


МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение  
высшего образования «Санкт-Петербургский политехнический университет  
Петра Великого»

Институт компьютерных наук и кибербезопасности  
Высшая школа технологий искусственного интеллекта  
Направление: 02.03.01 Математика и компьютерные науки

Теория автоматического управления  
**Расчетное задание №1**

Студент,  
группы 5130201/40003 (группа №4)  Четвергов И. С.

Преподаватель \_\_\_\_\_ Суханов А. А.

«\_\_\_\_\_» \_\_\_\_\_ 2025 г.

Санкт-Петербург, 2025, осенний семестр

# Расчётное задание. Вариант 20

1

а)  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2i \\ 2i & 3i \end{pmatrix}$ , где  $i$  - номер в строке.

$A^{-1}$ ,  $\lambda$ ,  $x$  - ? + Проверка

б)  $\ddot{x} + k^2 x = a \cdot \sin \omega t$ ;  $i \% 2 = 1$  | НЧ  $x(0) = x_0$ ,  $\dot{x}(0) = v_0$

$\ddot{x} + k^2 x = a \cdot \cos \omega t$ ;  $i \% 2 = 0$

Nº1

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 40 \\ 40 & 60 \end{pmatrix}. \det A = 1 \cdot 60 - 40 \cdot 40 = -1540; \det A \neq 0$$

1) Найдём  $A^{-1}$  методом инв. Гаусса.  $(A|E) \rightarrow (E|A^{-1})$

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 40 & 1 & 0 \\ 40 & 60 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 40 & 1 & 0 \\ 0 & -1540 & -40 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 40 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2/77 & -1/1540 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -3/77 & 2/77 \\ 0 & 1 & 2/77 & -1/1540 \end{array} \right)$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -3/77 & 2/77 \\ 2/77 & -1/1540 \end{pmatrix}$$

$$1 - 40 \cdot \frac{2}{77} = 1 - \frac{80}{77} = -\frac{3}{77}$$

$$40/1540 = 20(2/77)$$

$$Ax_i = e_i$$

Проверим результат по Т. Крамера.  $x_i = \frac{\Delta_i}{\Delta}$   $\Delta = |B|$

$$b_1 = \begin{pmatrix} 1 & 40 \\ 0 & 60 \end{pmatrix} \det b_1 = 60 - 40 = 20 \quad x_1 = \frac{20}{-1540} = -\frac{3}{77}$$

$$b_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 40 & 0 \end{pmatrix} \det b_2 = -40 \quad x_2 = \frac{-40}{-1540} = \frac{2}{77}$$

$$b_3 = \begin{pmatrix} 0 & 40 \\ 1 & 60 \end{pmatrix} \det b_3 = -40 \quad x_3 = \frac{2}{77}$$

$$b_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 40 & 1 \end{pmatrix} \det b_4 = 1 - 0 = 1 \quad x_4 = \frac{-1}{1540}$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -3/77 & 2/77 \\ 2/77 & -1/1540 \end{pmatrix} \text{ Матрица } A^{-1} \text{ собрана.}$$

2) Найдём собств. числа  $\lambda$  и собств. в-н  $x$ .

$$Ax = \lambda x; (A - \lambda E)x = 0 \quad \det(A - \lambda E) = 0$$

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 40 \\ 40 & 60-\lambda \end{vmatrix} = 0, \quad (1-\lambda)(60-\lambda) - 40^2 = 0$$

$$\lambda^2 - 61\lambda - 1540 = 0$$

$$D = 61^2 - 4 \cdot (-1540) = 3751 + 6120 = 9881$$

3

$$\begin{cases} \lambda_1 = \frac{61 - \sqrt{9881}}{2} & Ax_i = \lambda_i x_i \\ \lambda_2 = \frac{61 + \sqrt{9881}}{2} & (A - \lambda_i I) x_i = 0 \end{cases}$$

$$3x = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 40 \\ 40 & 60 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1c_1 + 40c_2 \\ 40c_1 + 60c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 c_1 \\ \lambda_1 c_2 \end{pmatrix}; \quad \begin{matrix} (1-\lambda_1)c_1 + 40c_2 = 0 \\ 40c_1 + (60-\lambda_1)c_2 = 0 \end{matrix}$$

$$c_1 = \frac{40}{\lambda_1 - 1} c_2. \quad 99^2 < 9881 < 100^2; \sqrt{N} \approx a + \frac{N-a^2}{2a}$$

$$\sqrt{9881} \approx 99 + \frac{80}{2 \cdot 99} = 99 + \frac{80}{198} \approx 99,4$$

$$x_1(\lambda_1) = \begin{pmatrix} 40 \\ \lambda_1 - 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 40 \\ \frac{61 - 99,4 - 1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 40 \\ -19,7 \end{pmatrix}$$

$$x_2(\lambda_2) = \begin{pmatrix} 40 \\ \lambda_2 - 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 40 \\ \frac{61 + 99,4 - 1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 40 \\ 79,7 \end{pmatrix}$$

Проверка:

$$1) \operatorname{tr} A = 61; \lambda_1 + \lambda_2 = 61 \quad \checkmark$$

$$2) \det A = -1540; \lambda_1 \cdot \lambda_2 = \frac{61^2 - 9881}{2} = -1540 \quad \checkmark$$

$$\text{Ответ: } A^{-1} = \begin{pmatrix} -3/77 & 2/77 \\ 2/77 & -1/1540 \end{pmatrix}; \quad \lambda_1 = \frac{61 - \sqrt{9881}}{2}, x_1 = \begin{pmatrix} 40 \\ -19,7 \end{pmatrix} \\ \lambda_2 = \frac{61 + \sqrt{9881}}{2}, x_2 = \begin{pmatrix} 40 \\ 79,7 \end{pmatrix}$$

N°2. Ур-ие гармон. осциллятора

a)  $\ddot{x} + k^2 x = a \cdot \cos \omega t \quad (1) \quad \begin{aligned} x(0) &= x_0 \\ x'_t(0) &= v_0 \end{aligned}$

I-реш. одн. ур.

$x^*: \ddot{x} + k^2 x = 0$

$x^* = e^{\lambda t} \quad \ddot{x} = \lambda^2 e^{\lambda t}$

$\lambda^2 e^{\lambda t} + k^2 e^{\lambda t} = 0 \quad | \cdot \frac{1}{e^{\lambda t}} \text{ т.к. } e^{\lambda t} \neq 0$

$\lambda^2 = -k^2 \Rightarrow \lambda = \pm i k$

$x_1 = e^{ikt} \quad x_2 = e^{-ikt}$

$x^* = c_1 e^{ikt} + c_2 e^{-ikt}$

$x^* = c_1 \sin kt + c_2 \cos kt$

сп. Эйнера:

$e^{ikt} = \cos kt + i \sin kt.$

II-реш. неодн. сл. неод.

$\Delta \omega \neq k$

$x^{**}: A \cos \omega t + B \sin \omega t$

$x^{**''} = -A\omega^2 \cos \omega t - B\omega^2 \sin \omega t$  . Подставим в (1)

$(-A\omega^2 + k^2 A) \cos \omega t + (-B\omega^2 + k^2 B) \sin \omega t = a \cdot \cos \omega t$

$(k^2 - \omega^2) A = 1, \quad (k^2 - \omega^2) B = 0$

$A = \frac{1}{k^2 - \omega^2}, B = 0; \quad x^{**} = \frac{a \cdot \cos \omega t}{k^2 - \omega^2}$

### III. Случ. пер. реог.

5

$$x = x^* + x^{**}$$

$$x = c_1 \cos kt + c_2 \sin kt + \frac{a \cos \omega t}{k^2 - \omega^2}$$

Затем коим.

$$1) x(0) = c_1 \cos(0) + c_2 \sin(0) + \frac{a \cos(0)}{k^2 - \omega^2} = x_0$$

$$c_1 = x_0 - \frac{a}{k^2 - \omega^2}$$

$$2) x'(t) = -c_1 k \sin kt + c_2 k \cos kt - \frac{a \omega}{k^2 - \omega^2} \sin \omega t$$

$$x'_t(0) = -c_1 k \cdot 0 + c_2 k \cdot 1 - \frac{a \omega}{k^2 - \omega^2} \cdot 0 = v_0$$

$$c_2 = \frac{v_0}{k}$$

$$x(t) = \left(x_0 - \frac{a}{k^2 - \omega^2}\right) \cos kt + \frac{v_0}{k} \sin kt + \frac{a \cos \omega t}{k^2 - \omega^2}$$

5) Беремая к пер. соот резонанса. ( $\omega = k$ )

$$x = \frac{\cos \omega t}{k^2 - \omega^2}. \quad x_k(t) = \lim_{\omega \rightarrow k} x_\omega(t).$$

$$x_\omega(t) = \frac{\cos \omega t - \cos kt + \cos kt}{k^2 - \omega^2} =$$

$$= \frac{\cos \omega t - \cos kt}{k^2 - \omega^2} + \frac{\cos kt}{k^2 - \omega^2}$$

→ отсюда пер.  
1. Включим  
6  $c_1 \cos kt$

$$3z_\omega(t) = \frac{\cos \omega t - \cos kt}{k^2 - \omega^2} = - \frac{\cos \omega t - \cos kt}{(\omega - k)(k + \omega)}$$

$$\lim_{\omega \rightarrow k} z_{\omega}(t) = - \lim_{\omega \rightarrow k} \frac{\cos \omega t - \cos k t}{\omega - k} = - \frac{-t \sin k t}{2k} = \frac{t}{2k} \sin k t. \quad 6$$

$$\neq \lim_{\omega \rightarrow k} \frac{\cos \omega t - \cos k t}{\omega - k} = \left. \frac{d \cos \omega t}{d \omega} \right|_{\omega=k} = -t \sin t \quad \text{по п. Лопиталя}$$

Чтобы получить при  $k = \omega$ :

$$x(t) = \frac{t}{2k} \sin k t$$

Ответ: ОР:  $x = c_1 \cos k t + c_2 \sin k t + \frac{a \cdot \cos \omega t}{k^2 - \omega^2}$

$$3k: x(t) = \left( x_0 - \frac{a}{k^2 - \omega^2} \right) \cos k t + \frac{v_0}{k} \sin k t + \frac{a \cdot \cos \omega t}{k^2 - \omega^2}$$