# 虚拟超导射频腔仿真系统

## 项目概述

基于 LLRFLibsPy 库 mech2 示例开发的交互式超导射频腔仿真系统,专注于洛伦兹力失谐效应的动态建模和可视化分析。

## 核心功能

### **参数控制系统**

· 基本参数: 束流强度、初始失谐、驱动幅度、仿真时间

・ 高级参数: 有载品质因数 QL、耦合系数 β、R/Q 阻抗、射频频率

· 机械模式: 5个独立机械振动模式的频率、品质因数和洛伦兹力系数

## 1 动态可视化

· 腔体电压: 实时显示电压幅度和相位变化

· 失谐效应: 动态失谐曲线和束流脉冲波形

· 功率分析: 前向功率和反射功率的时间演化

• 机械振动: 机械位移随时间的变化

## 🔬 物理模型

- 基于状态空间模型的电磁-机械耦合仿真
- 洛伦兹力失谐效应的精确计算
- 多模式机械振动的动态响应
- 实时参数调整和结果更新

## 技术架构

#### 前端技术栈

- ・ React 18.3 + TypeScript 类型安全的组件开发
- · Vite 6.0 快速构建工具
- · Tailwind CSS 现代化样式框架
- ・ Recharts 专业图表可视化
- ・ Radix UI 高质量UI组件

## 核心算法

- SRF物理引擎 (src/lib/srf-physics.ts)
- 复数电压计算
- 状态空间离散化
- 洛伦兹力失谐建模
- · 机械系统动态响应

## 组件架构

- · ParameterControls 参数控制面板
- · SimulationCharts 多标签页图表显示
- · SRFPhysicsEngine 核心计算引擎

# 科学意义

#### 洛伦兹力失谐效应

当超导腔内电磁场增强时,洛伦兹力对腔壁施加压力,导致机械形变,进而改变谐振频率。本系统可以实时模拟这种复杂的电磁-机械耦合过程。

#### 多模式振动分析

超导腔具有多个机械振动模式,每个模式对频率稳定性的影响不同。系统允许用户独立调整每个模式的参数,观察其对整体性能的影响。

#### LLRF控制系统设计

为低电平射频控制系统的设计提供理论基础和性能预测,帮助工程师优化控制策略。

## 使用说明

#### 快速开始

- 1. 访问 仿真系统
- 2. 页面加载后自动运行初始仿真
- 3. 在左侧参数面板调整参数
- 4. 在右侧图表区域查看实时结果

### 参数调整

- 使用滑块快速调整主要参数
- 在高级参数标签页设置系统特性
- 在机械模式标签页自定义振动模式

### 结果分析

- 切换不同图表标签页查看各种物理量
- 悬停图表显示精确数值
- 观察参数变化对系统行为的影响

## 项目结构

```
virtual-srf-cavity/

| src/
| components/
| left ParameterControls.tsx # 参数控制组件
| SimulationCharts.tsx # 图表显示组件
| lib/
| srf-physics.ts # 物理计算引擎
| App.tsx # 主应用组件
| public/
| data/
| srf-config.json # 配置参数
| images/ # 科学图片资源
| README.md
```

# 开发指南

## 本地开发

```
# 安装依赖
pnpm install

# 启动开发服务器
pnpm dev

# 构建生产版本
pnpm build
```

## 添加新功能

- 1.在 src/lib/srf-physics.ts 添加新的物理模型
- 2.在 ParameterControls.tsx 添加新的参数控制
- 3.在 SimulationCharts.tsx 添加新的可视化

# 基于研究

本项目基于对 <u>aaqiao/LLRFLibsPy</u> 库的深入分析,特别是 example\_sim\_cavity\_mech2.py 示例中的洛伦兹力失谐建模方法。

# 版权信息

基于 LLRFLibsPy 库开发 | 超导射频腔物理仿真 | 2025