

Лабораторная работа №1.2.3
Определение моментов инерции твердых
тел с помощью трифилярного подвеса

Мыздриков Иван Витаольевич

26.09.2024

1 Введение

Для измерения моментов инерции сложных тел экспериментальным путем можно воспользоваться трифилярным подвесом. Методом несложных вычислений можно найти зависимость периода подвеса от массы и момента инерции исследуемого тела (1). Воспользуемся этой зависимостью для проведения ряда экспериментов, связанных с проверкой теоретической модели.

$$I = kmT^2, k = \frac{gRr}{4\pi^2 z_0} \quad (1)$$

2 Ход работы

2.1 Опыт с 2мя фигурами

Для начала проверим для каких углов приближение с использованием малости угла оправдана. Несколько измерения показали, что при амплитудах меньше 10° период не зависит от амплитуды. Соответственно будем придерживаться таких амплитуд.

Измерим параметры установки для подсчета коэффициента k в формуле (1)

$$R = (114.6 \pm 0.5)\text{мм}$$

$$r = (30.5 \pm 0.5)\text{мм}$$

$$m = (1094.2 \pm 0.5)\text{г}$$

$$z_0 = (2.14 \pm 0.01)\text{м}$$

Из таблиц имеем значение $g = (9,8155 \pm 0.0005)\text{мс}^{-2}$ для Москвы. Погрешность k считаем по формуле

$$\sigma_k = k \sqrt{\left(\frac{\Delta g}{g}\right)^2 + \left(\frac{\Delta r}{r}\right)^2 + \left(\frac{\Delta R}{R}\right)^2 + \left(\frac{\Delta z_0}{z_0}\right)^2}$$

Подставляя данные получаем

$$k = (4.06 \pm 0.07)10^{-4}\text{м}^2\text{с}^{-2}$$

Начнем измерения измерением момента инерции ненагруженной платформы

No	N	t, c	T, c
1	20	88.076	4.4038
2	20	88.009	4.4005
3	20	88.013	4.4007

Таблица 1: Значения для пустой платформы

Среднее значение $\bar{T} = 4.407$ Случайная погрешность $\sigma_T = 0.002\text{с} \rightarrow T = (4.407 \pm 0.002)\text{с}$. Отсюда

$$I_{\text{пф}} = k m T^2 = (7.7 \pm 0.1) \text{гм}^2$$

. Погрешность считалось по формуле

$$\Delta I = I \sqrt{\left(\frac{\Delta k}{k}\right)^2 + \left(\frac{\Delta m}{m}\right)^2 + \left(2\frac{\Delta T}{T}\right)^2}$$

Теперь проведем аналогичный опыт, где измерим момент инерции металлического кольца с характеристиками

$$m_{\text{кол}} = (981.7 \pm 0.5) \text{г}$$

$$r_{\text{внеш}} = (8.45 \pm 0.05) \text{см}$$

$$r_{\text{внут}} = (7.90 \pm 0.05) \text{см}$$

No	N	t, c	T, c
1	10	42.459	4.2459
2	10	42.428	4.2428
3	10	42.426	4.2426
4	10	42.385	4.2385

Таблица 2: Значения для платформы с кольцом

Из этих данных, аналогично для ненагруженной платформы находим все интересующее.

$$T = (4.242 \pm 0.002) \text{с}$$

$$I_{\text{пф+кол}} = (14.4 \pm 0.2) \text{гм}^2$$

$$I_{\text{кол}} = (6.7 \pm 0.3) \text{гм}^2$$

Сделаем все то же самое для диска с параметрами

$$m_{\text{диск}} = (580.6 \pm 0.5)\text{г}$$

$$r_{\text{диск}} = (5.75 \pm 0.01)\text{см}$$

No	N	t, с	T, с
1	10	39.254	3.9254
2	10	39.221	3.9221
3	10	39.203	3.9203
4	10	39.189	3.9189

Таблица 3: Значения для платформы с диском

Из этих данных получаем

$$T = (3.922 \pm 0.002)\text{с}$$

$$I_{\text{пф+диск}} = (9.8 \pm 0.2)\text{гм}^2$$

$$I_{\text{диск}} = (2.1 \pm 0.3)\text{гм}^2$$

Когда оба тела на платформе.

No	N	t, с	T, с
1	10	39.750	3.9750
2	10	39.873	3.9873
3	10	39.964	3.9964
4	10	39.773	3.9773

Таблица 4: Значения для платформы с кольцом и диском

$$T = (3.984 \pm 0.006)\text{с}$$

$$I_{\text{пф+общ}} = (16.4 \pm 0.3)\text{гм}^2$$

$$I_{\text{общ}} = (8.7 \pm 0.4)\text{гм}^2 I_{\text{диск}} + I_{\text{кол}} = (8.8 \pm 0.6)\text{гм}^2$$

Как видим в пределах погрешности момент инерции аддитивен.

h, см	T, с	σ_T , с
0.0	3.07	0.06
0.5	3.08	0.05
1.0	3.11	0.03
1.5	3.13	0.01
2.0	3.16	0.01
2.5	3.21	0.02
3.0	3.28	0.03
3.5	3.35	0.02
4.0	3.43	0.03
4.5	3.53	0.02
5.0	3.63	0.03
5.5	3.72	0.03
6.0	3.85	0.01
6.5	3.97	0.02
7.0	4.09	0.02
7.5	4.22	0.02

Таблица 5: Значения T в зависимости от h

2.2 Опыт с разрезанным диском

Опыт описывать не смысла, сразу приведу данные.

Ошибка $h \approx 0.1$ см. Зная зависимость $T(h)$, можем построить график зависимости $I(h)$.

$$I = km(T(h)) \quad (2)$$

Построим график $I(h^2)$ и сделаем выводы.

Видим явную квадратичную зависимость I от h, это можно объяснить, что в момент времени скорость тела (половины цилиндра) зависит от его расстояния до центра вращения, а кинетическая энергия тела имеет квадратичную зависимость от его скорости.

По формуле можем утверждать, что I так же будет иметь квадратичную зависимость

$$I * \frac{d(\varphi)^2}{2} + mg(z_0 - z) = E \quad (3)$$

Где m, z - константы, а значит I будет увеличиваться квадратично от h

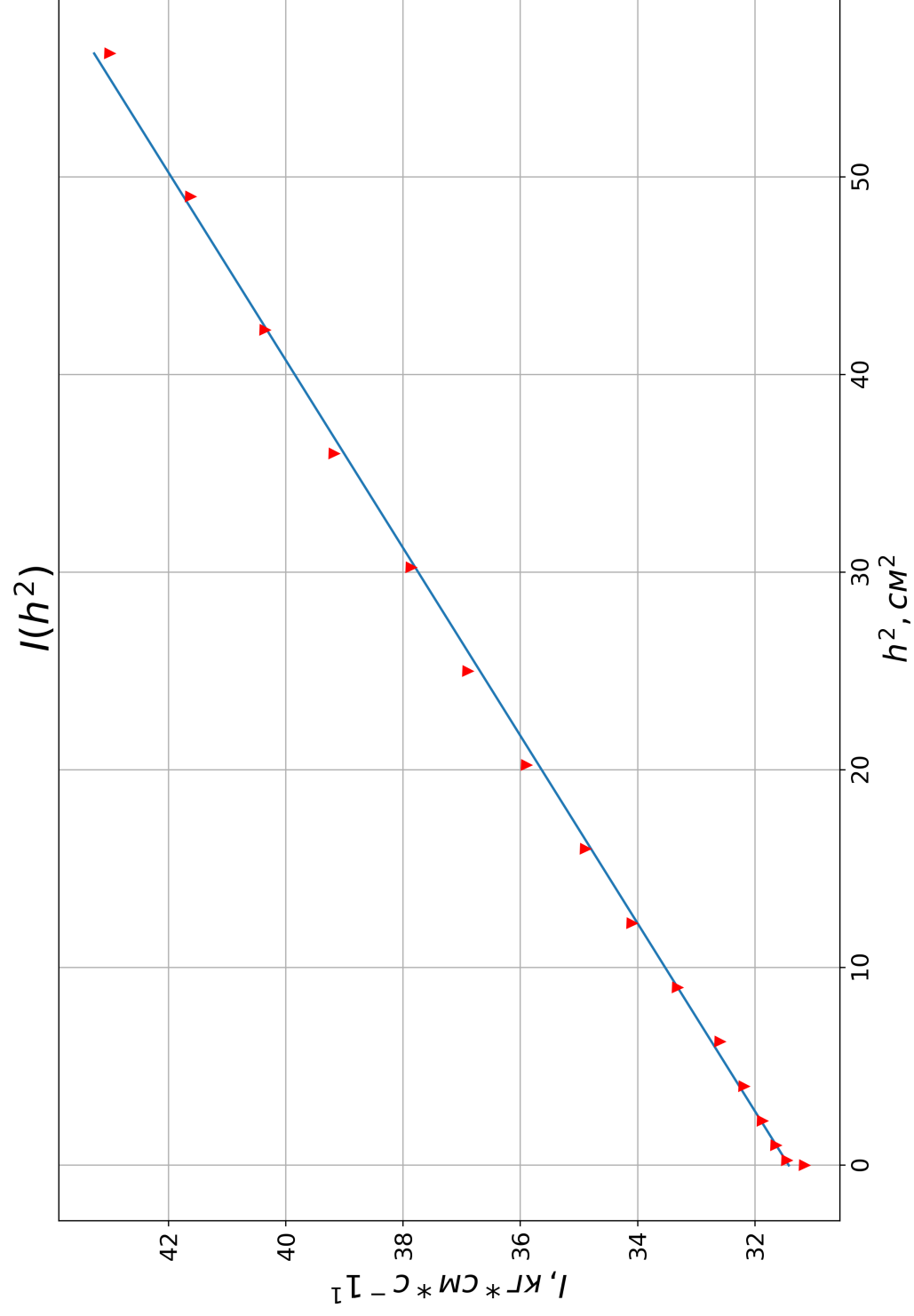


Рис. 1: График зависимости $T^2(h^2)$