資料科學概論期末專題

牛機四 易峻葦 植微四 蔡官豐

●目標

利用Pytorch搭建出CNN網路辨識課程所提供的九種不同生長天數的鳳梨型態,每種天數的資料為200張圖片,總共有1800張圖片。



Stage501 Stage505 Stage509 Stage601 Stage605



Stage609 Stage701 Stage705 Stage709

● 資料處理

由於資料僅有1800筆,因此我們將圖片輸入進網路時有多一個處理圖片以增加 資料多樣性的步驟,程式碼如下:

```
train_tfm = transforms.Compose([
       # TODO: Add data augmentation for training data
       transforms.Resize((224, 224)),
       transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5)),
       transforms. RandomGrayscale (p=0.5),
       transforms. RandomHorizontalFlip (p=0.5),
       transforms. Random Vertical Flip (p=0.5),
       transforms. RandomRotation((0, 180)),
       transforms.RandomAffine(degrees=(-45, 45), translate=(0, 0.2)),
       transforms. ToTensor(),
])
# No need augmentation on validation data
test_tfm = transforms.Compose([
       #transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5)),
       transforms.Resize((224, 224)),
       transforms. ToTensor(),
1)
```

Normalize(mean, std): output[channel] = (input[channel]-mean[channel])/std[channel]

RandomGrayscale:以50%的機率將圖片轉成灰階圖 RandomHorizontalFlip:以50%的機率將圖片水平翻轉 RandomVerticalFlip:以50%的機率將圖片垂直翻轉 RandomRotation:將圖片隨機轉一個0度~180度的角度 RandomAffine: 將圖片隨機旋轉-45度~45度,以及線性平移(0~0.2)

• 給定模型參數

Batchsize: 64
 Epoch: 60

- 3. Learning rate: 0.0003× 0.97 (epoch num), 會選擇0.97是因為一開始我們設定的0.9或者0.95皆會使learning rate 衰減太快,影響模型學習的能力。我們透過Learning rate scheduling讓model較容易收斂。
- 4. Criterion: Cross Entropy Loss
- 5. Weight decay (L2 regularization): 0.0001
- 6. Optimizer: Adam

● 模型建置

1. Model 1

Convolution Layer

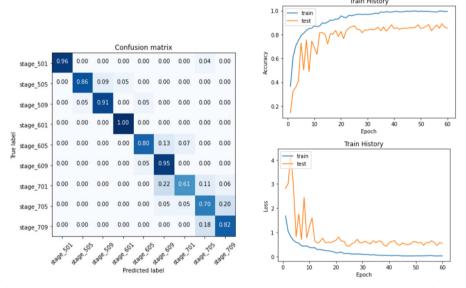
```
nn.Conv2d(3, 64, 3, 1, 1), #output shape(64, 224, 224)
nn. Conv2d(64, 64, 3, 1 ,1),
nn. BatchNorm2d(64),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(64, 112, 112)
nn.Conv2d(64, 128, 3, 1, 1), #output shape(128, 112, 112
nn. Conv2d(128, 128, 3, 1, 1),
nn. BatchNorm2d(128),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(128, 56, 56)
nn.Conv2d(128, 256, 3, 1, 1), #output shape(256, 56 56 ) nn.Conv2d(256, 256, 3, 1, 1),
nn. BatchNorm2d(256),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(256, 28, 28)
nn. Conv2d(256, 256, 3, 1, 1), #output shape(128, 28, 28)
nn. Conv2d(256, 512, 3, 1, 1),
nn. BatchNorm2d(512),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(256, 14, 14)
```

Fully connected Layer

```
nn.Linear(512 * 14 * 14, 256),
torch.nn.Dropout(0.4),
nn.ReLU(),
nn.Linear(256, 128),
nn.ReLU(),
nn.Linear(128, 64),
nn.ReLU(),
nn.Linear(64, 32),
nn.ReLU(),
nn.Linear(32, 9),
```

該模型的特點為每做兩次卷積後才進行一次池化,每次池化是取2乘2的範圍,並且還有取Batch Normalization。

❖ 成果:



從confusion matrix 以及 accurarcy 和 loss 的圖表可知,該模型的準確率並沒有太理想,大概只有80%左右。所以接下來我們嘗試先不要將模型建得太複雜,將原本兩兩一組的卷積層拿掉一層,形成Model 2,其餘的參數則是保持一致。

2.Model 2

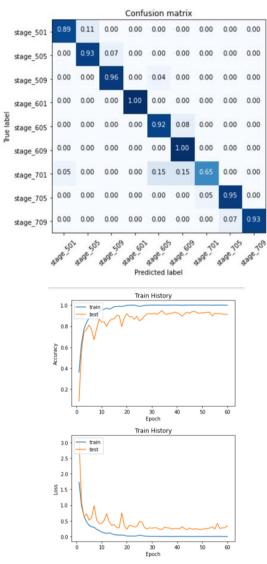
Convolution Layer

```
nn. Conv2d(3, 64, 3, 1, 1), #output shape(64, 224, 224)
nn. BatchNorm2d(64),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(64, 112, 112)
nn. Conv2d(64, 128, 3, 1, 1), #output shape(128, 112, 112)
nn. BatchNorm2d(128),
nn. ReLU(),
nn.MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(128, 56, 56)
nn.Conv2d(128, 256, 3, 1, 1), #output shape(256, 56 56 )
nn. BatchNorm2d(256),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(256, 28, 28)
nn. Conv2d(256, 256, 3, 1, 1), #output shape(128, 28, 28)
nn. BatchNorm2d(256),
nn. ReLU(),
nn. MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(256, 14, 14)
nn.Conv2d(256,512, 3, 1, 1), #output shape(128, 28, 28)
nn. BatchNorm2d(512),
nn. ReLU(),
nn.MaxPool2d(2, 2, 0), #output shape(512, 7, 7)
```

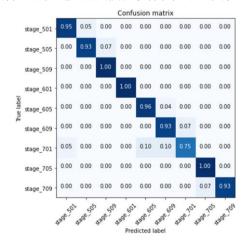
Fully connected Layer

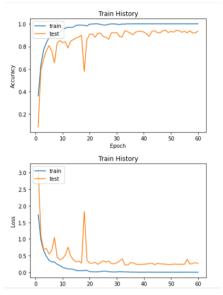
```
nn. Linear(512 * 7 * 7, 256),
nn. ReLU(),
nn. Linear(256, 128),
nn. ReLU(),
nn. Linear(128, 64),
nn. ReLU(),
nn. Linear(64, 32),
nn. ReLU(),
nn. Linear(32, 9),
```

❖ 成果:



在複雜不及model 1 的情形型下,model 2 反而有比較好的準確率,從原來的80%左右提升至90%左右。然而從confusuion matrix 中可看出,該模型對天數為701天的圖像有很差的辨識能力,主要是會誤認成605以及609的圖像。所以接著我們把資料集的比例從8:2調成9:2:





可以發現,整體的準確率又更高了,但唯獨701天的準確率還是慘不忍睹,仍然會誤認成605以及609。

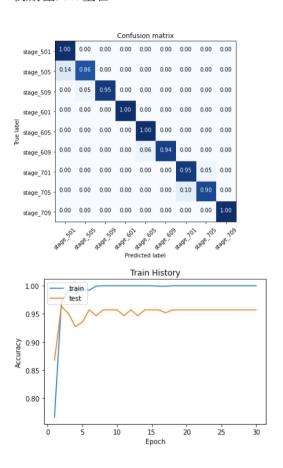


從這次期末專題也讓我體認到,一個模型越複雜,準確率卻不一定會更 高的道理,可能算是一種overfitting

3.ResNet18(Pretrained)

```
# model = Classifier().to(device)
model = models.resnet18(pretrained=True)
model = model.to(device)
# For Resnet Finetunning
```

我們使用pytorch的ResNet model,挑選ResNet18是因為考量到訓練的時間,模型越大所需要訓練的時間也越長。我們有試過使用沒有Pretrained過的ResNet直接拿我們資料下去做訓練,發現在跑了60個epochs後,準確度並沒有高出我們自己設計的CNN model太多。因此我們使用了Pretrained過的ResNet18 model去做fine tuning,訓練了大概20多個epochs,準確度就可以收斂在97%左右。



Input Conv7-64, 25 Max Pooling, 25 conv3-64 conv3-64 conv3-64 conv3-64 conv3-128, 25 conv3-128 conv3-128

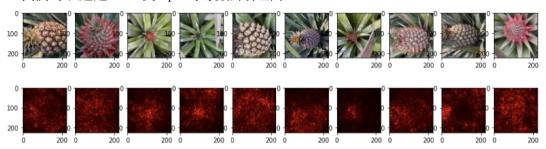
• ExplanableAI

我們想確認模型判斷圖片的位置是否跟我們想像中的一樣,因此使用三種explanable

AI的方式來分析我們的CNN model。分別為Integrated gradient、Saliency map及LIME。

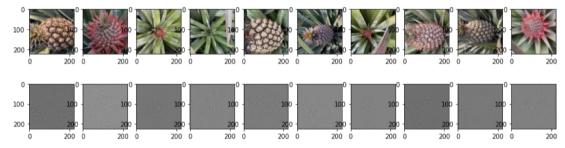
1. Saliency Maps:

透過模型中的Weight來推測圖片中哪些位置對於預測結果有顯著的影響,而Weight 我們可以透過model對input的導數計算出來。



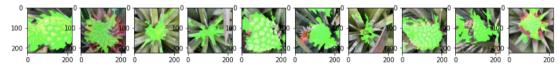
2.Integrated Gradients:

使用saliency maps會遇到一個問題,當一張圖片已經被預測將近100%是某個class 時,會導致判斷該位置的weight達到飽和,使得saliency maps計算gradient會得到0。為了解決這個問題,可以將gradient積分出來,再比較圖片中每個位置的重要性。



3.LIME:

LIME的全名為Local Interpretable Model-agnostic Explanations。資料分割成小區塊,隨機擾動預解釋的個體的小區塊 (Perturbed Instance)產生新樣本,丟進模型預測。再根據擾動樣本建立出一個簡單線性回歸,並且找出係數值最大的 **M** 個特徵。



● 討論

我們認為模型會有誤差主要有以下幾點:

1.資料集不足:

這次的資料及每個階段有200張照片,即使有先經過data augmentation 的步驟資料量仍略顯不足。

2.在一開始Label的時候可能就有誤:

這次的辨別目標是辨認鳳梨的生長天數,如果有看資料集的圖片就會知道,有些天數的照片根本是一模一樣,有可能其實在不同label裡會有相同生長天數的鳳梨,標記時並不像是課堂中練習的 CIFAR10 一樣可以武斷的判斷出該資料是什麼類別。

3.模型的複雜度不夠:

一般而言,一個模型的準確率總不可能100%,但像模型二那樣對某一類別的準確率 只有60、70%左右就代表是模型複雜度的問題。但一個模型的結構該如何去架設本 來就是一門學問,如果要去探討的話絕非易事。

4.Data Augmentation的選擇:

在Data augmentation 中,有一個步驟是轉灰階圖像,但後來發現顏色也是判斷的其中一個依據,因此對模型訓練的準確率可能造成影響。