

# asm4

## Lucrul cu stiva

Procesorul folosește o parte din memoria RAM pentru a o accesa după principiul LIFO. Aceasta o vom denumi stiva.

După cum se știe, singura informație fundamentală pentru gestiunea stivei este *vârful* acesteia.

În cazul procesorului, adresa la care se află vârful stivei este memorată în registrul *ESP*.

Instrucțiunile care permit lucrul cu stiva sunt *push* și *pop*.

# Instructiunea PUSH

[home](#) [asm1](#) [asm2](#) [asm3](#) [asm4](#)

Realizează *introducerea* unei valori în stivă.

Sintaxa: *push* operand;

Operandul poate fi registru, locație de memorie sau constantă numerică. Stiva lucrează doar cu valori de 2 sau 4 octeți, pentru uniformitate preferându-se numai operanzi de 4 octeți (varianta cu 2 se păstrează pentru compatibilitate cu procesoarele mai vechi).

Exemple:

```
push eax
push dx
push dword ptr [...]
push word ptr [...]
push dword ptr 5
push word ptr 14
```

Introducerea valorii în stivă se face astfel: se *scade* din ESP dimensiunea, în octeți, a valorii care se vrea depusa în stivă, după care procesorul *scrie* valoarea operandului la adresa indicată de registrul ESP (vârful stivei); dimensiunea poate fi 2 sau 4 (se observă că se avansează "în jos", de la adresele mai mari la adresele mai mici); în acest mod, vârful stivei este pregătit pentru următoarea operație de scriere.

De exemplu, instrucțiunea

```
push eax;
```

ar fi echivalentă cu:

```
sub esp, 4;
mov [esp], eax;
```

Prin folosirea lui *push* în locul secvenței echivalente se reduce, însă, riscul erorilor.

Extrage vârful stivei într-un operand destinație.

Sintaxa: *pop* operand;

Operandul poate fi registru sau locație de memorie, de 2 sau 4 octeți.

Exemple:

```
pop eax
pop cx
pop dword ptr [...]
pop word ptr [...]
```

Extragerea valorii din stivă se face prin depunerea în destinație a valorii aflate în vârful stivei (la adresa [ESP]) și adunarea, la ESP, a numărului de octeți ai operandului (acesta indică, practic, numărul de octeți scoși din stivă).

## Rolul stivei

Rolul stivei procesorului este acela de a stoca informații cu caracter temporar. De exemplu, dacă avem nevoie să folosim un registru pentru niște operații, dar nu avem la dispoziție nici un registru a cărui valoare curentă să ne permitem să o pierdem, putem proceda ca mai jos:

```
push eax;    //se salveaza temporar valoarea lui eax pe stiva
...          // utilizare eax
pop eax      //restaurare
```

Variabilele locale (cu excepția celor statice) sunt plasate de asemenea în stivă (deoarece au caracter temporar: sunt create la intrarea în funcție și distruse la ieșire).

În lucrul cu stiva, *instrucțiunile de introducere în stivă trebuie riguros compensate de cele de scoatere*, din punctul de vedere al numărului de instrucțiuni și al dimensiunii operandilor. Orice eroare poate afecta mai multe date, din cauza decalajelor.

```
push edx;
push eax;
... //utilizare registri
pop ax  //se recupereaza doar 2 octeti din valoarea anterioara a lui eax
pop edx //nu se recupereaza edx, ci 2 octeti din eax, 2 din edx
      //decalajul se poate propaga astfel pana la capatul stivei
```

O altă eroare poate apărea atunci când registrul ESP este manipulat direct. De exemplu, pentru a aloca spațiu unei variabile locale (neinițializată), e suficient a scădea din ESP dimensiunea variabilei respective. Similar, la distrugerea variabilei, valoarea ESP este crescută. Aici nu se folosesc în general instrucțiuni push, respectiv pop, deoarece nu interesează valorile implicate, ci doar ocuparea și eliberarea de spațiu. Se preferă adunarea și scăderea direct cu registrul ESP; evident că o eroare în aceste operații are consecințe de aceeași natură ca și cele de mai sus.

Un apel de funcție arată la prima vedere ca o instrucțiune de salt, în sensul că se întrerupe execuția liniară a programului și se sare la o altă adresă. Diferența fundamentală constă în faptul că la terminarea funcției se revine la adresa de unde s-a făcut apelul și se continuă cu instrucțiunea următoare. Din moment ce într-un program se poate apela o funcție de mai multe ori, din mai multe locuri, și întotdeauna se revine unde trebuie, este clar că adresa la care trebuie revenit este memorată și folosită atunci când este cazul. Cum adresa de revenire este în mod evident o informație temporară, locul său este tot pe stivă.

## Instrucțiunea CALL

Apelul unei funcții se realizează prin instrucțiunea *call*.

Sintaxa: *call* adresa

În Visual C++ vom folosi *nume simbolice* pentru a preciza adresa, cu mențiunea că de data asta nu este vorba de etichete, ca la salturi, ci chiar de numele funcțiilor apelate.

Efectul instrucțiunii *call*: se introduce în stivă adresa instrucțiunii următoare (*adresa de revenire*) și se face *salt la adresa indicată*. Aceste acțiuni puteau fi realizate și cu instrucțiuni *push* și *jmp*, dar din nou se preferă *call* pentru evitarea erorilor.

## Instrucțiunea RET

Revenirea dintr-o funcție se face prin instrucțiunea *ret*, care poate fi folosită fără operand. În acest caz, se preia adresa de revenire din vârful stivei (similar unei instrucțiuni *pop*) și se face saltul la adresa respectivă. Din motive de conlucrare cu Visual Studio, nu vom folosi această instrucțiune.

Parametrii sunt tot niște variabile locale, deci se găsesc pe stivă. Cel care face apelul are responsabilitatea de a-i pune pe stivă la apel și de a-i scoate de pe stivă la revenirea din funcția apelată. Avem la dispoziție instrucțiunea *push* pentru plasarea în stivă. Evident, această operație trebuie realizată imediat înainte de apelul propriu-zis. În plus, în limbajul C/C++ (nu în toate), parametrii trebuie puși în stivă în ordine inversă celei în care se găsesc în lista de parametri. La revenire, parametrii trebuie scoși din stivă, nemaifiind necesari. Cum nu ne interesează preluarea valorilor lor, nu se folosește instrucțiunea *pop*, care ar putea altera inutil un registru, de exemplu, ci se adună la ESP numărul total de octeți ocupat de parametri (atenție, pe stivă se lucrează în general cu 4 octeți, chiar dacă operanzii au dimensiuni mai mici).

Să luăm ca exemplu funcția următoare:

```
void show_dif(int a, int b) {  
    int c;  
    c = a - b;  
    printf("%d\n", c);  
}
```

Apelul `dif(5,9)` se traduce prin secvența care se poate vedea mai jos:

```
void main() {  
    _asm {  
        push dword ptr 9  
        push dword ptr 5  
        call show_dif  
        add esp, 8  
    }  
}
```

# Returnarea unei valori

[home](#) [asm1](#) [asm2](#) [asm3](#) [asm4](#)

Convenția în Visual C++ (și la majoritatea compilatoarelor) este că rezultatul se depune într-un anumit registru, în funcție de dimensiunea sa:

- pentru tipurile de date de dimensiune 1 octet - în registrul AL
- pentru tipurile de date de dimensiune 2 octeți - în registrul AX
- pentru tipurile de date de dimensiune 4 octeți - în registrul EAX
- pentru tipurile de date de dimensiune 8 octeți - în regiștii EDX și EAX

Evident, la revenirea din funcție, cel care a făcut apelul trebuie să preia rezultatul din registrul corespunzător.

Vom modifica exemplul de mai sus astfel încât funcția să returneze diferența pe care o calculează într-o secvență de instrucțiuni în limbaj de asamblare:

```
#include <stdio.h>

int compute_dif(int a,int b) {
    _asm {

        mov eax, a;
        sub eax, b;

        // in eax ramane rezultatul, care
        // va fi preluat la termiarea functiei

    };
}

void main() {
    int c;
    _asm{
        push dword ptr 9
        push dword ptr 5
        call compute_dif // se salveaza adresa de revenire pe stiva
        mov c, eax;
        add esp,8        // "stergerea" parametrilor din stiva
    }
    printf("Diferenta este %d.\n", c);
}
```

# Parametri

danton-asm

[home](#)

[asm1](#)

[asm2](#)

[asm3](#)

[asm4](#)

Exista o alta modalitate de accesa in cadrul unei functii parametrilor acesteia in cadrul unui bloc limbaj de asamblare. Ei se gasesc pe stiva incepand cu adresa **[ebp+8]** si ocupa numarul de octeti al tipului de date respectiv.

Exemplu, o functie cu 3 parametri de tip **int** (o variabila de tip **int** are 4 octeti):

```
void functie(int a, int b, int c){
    _asm{

        mov eax, [ebp+8] // muta in eax valoarea lui a
        mov ebx, [ebp+12] // muta in ebx valoarea lui b
        mov ecx, [ebp+16] // muta in ecx valoarea lui c

    };
}
```

Scris in aceasta maniera, exemplul de mai sus ar arata in felul urmator:

```
#include <stdio.h>

int compute_dif(int ,int ) { // nu mai este nevoie sa punem nume variabilelor, deoarece
vom lucra direct cu stiva
    _asm{

        mov eax, [ebp+8];
        sub eax, [ebp+12];
                // in eax ramane rezultatul, care
                // va fi preluat la termiarea functiei
    };
}

void main() {
    int c;
    _asm {
        push dword ptr 9
        push dword ptr 5
        call compute_dif // se salveaza adresa de revenire pe stiva
        mov c, eax;
        add esp,8 // "stergere" parametrilor din stiva
    }
    printf("Diferenta este %d.\n", c);
}
```

## Exerciții

1. Să se scrie un program pentru calculul factorialului unui număr fără semn. În funcția main() se va face în limbaj de



asamblare apel la o funcție ce calculează *iterativ* factorialul (tot în limbaj de asamblare) și îl returnează.