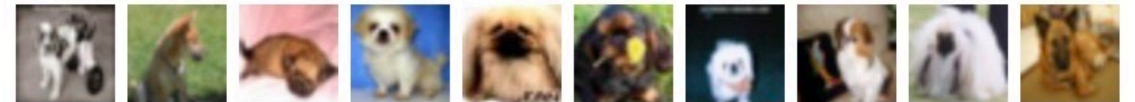
cat



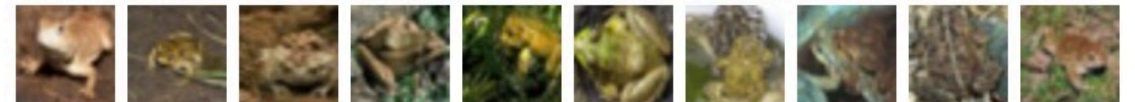
deer



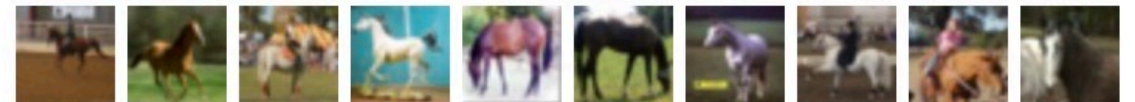
dog



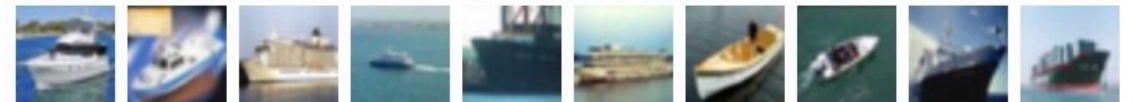
frog



horse



ship

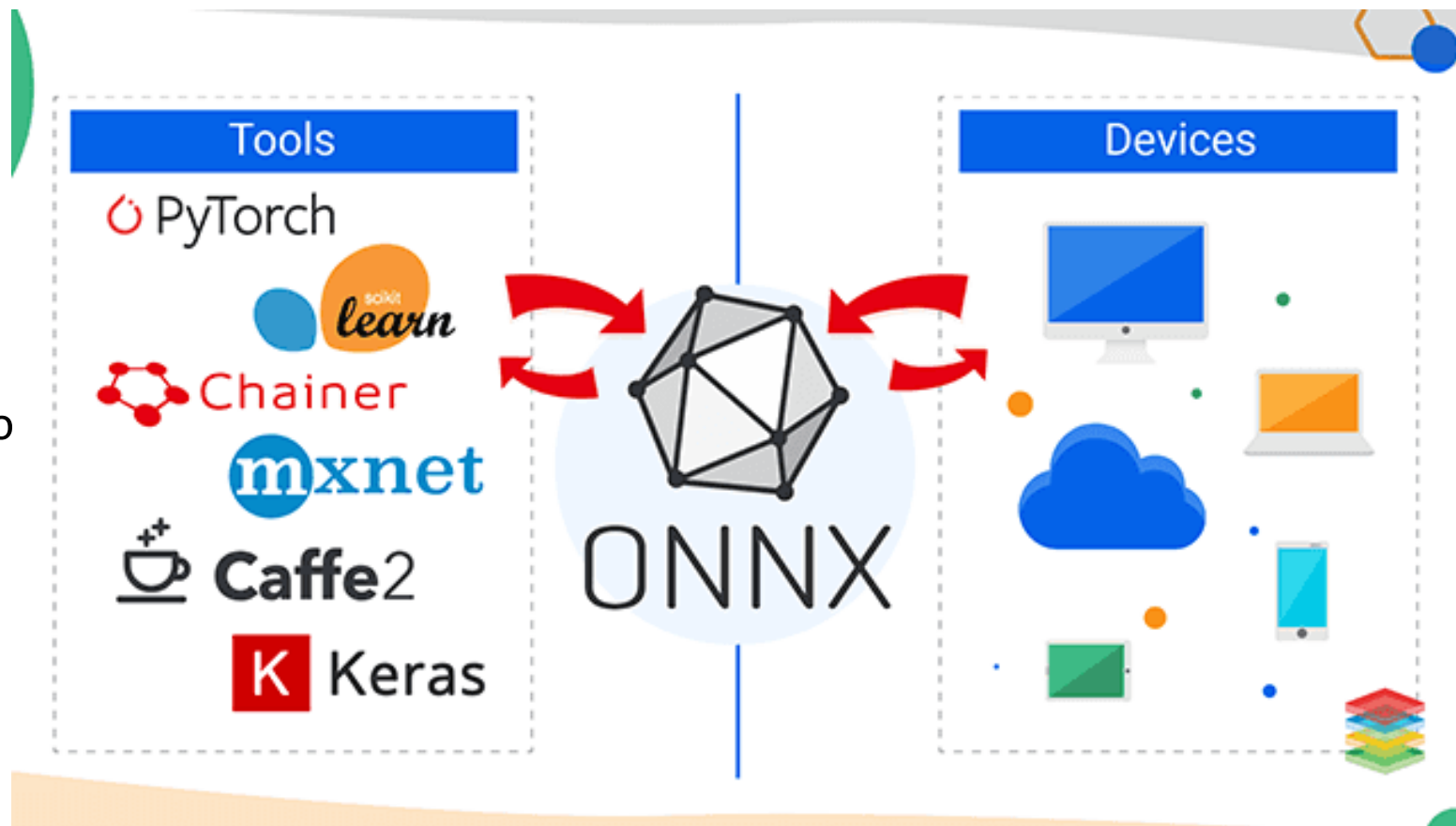


truck



ONNX

- ONNX - библиотека для конвертации моделей между разными технологиями
- ONNX дает возможность исследователям и разработчикам выбрать нужную комбинацию инструментов для решения задачи
- ONNX.js позволяет запускать модели в браузере, то есть на стороне пользователя



ONNX пример



Step 3. Select class labels and get predictions

Выбрать файл cifar100_CNN.onnx

Select ONNX file

Выбрать файл c25c94fe96_1000.jpg

Class label 54

Add

10 Random

Undo

Reset

0,50,54

